

# モータレス単軸アクチュエータ

LBAS

LGXS

使い慣れたモータやドライバを取付できます。

幅広いリードバリエーションでニーズにあった最適な仕様をお選びいただけます。



## ■選定がラク

WEBサイトでタクトタイムと寿命の計算が容易に行えます。

## ■低価格

最安46,000円(税別)からラインナップしています。

# 位置決めから搬送まで幅広い用途に

Basic モデル LBAS

P.204



LBAS04

LBAS05

LBAS08

高剛性

コンパクト

ローコスト

- 最大可搬質量 2kg ~ 100kg
- 最高速度 300 ~ 1,333mm/sec
- ストローク 50 ~ 1100mm

Advanced モデル LGXS

P.210



LGXS05

LGXS05L

LGXS07

LGXS10

LGXS12

LGXS16

高精度 精度等級 C5

高耐久性

クリーン仕様標準対応

- 最大可搬質量 2kg ~ 160kg
- 最高速度 300 ~ 2,400mm/sec
- ストローク 50 ~ 1,450mm

モデル	型式	適応モータ (W)	ストローク (mm)	最高速度 (mm/sec) <sup>※1</sup> (相当)	ボールネジード (mm)	最大可搬質量 <sup>※2</sup> (相当)		ページ
						水平	垂直	
Basic モデル	LBAS04	50	50~800 (50ピッチ)	800	12	12	2	P.204
				400	6	20	5	
	LBAS05	100	50~800 (50ピッチ)	1333	20	12	3	P.206
				666	10	24	6	
	LBAS08	200	50~1100 (50ピッチ)	333	5	40	12	P.208
				1200	20	40	8	
Advanced モデル	LGXS05	50	50~800 (50ピッチ)	600	10	80	20	P.210
				300	5	100	30	
				1333	20	5	2	
	LGXS05L	100	50~800 (50ピッチ)	666	10	8	4	P.212
				333	5	13	8	
				1333	20	12	3	
	LGXS07	100	50~1100 (50ピッチ)	666	10	24	6	P.214
				333	5	32	12	
				1800	30	10	2	
				1200	20	25	4	
	LGXS10	200	100~1250 (50ピッチ)	600	10	45	8	P.216
				300	5	85	16	
				1800	30	25	4	
				1200	20	40	8	
	LGXS12	400	100~1250 (50ピッチ)	600	10	80	20	P.218
				300	5	100	30	
				1800	30	35	8	
				1200	20	50	15	
	LGXS16	750	100~1450 (50ピッチ)	600	10	95	25	P.220
				300	5	115	45	
				2400	40	45	12	
				1200	20	95	28	
	LGXS20	750	100~1450 (50ピッチ)	600	10	130	55	P.222
				2400	40	65	15	
				1200	20	130	35	
				600	10	160	65	

※ 1: 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

※ 2: 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。

## Robonity Series 共通特長

最安 46,000 円（税別）からラインナップ。

位置決めから搬送まで幅広い用途でご使用いただけるモータレス単軸アクチュエータをローコストでご提供します。

リード長やストロークのバリエーションが豊富で、ニーズにあった仕様がすぐに見つかります。

### POINT 1

#### 主要対応メーカーおよび規格 ▶ 使い慣れたモータやドライバを取り付け可能

従来のサーボモータに加え、新たにステッピングモータにも対応し、お客様のニーズに合わせてお使いいただけます。

※対応機種、容量については、仕様ページ (P.201) にてご確認ください。

##### LBAS 対応モータメーカー

###### 【サーボモータ】

株式会社安川電機	三菱電機株式会社	株式会社キーエンス
オムロン株式会社	山洋電気株式会社	多摩川精機株式会社
デルタ電子株式会社	パナソニック株式会社	ファナック株式会社
Siemens AG	Rockwell Automation, Inc.	
Schneider Electric SA	KINGSERVO Hoof automation CO., LTD.	
Beckhoff Automation GmbH & Co. KG		

##### LGXS 対応モータメーカー

###### 【サーボモータ】

株式会社安川電機
三菱電機株式会社
株式会社キーエンス
オムロン株式会社
パナソニック株式会社

###### 【ステッピングモータ】

オリエンタルモーター株式会社

###### NEMA規格

NEMA17 NEMA23

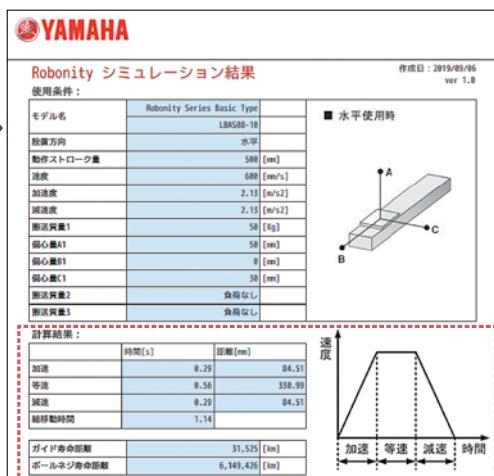
### POINT 2

#### 選定がラク ▶ タクトと寿命がすぐにわかる

モータレス単軸アクチュエータでありながら、WEB サイト上のシミュレータでサイクルタイムとガイドやボールねじの寿命がわかります。計算結果に基づいた最適な機種選定が行え安心です。



簡単なパラメータを  
入力するだけで…



ラクラク  
自動計算！

- 加減速時間
- 等速時間
- 総移動時間
- 等速距離
- ガイド寿命距離
- ボールねじ寿命距離



<https://robot.yamaha-motor.co.jp/robot/member/motorless/motorless.php>

※このコンテンツはスマートフォンではご利用になれません。

## POINT 3

### 在庫・価格をWEBでチェック ▶ すぐ必要！にも対応可能

LBAS

モータレス単軸アクチュエータでありながら、WEBサイト上のシミュレータでサイクルタイムとガイドやボールねじの寿命がわかります。計算結果に基づいた最適な機種選定が行え安心です。

Basicモデル「LBAS」はWEBサイトで在庫と価格がすぐわかります。在庫があれば受注後3日で出荷可能です。\*



The screenshot shows the Yamaha LBAS product page. It features a large image of the LBAS actuator, a table of product details, and a detailed price table for LBAS05-20 models. A red box highlights the '在庫数' (Inventory) column in the price table, and another red box highlights the '価格' (Price) column. A red arrow points from the LBAS product page to the detailed price table.

型式	在庫数	標準価格 (円) *	
		ストレート (S)	折曲げ (A)
LBAS05-20□□-50	35	57,000	74,000
LBAS05-20□□-100	38	58,000	75,000
LBAS05-20□□-150	40	59,000	76,000
LBAS05-20□□-200	47	60,000	77,000
LBAS05-20□□-250	39	61,000	78,000
LBAS05-20□□-300	39	62,000	79,000
LBAS05-20□□-350	40	63,000	80,000
LBAS05-20□□-400	43	64,000	81,000
LBAS05-20□□-450	41	65,000	82,000
LBAS05-20□□-500	43	66,000	83,000
LBAS05-20□□-550	40	67,000	84,000
LBAS05-20□□-600	38	68,000	85,000
LBAS05-20□□-650	35	69,000	86,000
LBAS05-20□□-700	36	70,000	87,000
LBAS05-20□□-750	35	71,000	88,000
LBAS05-20□□-800	33	72,000	89,000

\*大量のご注文をいただいた場合やその他の事情によりご対応できかねる場合がございますので予めご了承願います。

ご確認はこちから



<https://www2.yamaha-motor.co.jp/Robot/Stock/robonyt>



## POINT 4

### バリエーション豊富

ピッタリな仕様がすぐに見つかる

リード長、ストロークのバリエーションが豊富なため、欲しいサイズや仕様のモデルをお選びいただけます。

## POINT 5

### ロングストローク

長距離搬送にも対応可能

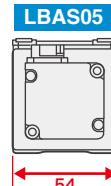
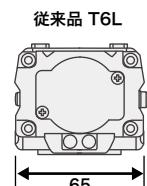
ストロークは50mm～1450mmまで選択可能。長距離搬送にも最適です。

## POINT 6

### コンパクト

面積生産性の向上

従来製品T6L比で幅寸法が20%コンパクトになりました。



## Basic モデル LBAS

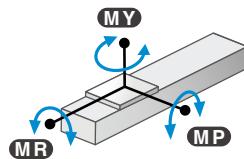
ガイドレールとフレームを一体化した新設計構造。  
コンパクトながら、圧倒的なモーメント剛性を誇ります。  
主要メーカー 15 社のモータに対応。使い慣れたモータを取付可能です。



### POINT 1

#### 高剛性

従来比モーメント剛性を最大約 3 倍向上



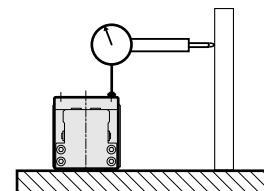
	従来品 T6L	LBAS05
MY	35	59
MP	40	63
MR	50	103

	従来品 T9H	LBAS08
MY	86	221
MP	133	309
MR	117	343

### POINT 2

#### 高精度

真直度（走り平行度）:  $\pm 0.02/800\text{mm}$



### POINT 3

#### 短納期対応

Basicモデル (LBAS) は在庫があれば最短受注後3日、Advancedモデルは最短受注後5日で出荷可能です。



※在庫の状況や一度に大量のご注文をいただいた場合は、対応できかねることがございますので予めご了承願います。

### POINT 4

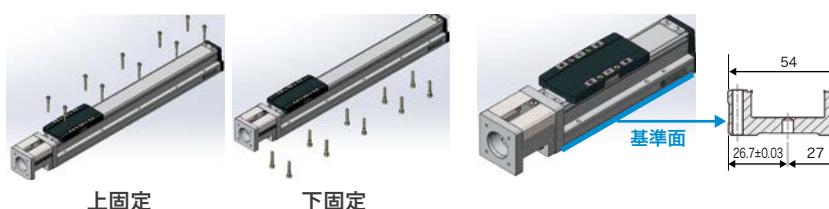
#### モータ取付方向、折曲げ用専用部品で簡単変更



### POINT 5

#### 設置工数削減

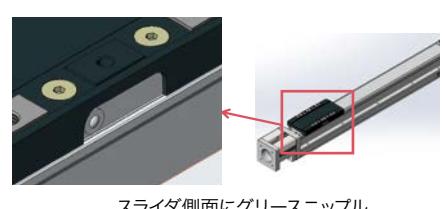
- 外装部品を外すことなく上面・底面からも本体設置が可能です。
- 本体側面には基準面、底面にはノック穴が開いており設置が簡単です。



### POINT 6

#### メンテナンスが簡単

製品の分解は不要で、外部から駆動部品に給脂することが可能です。



## Advanced モデル LGXS

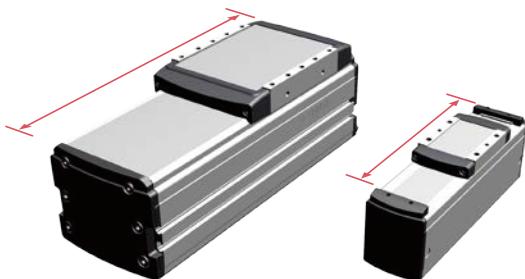
高効率で高精度な研削ボールねじを標準採用し、  
高い信頼性と耐久性を誇るハイプレシジョンモデル。  
直交ロボットのベース軸にも最適です。



### POINT 1

#### 全長最短

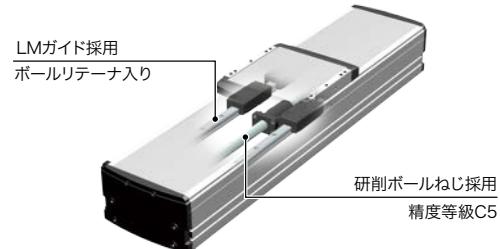
有効ストロークに対する全長は業界最短クラス



### POINT 2

#### 高精度

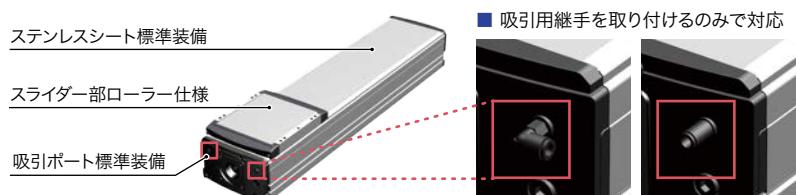
- ・研削ボールねじを採用  
ボールねじ精度：精度等級 C5
- ・繰返し位置決め精度： $\pm 5 \mu m$



### POINT 3

#### クリーン仕様 標準対応

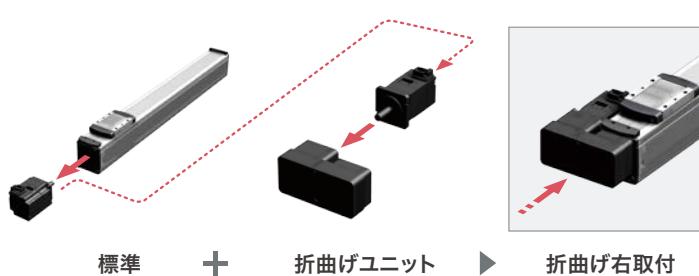
- ・本体上面に防塵ステンレスシート採用
- ・配管継手を取り付け、吸引するだけで  
クリーン環境で使用可能



### POINT 4

#### モータ取付方向、折曲げユニットで簡単変更

モータの向きを、標準仕様（ストレート）、モータ折曲げ仕様（右、左）簡単に変更可能です。



LGXS

# 最高加速度 2G！YAMAHA 品質だからできる、 単軸ロボットでも安心して生産性向上を！

昨今のカイゼン意識の向上により、ものづくりの現場からたくさんのご要望をいただいております。「さらなる生産性向上をするためもっと速い単軸ロボットが欲しい！もちろんそのロボットは長く安心して使いたい！」そんなご要望にお応えすべく、Robonity シリーズ Advanced モデルに「高加減速モデル」をラインナップ追加しました。



## なぜ加減速を早くすることでお客様にメリットがあるのか？

- ① ロボットの動作時間が短縮できる
- ② よって、製品が出来上がる時間が短縮できる
- ③ つまり、一日の生産数を増やすことができるようになり、同じ時間でより多くの生産が可能になる

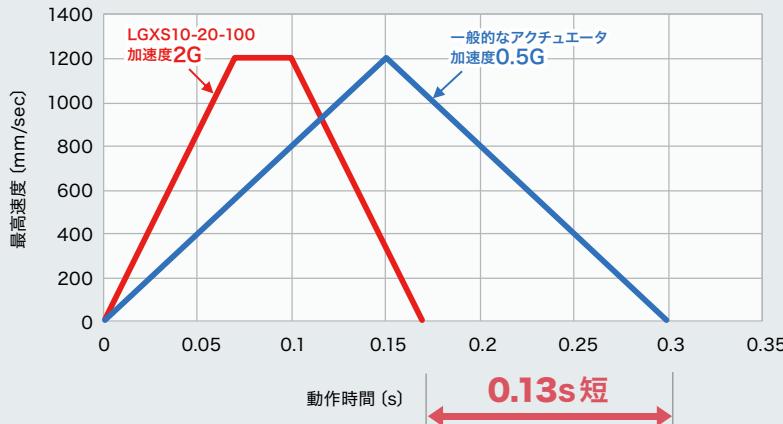
よって、単軸ロボットでも生産性を向上させることは可能！



## »これだけ違う！加減速度の影響！

### 1kg搬送時の移動時間の比較

LGXS10-20-100 の場合 高加減速動作タクトタイムの比較



単軸ロボットの  
加減速をアップさせる  
だけで生産量がアップ！



### 改善効果

<例> 移動ストローク:100mm、搬送質量1kg、ロボットが1サイクルで動く回数8回を、  
1日8時間稼働、月20日稼働、稼働率100%で試算した場合

	作業時間	ロボット動作時間	合計時間	1時間あたり生産量	1日あたり生産量	1ヶ月あたり生産量
0.5G	8秒	0.3秒	10.4秒	346個	2768個	55360個
2.0G	8秒	0.17秒	9.36秒	384個	3072個	61440個

結果、全く同じ稼働条件で1ヶ月間で **約6000個 (約10%)** の差が生まれます。



## なぜできる!? YAMAHA の Advanced モデル

Advanced モデルは標準で研削ボールねじ (C5 級) を採用しており、高加減速でご使用いただきても長く安心してお使いいただけます。



### 1kg搬送時の寿命

LGXS10-20-100 の場合

<例> オーバーハング量

A:100mm B:100mm C:100mm

**YAMAHA**

Robonity シミュレータ  
モーターレス単軸アクチュエータのシミュレーターができます

モデル名	[mm]
設置方向	[mm/s]
動作ストローク量	[mm/s <sup>2</sup> ]
速度	[m/s <sup>2</sup> ]
加速度	[m/s <sup>2</sup> ]
減速度	[m/s <sup>2</sup> ]
搬送質量M1	[kg]
搬送質量M2	[kg]
搬送質量M3	[kg]

<戻る > 計算 >

**YAMAHA**

Robonity シミュレーション結果

作成日: 2021/03/24  
ver 1.0

モデル名	Advanced High Agility Model
設置方向	水平
動作ストローク量	100 [mm]
速度	1200 [mm/s]
加速度	19.62 [m/s <sup>2</sup> ]
減速度	19.62 [m/s <sup>2</sup> ]
搬送質量1	1 [Kg]
偏心量A1	100 [mm]
偏心量B1	100 [mm]
偏心量C1	100 [mm]
搬送質量2	負荷なし
搬送質量3	負荷なし

■ 水平使用時

計算結果:

	時間[s]	距離[mm]
加速	0.07	36.78
等速	0.03	26.61
減速	0.07	36.78
搬送時間	0.17	

ガイド寿命距離: 4,283,481 [km]  
ボールねじ寿命距離: 8,710,892 [km]

?  
単軸ロボットって  
どこも一緒でしょ?

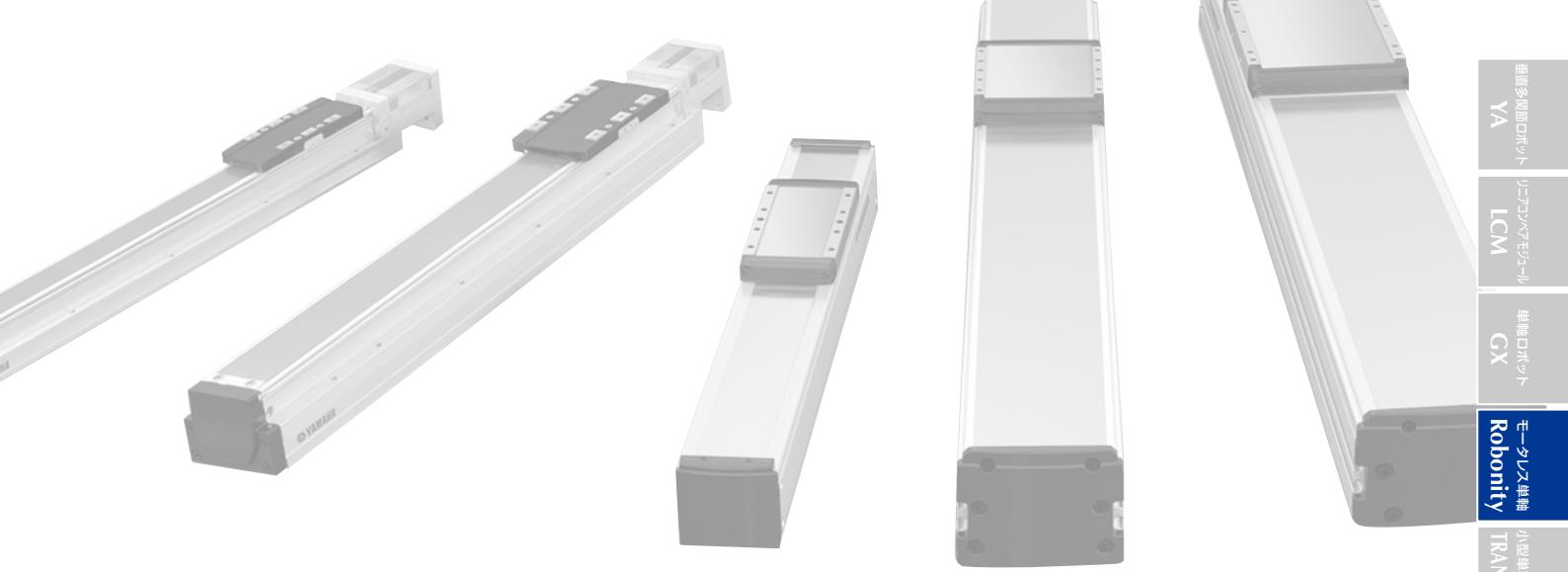
いいえ、  
違います!



### 開発者の声

ヤマハ発動機の単軸ロボットは耐久性に優れており、製品寿命が長いことが特長です。この「Robonity」シリーズは更に進化し、蓄積したノウハウと各構成部品の特長を最大限に活かすことで、低価格・生産性・省スペース・品質向上など、お客様のさまざまなニーズに自信をもってお応えできる製品です。

ぜひ「Robonity」シリーズの優れた製品パフォーマンスをお試しください。



モータレス単軸アクチュエータ

# Robonity

SERIES

## CONTENTS

- Robonity 仕様一覧表 ..... 202
- 注文型式用語説明 ..... 203

### Basicモデル

- LBAS04 ..... 204
- LBAS05 ..... 206
- LBAS08 ..... 208

### Advancedモデル

- LGXS05 ..... 210
- LGXS05L ..... 212
- LGXS07 ..... 214
- LGXS10 ..... 216
- LGXS12 ..... 218
- LGXS16 ..... 220
- LGXS20 ..... 222

- 外付けセンサ取付参考図(左取付例) ... 224
- 折曲げユニット取付参考図(右取付例) ... 227
- 加速度/減速度・慣性モーメント ..... 228

# Robonity 仕様一覧表

本製品はモータが取り付けられておりません。  
モータおよびドライバは、お客様にて準備・取り付け・調整を行ってください。

## Basicモデル LBAS

型式	LBAS04			LBAS05			LBAS08		
適応モータ (W)	50			100			200		
繰返し位置決め精度 (mm) <sup>※1</sup>	± 0.01			± 0.01			± 0.01		
減速機構	転造ボールねじ $\phi$ 10 (C7 級)			転造ボールねじ $\phi$ 12 (C7 級)			転造ボールねじ $\phi$ 16 (C7 級)		
ストローク (mm)	50 ~ 800 (50 ピッチ)			50 ~ 800 (50 ピッチ)			50 ~ 1100 (50 ピッチ)		
最高速度 (mm/sec) <sup>※2</sup> (相当)	800	400	1333	666	333	133	1200	600	300
ボールネジリード (mm)	12	6	20	10	5	2	20	10	5
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (kg) (相当)	12 (水平)	20 (垂直)	12	24	40	45	40	80	100
定格推力 (N) <sup>※3</sup> (相当)	71	141	84	169	339	854	174	341	683
本体最大断面外形 (mm)	W 44 × H 52			W 54 × H 60			W 82 × H 78		
全長 (mm)	ST+214			ST+220.5			ST+278		
使用環境温度、湿度	0 ~ 40°C、35 ~ 80%RH (結露なきこと)								
掲載ページ	<a href="#">P.204</a>			<a href="#">P.206</a>			<a href="#">P.208</a>		

※1. 片振りでの繰返し位置決め精度

※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。

## Advancedモデル LGXS

型式	LGXS05			LGXS05L			LGXS07		
適応モータ (W)	50			100			100		
繰返し位置決め精度 (mm) <sup>※1</sup>	± 0.005			± 0.005			± 0.005		
減速機構	研削ボールねじ $\phi$ 12 (C5 級)			研削ボールねじ $\phi$ 12 (C5 級)			研削ボールねじ $\phi$ 15 (C5 級)		
ストローク (mm)	50 ~ 800 (50 ピッチ)			50 ~ 800 (50 ピッチ)			50 ~ 1100 (50 ピッチ)		
最高速度 (mm/sec) <sup>※2</sup> (相当)	1333	666	333	1333	666	333	1800	1200	600
ボールネジリード (mm)	20	10	5	20	10	5	30	20	10
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (kg) (相当)	5 (水平)	8 (垂直)	13	12	24	32	10	25	45
定格推力 (N) <sup>※3</sup> (相当)	41	69	138	84	169	339	56	84	169
本体最大断面外形 (mm)	W 48 × H 65			W 48 × H 65			W 70 × H 76.5		
全長 (mm)	ST+131.5			ST+161.5			ST+202		
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1) 相当								
吸引量 (N l/min) エアー <sup>※5</sup>	30 ~ 100			30 ~ 100			30 ~ 115		
使用環境温度、湿度	0 ~ 40°C、35 ~ 80%RH (結露なきこと)								
掲載ページ	<a href="#">P.210</a>			<a href="#">P.212</a>			<a href="#">P.214</a>		

型式	LGXS10				LGXS12				LGXS16				LGXS20											
適応モータ (W)	200				400				750				750											
繰返し位置決め精度 (mm) <sup>※1</sup>	± 0.005				± 0.005				± 0.005				± 0.005											
減速機構	研削ボールねじ $\phi$ 15 (C5 級)				研削ボールねじ $\phi$ 15 (C5 級)				研削ボールねじ $\phi$ 20 (C5 級)				研削ボールねじ $\phi$ 20 (C5 級)											
ストローク (mm)	100 ~ 1250 (50 ピッチ)				100 ~ 1250 (50 ピッチ)				100 ~ 1450 (50 ピッチ)				100 ~ 1450 (50 ピッチ)											
最高速度 (mm/sec) <sup>※2</sup> (相当)	1800	1200	600	300	1800	1200	600	300	2400	1200	600	300	2400	1200	600	300								
ボールネジリード (mm)	30	20	10	5	30	20	10	5	40	20	10	5	40	20	10	5								
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (kg) (相当)	25 (水平)	40 (垂直)	80	100	35	50	95	115	45	95	130	15	65	130	160	15								
定格推力 (N) <sup>※3</sup> (相当)	113	170	341	683	225	339	678	1360	320	640	1280	320	640	1280	320	640								
本体最大断面外形 (mm)	W 100 × H 99.5				W 125 × H 101				W 160 × H 130				W 200 × H 140											
全長 (mm)	ST+175.5				ST+211.5				ST+242.5				ST+288.5											
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1) 相当																							
吸引量 (N l/min) エアー <sup>※5</sup>	30 ~ 90																							
使用環境温度、湿度	0 ~ 40°C、35 ~ 80%RH (結露なきこと)																							
掲載ページ	<a href="#">P.216</a>				<a href="#">P.218</a>				<a href="#">P.220</a>				<a href="#">P.222</a>											

※1. 片振りでの繰返し位置決め精度

※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。

※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー継手を取り付けてご使用ください。また、クリーン度は1000mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。

