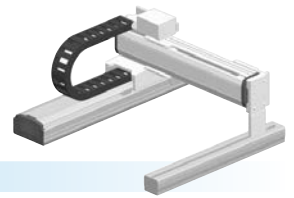


# HXYx 2軸



● ガントリタイプ ● ケーブルベア

## 注文型式

### HXYx-C

ロボット本体	ケーブル	組合せ	X軸ストローク	Y軸ストローク	ケーブル長
G1			25~125cm	25~105cm	3L:3.5m
G2					5L:5m
G3					10L:10m
G4					

### RCX320-2

適用コントローラ/ 制御軸数	安全規格	回生装置	オプションA (OP.A)	オプションB (OP.B)	ビジョン システム	アプ ン バッテリ
-------------------	------	------	------------------	------------------	--------------	-----------------

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX320 ▶ P.660

### RCX222HP

適用コントローラ	CE対応	回生装置	入出力選択1	入出力選択2
----------	------	------	--------	--------

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX222 ▶ P.670

## 基本仕様

	X軸	Y軸
軸構成 <sup>※1</sup>	F20	F17
モータ出力 AC	600 W	400 W
繰り返し位置決め精度 <sup>※2</sup>	±0.01 mm	±0.01 mm
駆動方式	ボールネジφ20	ボールネジφ20
ボールネジリード <sup>※3</sup> (減速比)	20 mm	20 mm
最高速度 <sup>※4</sup>	1200 mm/sec	1200 mm/sec
動作範囲	250~1250 mm	250~1050 mm
ロボットケーブル長	標準: 3.5 m オプション: 5 m, 10 m	

※1. フレームの加工 (取付穴・タップ穴) は単軸ロボットとは異なりますのでご注意ください。  
 ※2. 片振りでの繰り返し位置決め精度。  
 ※3. カタログ未掲載のリードも対応可能です。詳細はお問い合わせください。  
 ※4. X軸、Y軸のストロークが850mm以上るとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は図面下部の表に示す最高速度を目安としてパラメータまたはプログラム上で速度を下げる調整をしてください。