※5. 必要吸引量は使用条件・使用環境で異なります。

# 注文型式用語説明

## 【Basicモデル LBAS】

①本体	モータレスアクチュエータ本体の型式をご記入ください。
②リード指定	ポールネジリードを選択してください。
③形状	アクチュエータの形状を選択してください。 <b>S</b> : ストレート <b>A</b> : 折曲げ
④モータ仕様	<p><b>【適合サーボモーター】</b></p> <p><b>Y</b> : 株式会社安川電機 株式会社キーエンス 三菱電機株式会社 オムロン株式会社 パナソニック株式会社 山洋電気株式会社 多摩川電機株式会社 デルタ電子株式会社 ファンック株式会社 Siemens Schneider Beckhoff Allen-Bradley <b>P</b> : パナソニック株式会社</p> <p><b>【適合ステッピングモータ】</b></p> <p><b>A</b> : オリエンタルモータ株式会社 (AZM46 / ARM46 / RKS54) <b>S</b> : オリエンタルモータ株式会社 (AZM48) <b>N</b> : NEMA規格 (NEMA17/NEMA23)</p>
⑤ストローク	アクチュエータの動作範囲のストロークを選択してください。

## 【Advancedモデル LGXS】

①本体	モータレスアクチュエータ本体の型式をご記入ください。
②リード指定	ポールネジリードを選択してください。
③側面カバー (LGXS05/LGXS05L/ LGXS07のみ)	外付けセンサを取り付ける場合は選択してください。 <b>無記入</b> : 標準 <b>W</b> : T溝有り(両側) <b>R</b> : T溝有り(右側) <b>L</b> : T溝有り(左側)
④モータ仕様 (LGXS10/LGXS12/ LGXS16 / LGXS20 のみ)	<p><b>【適合サーボモータ】</b></p> <p><b>無記入</b> : 株式会社安川電機 株式会社キーエンス 三菱電機株式会社 <b>P</b> : オムロン株式会社 パナソニック株式会社</p>
⑤ストローク	アクチュエータの動作範囲のストロークを選択してください。

垂直多関節ロボット	リニアアンペモジュー
YA	LCM
单軸ロボット	モータレス単軸
GX	小型単軸ロボット
Robonity	TRANSERO
FLIP-X	直線ロボット
PHASER	リニア直線ロボット
XY-X	直交ロボット
YK-X	スカラロボット
YP-X	ピック&ブレイス
CLEAN	クリーン
CONTROLLER	コントローラ
INFORMATION	各種情報
LBAS	
LGXS	
オプション	

# LBAS04

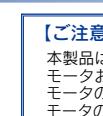
Basicモデル ●モータレス単軸アクチュエータ



## ■注文型式

LBAS04

本体



リード指定  
12:12 mm  
6:6 mm

形状  
S:ストレート  
A:折曲げ

モータ仕様  
Y:仕様(下記参照)  
P:仕様(下記参照)  
A:仕様(下記参照)  
S:仕様(下記参照)  
N:仕様(下記参照)

ストローク  
50~800  
(50mmピッチ)

## 【ご注意】

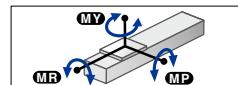
本製品はモータが取り付けられておりません。  
モータおよびドライバは、お客様にて準備、取り付け、調整を行ってください。  
モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。  
モータの調整は、お客様にて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。  
振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。  
適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。  
モータ取付用専用部品は、お客様にて取付、調整を行ってください。

## ■基本仕様

適応モータ	50 W	
繰り返し位置決め精度 <sup>※1</sup>	±0.01 mm	
減速機	転造ボールねじ φ10 (C7級)	
ストローク	50 mm ~ 800 mm (50mmピッチ)	
最高速度 <sup>※2</sup> (相当)	800 mm/sec	400 mm/sec
ボールネジード	12 mm	6 mm
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (水平相当)	12 kg	20 kg
垂直	2 kg	5 kg
定格推力 <sup>※3</sup> (相当)	71 N	141 N
本体最大断面外形	W 44 mm × H 52 mm	
全長	ST + 214 mm	
使用環境温度、湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)	

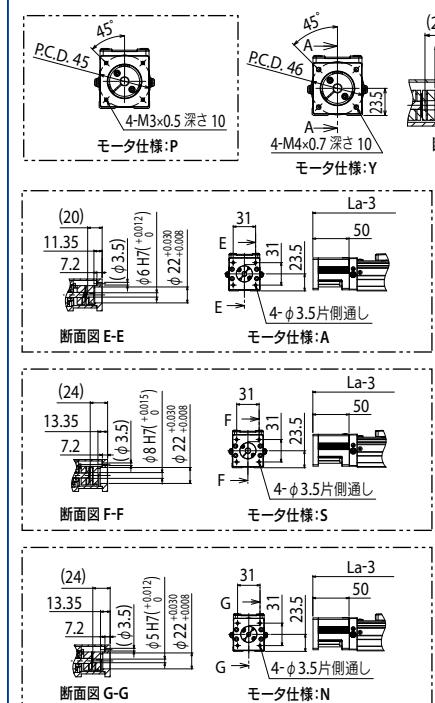
※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度  
※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。  
有効ストロークが500mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目安として速度を下げる調整を行ってください。  
※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。  
※ 加速度 / 減速度・慣性モーメントはP.228をご参照ください。

## ■静的許容モーメント

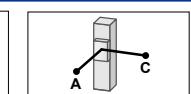
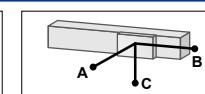
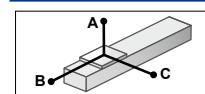


(単位: N・m)		
MY	MP	MR
54	54	75

## LBAS04 ストレートタイプ(S)



## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>



LBAS04-12

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

2kg

325

1187

8kg

62

77

12kg

41

53

20kg

53

431

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

4kg

155

217

12kg

47

65

20kg

35

546

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

4kg

1808

155

12kg

801

47

20kg

546

25

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

4kg

217

155

12kg

65

47

20kg

35

546

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

C

1kg

639

639

LBAS04-6

水平使用時

(単位: mm)

壁面取付使用時

(単位: mm)

垂直使用時

(単位: mm)

A

B

## ● モータ取付:ストレート (S)

ストローク	標準価格
50	¥46,000
100	¥47,000
150	¥48,000
200	¥49,000
250	¥50,000
300	¥51,000
350	¥52,000
400	¥53,000

ストローク	標準価格
450	¥54,000
500	¥55,000
550	¥56,000
600	¥57,000
650	¥58,000
700	¥59,000
750	¥60,000
800	¥61,000

※ 税別価格  
※ 在庫はWEBサイトにてご確認ください。

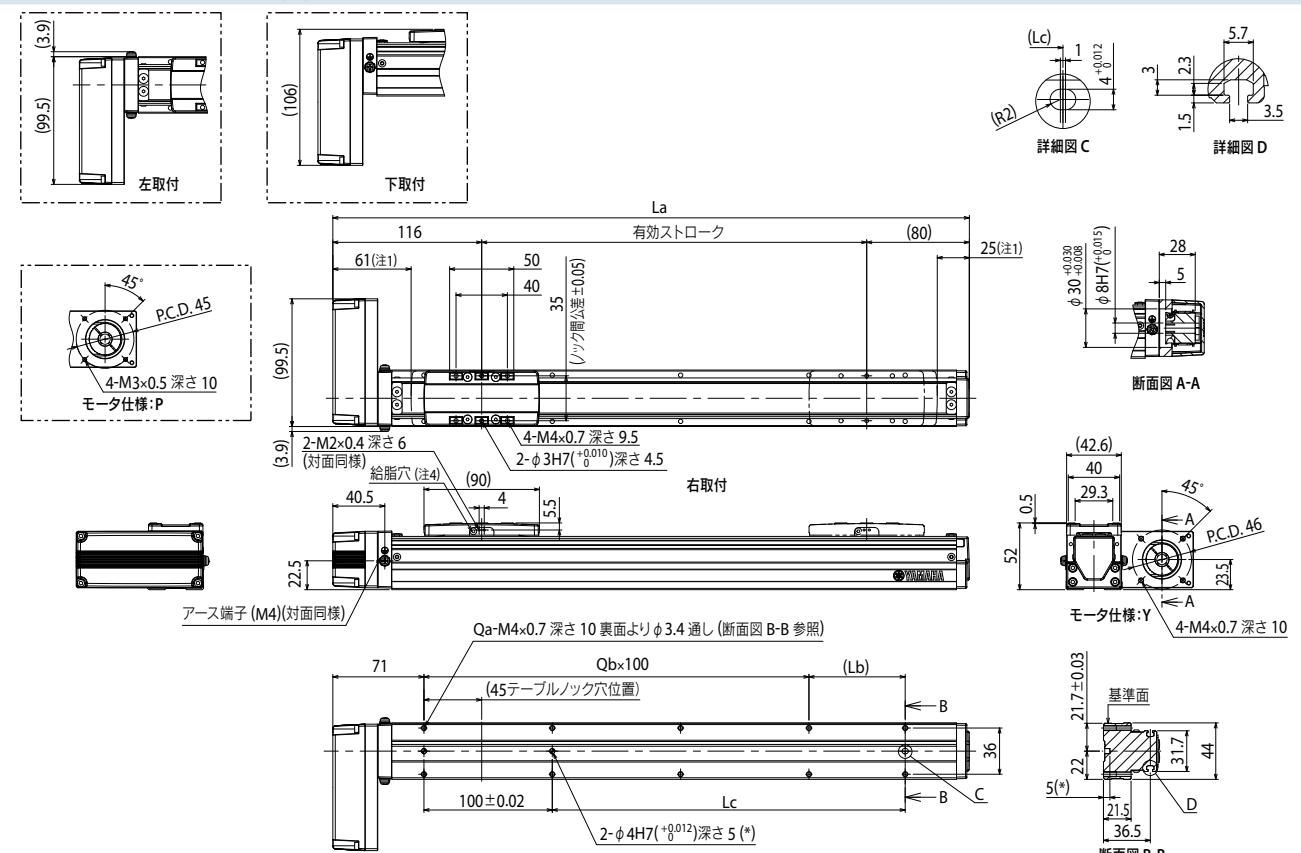
## ● モータ取付:折曲げ (A)

ストローク	標準価格
50	¥62,000
100	¥63,000
150	¥64,000
200	¥65,000
250	¥66,000
300	¥67,000
350	¥68,000
400	¥69,000

ストローク	標準価格
450	¥70,000
500	¥71,000
550	¥72,000
600	¥73,000
650	¥74,000
700	¥75,000
750	¥76,000
800	¥77,000

※ 税別価格  
※ 在庫はWEBサイトにてご確認ください。

## LBAS04 折曲げタイプ (A)



有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
La	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996
Lb	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75
Lc	25	75	125	175	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775
Qa	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
Qb	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
本体質量(kg)	1.1	1.2	1.4	1.6	1.8	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.7
リード12 (mm/sec)						800					720	600	480	400	360	320
リード6 (mm/sec)						400					360	300	240	200	180	160
速度設定						—					90%	75%	60%	50%	45%	40%

注1. 両端からのメカストッパによる停止位置です。  
注2. モータ取付用専用部品は、お客様にて取付、調整を行ってください。詳細はマニュアルをご参照ください。  
注3. 取付通し穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M3×0.5>は、首下長さ<30 mm以上>を推奨します。  
取付タップ穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M4×0.7>は、首下長さ<架台の厚さ+10 mm以下>を推奨します。  
注4. 給脂用ノズルセット(推奨)(詳細P.224参照)  
部品番号: KFU-M3861-00



## ● モータ取付:ストレート (S)

ストローク	標準価格
50	¥57,000
100	¥58,000
150	¥59,000
200	¥60,000
250	¥61,000
300	¥62,000
350	¥63,000
400	¥64,000

ストローク	標準価格
450	¥65,000
500	¥66,000
550	¥67,000
600	¥68,000
650	¥69,000
700	¥70,000
750	¥71,000
800	¥72,000

※ 税別価格  
※ 在庫はWEBサイトにてご確認ください。

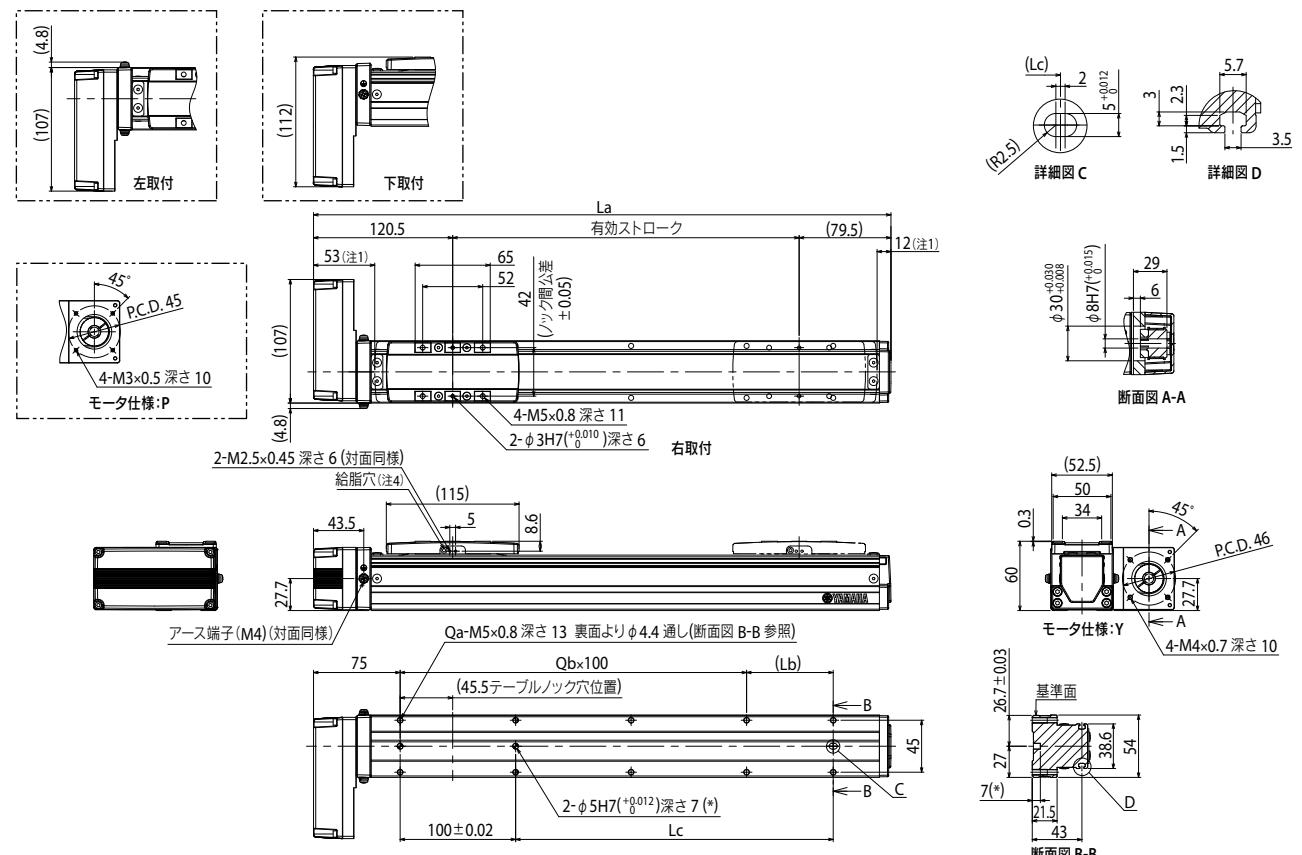
## ● モータ取付:折曲げ (A)

ストローク	標準価格
50	¥74,000
100	¥75,000
150	¥76,000
200	¥77,000
250	¥78,000
300	¥79,000
350	¥80,000
400	¥81,000

ストローク	標準価格
450	¥82,000
500	¥83,000
550	¥84,000
600	¥85,000
650	¥86,000
700	¥87,000
750	¥88,000
800	¥89,000

※ 税別価格  
※ 在庫はWEBサイトにてご確認ください。

## LBAS05 折曲げタイプ (A)



有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
La	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
Lb	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75	25	75
Lc	25	75	125	175	225	275	325	375	425	475	525	575	625	675	725	775
Qa	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
Qb	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
本体質量(kg)	1.7	1.8	2	2.2	2.4	2.6	2.6	2.8	2.9	3	3.2	3.3	3.5	3.6	3.8	4.1
リード20						1333					1133	933	799	666	599	
最高速度 (mm/sec)						666					566	466	399	333	299	
リード10						333					283	233	199	166	149	
リード5						—					85%	70%	60%	50%	45%	
速度設定																

注1. 両端からのメカストップによる停止位置です。  
注2. モータ取付用専用部品は、お客様にて取付、調整を行ってください。詳細はマニュアルをご参照ください。  
注3. 取付通し穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M4×0.7>は、首下長さ≤30 mm以上>を推奨します。  
取付タップ穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M5×0.8>は、首下長さ≤架台の厚さ+10 mm以下>を推奨します。  
注4. 給脂用ノズルセット(推奨)(詳細P.224参照)  
部品番号: KFU-M3861-00



# LBAS08

Basicモデル ●モータレス単軸アクチュエータ



## ■注文型式

LBAS08

本体

リード指定

形状

モータ仕様

ストローク

20:20 mm  
10:10 mm  
5:5 mm

S:ストレート  
A:折曲げ

Y:仕様(下記参照)  
P:仕様(下記参照)  
K:仕様(下記参照)  
A:仕様(下記参照)  
N:仕様(下記参照)

50~1100  
(50mmピッチ)

## 【ご注意】

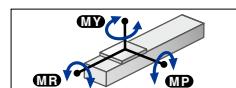
本製品はモータが取り付けられておりません。  
モータおよびドライバーは、お客様にて準備、取り付け、調整を行ってください。  
モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。  
モータの調整は、お客様にて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。  
振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。  
適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。  
モータ取付用専用部品は、お客様にて取付、調整を行ってください。

## ■基本仕様

適応モータ	200 W		
繰り返し位置決め精度※1	±0.01 mm		
減速機構	転造ボールねじ φ16 (C7級)		
ストローク	50 mm ~ 1100 mm (50 mmピッチ)		
最高速度※2 (相当)	1200 mm/sec	600 mm/sec	300 mm/sec
ボールネジード	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量※3 (水平)	40 kg	80 kg	100 kg
(相当)	8 kg	20 kg	30 kg
定格推力※3 (相当)	174 N	341 N	683 N
本体最大断面外形	W 82 mm × H 78 mm		
全長	ST + 278 mm		
使用環境温度・湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)		

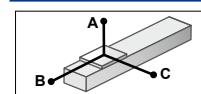
※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度  
※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。  
有効ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目安として速度を下げる調整を行ってください。  
※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。  
※ 加速度 / 減速度・慣性モーメントはP.231をご参照ください。

## ■静的許容モーメント



(単位:N・m)		
MY	MP	MR
221	309	343

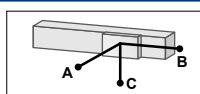
## ■許容オーバーハンギング量※



LBAS08-20

水平使用時 (単位:mm)

	A	B	C
15kg	356	131	146
25kg	278	73	86
40kg	517	54	76

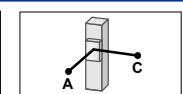


LBAS08-10

水平使用時 (単位:mm)

	A	B	C
30kg	465	83	120
50kg	341	44	65
80kg	228	22	34

	A	B	C
30kg	120	83	465
50kg	65	44	341
80kg	34	22	228



LBAS08-10

垂直使用時 (単位:mm)

	A	C
5kg	551	551
10kg	270	270
20kg	129	129

## ■適合モータ

### ●適合サーボモータ

仕様	フランジサイズ	□ 60
ワット数	200 W	

モータ	メーカー名	型式
(株)安川電機	SGMJV-02	SGMJV-02
(株)キーエンス	SV-□020	SV-□020
三菱電機(株)	HF-KP23	HF-KP23
Y	HK-KT23	HK-KT23
山洋電気(株)	R2-□A06020	R2-□A06020
多摩川精機(株)	TSM3202	TSM3202
テルダ電子(株)	ECMA-C10602	ECMA-C10602
Siemens	FL6032-2AF	FL6032-2AF
Schneider	BCH2LD023	BCH2LD023
P	R88M-1M20030	R88M-1M20030
オムロン(株)	MSMD02	MSMD02
パナソニック(株)	MSMF02	MSMF02
K	Kingservo	KMSMA02LI
		KMSMA02LG

### ●適合ステッピングモータ

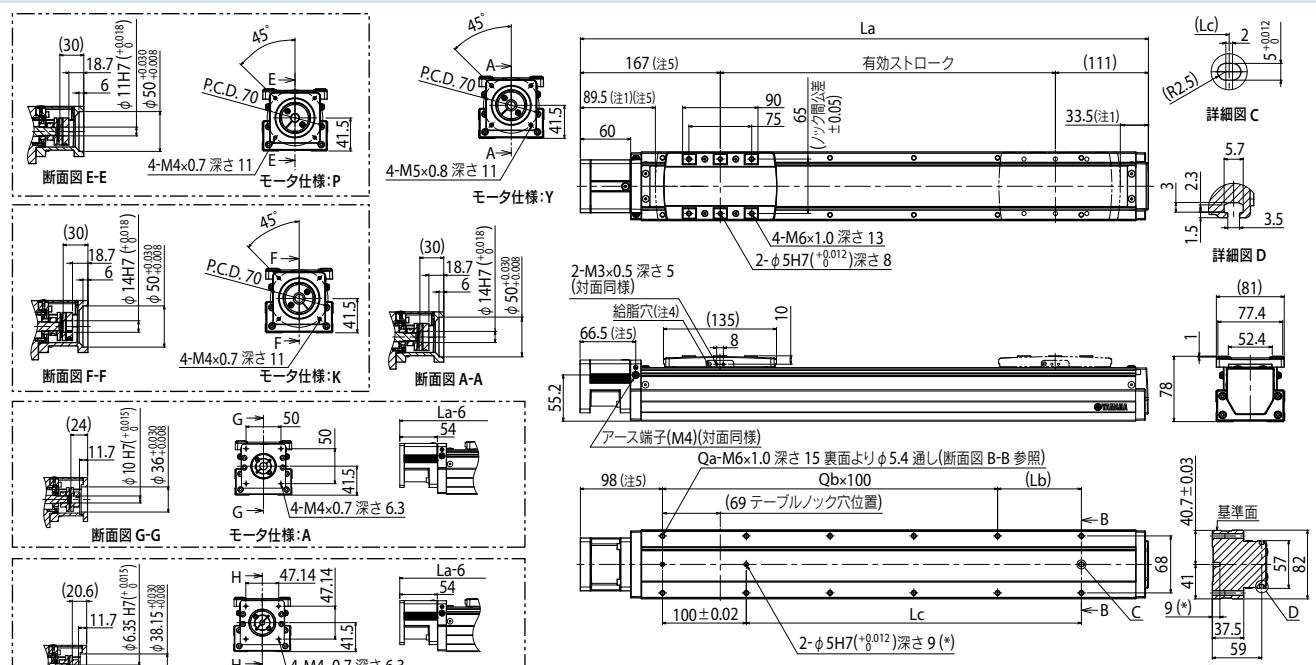
仕様	フランジサイズ	□ 60
A	オリエンタルモータ(株)	ARM66

A	オリエンタルモータ(株)	AZM66
		AZM69
	ARM66	ARM69
	ARM69	RKS56
N	NEMA規格	NEMA23

※NEMA規格モータは、シャフト径とシャフト長さ、インローブ径の寸法差をご確認ください。

※モータ仕様: A/Nについては折曲げ専用部品の使用はできません。

## LBAS08 ストレートタイプ (S)



有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
La	328	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378
Lb	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
Lc	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
Qa	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
Qb	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
本体質量(kg)	3.7	4.1	4.5	4.8	5.2	5.5	5.8	6.2	6.5	6.8	7.2	7.5	7.9	8.2	8.5	8.8	9.2	9.4	9.8	10.1	10.5	10.9
リード20																						
最高速度 (mm/sec)																						
リード5																						
速度設定																						

注1. 両端からのメカストップによる停止位置です。  
注2. モータ取付用専用部品は、お客様にて取付、調整を行ってください。詳細はマニュアルをご参照ください。  
注3. 取付通し穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M5×0.8>は、首下長さ<45 mm以上>を推奨します。  
取付タップ穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M6×1.0>は、首下長さ<架台の厚さ+15 mm以下>を推奨します。  
注4. 給脂穴用ノズルセット(推奨)(詳細P.224参照)  
部品番号: KFU-M3861-00  
注5. モータ仕様: A/Nの場合、表記寸法の<-3 mm>となります。

## ● モータ取付:ストレート (S)

ストローク	標準価格
50	¥71,000
100	¥72,000
150	¥73,000
200	¥74,000
250	¥75,000
300	¥76,000
350	¥77,000
400	¥78,000
450	¥79,000
500	¥80,000
550	¥81,000

ストローク	標準価格
600	¥82,000
650	¥83,000
700	¥84,000
750	¥85,000
800	¥86,000
850	¥87,000
900	¥88,000
950	¥89,000
1000	¥90,000
1050	¥91,000
1100	¥92,000

※ 税別価格

※ 在庫はWEBサイトにてご確認ください。

## ● モータ取付:折曲げ (A)

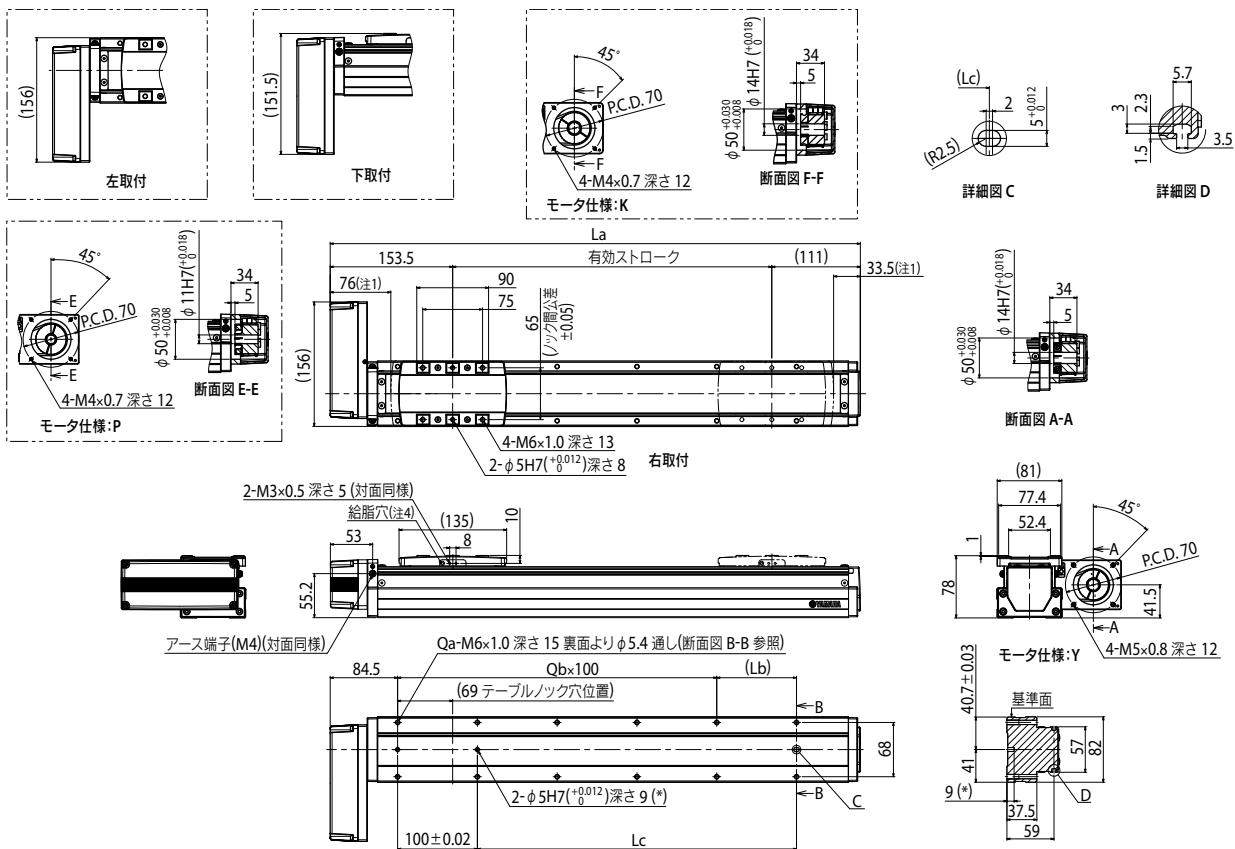
ストローク	標準価格
50	¥88,000
100	¥89,000
150	¥90,000
200	¥91,000
250	¥92,000
300	¥93,000
350	¥94,000
400	¥95,000
450	¥96,000
500	¥97,000
550	¥98,000

ストローク	標準価格
600	¥99,000
650	¥100,000
700	¥101,000
750	¥102,000
800	¥103,000
850	¥104,000
900	¥105,000
950	¥106,000
1000	¥107,000
1050	¥108,000
1100	¥109,000

※ 税別価格

※ 在庫はWEBサイトにてご確認ください。

## LBAS08 折曲げタイプ (A)



有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
La	314.5	364.5	414.5	464.5	514.5	564.5	614.5	664.5	714.5	764.5	814.5	864.5	914.5	964.5	1014.5	1064.5	1114.5	1164.5	1214.5	1264.5	1314.5	1364.5
Lb	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
Lc	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
Qa	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
Qb	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
本体質量(kg)	4.1	4.5	4.9	5.2	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.6	8.9	9.2	9.6	9.8	10.2	10.5	10.9	11.3
リード20						1200						1020	900	780	660	600	540	480	420	360		
最高速度 (mm/sec)	リード10						600					510	450	390	330	300	270	240	210	180		
リード5						300					255	225	195	165	150	135	120	105	90			
速度設定						—					85%	75%	65%	55%	50%	45%	40%	35%	30%			

注1. 両端からのメカストップによる停止位置です。  
 注2. モータ取付用専用部品は、お客様にて取付、調整を行ってください。詳細はマニュアルをご参照ください。  
 注3. 取付通し穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M5×0.8>は、首下長さ<45 mm以上>を推奨します。  
 取付タップ穴で、本体取付に使用する六角穴付ボルト<M6×1.0>は、首下長さ<架台の厚さ+15 mm以下>を推奨します。  
 注4. 給脂用ノズルセット(推奨)(詳細P.224参照)  
 部品番号: KFU-M3861-00

垂直多関節ロボット  
YA  
リニアアンペモータ  
ICM  
単軸ロボット  
GX  
モータレス単軸  
小型単軸ロボット  
TRANSERO  
垂直軸ロボット  
FLIP-X  
リニア垂直軸ロボット  
PHASER  
XY-X  
スカラロボット  
ピック&フレイズ  
YP-X  
クリーン  
コントローラ  
INFORMATION  
含蓄情報  
LBAS  
LGXS  
オプション

# LGXS05

Advancedモデル

●モータレス単軸アクチュエータ



## ■注文型式

LGXS05	本体	リード指定	側面カバー	ストローク
	20:20 mm	無記入:標準	50~800	50mmピッチ
	10:10 mm	W:T満有り(両側)		
	5:5 mm	R:T満有り(右側)		
		L:T満有り(左側)		

## 【ご注意】

本製品はモータが取り付けられておりません。  
モータおよびドライバは、お客さまにて準備、取り付け、調整を行ってください。  
モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。  
モータの調整は、お客さまにて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。  
振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。  
適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。  
高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

## ■基本仕様

適応モータ	50 W		
繰り返し位置決め精度 <sup>※1</sup>	$\pm 0.005$ mm		
減速機構	研削ボールねじ $\phi 12$ (C5級)		
ストローク	50 mm ~ 800 mm (50 mmピッチ)		
最高速度 <sup>※2</sup> (相当)	1333 mm/sec	666 mm/sec	333 mm/sec
ボールネジード	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (水平)	5 kg	8 kg	13 kg
(垂直)	2 kg	4 kg	8 kg
定格推力 <sup>※3</sup> (相当)	41 N	69 N	138 N
本体最大断面外形	W 48 mm x H 65 mm		
全長	ST + 131.5 mm		
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1)相当		
吸引量エアー <sup>※5</sup>	30 Nl/min ~ 100 Nl/min		
使用環境温度・湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)		

- ※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度
- ※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。
- 有効ストロークが600mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目標として速度を下げる調整を行ってください。
- ※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。
- ※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー・継手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000 mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。
- ※5. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。
- ※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.233をご参照ください。

## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>

LGXS05-20	水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)			静的許容モーメント (単位:N·m)			
	A	B	C	A	B	C	A	B	C	MY	MP	MR	
2kg	898	269	350	2kg	323	234	809	1kg	452	452	24	27	23
5kg	583	112	159	5kg	119	76	427	2kg	217	217			

LGXS05-10	水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)			適合サーボモータ		
	A	B	C	A	B	C	A	B	C	フランジサイズ	□ 40	仕様
2kg	2505	382	625	2kg	585	346	2386	1kg	732	732	50 W	ワット数
5kg	1366	149	246	5kg	195	113	1164	2kg	351	351		
8kg	1036	90	150	8kg	95	54	745	4kg	160	160		

## LGXS05-5

LGXS05-5	水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)			
	A	B	C	A	B	C	A	B	C	
3kg	4604	281	497	3kg	439	245	4371	4kg	183	183
8kg	2197	101	179	8kg	117	65	1812	6kg	111	111
13kg	1593	59	105	13kg	42	24	1000	8kg	75	75

※ ガイド寿命10,000 km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。  
※ 寿命計算時のストロークは600 mm。

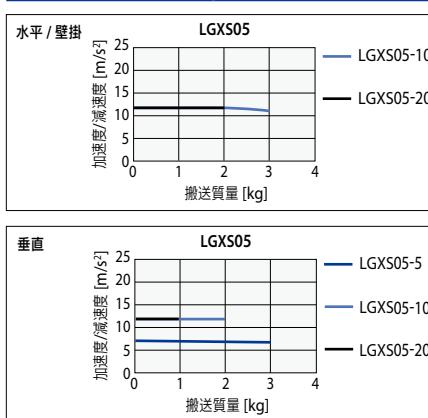
折曲げユニット	シムプレート
製品型式	部品番号

GX-BEND-40 | KES-M2295-00

## 高加減速でご使用の場合(高加減速仕様)

■ 基本仕様			
LGXS05-20			
ストローク	50 mm ~ 550 mm (50 mmピッチ)		
ボールネジード	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量	2 kg	3 kg	—
最高加速度	水平	11.77 m/s <sup>2</sup> (1.2 G)	11.77 m/s <sup>2</sup> (1.2 G)
最大可搬質量	垂直	1 kg	2 kg
最高加速度	垂直	11.77 m/s <sup>2</sup> (1.2 G)	11.77 m/s <sup>2</sup> (1.2 G)

## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)



## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>

LGXS05-20	水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)				
	A	B	C	A	B	C	A	B	C	1kg	223
1kg	498	324	323	1kg	297	288	468	2kg	123	120	199
2kg	230	157	150								

LGXS05-10	水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)				
	A	B	C	A	B	C	A	B	C	1kg	396
1kg	1159	460	645	1kg	606	424	1129	2kg	182	182	182
3kg	381	148	206	3kg	163	112	346				

※ ガイド寿命10,000 km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。

※ 寿命計算時のストロークは550 mm。

## ■高加減速時の有効ストロークと最高速度

有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550
リード20											1333
リード10											666
リード5											333

※ 高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

※ 高加減速仕様は50 ~ 550 (50mmピッチ)でご使用ください。

※ 危険速度の設定はありません。選択可能なストロークであれば最高速度設定が可能です。

※ 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.234をご参照ください。

ご確認はこちから



▶タクトシミュレーション・寿命計算は弊社メンバーサイトから簡単にできます。詳細はP.42でご確認ください。

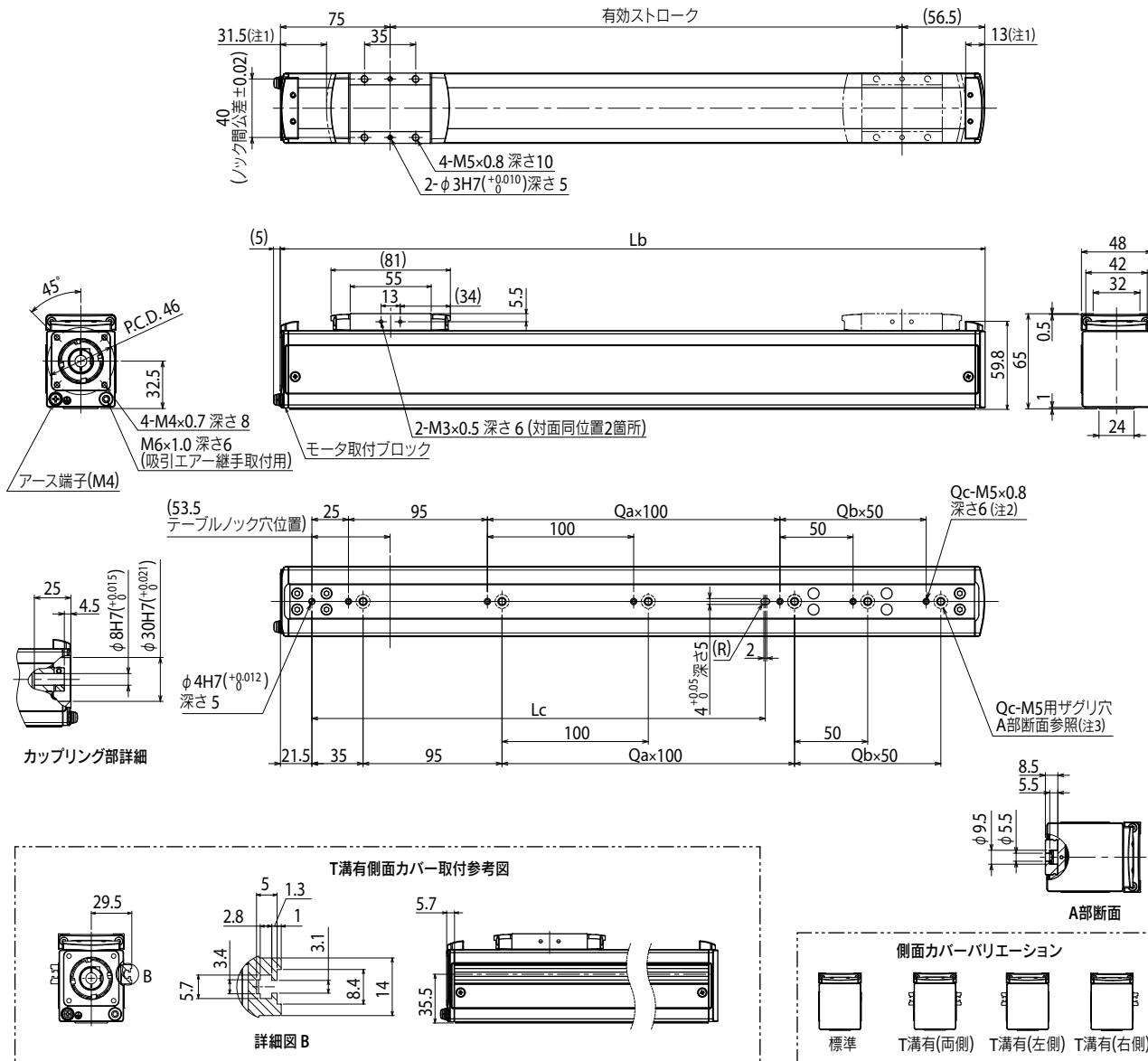
ストローク	標準価格
50	¥66,000
100/150	¥69,000
200/250	¥72,000
300/350	¥75,000
400/450	¥78,000

ストローク	標準価格
500/550	¥81,000
600/650	¥84,000
700/750	¥87,000
800	¥90,000

## モータ折曲げユニット

製品型式	標準価格
GX-BEND-40	¥33,000

## LGXS05



注1.両端からのメカストップによる停止位置です。

注2.タップ穴にて本体取付する場合、セットスクリュを取り外して固定してください。

注3.ザグリ穴(A部断面)にて本体取付する場合、内側よりキャップを取り外して固定してください。

使用する六角穴付ボルト(M5×0.8)は首下長さ15mm以下としてください。

注4.T溝有り側面カバーはセンサ取付用です。

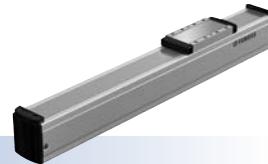
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
Lb	181.5	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5	631.5	681.5	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5
Lc	110	110	110	110	310	310	310	310	310	310	610	610	610	610	610	610
Qa	0	0	0	0	2	2	2	2	2	2	5	5	5	5	5	5
Qb	0	1	2	3	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5
Qc	2	3	4	5	4	5	6	7	8	9	7	8	9	10	11	12
本体質量(kg)	1.2	1.4	1.5	1.7	1.9	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5
リード20								1333					1066	933	800	666
最高速度 (mm/sec)								666					532	466	400	333
リード10								333					266	233	200	166
リード5								—					80%	70%	60%	50%
速度設定																

垂直多関節ロボット	リニアアンバモーターボルト
YA	LCM
	GX
	Robonity
	TRANSERVO
	FLIP-X
	PHASER
	XY-X
	YK-X
	YP-X
	CLEAN
	CONTROLLER
	INFORMATION
	LBAS
	LGXS
	オプション

# LGXS05L

Advancedモデル

●モータレス単軸アクチュエーター



## ■注文型式

LGXS05L	□	□	□
本体	リード指定	側面カバー	ストローク
20:20 mm	無記入:標準	50~800	(50mmピッチ)
10:10 mm	W: T満有り(両側)		
5:5 mm	R: T満有り(右側)		
	L: T満有り(左側)		

### 【ご注意】

本製品はモータが取り付けられておりません。  
モータおよびドライバは、お客様にて準備、取り付け、調整を行ってください。  
モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。  
モータの調整は、お客様にて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。  
振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。  
適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。  
高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

## ■基本仕様

適応モータ	100 W		
繰り返し位置決め精度 <sup>※1</sup>	$\pm 0.005$ mm		
減速機構	研削ボールねじ $\phi 12$ (C5級)		
ストローク	50 mm ~ 800 mm (50 mmピッチ)		
最高速度 <sup>※2</sup> (相当)	1333 mm/sec		
ボルネジード	20 mm		
最大可搬質量 <sup>※3</sup> 水平 (相当)	12 kg	24 kg	32 kg
垂直	3 kg	6 kg	12 kg
定格推力 <sup>※3</sup> (相当)	84 N		
本体最大断面外形	W 48 mm × H 65 mm		
全長	ST + 161.5 mm		
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1相当)		
吸引量エアー <sup>※5</sup>	30 Nl/min ~ 100 Nl/min		
使用環境温度・湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)		

※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度  
※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。  
有効ストロークが600mmを超えるとき、動作領域によってはボルネジの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目標として速度を下げる調整を行ってください。  
※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。  
※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー継手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000 mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。  
※5. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。  
※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.235をご参照ください。

## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>

LGXS05L-20			LGXS05L-10			LGXS05L-5			
水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)			
A	B	C	A	B	C	A	B	C	
3kg	1755	559	426	396	486	1594	1kg	1486	1486
8kg	737	200	153	106	128	525	2kg	730	730
12kg	608	133	104	52	61	329	3kg	478	478

※ ガイド寿命10,000 km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。  
※ 寿命計算時のストロークは600 mm。

## ■静的許容モーメント

(単位:N·m)	MY	MP	MR
	72	72	64

## ■適合サーボモータ

仕様	フランジサイズ	□ 40
	ワット数	100 W

メーカー名 型式

(株)安川電機 SGMJV-01

SGM7J-01

(株)キーエンス SV-□010

SV2-□010

三菱電機(株) HG-KP13\*

HG-KR13\*

HK-KT13\*

オムロン(株) R88M-K10030

R88M-1M10030\*

パナソニック(株) MHMF01

※ 折曲げユニット×GX-BEND-40との組合せではシムプレート(t1)が必要となります。

折曲げユニット 製品型式	シムプレート 部品番号
GX-BEND-40	KES-M2295-00

## 高加減速でご使用の場合(高加減速仕様)

■基本仕様			
ストローク	50 mm ~ 550 mm (50 mmピッチ)		
ボルネジード	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量	5 kg	10 kg	—
最高加速度	水平 $14.72 \text{ m/s}^2$ (1.5 G)	$14.72 \text{ m/s}^2$ (1.5 G)	—
最大可搬質量	垂直 1 kg	2 kg	4 kg
最高加速度	垂直 $14.72 \text{ m/s}^2$ (1.5 G)	$12.68 \text{ m/s}^2$ (1.3 G)	$6.65 \text{ m/s}^2$ (0.7 G)

## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>

LGXS05L-20			LGXS05L-10			LGXS05L-5			
水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)			
A	B	C	A	B	C	A	B	C	
2kg	675	501	332	294	428	626	1kg	728	728
5kg	330	191	131	87	118	251			

※ ガイド寿命10,000 km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。

※ 寿命計算時のストロークは550 mm。

LGXS05L-5		
垂直使用時 (単位:mm)		
A	B	C
1kg	1555	1555
2kg	762	762
4kg	365	365

LGXS05L-10		
水平使用時 (単位:mm)		
A	B	C
3kg	1208	469
6kg	665	227
10kg	441	130
3kg	331	396
6kg	131	155
10kg	49	58
1144	580	315

※ ガイド寿命10,000 km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。

※ 寿命計算時のストロークは550 mm。

## ■高加減速時の有効ストロークと最高速度

有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550
リード20											1333
リード10											666
リード5											333

※ 高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

※ 高加減速仕様は50 ~ 550 (50mmピッチ)でご使用ください。

※ 危険速度の設定はあります。選択可能なストロークであれば最高速度設定が可能です。

※ 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.236をご参照ください。

ご確認はごちらから



▶タクトシミュレーション・寿命計算は弊社メンバーサイトから簡単にできます。詳細はP.42でご確認ください。

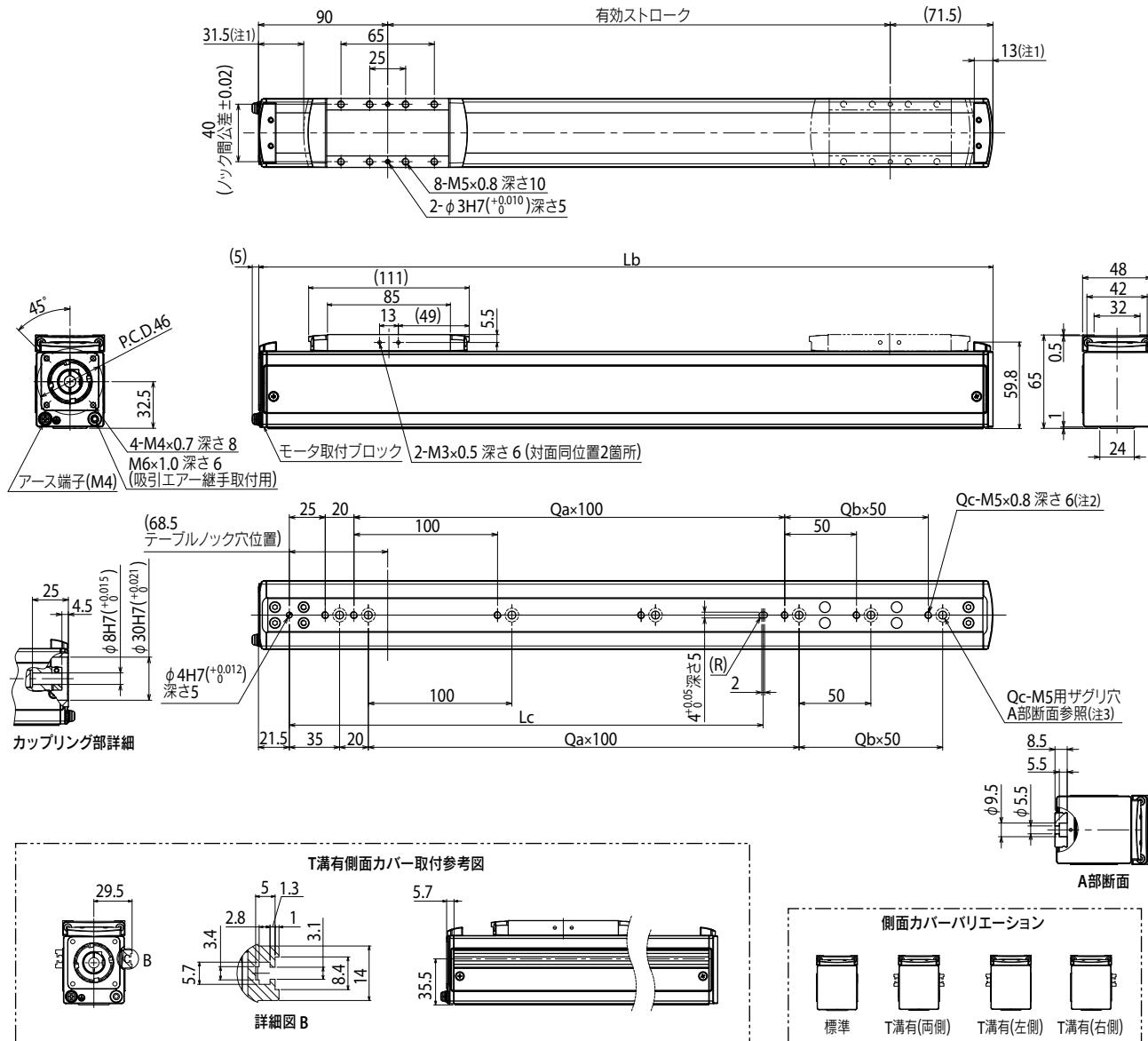
ストローク	標準価格
50	¥76,000
100/150	¥79,000
200/250	¥82,000
300/350	¥85,000
400/450	¥88,000

ストローク	標準価格
500/550	¥91,000
600/650	¥94,000
700/750	¥97,000
800	¥100,000

## モータ折曲げユニット

製品型式	標準価格
GX-BEND-40	¥33,000

LGXS05L



注1.両端からのメカストップによる停止位置です。

注2.タップ穴にて本体取付する場合、セットスクリュを取外して固定してください。

注3.ザグリ穴(A部断面)にて本体取付する場合、内側よりキャップを取り外して固定してください。

使用する六角穴付ボルト(M5×0.8)は首下長さ15 mm以下としてください。

注4.T溝有側面カバーはセンサ取付用です。

有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
Lb	211.5	261.5	311.5	361.5	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5	661.5	711.5	761.5	811.5	861.5	911.5	961.5
Lc	130	130	130	130	330	330	330	330	330	330	630	630	630	630	630	630
Qa	1	1	1	1	3	3	3	3	3	3	6	6	6	6	6	6
Qb	0	1	2	3	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5
Qc	3	4	5	6	5	6	7	8	9	10	8	9	10	11	12	13
本体質量(kg)	1.4	1.5	1.7	1.8	2.0	2.2	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5	3.7
リード20								1333					1066	933	800	666
リード10									666				532	466	400	333
リード5									333				266	233	200	166
速度設定										—			80%	70%	60%	50%

垂直多関節ロボット	Y-A
リニアアンバモジュール	LCM
単軸ロボット	GX
モータレス単軸	Roboность
小型単軸ロボット	TRANSERO
自走型ロボット	FLIP-X
リニア型ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&ブレイス	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラー	CONTROLLER
各種機器	INFORMATION
LBAS	LBAS
LGXS	LGXS
オプション	OPTION

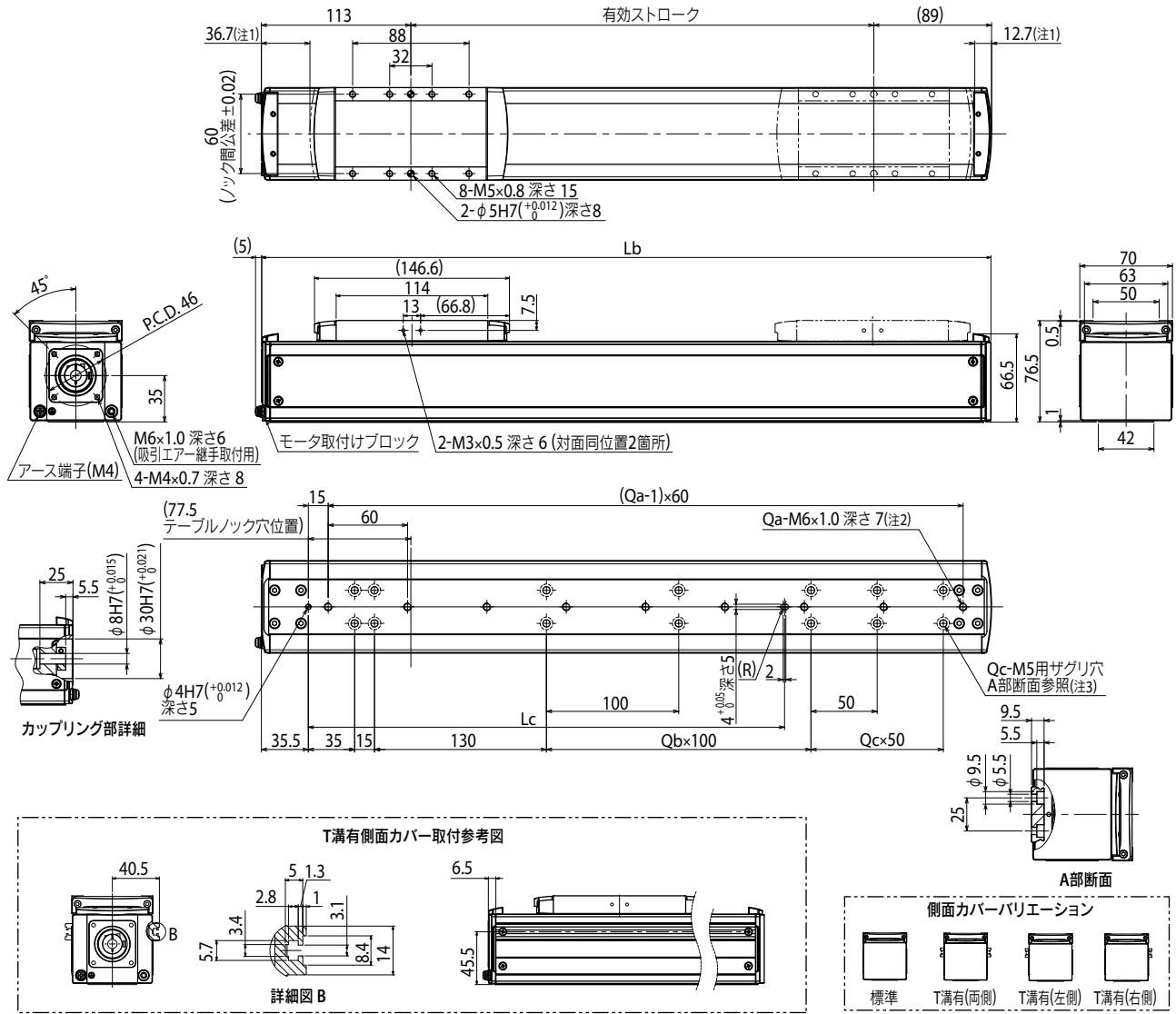


ストローク	標準価格
50	¥100,000
100/150	¥104,000
200/250	¥108,000
300/350	¥112,000
400/450	¥116,000
500/550	¥120,000