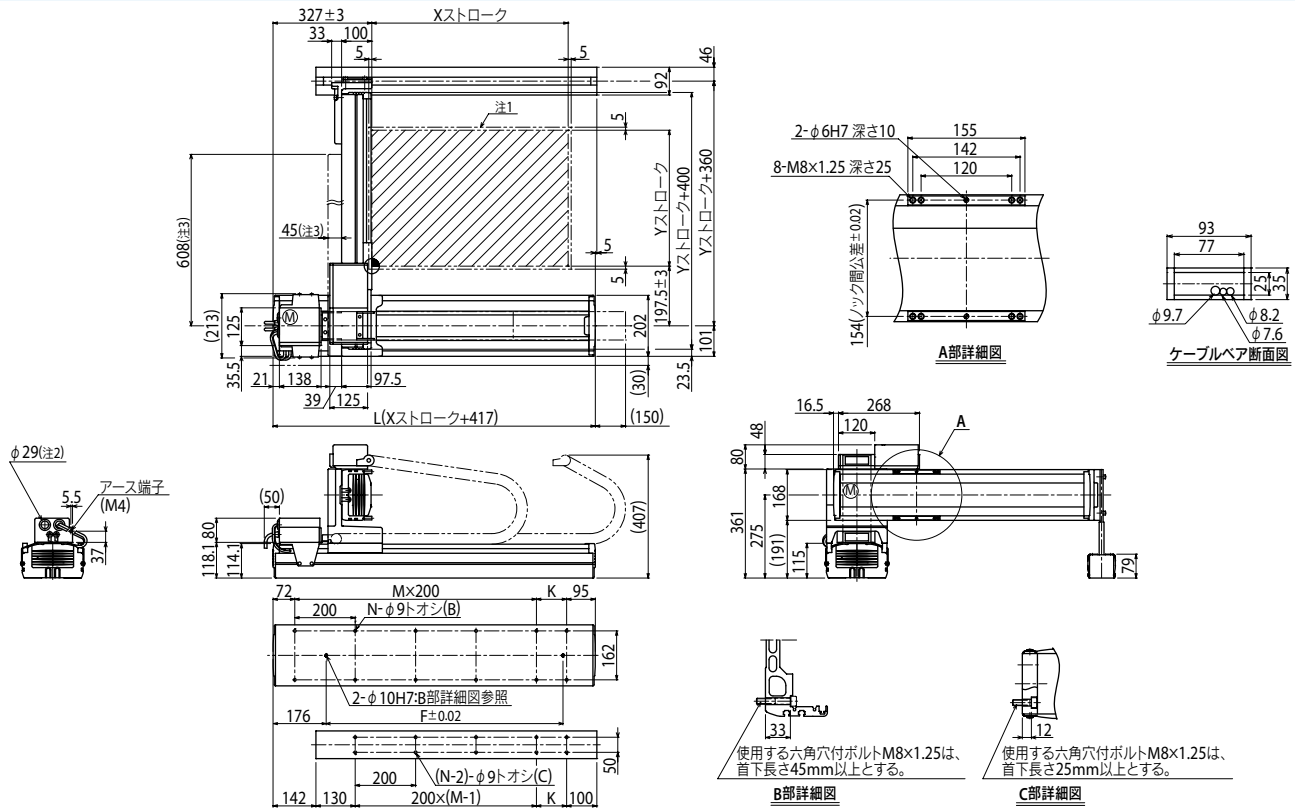
## 最大可搬質量

Yストローク (mm)	XY2軸 (kg)
250~1050	50

## 適用コントローラ

コントローラ	運転方法
RCX320-R RCX222HP-R	プログラム/ポイントトレース/ リモートコマンド/オンライン命令

## HXYx 2軸 G1

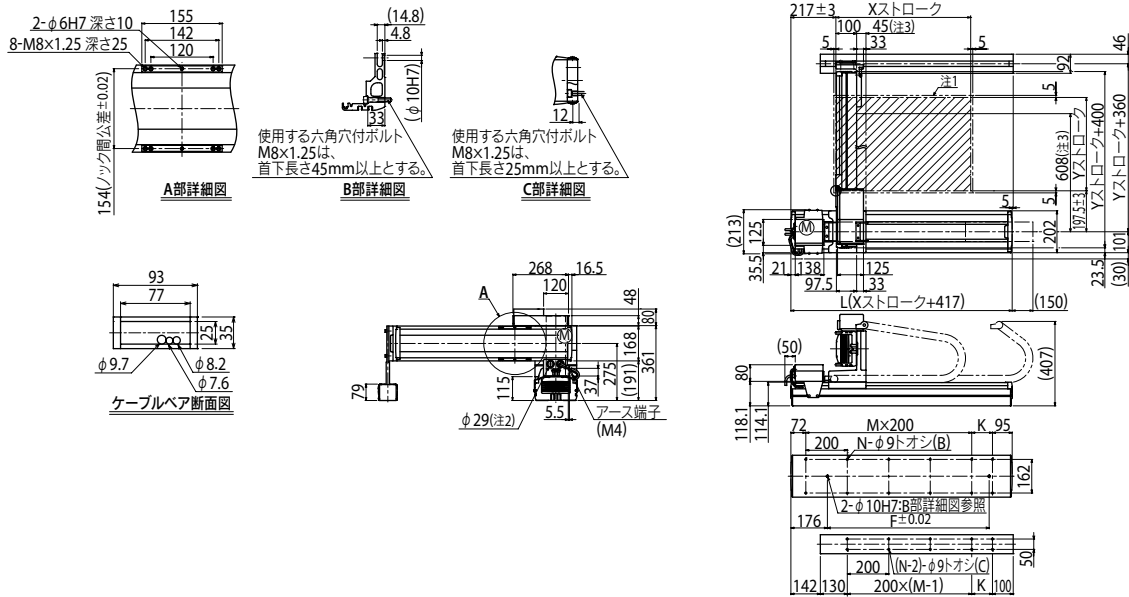


Xストローク	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	
L	667	767	867	967	1067	1167	1267	1367	1467	1567	1667	
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	
F	420	420	600	600	780	780	960	960	1140	1320	1320	
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	
Yストローク	250	350	450	550	650	750	850	950	1050			
ストローク別最高速度 <sup>※4</sup> (mm/sec)	X軸		1200		960		840		720		600	
	Y軸		1200		960		840		720			
速度設定			-		80%		70%		60%		50%	