ストローク	標準価格
600/650	¥124,000
700/750	¥128,000
800/850	¥132,000
900/950	¥136,000
1000/1050	¥140,000
1100	¥144,000

モータ折曲げユニット
製品型式 標準価格 GX-BEND-40 ￥33,000

LGXS07



注1.両端からのメカストッパによる停止位置です。

注2. タップ穴にて本体取付する場合、セットスクリュを取外して固定してください。

注3. サグリ穴(A部断面)にて本体取付する場合、内側よりキャップを取外して固定してください。

注4. T溝有り側面カバーはセンサ取付用です。

# LGXS10

Advancedモデル

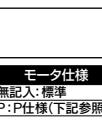
●モータレス単軸アクチュエーター



## ■注文型式

LGXS10-

本体



リード指定

30:30 mm  
20:20 mm  
10:10 mm  
5:5 mm

モータ仕様

無記入: 標準

P: 仕様(下記参照)

ストローク

100~1250 (50mmピッチ)

## 【ご注意】

本品はモータが取り付けられておりません。

モータおよびドライバは、お客様にて準備、取り付け、調整を行ってください。

モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。

モータの調整は、お客様にて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。

振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。

適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。

高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

## ■基本仕様

適応モータ	200 W			
繰り返し位置決め精度 <sup>※1</sup>	$\pm 0.005$ mm			
減速機器	研削ボールねじ $\phi 15$ (C5級)			
ストローク	100 mm ~ 1250 mm (50 mmピッチ)			
最高速度 <sup>※2</sup> (相当)	1800 mm/sec 1200 mm/sec 600 mm/sec 300 mm/sec			
ボールネジード	30 mm	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (水平)	25 kg	40 kg	80 kg	100 kg
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (垂直)	4 kg	8 kg	20 kg	30 kg
定格推力 <sup>※3</sup> (相当)	113 N	170 N	341 N	683 N
本体最大断面外形	W 100 mm x H 99.5 mm			
全長	ST + 175.5 mm			
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1相当)			
吸引量エアー <sup>※5</sup>	30 Nl/min ~ 90 Nl/min			
使用環境温度・湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)			

※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度

※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

有効ストロークが700mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目標として速度を下げる調整を行ってください。

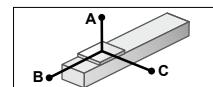
※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。

※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー継手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000 mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。

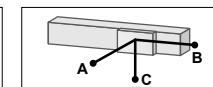
※5. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。

※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP240をご参照ください。

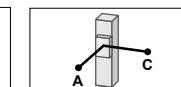
## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>



LGXS10-30  
水平使用時 (単位:mm)

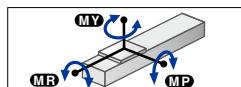


壁面取付使用時 (単位:mm)



垂直使用時 (単位:mm)

## ■静的許容モーメント



(単位:N·m)

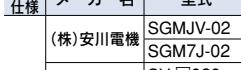
MY MP MR

274 274 241

## ■適合サーボモータ

仕様 フランジサイズ □ 60

ワット数 200 W



モータ仕様 メーカー名 型式

(株)安川電機 SGMJV-02  
SGMTJ-02

(株)キーエンス SV-□020  
SV2-□020

無記入 HF-KP23

三菱電機(株) HG-KR23<sup>※1</sup>

HK-KT23<sup>※1</sup>

オムロン(株) R88M-K20030  
R88M-1M20030

P<sup>※2</sup> MSMD02

パナソニック(株) MSMF02

MHMF02

※1. 折曲げユニット<GX-BEND-60>との組合せではシムプレート(t1)が必要となります。

※2. P仕様での折曲げユニットはご使用できません。

折曲げユニット 製品型式 シムプレート 部品番号

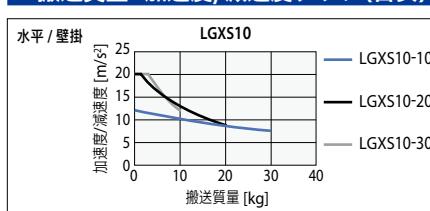
GX-BEND-60 KEV-M2295-00

## 高加減速でご使用の場合(高加減速仕様)

### ■基本仕様

ストローク	100 mm ~ 650 mm (50 mmピッチ)			
ボールネジード	30 mm	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量	10 kg	20 kg	30 kg	—
最高加速度	(水平) 19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)	19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)	11.71 m/s <sup>2</sup> (1.2 G)	—
最大可搬質量	2 kg	4 kg	8 kg	12 kg
最高加速度	(垂直) 19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)	19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)	10.84 m/s <sup>2</sup> (1.1 G)	5.53 m/s <sup>2</sup> (0.6 G)

### ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)



### ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>



LGXS10-30  
水平使用時 (単位:mm)



壁面取付使用時 (単位:mm)



垂直使用時 (単位:mm)



LGXS10-5 垂直使用時 (単位:mm)

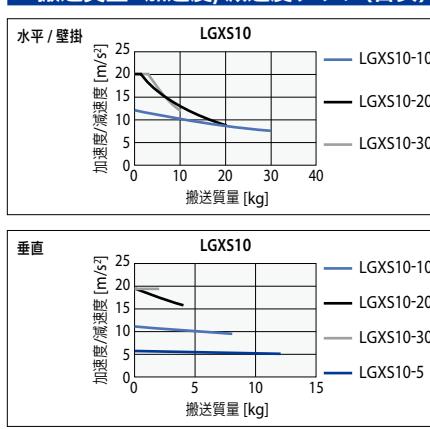
A C

4kg 1550 1550

8kg 743 743

12kg 474 474

### ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)



### ■高加減速時の有効ストロークと最高速度

有効ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
リード30												1800
リード20												1200
リード10												600
リード5												300

※ 高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

※ 高加減速仕様は100 ~ 650 (50mmピッチ)でご使用ください。

※ 危険速度の設定はありません。選択可能なストロークであれば最高速度設定が可能です。

※ 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。

※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.242をご参照ください。

ご確認はこちから



▶タクトシミュレーション・寿命計算は弊社メンバーサイトから簡単にできます。詳細はP.42でご確認ください。

垂直多間隔ロボット

YAX

リニアアクチュエータモジュール

LCM

単軸ロボット

Robonity

小型単軸ロボット

TRANSEROV

FLIP-X

PHASER

XY-X

SKALARロボット

YP-X

クリーン

CONTROLLER

INFORMATION

各種情報

LBAS

LGXS

オプション

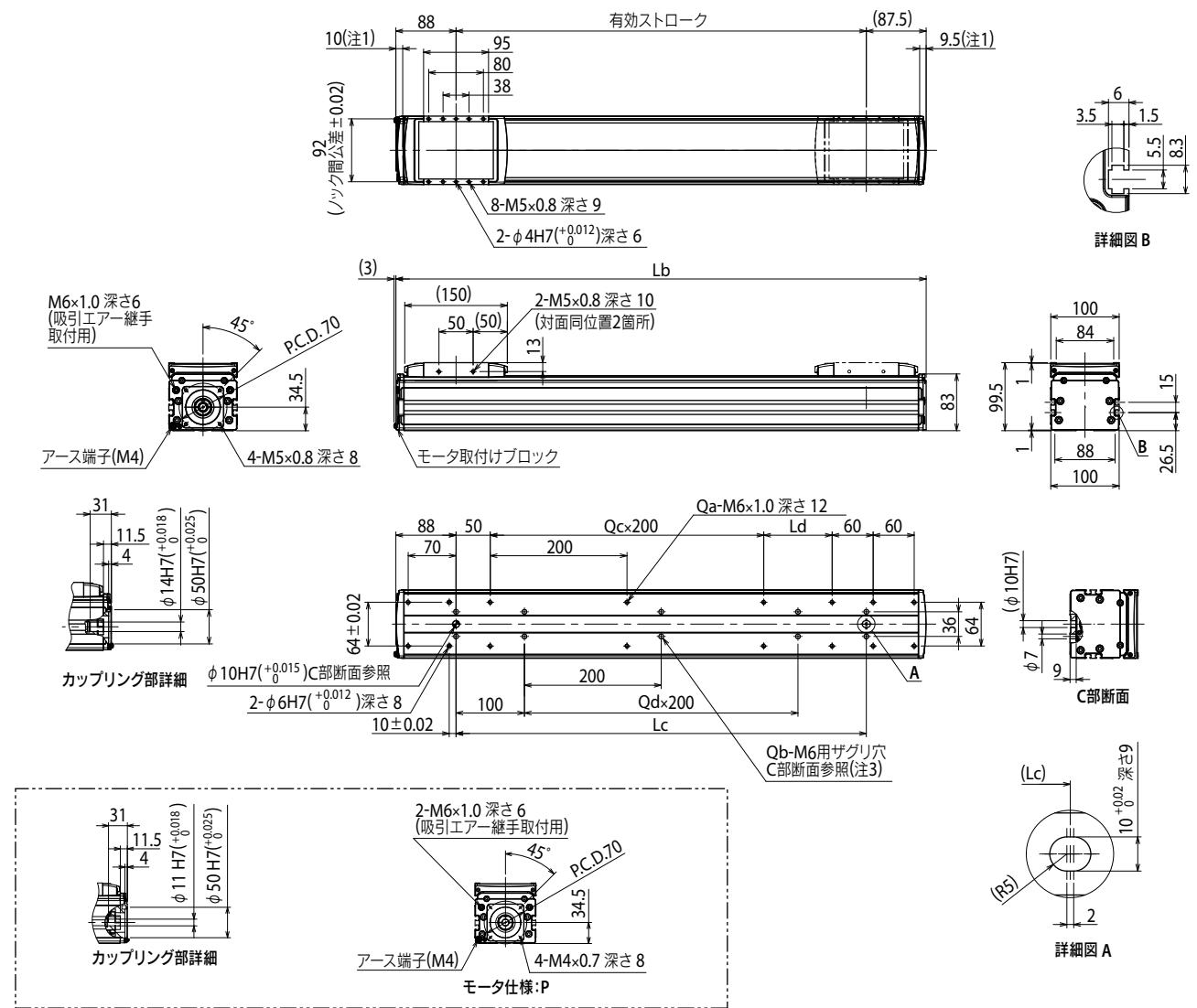
ストローク	標準価格
100/150	¥112,000
200/250	¥119,000
300/350	¥126,000
400/450	¥133,000
500/550	¥140,000
600/650	¥147,000

ストローク	標準価格
700/750	¥154,000
800/850	¥161,000
900/950	¥168,000
1000/1050	¥175,000
1100/1150	¥182,000
1200/1250	¥189,000

## モータ折曲げユニット

製品型式	標準価格
GX-BEND-60	¥49,000

## LGXS10



注1.両端からのメカストッパによる停止位置です。

注2.取付ザグリ穴(C部断面)で本体取付に使用する六角穴付きボルト<M6×1.0>は、首下長さ<20 mm以上>としてください。

取付タップ穴仕様で本体取付に使用する六角穴付きボルト<M6×1.0>は、首下長さ<架台の厚さ+10 mm以下>を推奨します。

注3.取付ザグリ穴(C部断面)にて本体取付する場合、シールをはがして固定してください。

有効ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250			
Lb	275.5	325.5	375.5	425.5	475.5	525.5	575.5	625.5	675.5	725.5	775.5	825.5	875.5	925.5	975.5	1025.5	1075.5	1125.5	1175.5	1225.5	1275.5	1325.5	1375.5	1425.5			
Lc	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250			
Ld	0	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150			
Qa	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20			
Qb	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16			
Qc	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5			
Qd	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5			
本体質量(kg)	4.6	5.1	5.6	6.1	6.6	7.1	7.6	8.1	8.6	9.1	9.6	10.1	10.6	11.1	11.6	12.1	12.6	13.1	13.6	14.1	14.6	15.1	15.6	16.1			
リード30																		1530	1350	1170	990	900	810	720	630	540	450
リード20																		1020	900	780	660	600	540	480	420	360	300
リード10																		510	450	390	330	300	270	240	210	180	150
リード5																		255	225	195	165	150	135	120	105	90	75
速度設定																		85%	75%	65%	55%	50%	45%	40%	35%	30%	25%

# LGXS12

Advancedモデル

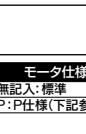
●モータレス単軸アクチュエータ



## ■注文型式

LGXS12-

本体



リード指定  
30:30 mm  
20:20 mm  
10:10 mm  
5:5 mm

モータ仕様  
無記入:標準  
P:仕様(下記参照)

ストローク  
100~1250  
(50mmピッチ)

## 【ご注意】

本品はモータが取り付けられておりません。

モータおよびドライバは、お客様にて準備、取り付け、調整を行ってください。

モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。

モータの調整は、お客様にて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。

振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。

適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。

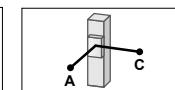
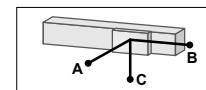
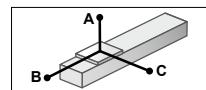
高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

## ■基本仕様

適応モータ	400 W			
繰り返し位置決め精度 <sup>※1</sup>	$\pm 0.005$ mm			
減速機器	研削ボールねじ $\phi 15$ (C5級)			
ストローク	100 mm ~ 1250 mm (50 mmピッチ)			
最高速度 <sup>※2</sup> (相当)	1800 mm/sec	1200 mm/sec	600 mm/sec	300 mm/sec
ボールネジード	30 mm	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (水平)	35 kg	50 kg	95 kg	115 kg
最大可搬質量 <sup>※3</sup> (垂直)	8 kg	15 kg	25 kg	45 kg
定格推力 <sup>※3</sup> (相当)	225 N	339 N	678 N	1360 N
本体最大断面外形	W 125 mm × H 101 mm			
全長	ST + 211.5 mm			
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1相当)			
吸引量エアー <sup>※5</sup>	30 Nl/min ~ 90 Nl/min			
使用環境温度・湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)			

※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度  
 ※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。  
 有効ストロークが700mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目安として速度を下げる調整を行ってください。  
 ※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。  
 ※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー継手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000 mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。  
 ※5. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。  
 ※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.244をご参照ください。

## ■許容オーバーハンギング量<sup>※6</sup>



LGXS12-30

水平使用時

(単位:mm)

	A	B	C
10kg	1796	1074	637
20kg	1300	531	332
35kg	1341	334	227

壁面取付使用時

(単位:mm)

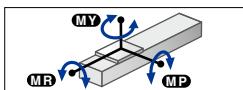
	A	B	C
10kg	631	1009	1720
20kg	316	466	1171
35kg	197	269	1130

垂直使用時

(単位:mm)

	A	C
3kg	2642	2642
6kg	1289	1289
8kg	951	951

## ■静的許容モーメント



(単位:N·m)

	MY	MP	MR
	334	334	294

## ■適合サーボモータ

仕様	フランジサイズ	□ 60
	ワット数	400 W

モータ仕様	メーカー名	型式
(株)安川電機	SGMJV-04	SGMTJ-04
(株)キーエンス	SV-□040	SV2-□040

モータ仕様	型式
三菱電機(株)	HG-KR43 <sup>※1</sup>
	HK-KT43 <sup>※1</sup>
オムロン(株)	R88M-K40030
	R88M-1M40030

P <sup>※2</sup>	MSMD04
	MSMS04

P <sup>※2</sup>	MHMF04

※1. 折曲げユニット<GX-BEND-60>との組合せではシムプレート(t1)が必要となります。

※2. P仕様での折曲げユニットはご使用できません。

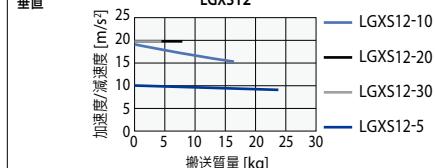
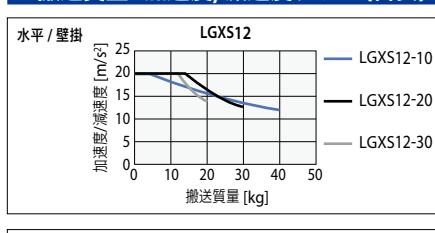
折曲げユニット	シムプレート
GX-BEND-60	KEV-M2295-00

## 高加減速でご使用の場合(高加減速仕様)

### ■基本仕様

ストローク	100 mm ~ 650 mm (50 mmピッチ)			
ボールネジード	30 mm	20 mm	10 mm	5 mm
最大可搬質量	20 kg			
最高加速度	19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)			
最大可搬質量	4 kg			
最高加速度	19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)			

### ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)



### ■許容オーバーハンギング量<sup>※6</sup>

LGXS12-30

水平使用時

(単位:mm)

	A	B	C
5kg	1216	1297	669
12kg	461	506	252
20kg	316	280	147

壁面取付使用時

(単位:mm)

	A	B	C
5kg	648	1224	1183
12kg	226	436	427
20kg	117	213	266

垂直使用時

(単位:mm)

	A	C
15kg	456	588
30kg	239	308
80kg	117	150
115kg	55	71

LGXS12-20

水平使用時

(単位:mm)

	A	B	C
10kg	999	807	489
20kg	521	378	231
30kg	382	234	146

壁面取付使用時

(単位:mm)

	A	B	C
10kg	458	740	966
20kg	196	311	479
30kg	109	168	325

垂直使用時

(単位:mm)

	A	C
15kg	491	672
25kg	263	358
40kg	134	181
10kg	2071	2071

LGXS12-10

水平使用時

(単位:mm)

	A	B	C
15kg	1668	737	535
25kg	1060	423	308
40kg	709	246	180

壁面取付使用時

(単位:mm)

	A	B	C
15kg	491	672	1628
25kg	263	358	1012
40kg	134	181	644

垂直使用時

(単位:mm)

	A	C





</

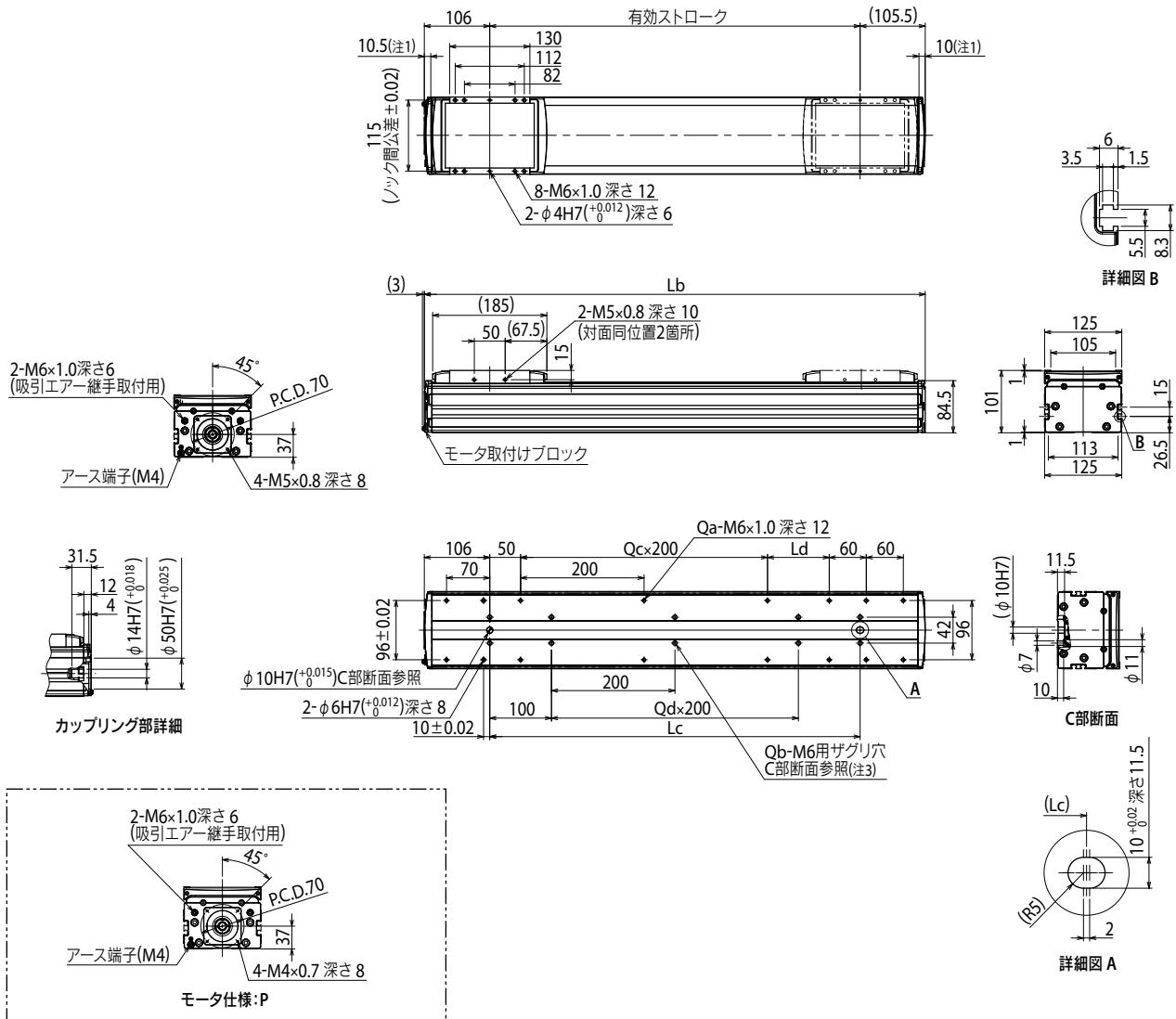
ストローク	標準価格
100/150	¥122,000
200/250	¥130,000
300/350	¥138,000
400/450	¥146,000
500/550	¥154,000
600/650	¥162,000

ストローク	標準価格
700/750	¥170,000
800/850	¥178,000
900/950	¥186,000
1000/1050	¥194,000
1100/1150	¥202,000
1200/1250	¥210,000

## モータ折曲げユニット

製品型式	標準価格
GX-BEND-60	¥49,000

## LGXS12



注1.両端からのメカストップによる停止位置です。

注2.取付ザグリ穴(C部断面)で本体取付に使用する六角穴付きボルト<M6×1.0>は、首下長さ<20 mm以上>としてください。

注3.取付タップ穴仕様で本体取付に使用する六角穴付きボルト<M6×1.0>は、首下長さ<架台の厚さ+10 mm以下>を推奨します。

注3.取付ザグリ穴(C部断面)にて本体取付する場合、シールをはがして固定してください。

有効ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250
Lb	311.5	361.5	411.5	461.5	511.5	561.5	611.5	661.5	711.5	761.5	811.5	861.5	911.5	1011.5	1061.5	1111.5	1161.5	1211.5	1261.5	1311.5	1361.5	1411.5	1461.5	
Lc	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250
Ld	0	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150
Qa	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20
Qb	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
Qc	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
Qd	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5
本体質量(kg)	6.5	7.1	7.8	8.5	9.1	9.8	10.5	11.2	11.8	12.5	13.2	13.9	14.5	15.2	15.9	16.5	17.2	17.9	18.6	19.2	19.9	20.6	21.3	21.9
リード30														1530	1350	1170	990	900	810	720	630	540	450	
リード20														1020	900	780	660	600	540	480	420	360	300	
リード10														510	450	390	330	300	270	240	210	180	150	
リード5														255	225	195	165	150	135	120	105	90	75	
速度設定														85%	75%	65%	55%	50%	45%	40%	35%	30%	25%	

垂直多関節ロボット  
Y-A  
リニアアクチュエータ  
LCM  
単軸ロボット  
GX  
モータレス単軸  
小型単軸ロボット  
Robonity  
モータードライバ  
TRANSEVO  
直線軸ロボット  
FLIP-X  
リニアアクチュエータ  
PHASER  
交差ロボット  
XY-X  
スカラロボット  
YK-X  
ピック&フレイズ  
YP-X  
クリーン  
CONTROLLER  
INFORMATION  
LBAS  
オプション

# LGXS16

Advancedモデル

●モータレス単軸アクチュエータ



## ■注文型式

LGXS16

本体	リード指定	モータ仕様	ストローク
40:40 mm		無記入:標準	100~1450 (50mmピッチ)
20:20 mm		P:仕様(下記参照)	
10:10 mm			

### 【ご注意】

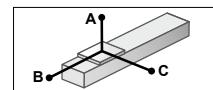
本製品はモータが取り付けられておりません。  
モータおよびドライバは、お客さまにて準備、取り付け、調整を行ってください。  
モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。  
モータの調整は、お客さまにて準備されたモータのマニュアルなどをご確認ください。  
振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。  
適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。  
高加減速仕様でお使いの場合、折曲げユニットのご使用はできません。

## ■基本仕様

適応モータ	750 W		
繰り返し位置決め精度 <sup>※1</sup>	$\pm 0.005$ mm		
減速機器	研削ボールねじ $\phi 20$ (C5級)		
ストローク	100 mm ~ 1450 mm (50 mmピッチ)		
最高速度 <sup>※2</sup> (相当)	2400 mm/sec 1200 mm/sec 600 mm/sec		
ボールネジード	40 mm	20 mm	10 mm
最大可搬質量 <sup>※3</sup> 水平 (相当)	45 kg	95 kg	130 kg
垂直	12 kg	28 kg	55 kg
定格推力 <sup>※3</sup> (相当)	320 N	640 N	1280 N
本体最大断面外形	W 160 mm x H 130 mm		
全長	ST + 242.5 mm		
クリーン度 <sup>※4</sup>	ISO CLASS 3 (ISO14644-1相当)		
吸引量エアー <sup>※5</sup>	30 Nl/min ~ 90 Nl/min		
使用環境温度・湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)		

※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度  
※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時があります。  
有効ストロークが800mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を目標として速度を下げる調整を行ってください。  
※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。  
※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー継手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000 mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。  
※5. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。  
※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP.248をご参照ください。

## ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>



LGXS16-40

水平使用時 (単位:mm)		
	A	B
15kg	2876	1866
30kg	2385	997
45kg	2339	720
		604

壁面取付使用時 (単位:mm)

	A	B	C
15kg	1273	1802	2797
30kg	782	935	2263
45kg	598	658	2174

垂直使用時 (単位:mm)

	A	B	C
3kg	6605	6605	
6kg	3699	3699	
12kg	2827	2827	

## ■静的許容モーメント

(単位:N·m)

MY	MP	MR
706	706	620

## ■適合サーボモータ

仕様	フランジサイズ	ワット数
	□ 80	750 W

モータ仕様	メーカー名	型式
(株)安川電機	SGMJV-08	SGM7J-08
(株)キーエンス	SV-□075	SV2-□075
無記入	HF-KP73	HG-KR73 <sup>※1</sup>
三菱電機(株)	R88M-K75030	HK-KT7M3 <sup>※1</sup>
	R88M-1M75030	
オムロン(株)	MSMD08	MSMF08
P <sup>※2</sup>	MSMF08	MHMFO8
パナソニック(株)		

※1. 折曲げユニット<GX-BEND-80>との組合せではシムプレート(t1)が必要となります。

※2. P仕様での折曲げユニットはご使用できません。

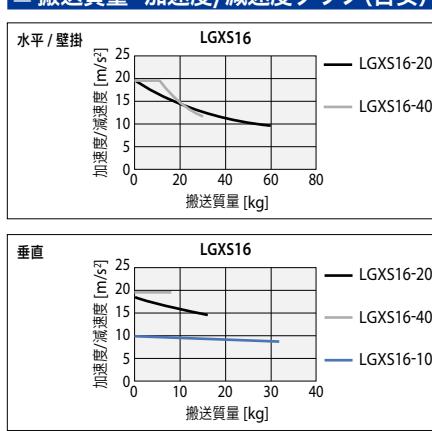
折曲げユニット 製品型式	シムプレート 部品番号
GX-BEND-80	KEX-M2295-00

## 高加減速でご使用の場合(高加減速仕様)

### ■基本仕様

ストローク	100 mm ~ 800 mm (50 mmピッチ)		
ボールネジード	40 mm	20 mm	10 mm
最大可搬質量	水平 30 kg 垂直 8 kg		
最高加速度	19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)	19.84 m/s <sup>2</sup> (2 G)	11.17 m/s <sup>2</sup> (1.1 G)
最高加速度	垂直 19.62 m/s <sup>2</sup> (2 G)		

### ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)



### ■許容オーバーハンギング量<sup>※</sup>

LGXS16-40

水平使用時 (単位:mm)		
	A	B
10kg	1271	1669
20kg	725	803
30kg	534	514
		287

壁面取付使用時 (単位:mm)

	A	B	C
10kg	816	1585	1240
20kg	404	725	683
30kg	259	441	480

垂直使用時 (単位:mm)

	A	C
3kg	2904	2904
5kg	1710	1710
10kg	1038	1038
20kg	870	870

LGXS16-10

垂直使用時 (単位:mm)		
	A	C
10kg	2951	2951
20kg	1438	1438
32kg	870	870

LGXS16-20

水平使用時 (単位:mm)		
	A	B
20kg	1722	1123
40kg	952	535
60kg	682	339
		276

壁面取付使用時 (単位:mm)

	A	B	C
20kg	842	1056	1679
40kg	388	470	895
60kg	232	275	611
			1064

垂直使用時 (単位:mm)

	A	C
5kg	3473	3473
10kg	1723	1723
16kg	1064	1064

LGXS16-10

水平使用時 (単位:mm)		
	A	C
10kg	2951	2951
20kg	1438	1438
32kg	870	870

壁面取付使用時 (単位:mm)

	A	C
5kg	3473	3473
10kg	1723	1723
16kg	1064	1064

垂直使用時 (単位:mm)

	A	C
5kg	3473	3473
10kg	1723	1723
16kg	1064	1064

LGXS16

垂直		
	LGXS16-20	LGXS16-40
10kg	15	15
20kg	10	10
30kg	8	8
		4

垂直

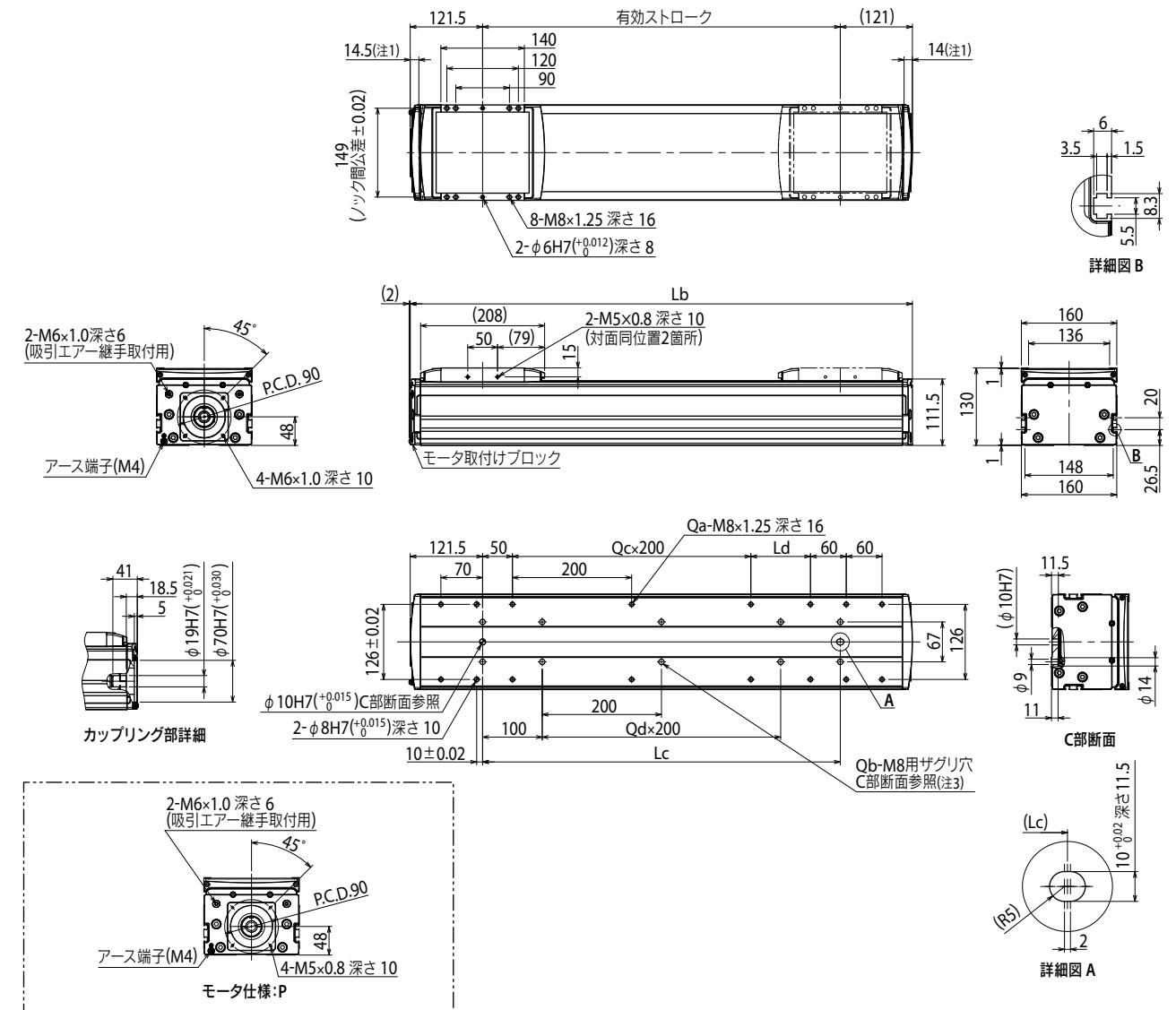
ストローク	標準価格
100/150	¥170,000
200/250	¥180,000
300/350	¥188,000
400/450	¥197,000
500/550	¥206,000
600/650	¥215,000
700/750	¥224,000

ストローク	標準価格
800/850	¥233,000
900/950	¥242,000
1000/1050	¥251,000
1100/1150	¥260,000
1200/1250	¥269,000
1300/1350	¥278,000
1400/1450	¥287,000

## モータ折曲げユニット

製品型式	標準価格
GX-BEND-80	¥69,000

## LGXS16



注1.両端からのメカストップによる停止位置です。

注2.取付ザグリ穴(C部断面)で本体取付に使用する六角穴付きボルト&lt;M8×1.25&gt;は、首下長さ&lt;25 mm以上&gt;としてください。

取付タップ穴仕様で本体取付に使用する六角穴付きボルト&lt;M8×1.25&gt;は、首下長さ&lt;架台の厚さ+15 mm以下&gt;を推奨します。

注3.取付ザグリ穴(C部断面)にて本体取付する場合、シールをはがして固定してください。

有効ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450				
Lb	342.5	392.5	442.5	492.5	542.5	592.5	642.5	692.5	742.5	792.5	842.5	892.5	942.5	992.5	1042.5	1092.5	1142.5	1192.5	1242.5	1292.5	1342.5	1392.5	1442.5	1492.5	1542.5	1592.5	1642.5	1692.5				
Lc	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450				
Ld	0	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150				
Qa	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22				
Qb	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18				
Qc	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6				
Qd	0	0	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6				
本体質量(kg)	11.7	12.7	13.7	14.7	15.7	16.6	17.6	18.6	19.6	20.6	21.5	22.5	23.5	24.5	25.5	26.5	27.4	28.4	29.4	30.4	31.4	32.4	33.3	34.3	35.3	36.3	37.3	38.2				
リード40																					2160	1920	1680	1440	1320	1200	1080	960	840	720	600	
最高速度 (mm/sec)																					1080	960	840	720	660	600	540	480	420	360	300	
リード20																					540	480	420	360	330	300	270	240	210	180	150	
リード10																					—	90%	80%	70%	60%	55%	50%	45%	40%	35%	30%	25%
速度設定																																

# LGXS20

## ●モータレス単軸アクチュエータ

## □注文型式

LGXS20	-	-
本体	-	-
リード指定	モータ仕様	ストローク
40:40 mm	無記入:標準 P:P仕様(下記参照)	100 ~ 1450 (50mmピッチ)
20:20 mm		
10:10 mm		

ストローク	標準価格	ストローク	標準価格
100/150	¥189,000	800/850	¥259,000
200/250	¥199,000	900/950	¥269,000
300/350	¥209,000	1000/1050	¥279,000
400/450	¥219,000	1100/1150	¥289,000
500/550	¥229,000	1200/1250	¥299,000
600/650	¥239,000	1300/1350	¥309,000
700/750	¥249,000	1400/1450	¥319,000



モータ折曲げユニット

製品型式	標準価格
GX-BEND-80	¥69,000

## ■ 基本仕様

適応モータ	750 W
繰り返し位置決め精度※1	±0.005 mm
減速機構	研削ボールねじ φ20 (C5級)
ストローク	100 mm ~ 1450 mm (50 mmピッチ)
最高速度※2 (相当)	2400 mm/sec 1200 mm/sec 600 mm/sec
ボールネジリード	40 mm 20 mm 10 mm
最大可搬質量※3 (水平)	65 kg 130 kg 160 kg
(相当)	15 kg 35 kg 65 kg
定格推力※3 (相当)	320 N 640 N 1280 N
本体最大断面外形	W 200 mm x H 140 mm
全長	ST + 288.5 mm
クリーン度※4	ISO CLASS 3 (ISO14644-1)相当
吸引量エア※5	30 Nl/min ~ 90 Nl/min
使用環境温度、湿度	0 ~ 40 °C, 35 ~ 80 %RH (結露なきこと)

※1. 片振りでの繰り返し位置決め精度

※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない場合があります。

有効ストロークが800mmを超えるとき、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。(危険速度) その時は表に示す最高速度を自安として速度を下げる調整を行ってください。

※3. 定格推力・最大可搬質量は取付けられたモータが定格のトルクを出力するものと想定した値です。

※4. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー継手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000 mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。

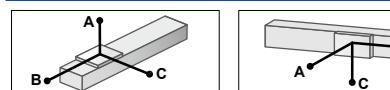
※5. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。

※ 加速度/減速度・慣性モーメントはP251をご参照ください。

## [ご注意]

本製品はモータが取り付けられておりません。モータおよびドライバは、お客様にて準備、取り付け、調整を行ってください。モータの取り付け方法は、本マニュアルを参照し、適切に取り付けてください。モータの調整は、お客様にて準備されたセーバーのマニュアルなどをご確認ください。振動・共振が発生する状態で運転をすると、製品寿命が低下する恐れがあります。適合モータによっては製品性能を満たさないこともあります。

## ■ 許容オーバーハンギング量※



LGXS20-40

水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)			
A	B	C	A	B	C	A	B	C	
20kg	5318	2821	2096	2171	2751	5211	5kg	8187	8187
40kg	4836	1609	1369	1417	1539	4667	10kg	5203	5203
65kg	4824	1088	1001	1013	1018	4575	15kg	4810	4810

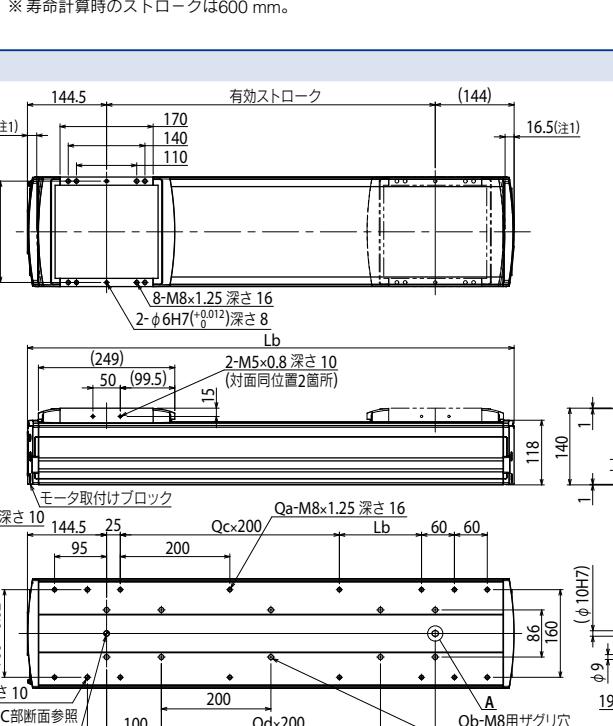
LGXS20-20

水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)				
A	B	C	A	B	C	A	B	C		
50kg	5436	1493	1377	50kg	1390	1423	5265	20kg	3436	3436
80kg	4417	911	854	80kg	849	841	4153	30kg	2600	2600
100kg	4592	756	727	100kg	708	686	4253	120kg	818	818
130kg	4338	596	584	130kg	550	526	3933	160kg	1600	1600

LGXS20-10

水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)			垂直使用時 (単位:mm)				
A	B	C	A	B	C	A	B	C		
40kg	22519	2607	2713	40kg	2704	2537	22210	20kg	5157	5157
80kg	16716	1274	1331	80kg	1293	1204	16141	40kg	2553	2553
120kg	14066	830	868	120kg	818	760	13223	160kg	580	538
160kg	12284	608	637	160kg	11190	11190	11190	160kg	1600	1600

LGXS20



※ ガイド寿命10,000 km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。

※ 寿命計算時のストロークは600 mm。

## ■ 静的許容モーメント

MY	MP	MR
1423	1423	1251

## ■ 適合サーボモータ

仕様	フランジサイズ	ワット数
	□ 80	750 W

モータ	メーカー名	型式
(株)安川電機	SGMJV-08	
	SGMTJ-08	
(株)キーンズ	SV-□075	
無記入	SV2-□075	
三菱電機(株)	HG-KR73 <sup>※1</sup>	
	HK-KT7M3 <sup>※1</sup>	
(株)オムロン	R88M-K75030	
P <sup>※2</sup>	R88M-1M75030	
パナソニック(株)	MSMD08	
	MSMF08	
	MHMFO8	

※1. 折曲げユニット&lt;GX-BEND-80&gt;との組合せではシムプレート(11)が必要となります。

※2. P仕様での折曲げユニットはご使用できません。

折曲げユニット	シムプレート
GX-BEND-80	KEX-M2295-00

※ 寿命計算時のストロークは600 mm。

※ 寿命計算時のストロー

# MEMO

垂直多関節ロボット  
YA

LCM

単軸ロボット  
GX

モーダレス単軸  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X

リニア単軸ロボット  
PHASER

直交ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X  
YR-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

LGXS

オプション

オプション

## Robonity series

## 外付けセンサ取付参考図(左取付例)

垂直多間端子ポート  
リニアアクチュエータモジュール  
LCM  
GX  
モータレス・単軸  
TRANSEROV  
FLIP-X  
PHASER  
XY-X  
YK-X  
YP-X  
クリーン  
CONTROLLER  
INFORMATION  
LBAS  
LGXS  
オプション

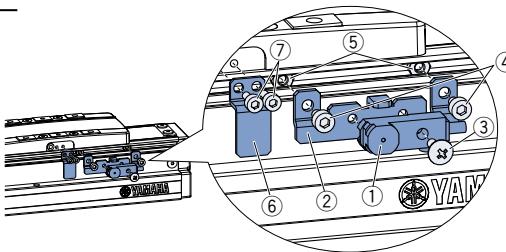
## ■センサスペック

項目	仕様
メーカー名	パナソニック デバイスSUNX株式会社
型式	GX-F8A   GX-F8B
表示灯	オレンジLED(出力ON時点灯)
周囲温度、湿度	-25 ~ +75°C, 35 ~ 85%RH
保護構造	IP68
電源電圧	DC12 ~ 24V
ケーブル長さ	5 m

項目	仕様
負荷電流	100 mA以下
消費電流	15 mA以下
表示灯	オレンジLED(出力ON時点灯)
周囲温度、湿度	-25 ~ +75°C, 35 ~ 85%RH
保護構造	IP68
ケーブル長さ	5 m

## 【注意事項】

- センサ固定用ねじ締付トルク: 0.5 N·m
- センサの検出面とセンサプレートのクリアランスは1 mm程度となります。
- センサスペックの詳細はメーカーにご確認ください。



- 近接センサ
- センサ取付ステー
- センサ固定ねじ
- ステー固定ボルト
- ステー固定ナット
- ドグプレート
- ドグ固定ボルト

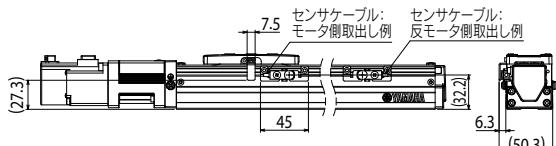
注1. センサオプションは、お客様にて取付、調整を行ってください。  
詳細はマニュアルをご参照ください。

注2. 取付けに必要なボルト、ナットは付属します。

注3. センサケーブルは5mとなります。必要に応じて加工して取付けてください。

注4. センサケーブルはモータ側、反モータ側に取り出しが可能です。

## LBAS04



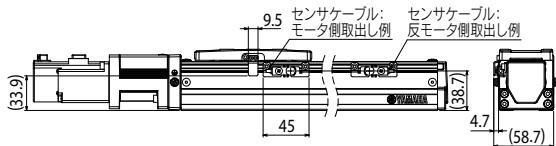
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
構成部品	近接センサ	KFU-M2205-10	KFU-M2205-00	1	
	② センサ取付ステー	KFU-M22FF-00		1	
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004		1	M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-03005		2	M3×0.5 長さ5
	⑤ ステー固定ナット	95302-03700		2	M3

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KFT-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KFT-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	90112-02J005		2	M2×0.4 長さ5

## LBAS05



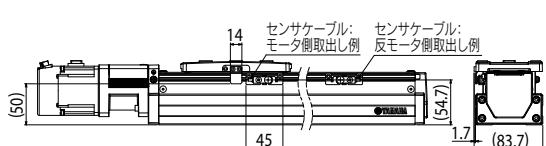
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
構成部品	近接センサ	KFU-M2205-10	KFU-M2205-00	1	
	② センサ取付ステー	KFU-M22FF-00		1	
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004		1	M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-03005		2	M3×0.5 長さ5
	⑤ ステー固定ナット	95302-03700		2	M3

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KFU-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KFU-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	90112-2AJ005		2	M2.5×0.4 長さ5

## LBAS08



## 近接センサオプション

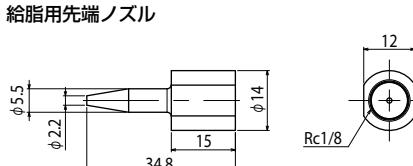
区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
構成部品	近接センサ	KFU-M2205-10	KFU-M2205-00	1	
	② センサ取付ステー	KFU-M22FF-00		1	
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004		1	M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-03005		2	M3×0.5 長さ5
	⑤ ステー固定ナット	95302-03700		2	M3

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KFU-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KFU-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	91312-03005		2	M3×0.5 長さ5

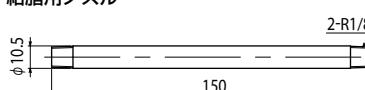
## ■給脂用ノズル (LBASモデル用)

## ●給脂用先端ノズル



部品番号 | KFU-M2941-00

## ●給脂用ノズル



部品番号 | KFU-M2942-00

## Robonity series

## 外付けセンサ取付参考図(左取付例)

## ■センサスペック

項目	仕様
メーカー名	パナソニック デバイスSUNX株式会社
型式	GX-F8A   GX-F8B
出力方式	NPNタイプ
出力動作	接近時ON   離れてON
電源電圧	DC12~24V

項目	仕様
負荷電流	100 mA以下
消費電流	15 mA以下
表示灯	橙色LED (出力ON時点灯)
周囲温度、湿度	-25~+75°C、35~85%RH
保護構造	IP68
ケーブル長さ	5 m

注1. センサオプションは、お客様にて取付、調整を行ってください。

詳細はマニュアルをご参照ください。

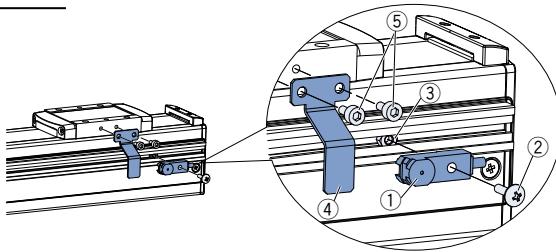
注2. 取付けに必要なボルト、ナットは付属します。

注3. センサケーブルは5mとなります。必要に応じて加工して取付けてください。

注4. センサオプションの取付には、T溝有側面カバーが必要となります。

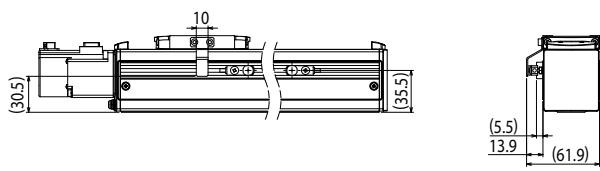
## 【注意事項】

- センサ固定用ねじ締付トルク: 0.5 N·m
- センサの検出面とセンサプレートのクリアランスは1 mm程度となります。
- センサスペックの詳細はメーカーにご確認ください。



- 近接センサ
- センサ固定ねじ
- センサ固定ナット
- ドグプレート
- ドグ固定ボルト

## LGXS05



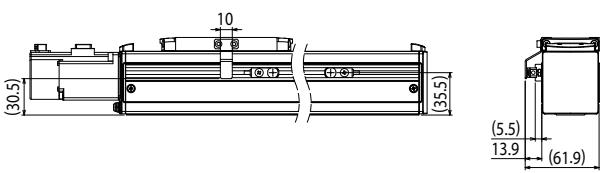
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KES-M2205-10	KES-M2205-00		
構成部品	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01	1	
	② センサ固定ねじ	90990-66J025		1	M3×0.5 長さ10
	③ センサ固定ナット	95302-03600		2	M3

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KES-M2206-00			
構成部品	④ ドグプレート	KES-M22G5-00		1	
	⑤ ドグ固定ボルト	91312-03006		2	M3×0.5 長さ6

## LGXS05L



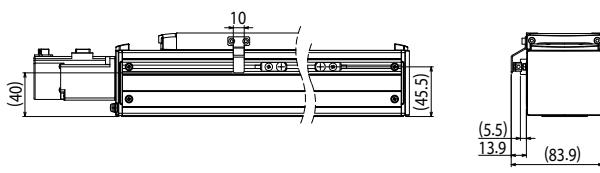
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KES-M2205-10	KES-M2205-00		
構成部品	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01	1	
	② センサ固定ねじ	90990-66J025		1	M3×0.5 長さ10
	③ センサ固定ナット	95302-03600		2	M3

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KES-M2206-00			
構成部品	④ ドグプレート	KES-M22G5-00		1	
	⑤ ドグ固定ボルト	91312-03006		2	M3×0.5 長さ6

## LGXS07



## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KES-M2205-10	KES-M2205-00		
構成部品	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01	1	
	② センサ固定ねじ	90990-66J025		1	M3×0.5 長さ10
	③ センサ固定ナット	95302-03600		2	M3

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KES-M2206-00			
構成部品	④ ドグプレート	KES-M22G5-00		1	
	⑤ ドグ固定ボルト	91312-03006		2	M3×0.5 長さ6

垂直多関節ロボット	リニアアクチュエータ	ICM	単軸ロボット	Robonity
Y-A	リニアアクチュエータモジュール	TRANSERO	小型単軸ロボット	FLIP-X
GX	リニアアクチュエータ	PHASER	直角軸ロボット	XY-X
	リニアアクチュエータ	CLEAN	クリーニング	LBAS
	センサ	INFORMATION	各種情報	LGXS
	オプション			オプション

## Robonity series

## 外付けセンサ取付参考図(左取付例)

垂直多間端子

YA

リニアアクチュエータモジュール

LCM

単軸ロボット

GX

モータレス単軸

Robonity

小型単軸ロボット

TRANSERO

FLIP-X

ドローバルス

PHASER

リニア型軸ロボット

XY-X

面交ロボット

YK-X

スカラロボット

YP-X

ピック&amp;フレイズ

CLEAN

クリーン

CONTROLLER

コントローラ

INFORMATION

各種情報

LBAS

LGXS

オプション

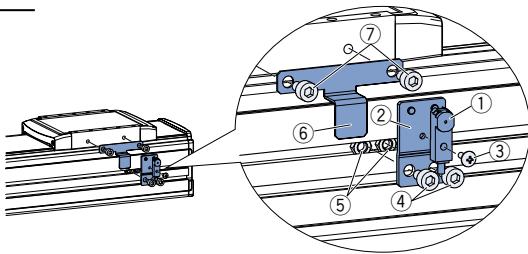
## ■センサスペック

項目	仕様
メーカー名	パナソニック デバイスSUNX株式会社
型式	GX-F8A   GX-F8B
出力方式	NPNタイプ
出力動作	接近時ON   離れてON
電源電圧	DC12~24V

項目	仕様
負荷電流	100 mA以下
消費電流	15 mA以下
表示灯	オレンジLED(出力ON時点灯)
周囲温度、湿度	-25 ~ +75°C, 35 ~ 85%RH
保護構造	IP68
ケーブル長さ	5 m