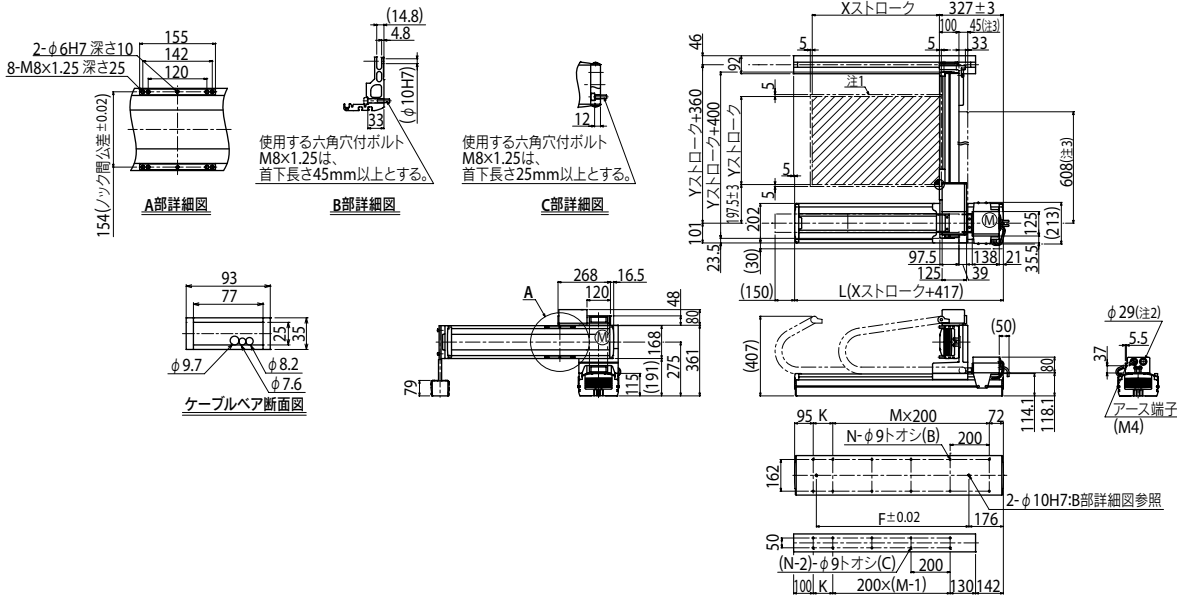
注1. 原点復帰時の移動範囲及びメカストップによる停止位置です。  
 注2. ユーザ用のケーブル取り出し口です。  
 注3. 強化ブラケットの寸法です。(Yストローク750以上の取付けとなります。)

注4. X軸、Y軸のストロークが850mm以上るとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は左記の表に示す最高速度を目安としてパラメータまたはプログラム上で速度を下げる調整をしてください。

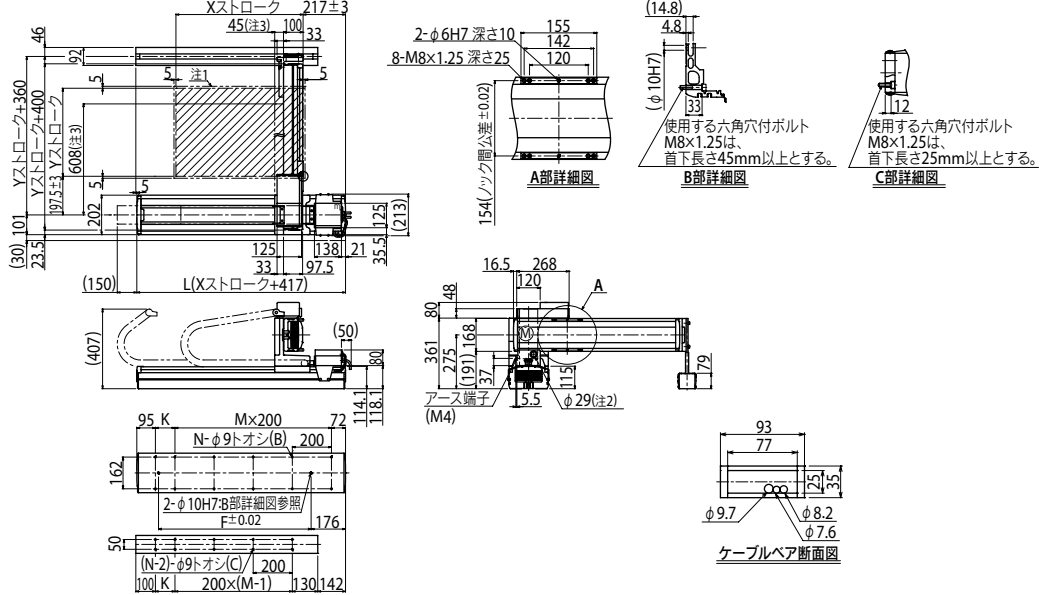
HXYx 2軸 G2



HXYx 2軸 G3



HXYx 2軸 G4



画面表示型ロボット  
YA

ロボットハンド  
LCM

単軸ロボット  
CX

多関節ロボット  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X

ロボットハンド  
PHASER

面交ロボット  
XY-X

スクリーンロボット  
YK-X

ピッキングロボット  
YP-X

クリーンロボット  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

ケーブル  
ケーブル

ケーブル  
ケーブル

ケーブル  
ケーブル

XZタイプ