## 【注意事項】

- センサ固定用ねじ締付トルク: 0.5 N·m
- センサの検出面とセンサプレートのクリアランスは1 mm程度となります。
- センサスペックの詳細はメーカーにご確認ください。

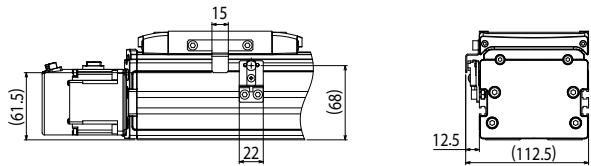


注1. センサオプションは、お客様にて取付、調整を行ってください。  
詳細はマニュアルをご参照ください。

注2. 取付けに必要なボルト、ナットは付属します。

注3. センサケーブルは5mとなります。必要に応じて加工して取付けてください。

## LGXS10



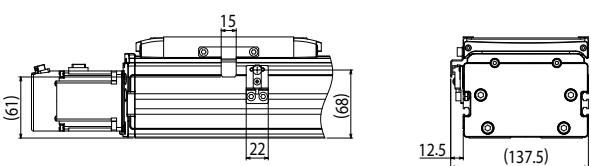
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KEV-M2205-10	KEV-M2205-00	1	
	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01		
	② センサ取付ステー	KEV-M22FF-00			
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004			M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-05008			M5×0.8 長さ8
構成部品	⑤ ステー固定ナット	95302-05700			M5

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KEV-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KEV-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	91312-05008		2	M5×0.8 長さ8

## LGXS12



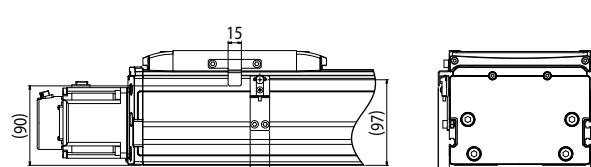
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KEV-M2205-10	KEV-M2205-00	1	
	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01		
	② センサ取付ステー	KEV-M22FF-00			
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004			M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-05008			M5×0.8 長さ8
構成部品	⑤ ステー固定ナット	95302-05700			M5

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KEV-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KEV-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	91312-05008		2	M5×0.8 長さ8

## LGXS16



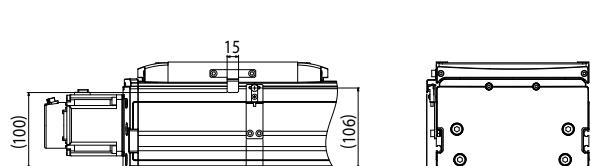
## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KEX-M2205-10	KEX-M2205-00	1	
	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01		
	② センサ取付ステー	KEV-M22FF-00			
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004			M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-05008			M5×0.8 長さ8
構成部品	⑤ ステー固定ナット	95302-05700			M5

## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KEV-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KEV-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	91312-05008		2	M5×0.8 長さ8

## LGXS20



## 近接センサオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	近接センサオプション	KEY-M2205-10	KEY-M2205-00	1	
	① 近接センサ	KES-M4855-00	KP6-M4855-01		
	② センサ取付ステー	KEY-M22FF-00			
	③ センサ固定ねじ	90990-66J004			M3×0.5 長さ8
	④ ステー固定ボルト	91312-05008			M5×0.8 長さ8
構成部品	⑤ ステー固定ナット	95302-05700			M5

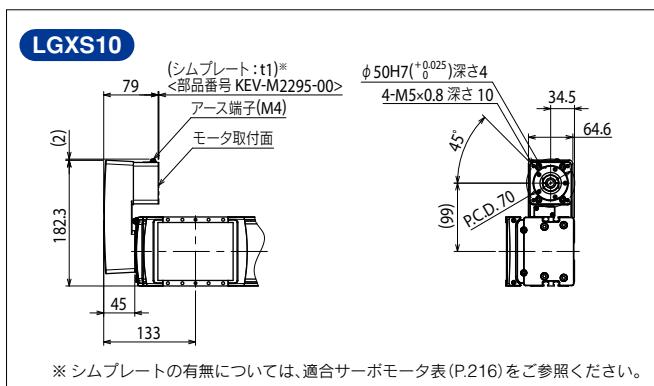
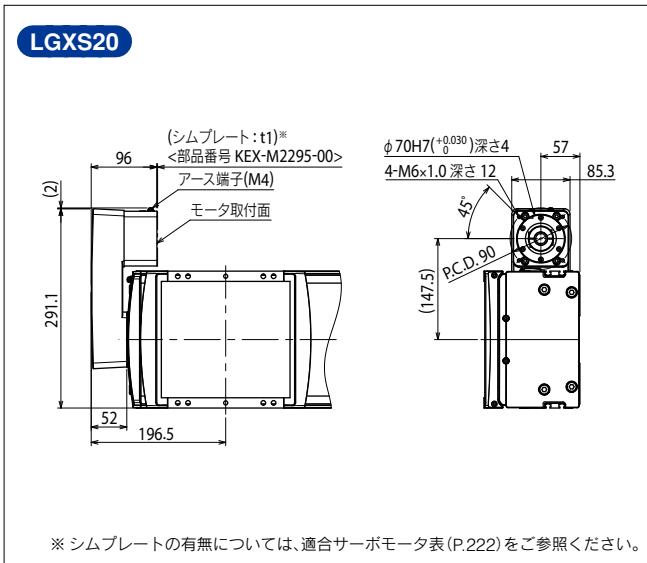
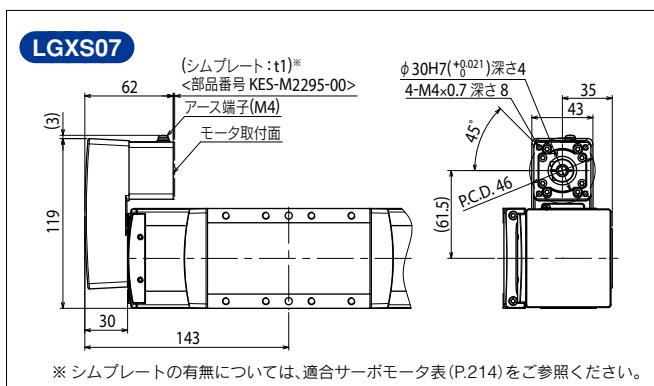
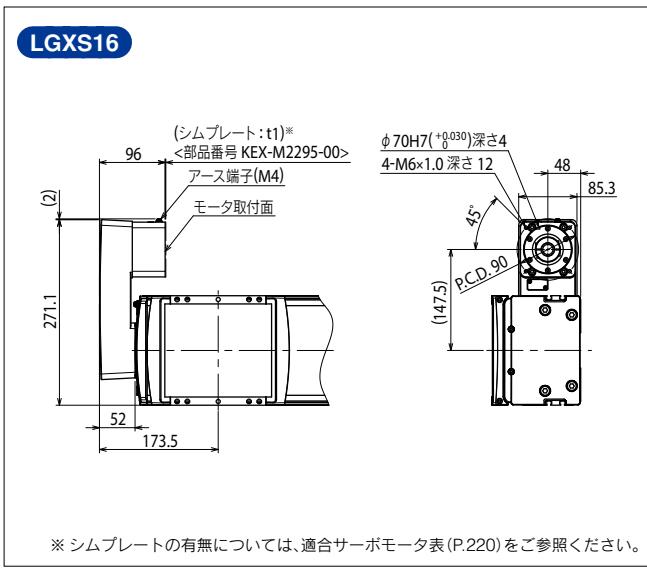
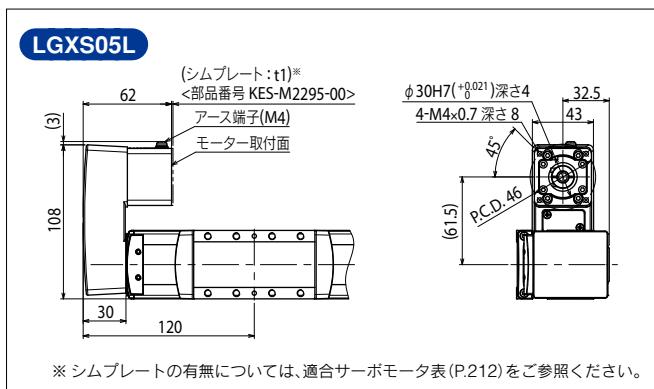
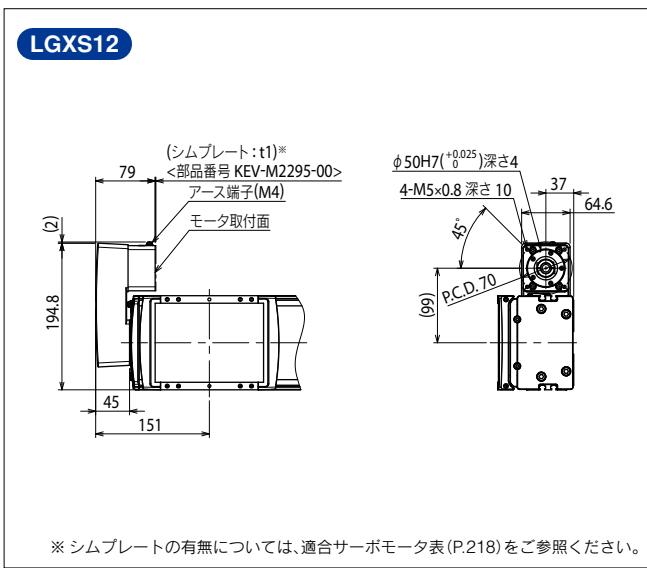
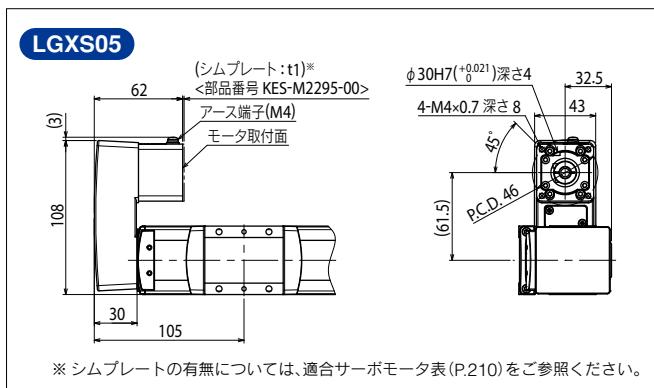
## ドグオプション

区分	名称	番号		員数	備考
		接近時ON(a接)	離れてON(b接)		
Assy	ドグオプション	KEV-M2206-00			
構成部品	⑥ ドグプレート	KEV-M22G5-00		1	
部品	⑦ ドグ固定ボルト	91312-05008		2	M5×0.8 長さ8

## Robonity series

## 折曲げユニット取付参考図(右取付例)

垂直多関節ロボット	YA
リニアアンバモータード	LCM
単軸ロボット	CX
モーターラーニング	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERVO
直角軸ロボット	FLIP-X
リニア直角軸ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&プレイス	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラー	CONTROLLER
情報端子	INFORMATION
LBAS	LBAS
LGXS	LGXS
オプション	OPTION



- ※1. 折曲げユニットを本体に取り付けてご使用ください。取付方法はマニュアルをご参照ください。
- ※2. 折曲げユニットにモータは含まれていません。本体からモータを取り外し、折曲げユニットを取り付けてください。
- ※3. 右取り付け、左取り付けが可能です。

機種	製品型式	部品番号	重量
LGXS05, LGXS05L, LGXS07	GX-BEND-40	KES-M221M-00	0.4 kg
LGXS10, LGXS12	GX-BEND-60	KEV-M221M-00	1.2 kg
LGXS16, LGXS20	GX-BEND-80	KEX-M221M-00	2.7 kg

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Basicモデル)

垂直多関節ロボット  
YA

リニアアクチュエータモジュール  
LCM

単軸ロボット  
GX

モータレス・単軸  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X

リニア型軸ロボット  
PHASER

直交ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X

ピック&フレイズ  
YP-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

LGXS

オプション

## ■ 惯性モーメント

### LBAS04

機種	有効ストローク [mm]															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
LBAS04-6	0.060	0.063	0.067	0.071	0.075	0.079	0.083	0.087	0.090	0.094	0.098	0.102	0.106	0.110	0.114	0.117
LBAS04-12	0.069	0.072	0.076	0.080	0.084	0.088	0.092	0.096	0.099	0.103	0.107	0.111	0.115	0.119	0.123	0.126

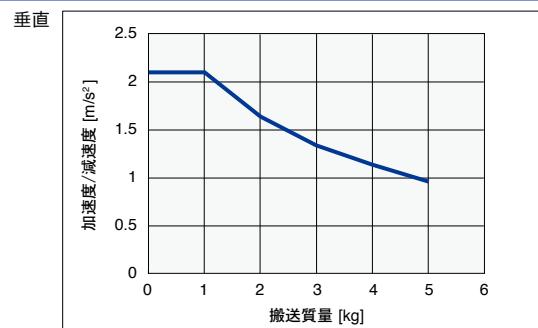
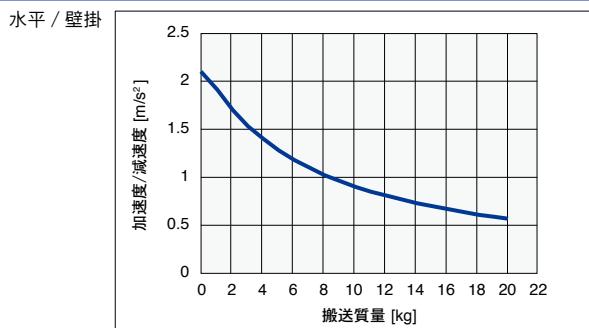
## ■ 加速度/減速度

### LBAS04

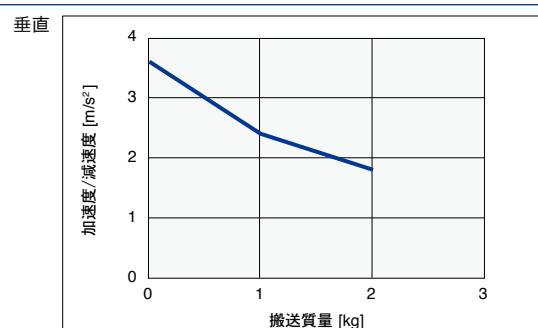
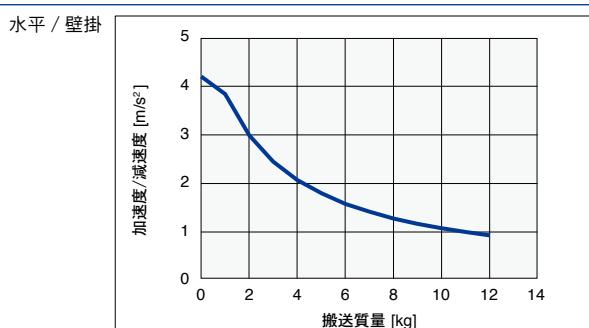
機種	LBAS04-6		LBAS04-12	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	
0	2.1	2.1	4.2	3.6
1	1.91	2.1	3.84	2.4
2	1.7	1.64	2.99	1.8
3	1.53	1.34	2.45	
4	1.4	1.14	2.07	
5	1.28	0.99	1.8	
6	1.18		1.58	
7	1.1		1.42	
8	1.02		1.28	
9	0.96		1.17	
10	0.9		1.08	
11	0.85		1	
12	0.81		0.93	
13	0.77			
14	0.73			
15	0.7			
16	0.67			
17	0.64			
18	0.61			
19	0.59			
20	0.57			

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

### LBAS04-6



### LBAS04-12



垂直多関節ロボット	YA
リニアアンバーモータード	LCM
単軸ロボット	GX
モータレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直線軸ロボット	FLIP-X
リニア直線軸ロボット	PHASER
直交軸ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&ブレイス	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
各種情報	INFORMATION
LBAS	LBAS
LGXS	LGXS
オプション	OPTION

## ■ 慣性モーメント

## LBAS05

機種	有効ストローク [mm]															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
LBAS05-5	0.085	0.093	0.101	0.109	0.117	0.125	0.133	0.141	0.149	0.157	0.165	0.173	0.181	0.189	0.197	0.205
LBAS05-10	0.097	0.105	0.113	0.121	0.129	0.137	0.145	0.153	0.161	0.169	0.177	0.185	0.193	0.201	0.209	0.217
LBAS05-20	0.145	0.153	0.161	0.169	0.177	0.185	0.193	0.201	0.209	0.217	0.224	0.232	0.240	0.248	0.256	0.264

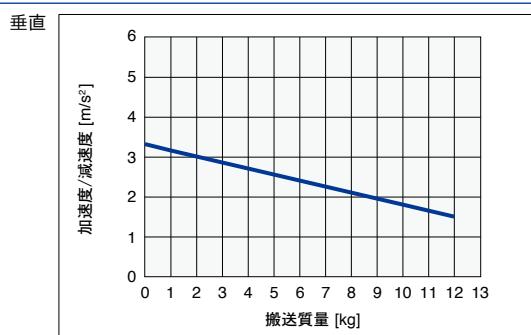
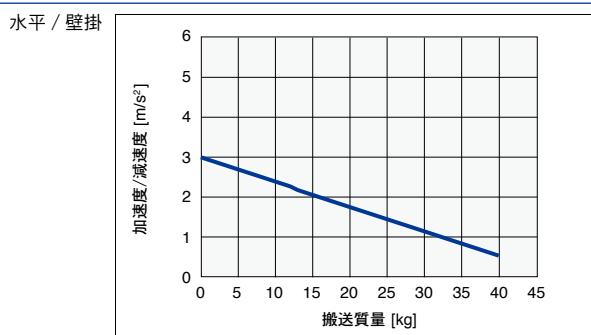
## ■ 加速度/減速度

## LBAS05

機種	LBAS05-5		LBAS05-10		LBAS05-20	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	
0	3.04	3.34	4.64	4.86	7.44	7.44
1	2.97	3.18	4.44	4.56	7.44	6.99
2	2.91	3.03	4.25	4.3	7.44	5.65
3	2.85	2.88	4.07	4.06	7.44	3.42
4	2.79	2.73	3.9	3.85	7.44	
5	2.73	2.58	3.73	3.66	7.44	
6	2.67	2.43	3.57	3.49	6.64	
7	2.61	2.28	3.41		6	
8	2.55	2.13	3.27		5.47	
9	2.49	1.98	3.12		5.02	
10	2.43	1.83	2.99		4.65	
11	2.37	1.68	2.86		4.32	
12	2.31	1.53	2.74		4.04	
13	2.24		2.62			
14	2.18		2.51			
15	2.12		2.41			
16	2.06		2.31			
17	2		2.22			
18	1.94		2.14			
19	1.88		2.06			
20	1.82		1.99			
21	1.76		1.93			
22	1.7		1.87			
23	1.64		1.82			
24	1.58		1.77			
25	1.52					
26	1.45					
27	1.39					
28	1.33					
29	1.27					
30	1.21					
31	1.15					
32	1.09					
33	1.03					
34	0.97					
35	0.91					
36	0.85					
37	0.79					
38	0.72					
39	0.66					
40	0.6					

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

## LBAS05-5

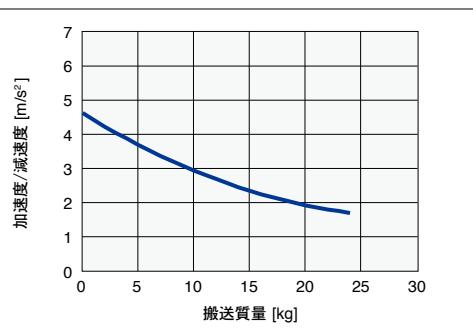


## 加速度/減速度・慣性モーメント (Basicモデル)

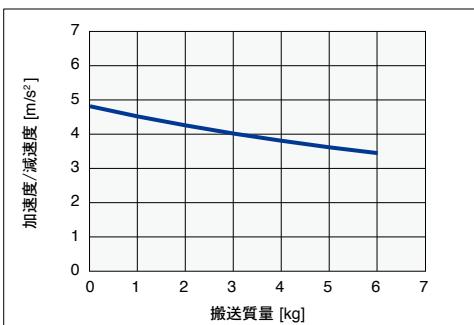
### ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

#### LBAS05-10

水平 / 壁掛

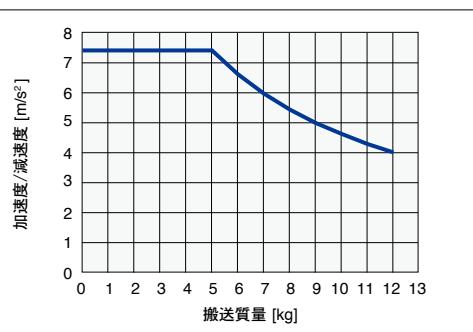


垂直

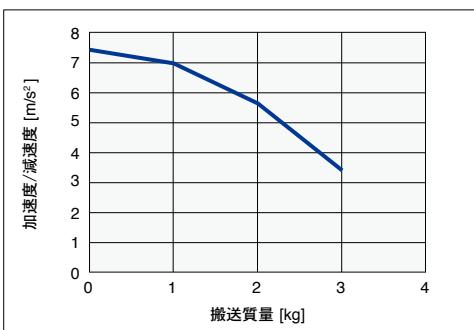


#### LBAS05-20

水平 / 壁掛



垂直



垂直多機能口ボット  
YA

リニアランバモジュール  
LCM

単軸ロボット  
GX

モータレス単軸  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X

リニア単軸ロボット  
PHASER

面交ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X

ピック&プレイス  
YP-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

LGXS

オプション

## ■ 慣性モーメント

## LBAS08

機種	有効ストローク [mm]																					
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
LBAS08-5	0.160	0.168	0.176	0.184	0.192	0.200	0.208	0.216	0.224	0.232	0.240	0.248	0.256	0.263	0.271	0.279	0.287	0.295	0.303	0.311	0.319	0.327
LBAS08-10	0.190	0.198	0.206	0.214	0.222	0.230	0.238	0.246	0.254	0.261	0.269	0.277	0.285	0.293	0.301	0.309	0.317	0.325	0.333	0.341	0.349	0.357
LBAS08-20	0.309	0.317	0.325	0.333	0.341	0.349	0.357	0.365	0.373	0.381	0.389	0.397	0.405	0.413	0.421	0.429	0.437	0.445	0.453	0.461	0.469	0.477

## ■ 加速度/減速度

## LBAS08

機種	LBAS08-5		LBAS08-10		LBAS08-20	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
0	1.65	1.65	6.09	4.79	8.51	8.5
1	1.63	1.62	5.97	4.54	8.2	7.39
2	1.62	1.59	5.86	4.31	7.9	6.42
3	1.6	1.57	5.74	4.09	7.61	5.59
4	1.59	1.54	5.63	3.88	7.33	4.89
5	1.58	1.51	5.52	3.68	7.05	4.33
6	1.56	1.49	5.42	3.5	6.77	3.91
7	1.55	1.46	5.31	3.32	6.51	3.62
8	1.54	1.44	5.21	3.16	6.24	3.46
9	1.52	1.41	5.1	3.01	5.99	
10	1.51	1.38	5	2.87	5.74	
11	1.5	1.36	4.9	2.74	5.5	
12	1.49	1.33	4.8	2.62	5.26	
13	1.47	1.3	4.7	2.52	5.03	
14	1.46	1.28	4.61	2.42	4.8	
15	1.45	1.25	4.51	2.34	4.58	
16	1.43	1.23	4.42	2.27	4.37	
17	1.42	1.2	4.33	2.21	4.16	
18	1.41	1.17	4.24	2.16	3.96	
19	1.4	1.15	4.15	2.13	3.76	
20	1.38	1.12	4.06	2.1	3.57	
21	1.37	1.09	3.98		3.38	
22	1.36	1.07	3.89		3.21	
23	1.35	1.04	3.81		3.03	
24	1.34	1.02	3.73		2.87	
25	1.32	0.99	3.65		2.71	
26	1.31	0.96	3.57		2.55	
27	1.3	0.94	3.49		2.4	
28	1.29	0.91	3.42		2.26	
29	1.28	0.88	3.34		2.13	
30	1.26	0.86	3.27		1.99	
31	1.25		3.2		1.87	
32	1.24		3.13		1.75	
33	1.23		3.06		1.64	
34	1.22		2.99		1.53	
35	1.21		2.93		1.43	
36	1.19		2.86		1.34	
37	1.18		2.8		1.25	
38	1.17		2.74		1.16	
39	1.16		2.68		1.09	
40	1.15		2.62		1.02	
41	1.14		2.57			
42	1.13		2.51			
43	1.12		2.46			
44	1.11		2.41			
45	1.09		2.36			
46	1.08		2.31			
47	1.07		2.26			
48	1.06		2.21			
49	1.05		2.17			
50	1.04		2.12			
51	1.03		2.08			
52	1.02		2.04			
53	1.01		2			
54	1		1.96			
55	0.99		1.93			
56	0.98		1.89			
57	0.97		1.86			
58	0.96		1.83			
59	0.95		1.8			
60	0.94		1.77			
61	0.93		1.74			
62	0.92		1.72			
63	0.91		1.69			
64	0.9		1.67			
65	0.89		1.65			
66	0.88		1.63			
67	0.87		1.61			
68	0.86		1.59			
69	0.85		1.57			
70	0.84		1.56			
71	0.84		1.55			
72	0.83		1.54			
73	0.82		1.53			
74	0.81		1.52			
75	0.8		1.51			
76	0.79		1.51			
77	0.78		1.5			

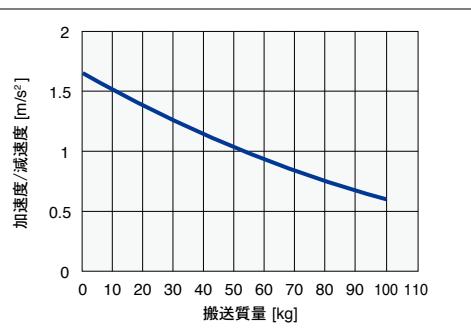
機種	LBAS08-5		LBAS08-10		LBAS08-20	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
78	0.77					
79	0.76					
80	0.76					
81	0.75					
82	0.74					
83	0.73					
84	0.72					
85	0.71					
86	0.71					
87	0.7					
88	0.69					
89	0.68					
90	0.67					
91	0.67					
92	0.66					
93	0.65					
94	0.64					
95	0.63					
96	0.63					
97	0.62					
98	0.61					
99	0.6					
100	0.6					

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Basicモデル)

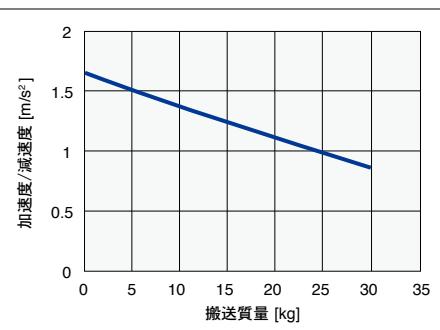
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

### LBAS08-5

水平 / 壁掛

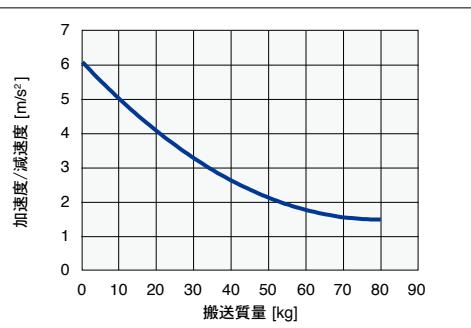


垂直

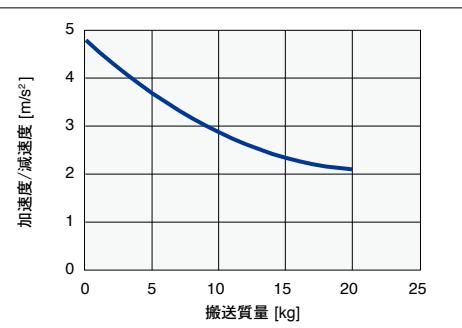


### LBAS08-10

水平 / 壁掛

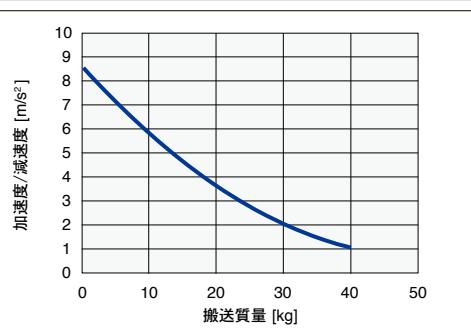


垂直

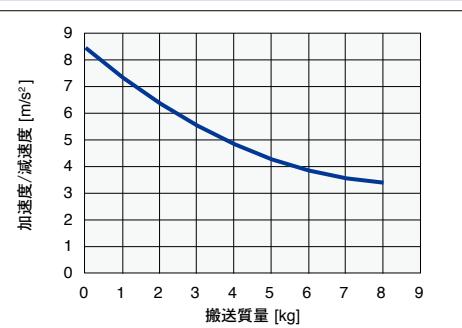


### LBAS08-20

水平 / 壁掛



垂直



垂直多機能口ボット  
YA

リニアアクチュエータモジュール  
LCM

単軸ロボット  
GX

モータレス単軸  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X

リニア型単軸ロボット  
PHASER

面交ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

LGXS

オプション

垂直多関節ロボット	YA
リニアアクチュエータ	LCM
単軸ロボット	GX
モータレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直線軸ロボット	FLIP-X
リニア運動ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&フレイズ	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
各種情報	INFORMATION
LBAS	LBAS
LGXS	LGXS
オプション	OPTION

## ■ 慣性モーメント

## LGXS05

機種	有効ストローク [mm]															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
LGXS05-5	0.139	0.147	0.155	0.163	0.171	0.179	0.187	0.195	0.203	0.211	0.219	0.227	0.235	0.243	0.251	0.259
LGXS05-10	0.146	0.154	0.162	0.170	0.178	0.186	0.194	0.202	0.210	0.218	0.226	0.234	0.242	0.250	0.258	0.266
LGXS05-20	0.177	0.185	0.193	0.201	0.209	0.217	0.225	0.233	0.241	0.249	0.257	0.265	0.273	0.281	0.289	0.297

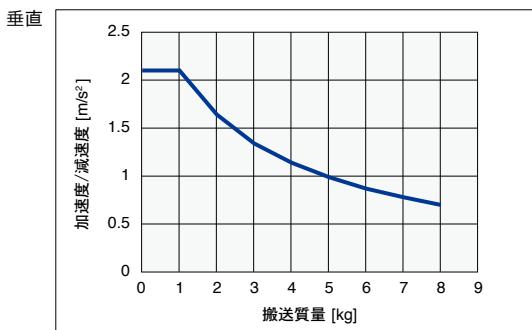
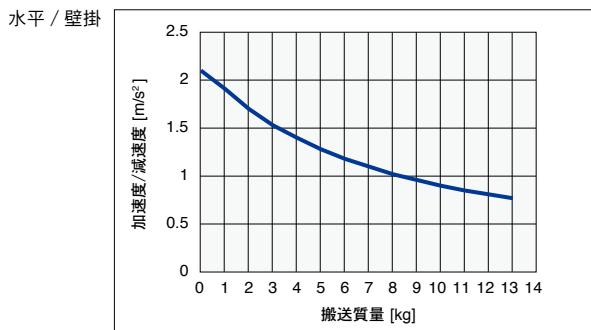
## ■ 加速度/減速度

## LGXS05

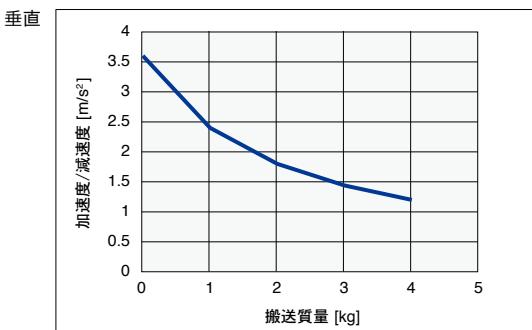
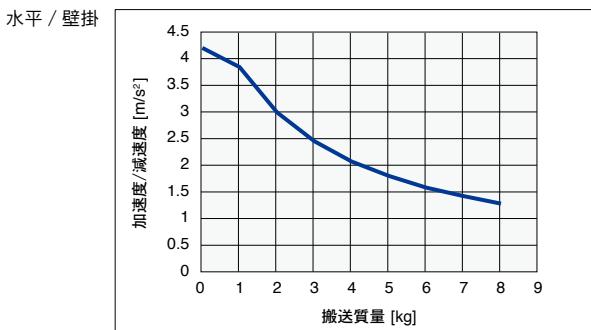
機種	LGXS05-5		LGXS05-10		LGXS05-20	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	
0	2.1	2.1	4.2	3.6	5.3	5.3
1	1.91	2.1	3.84	2.4	5.3	5.3
2	1.7	1.64	2.99	1.8	3.98	3.98
3	1.53	1.34	2.45	1.44	3.19	
4	1.4	1.14	2.07	1.2	2.66	
5	1.28	0.99	1.8		2.28	
6	1.18	0.87	1.58			
7	1.1	0.78	1.42			
8	1.02	0.7	1.28			
9	0.96					
10	0.9					
11	0.85					
12	0.81					
13	0.77					

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

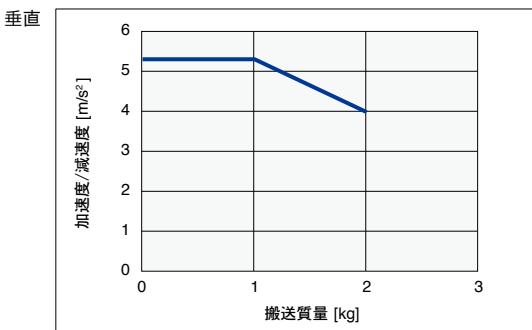
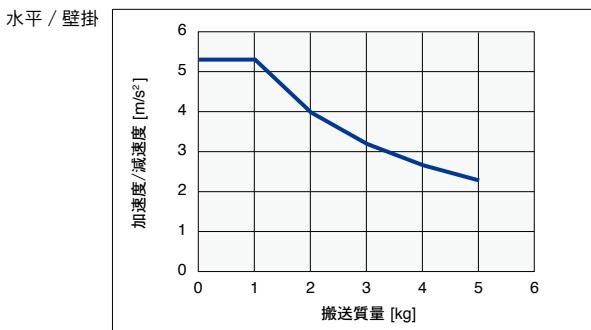
## LGXS05-5



## LGXS05-10



## LGXS05-20



# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

垂直多機能ロボット  
YA  
リニアアクチュエータモジュール  
LCM  
単軸ロボット  
GX  
モータレス単軸  
Robonity  
小型単軸ロボット  
TRANSERO  
単軸ロボット  
FLIP-X  
リニア型軸ロボット  
PHASER  
直交式ロボット  
XY-X  
スカラロボット  
YK-X  
ピック&フレイズ  
YP-X  
クリーン  
CLEAN  
コントローラ  
CONTROLLER  
各種情報  
INFORMATION  
LBAS  
LGXS  
オプション

## ■ 加速度/減速度

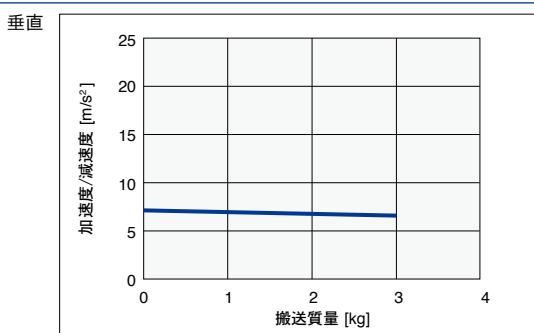
### 高加減速仕様

#### LGXS05

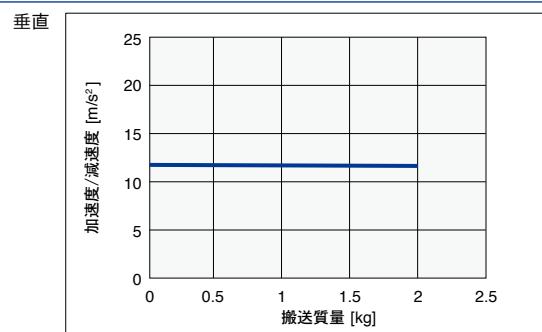
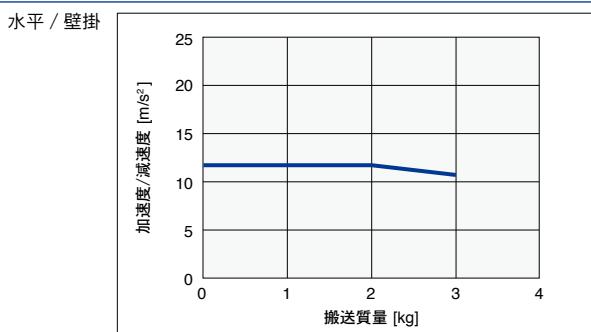
機種	LGXS05-5		LGXS05-10		LGXS05-20	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]					
0	7.17	11.77	11.77	11.77	11.77	
1	6.99	11.77	11.77	11.77	11.77	
2	6.82	11.77	11.58	11.77	11.77	
3	6.66	10.91				

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

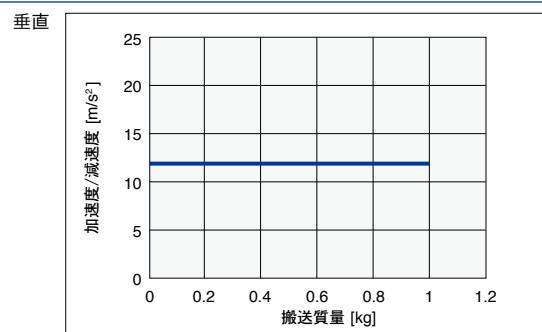
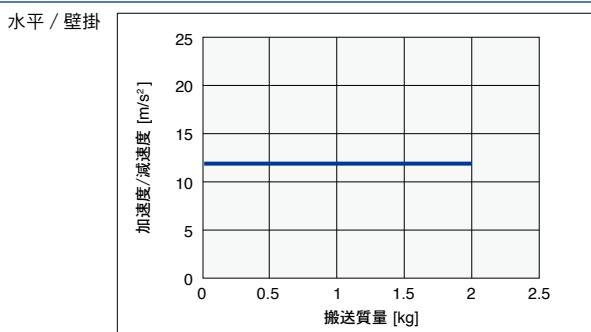
#### LGXS05-5



#### LGXS05-10



#### LGXS05-20



垂直多関節ロボット	YA
リニアアンバーモータード	LCM
単軸ロボット	GX
モーダレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直線軸ロボット	FLIP-X
リニア直線軸ロボット	PHASER
直交軸ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&フレイズ	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
各種情報	INFORMATION
LBAS	LBAS
オプション	LGXS

## ■ 慣性モーメント

## LGXS05L

機種	有効ストローク [mm]															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
LGXS05L-5	0.144	0.152	0.160	0.168	0.176	0.184	0.192	0.200	0.208	0.216	0.224	0.232	0.240	0.248	0.256	0.264
LGXS05L-10	0.153	0.161	0.169	0.177	0.185	0.193	0.201	0.209	0.217	0.225	0.233	0.241	0.249	0.257	0.265	0.273
LGXS05L-20	0.192	0.200	0.208	0.216	0.224	0.232	0.240	0.248	0.256	0.264	0.271	0.279	0.287	0.295	0.303	0.311

## ■ 加速度/減速度

## LGXS05L

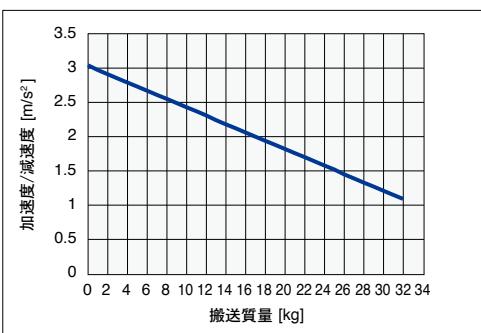
機種	LGXS05L-5		LGXS05L-10		LGXS05L-20	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
0	3.04	3.34	4.26	4.86	5.07	5.07
1	2.97	3.18	4.08	4.56	4.86	4.86
2	2.91	3.03	3.9	4.3	4.66	4.66
3	2.85	2.88	3.74	4.06	4.46	4.46
4	2.79	2.73	3.58	3.85	4.25	
5	2.73	2.58	3.42	3.66	4.05	
6	2.67	2.43	3.28	3.49	3.85	
7	2.61	2.28	3.13		3.65	
8	2.55	2.13	3		3.44	
9	2.49	1.98	2.87		3.24	
10	2.43	1.83	2.74		3.04	
11	2.37	1.68	2.62		2.83	
12	2.31	1.53	2.51		2.63	
13	2.24		2.41			
14	2.18		2.3			
15	2.12		2.21			
16	2.06		2.12			
17	2		2.04			
18	1.94		1.96			

機種	LGXS05L-5		LGXS05L-10		LGXS05L-20	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
19	1.88				1.89	
20	1.82				1.83	
21	1.76				1.77	
22	1.7				1.72	
23	1.64				1.67	
24	1.58				1.63	
25	1.52					
26	1.45					
27	1.39					
28	1.33					
29	1.27					
30	1.21					
31	1.15					
32	1.09					

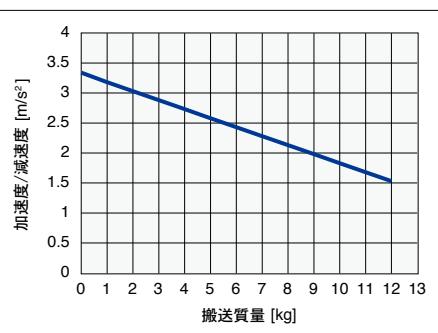
## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

## LGXS05L-5

水平 / 壁掛

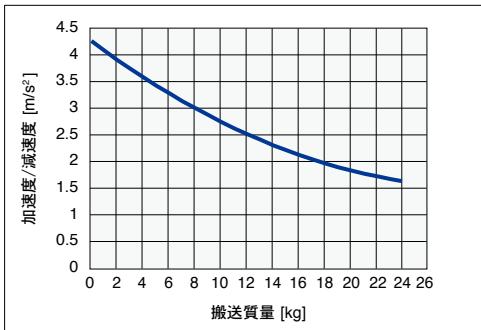


垂直

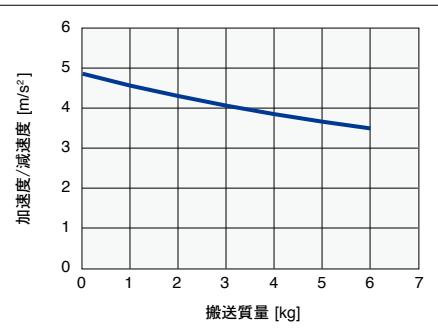


## LGXS05L-10

水平 / 壁掛

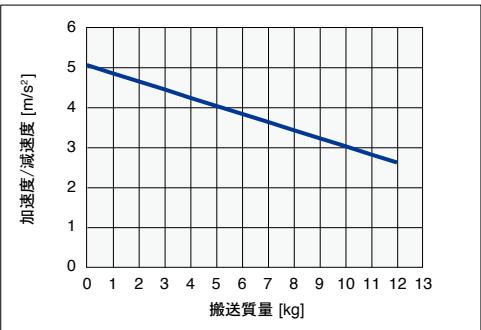


垂直

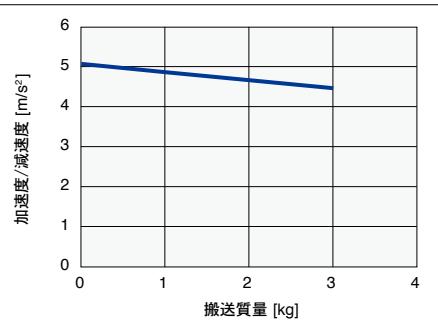


## LGXS05L-20

水平 / 壁掛



垂直



# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 加速度/減速度

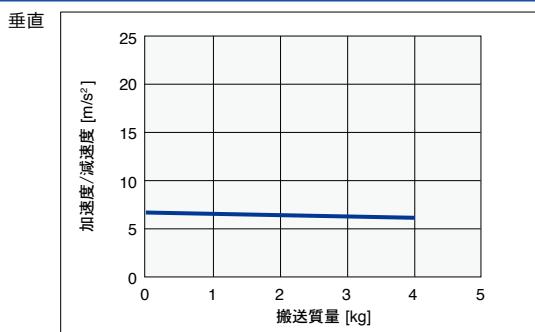
### 高加減速仕様

#### LGXS05L

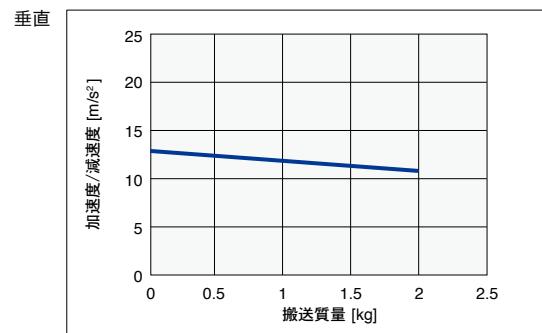
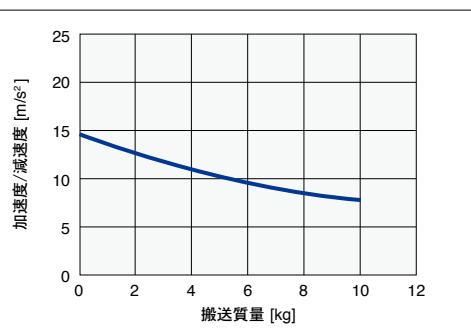
機種	LGXS05L-5		LGXS05L-10		LGXS05L-20	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]			加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	
0	6.65	14.72	12.68	14.72	14.72	
1	6.50	13.50	11.65	14.72	14.72	
2	6.35	12.46	10.78	14.72		
3	6.22	11.58		12.93		
4	6.08	10.81		11.16		
5		10.13		9.81		
6		9.54				
7		9.01				
8		8.54				
9		8.11				
10		7.73				

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

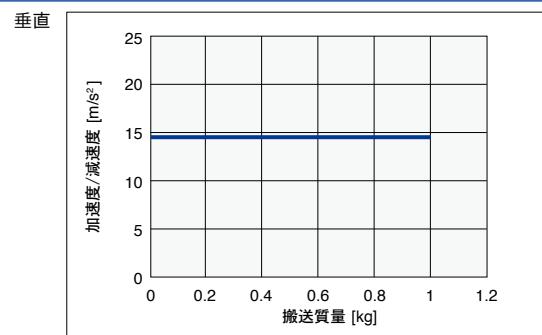
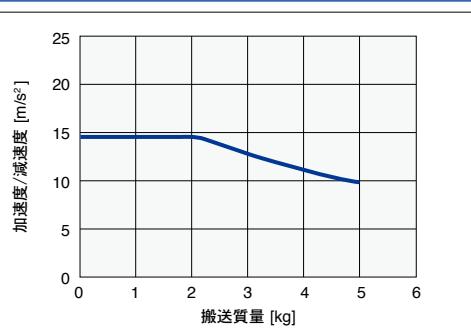
#### LGXS05L-5



#### LGXS05L-10



#### LGXS05L-20



垂直多機能口ボット  
YA

リニアアクチュエータモジュール  
LCM

単軸口ボット  
GX

モータレス単軸  
Robonity

小型単軸口ボット  
TRANSERO

単軸口ボット  
FLIP-X

リニア型軸口ボット  
PHASER

面交口ボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X

ピック&フレイス  
YP-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

LGXS

オプション

## ■ 慎性モーメント

## LGXS07

機種	有効ストローク [mm]																					
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
LGXS07-5	0.623	0.643	0.662	0.682	0.701	0.721	0.740	0.760	0.779	0.799	0.818	0.838	0.857	0.877	0.896	0.916	0.935	0.955	0.974	0.994	1.013	1.033
LGXS07-10	0.644	0.663	0.683	0.702	0.722	0.741	0.761	0.780	0.800	0.819	0.839	0.858	0.878	0.897	0.917	0.936	0.956	0.975	0.995	1.014	1.034	1.053
LGXS07-20	0.728	0.747	0.767	0.787	0.806	0.826	0.845	0.865	0.884	0.904	0.923	0.943	0.962	0.982	1.001	1.021	1.040	1.060	1.079	1.099	1.118	1.138
LGXS07-30	0.885	0.905	0.924	0.944	0.963	0.983	1.002	1.022	1.041	1.061	1.080	1.100	1.119	1.139	1.158	1.178	1.197	1.217	1.236	1.256	1.275	1.295

## ■ 加速度/減速度

## LGXS07

機種	LGXS07-5		LGXS07-10		LGXS07-20		LGXS07-30	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]							
0	3.04	2.53	6.08	5.57	7.09	6.08	6.99	6.99
1	3.04	2.47	5.68	5.29	6.74	5.57	6.64	6.64
2	3.04	2.42	5.33	5.02	6.4	5.15	6.31	6.31
3	3.04	2.37	5.02	4.75	6.07	4.78	5.98	
4	3.04	2.32	4.75	4.5	5.75	4.47	5.67	
5	3.04	2.27	4.5	4.24	5.44		5.36	
6	3.04	2.22	4.28	3.99	5.14		5.06	
7	3.04	2.17	4.08	3.75	4.85		4.78	
8	3.04	2.12	3.89	3.52	4.57		4.5	
9	3.04	2.07	3.73		4.3		4.24	
10	3.04	2.02	3.57		4.04		3.98	
11	3.04	1.97	3.43		3.79			
12	3.04	1.92	3.3		3.55			
13	3.04	1.87	3.18		3.32			
14	3.04	1.82	3.07		3.09			
15	3.04	1.77	2.96		2.88			
16	3.04	1.72	2.86		2.68			
17	3.04		2.77		2.49			
18	3.04		2.69		2.31			
19	3.04		2.6		2.14			
20	3.04		2.53		1.98			
21	2.82		2.46		1.83			
22	2.64		2.39		1.69			
23	2.48		2.32		1.56			
24	2.33		2.26		1.44			
25	2.21		2.21		1.32			
26	2.09		2.15					
27	1.99		2.1					
28	1.9		2.05					
29	1.81		2					
30	1.73		1.96					
31	1.66		1.91					
32	1.6		1.87					
33	1.53		1.83					
34	1.48		1.79					
35	1.43		1.76					
36	1.38		1.72					
37	1.33		1.69					
38	1.29		1.66					
39	1.25		1.63					
40	1.21		1.6					
41	1.18		1.57					
42	1.14		1.54					
43	1.11		1.51					
44	1.08		1.49					
45	1.05		1.46					
46	1.03							
47	1							
48	0.98							
49	0.95							
50	0.93							
51	0.91							
52	0.89							
53	0.87							
54	0.85							
55	0.83							
56	0.82							
57	0.8							
58	0.78							
59	0.77							
60	0.76							
61	0.74							
62	0.73							
63	0.71							
64	0.7							
65	0.69							
66	0.68							
67	0.67							
68	0.66							
69	0.65							
70	0.64							
71	0.63							
72	0.62							
73	0.61							
74	0.6							
75	0.59							

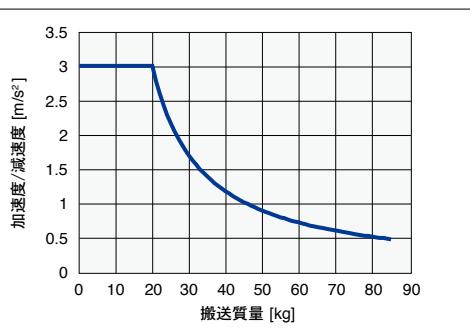
YA	垂直多関節ロボット
LCM	リニアアクチュエータ
GX	単軸ロボット
Robonity	モーダレス単軸
TRANSERO	小型単軸ロボット
FLIP-X	直角軸ロボット
PHASER	リニア直角軸ロボット
XY-X	直交軸ロボット
YK-X	スカラロボット
YP-X	ピック&フレイズ
CLEAN	クリーン
CONTROLLER	コントローラ
INFORMATION	各種情報
LBAS	
LGXS	
オプション	

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

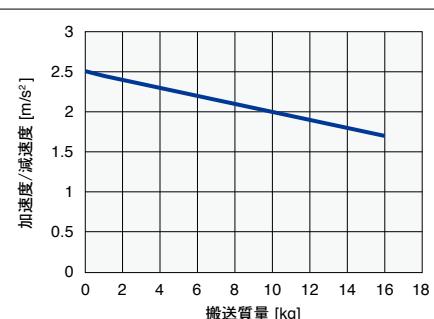
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

LGXS07-5

水平 / 壁掛

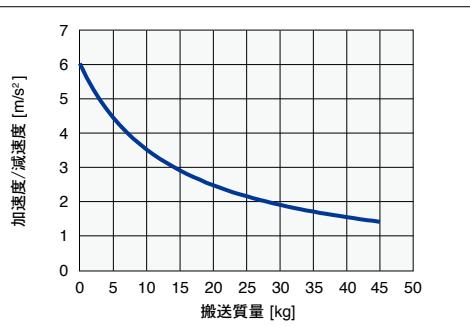


垂直

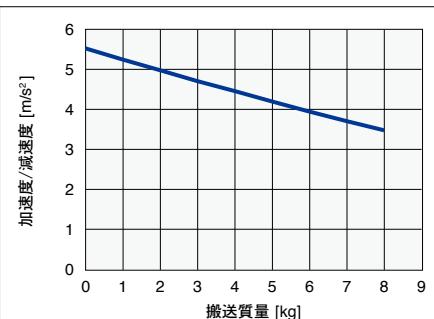


LGXS07-10

水平 / 壁掛

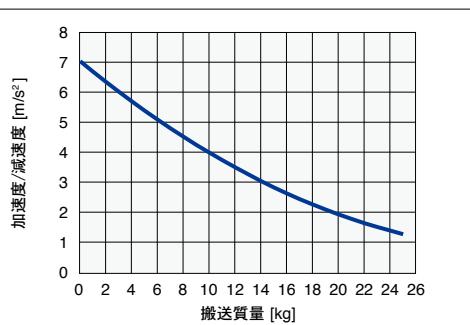


垂直

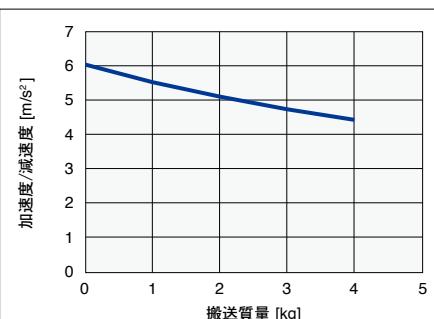


LGXS07-20

水平 / 壁掛

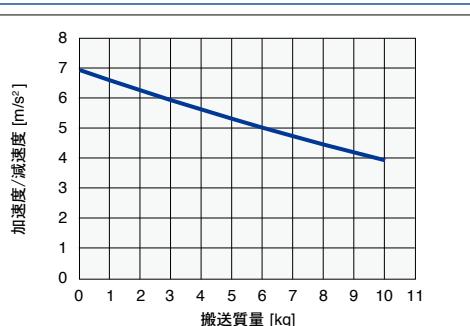


垂直

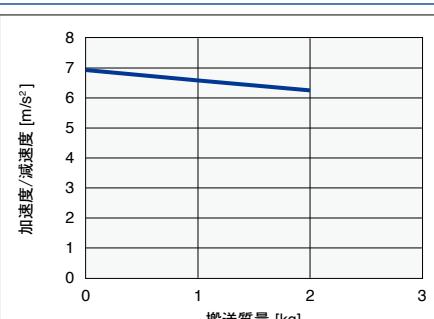


LGXS07-30

水平 / 壁掛



垂直



垂直多機能ロボット  
YA  
リニアアクチュエータモジュール  
LCM

単軸ロボット  
GX  
モータレス単軸  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X  
リニア型駆動ロボット  
PHASER

直交ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X  
ピック&フレイズ  
YP-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER  
INFORMATION  
各種情報

LBAS

LGXS

オプション

垂直多関節ロボット	YA
リニアエンバーモジュール	LCM
単軸ロボット	GX
モーダレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直角軸ロボット	FLIP-X
リニア直角軸ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&フレイス	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
各種情報	INFORMATION
LBAS	LBAS
LGXS	LGXS

## ■ 加速度/減速度

## 高加減速仕様

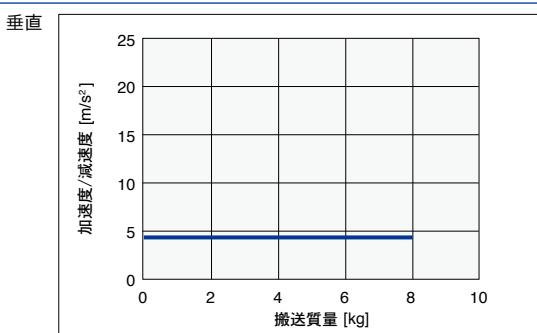
## LGXS07

機種	LGXS07-5		LGXS07-10		LGXS07-20		LGXS07-30	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]							
0	4.32	9.64	8.44	14.72	14.72	14.72	14.72	14.72
1	4.29	9.36	8.20	14.72	13.96	14.72	14.72	14.72
2	4.26	9.10	7.97	14.47	12.71	14.72		
3	4.23	8.85	7.75	13.26		14.03		
4	4.20	8.61	7.54	12.23		12.39		
5	4.17	8.39		11.36		11.09		
6	4.14	8.17		10.59				
7	4.11	7.97		9.93				
8	4.08	7.78		9.34				
9			7.59	8.82				
10			7.42	8.36				

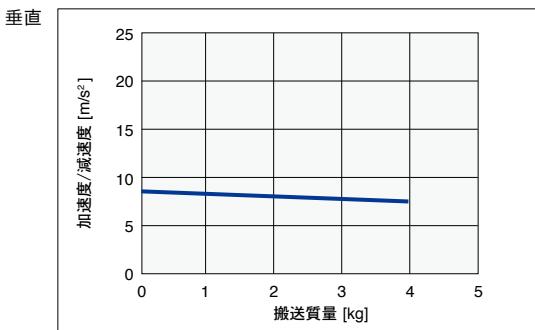
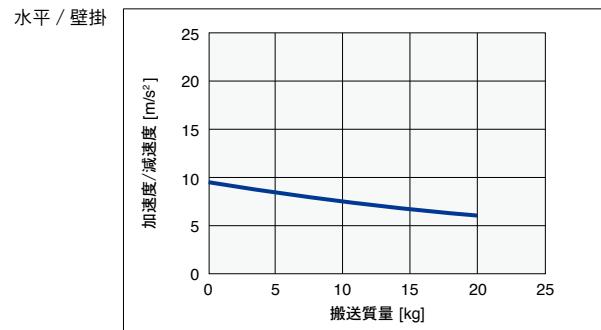
機種	LGXS07-5		LGXS07-10		LGXS07-20		LGXS07-30	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]							
11					7.25			
12					7.09			
13					6.94			
14					6.79			
15					6.65			
16					6.52			
17					6.39			
18					6.26			
19					6.14			
20					6.03			

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

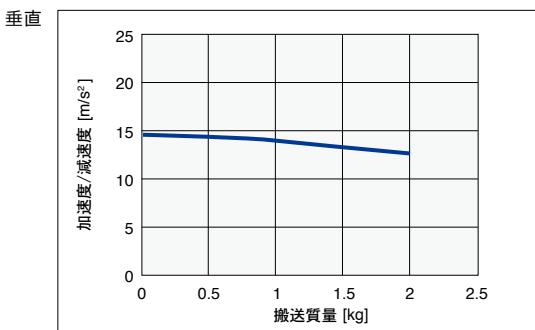
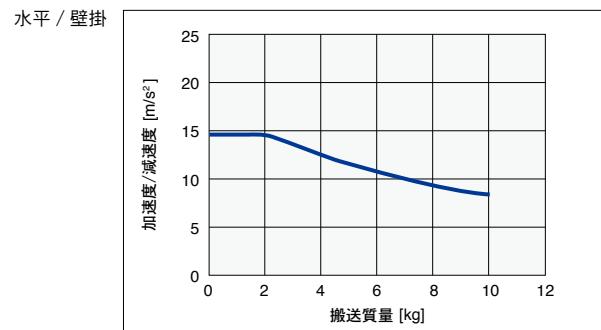
## LGXS07-5



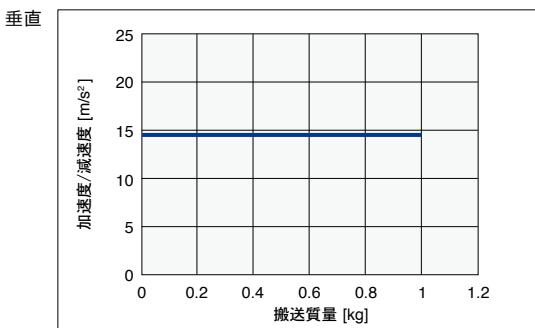
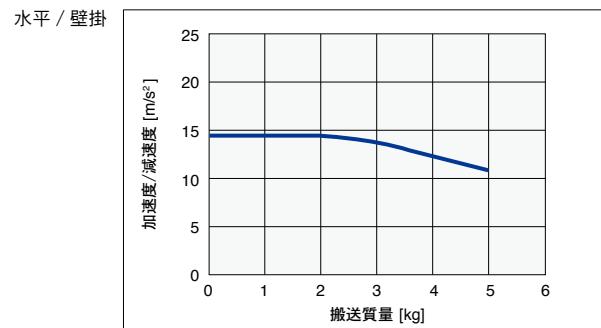
## LGXS07-10



## LGXS07-20



## LGXS07-30



# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 慣性モーメント

### LGXS10

機種	有効ストローク [mm]																								
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250
LGXS10-5	-	0.686	0.706	0.726	0.745	0.765	0.784	0.804	0.823	0.843	0.862	0.882	0.901	0.921	0.940	0.960	0.979	0.999	1.018	1.038	1.057	1.077	1.096	1.116	1.135
LGXS10-10	-	0.707	0.726	0.746	0.765	0.785	0.804	0.824	0.843	0.863	0.882	0.902	0.921	0.941	0.960	0.980	0.999	1.019	1.038	1.058	1.077	1.097	1.116	1.136	1.155
LGXS10-20	-	0.789	0.809	0.828	0.848	0.867	0.887	0.906	0.926	0.945	0.965	0.984	1.004	1.023	1.043	1.062	1.082	1.101	1.121	1.140	1.160	1.179	1.199	1.218	1.238
LGXS10-30	-	0.944	0.963	0.983	1.002	1.022	1.041	1.061	1.080	1.100	1.119	1.139	1.158	1.178	1.197	1.217	1.236	1.256	1.275	1.295	1.314	1.334	1.353	1.373	1.392

## ■ 加速度/減速度

### LGXS10

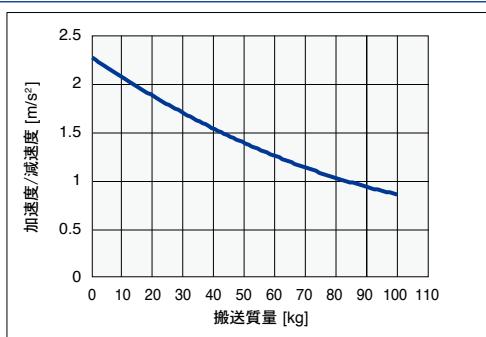
機種	LGXS10-5		LGXS10-10		LGXS10-20		LGXS10-30	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]								
0	2.27	1.9	6.89	3.29	6.59	8.11	9.75	9.75
1	2.25	1.87	6.78	3.27	6.54	7.86	9.75	9.75
2	2.23	1.85	6.67	3.24	6.49	7.6	9.75	9.75
3	2.21	1.82	6.56	3.22	6.44	7.35	9.75	9.75
4	2.19	1.8	6.46	3.2	6.39	7.09	9.75	9.75
5	2.17	1.77	6.35	3.17	6.34	6.84	9.75	
6	2.15	1.75	6.25	3.15	6.29	6.59	9.75	
7	2.13	1.72	6.14	3.13	6.24	6.33	9.75	
8	2.11	1.7	6.04	3.1	6.18	6.08	9.75	
9	2.09	1.67	5.94	3.08	6.13		9.01	
10	2.07	1.65	5.84	3.05	6.08		8.38	
11	2.05	1.62	5.74	3.03	6.03		7.83	
12	2.03	1.6	5.64	3	5.98		7.34	
13	2.01	1.57	5.54	2.97	5.93		6.91	
14	1.99	1.55	5.44	2.95	5.88		6.53	
15	1.97	1.52	5.34	2.92	5.83		6.19	
16	1.95	1.5	5.25	2.89	5.78		5.89	
17	1.93	1.47	5.16	2.87	5.73		5.61	
18	1.91	1.45	5.06	2.84	5.68		5.36	
19	1.9	1.42	4.97	2.81	5.63		5.13	
20	1.88	1.39	4.88	2.78	5.58		4.91	
21	1.86	1.37	4.79		5.53		4.72	
22	1.84	1.34	4.7		5.48		4.54	
23	1.82	1.32	4.61		5.42		4.37	
24	1.8	1.29	4.52		5.37		4.22	
25	1.79	1.27	4.44		5.32		4.07	
26	1.77	1.24	4.35		5.27			
27	1.75	1.22	4.27		5.22			
28	1.74	1.19	4.18		5.17			
29	1.72	1.17	4.1		5.12			
30	1.7	1.14	4.02		5.07			
31	1.68		3.94		5.02			
32	1.67		3.86		4.97			
33	1.65		3.78		4.92			
34	1.63		3.7		4.87			
35	1.62		3.62		4.82			
36	1.6		3.55		4.77			
37	1.59		3.47		4.71			
38	1.57		3.4		4.66			
39	1.55		3.32		4.61			
40	1.54		3.25		4.56			
41	1.52		3.18					
42	1.51		3.11					
43	1.49		3.04					
44	1.48		2.97					
45	1.46		2.91					
46	1.45		2.84					
47	1.43		2.77					
48	1.42		2.71					
49	1.41		2.65					
50	1.39		2.58					
51	1.38		2.52					
52	1.36		2.46					
53	1.35		2.4					
54	1.34		2.34					
55	1.32		2.29					
56	1.31		2.23					
57	1.3		2.17					
58	1.28		2.12					
59	1.27		2.06					
60	1.26		2.01					
61	1.25		1.96					
62	1.23		1.91					
63	1.22		1.86					
64	1.21		1.81					
65	1.2		1.76					
66	1.18		1.72					
67	1.17		1.67					
68	1.16		1.62					
69	1.15		1.58					
70	1.14		1.54					
71	1.13		1.49					
72	1.12		1.45					
73	1.11		1.41					
74	1.09		1.37					
75	1.08		1.33					
76	1.07		1.3					

機種	LGXS10-5		LGXS10-10		LGXS10-20		LGXS10-30	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]								
77	1.06		1.26					
78	1.05		1.23					
79	1.04		1.19					
80	1.03		1.16					
81	1.02							
82	1.01							
83	1							
84	0.99							
85	0.99							
86	0.98							
87	0.97							
88	0.96							
89	0.95							
90	0.94							
91	0.93							
92	0.92							
93	0.92							
94	0.91							
95	0.9							
96	0.89							
97	0.89							
98	0.88							
99	0.87							
100	0.86							

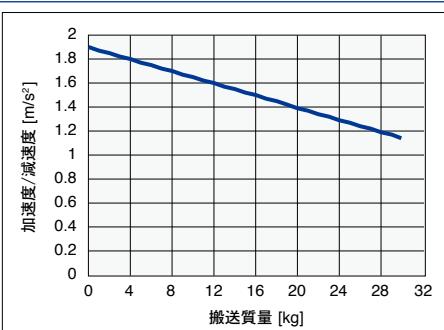
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

## LGXS10-5

水平 / 壁掛

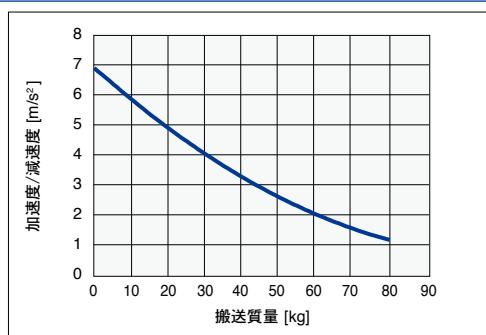


垂直

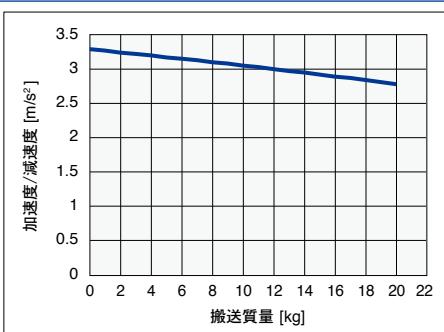


## LGXS10-10

水平 / 壁掛

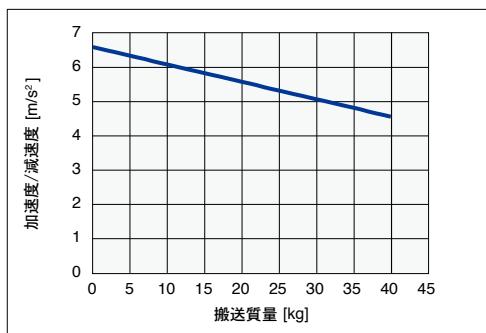


垂直

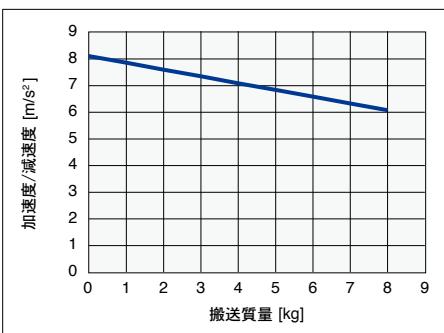


## LGXS10-20

水平 / 壁掛

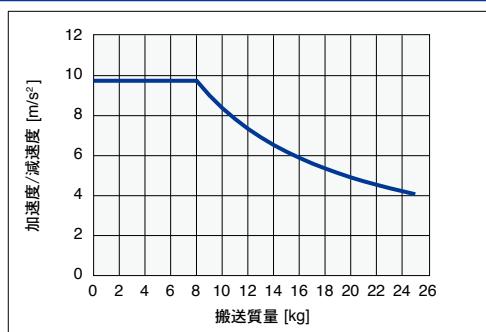


垂直

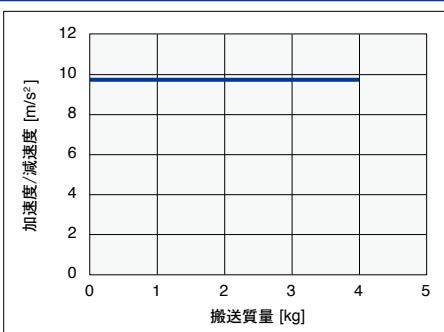


## LGXS10-30

水平 / 壁掛



垂直



垂直多関節ロボット	YA
リニアアクチュエータモジュール	LCM
単軸ロボット	GX
モータレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直線軸ロボット	FLIP-X
リニア直線軸ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&フレイズ	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
情報機器	INFORMATION
LBAS	LBAS
オプション	LGXS

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 加速度/減速度

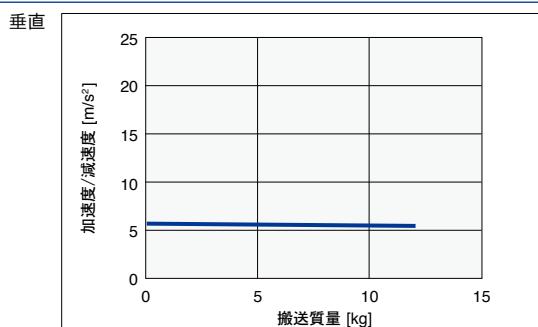
### 高加減速仕様

#### LGXS10

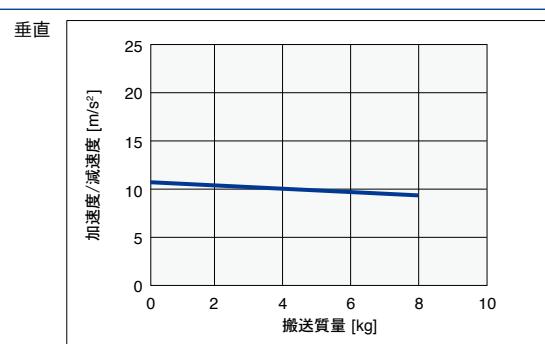
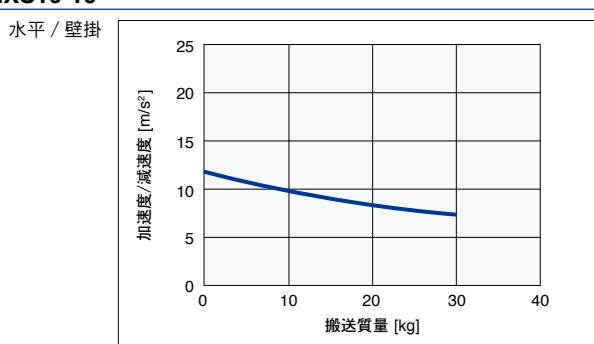
機種	LGXS10-5		LGXS10-10		LGXS10-20		LGXS10-30	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]							
0	5.53	11.71	10.84	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
1	5.51	11.47	10.63	19.62	18.69	19.62	19.62	19.62
2	5.48	11.25	10.44	18.66	17.55	19.62	19.62	19.62
3	5.46	11.03	10.26	17.52	16.54	19.55		
4	5.43	10.82	10.08	16.52	15.65	17.74		
5	5.41	10.62	9.90	15.62		16.24		
6	5.38	10.43	9.74	14.81		14.96		
7	5.36	10.24	9.57	14.09		13.88		
8	5.33	10.06	9.42	13.43		12.94		
9	5.31	9.89		12.83		12.12		
10	5.28	9.72		12.28		11.40		
11	5.26	9.56		11.78				
12	5.23	9.40		11.32				
13		9.25		10.89				
14		9.10		10.49				
15		8.96		10.12				
16		8.82		9.78				
17		8.69		9.45				
18		8.56		9.15				
19		8.43		8.87				
20		8.31		8.60				
21		8.19						
22		8.07						
23		7.96						
24		7.85						
25		7.75						
26		7.64						
27		7.54						
28		7.44						
29		7.35						
30		7.26						

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

#### LGXS10-5



#### LGXS10-10



垂直多機能ロボット  
YA

リニアアクチュエータモジュール  
LCM

単軸ロボット  
GX

モータレス単軸  
Robonity

小型単軸ロボット  
TRANSERO

単軸ロボット  
FLIP-X

リニア型軸ロボット  
PHASER

直交ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X

ピック&プレイス  
YP-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

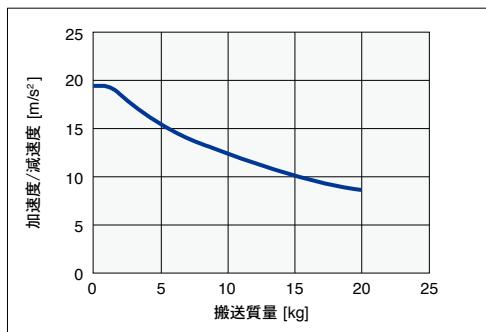
オプション  
LGXS

オプション

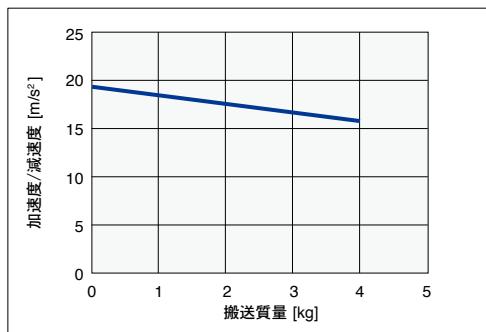
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

LGXS10-20

水平 / 壁掛

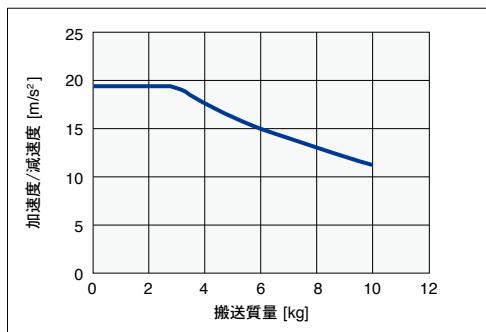


垂直

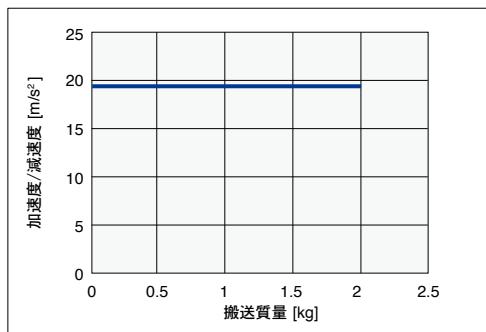


LGXS10-30

水平 / 壁掛



垂直



リニアアクチュエータ	YA
リニアエンコーダモジュール	LCM
単軸ロボット	GX
モーダレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直角軸ロボット	FLIP-X
リニア直角軸ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&プレイス	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
各種情報	INFORMATION
LBAS	LGXS
オプション	

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 慣性モーメント

### LGXS12

機種	有効ストローク [mm]																								
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250
LGXS12-5	-	0.702	0.721	0.741	0.761	0.780	0.800	0.819	0.839	0.858	0.878	0.897	0.917	0.936	0.956	0.975	0.995	1.014	1.034	1.053	1.073	1.092	1.112	1.131	1.151
LGXS12-10	-	0.733	0.753	0.772	0.792	0.811	0.831	0.850	0.870	0.889	0.909	0.928	0.948	0.967	0.987	1.006	1.026	1.045	1.065	1.085	1.104	1.124	1.143	1.163	1.182
LGXS12-20	-	0.862	0.881	0.901	0.920	0.940	0.959	0.979	0.998	1.018	1.037	1.057	1.076	1.096	1.115	1.135	1.154	1.174	1.193	1.213	1.232	1.252	1.271	1.291	1.310
LGXS12-30	-	1.092	1.111	1.131	1.150	1.170	1.189	1.209	1.228	1.248	1.267	1.287	1.306	1.326	1.345	1.365	1.384	1.404	1.423	1.443	1.462	1.482	1.501	1.521	1.540

## ■ 加速度/減速度

### LGXS12

機種	LGXS12-5		LGXS12-10		LGXS12-20		LGXS12-30	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]								
0	2.27	1.9	8.61	3.29	9.73	8.11	9.75	9.75
1	2.24	1.87	8.47	3.26	9.53	7.85	9.75	9.75
2	2.22	1.84	8.33	3.24	9.35	7.6	9.75	9.75
3	2.2	1.82	8.2	3.22	9.16	7.34	9.75	9.75
4	2.18	1.79	8.06	3.19	8.98	7.09	9.75	9.75
5	2.16	1.77	7.93	3.17	8.8	6.84	9.75	9.75
6	2.14	1.74	7.8	3.15	8.62	6.58	9.75	9.75
7	2.12	1.72	7.67	3.12	8.45	6.33	9.75	9.75
8	2.1	1.69	7.54	3.1	8.28	6.07	9.75	9.75
9	2.08	1.67	7.41	3.07	8.11	5.82	9.01	
10	2.06	1.64	7.29	3.05	7.95	5.57	8.37	
11	2.04	1.62	7.16	3.02	7.79	5.31	7.82	
12	2.02	1.59	7.04	3	7.63	5.06	7.34	
13	2	1.57	6.92	2.97	7.48	4.81	6.91	
14	1.98	1.54	6.79	2.94	7.33	4.55	6.53	
15	1.96	1.52	6.67	2.92	7.18	4.3	6.19	
16	1.95	1.49	6.56	2.89	7.03		5.88	
17	1.93	1.47	6.44	2.86	6.89		5.6	
18	1.91	1.44	6.32	2.83	6.75		5.35	
19	1.89	1.41	6.21	2.81	6.61		5.12	
20	1.87	1.39	6.09	2.78	6.48		4.91	
21	1.85	1.36	5.98	2.75	6.35		4.71	
22	1.84	1.34	5.87	2.72	6.22		4.53	
23	1.82	1.31	5.76	2.69	6.1		4.37	
24	1.8	1.29	5.65	2.66	5.98		4.21	
25	1.78	1.26	5.54	2.63	5.86		4.07	
26	1.76	1.24	5.43		5.74		3.93	
27	1.75	1.21	5.32		5.63		3.81	
28	1.73	1.19	5.22		5.52		3.69	
29	1.71	1.16	5.12		5.41		3.58	
30	1.7	1.14	5.01		5.31		3.47	
31	1.68	1.11	4.91		5.21		3.37	
32	1.66	1.09	4.81		5.11		3.28	
33	1.65	1.06	4.72		5.02		3.19	
34	1.63	1.04	4.62		4.93		3.11	
35	1.61	1.01	4.52		4.84		3.03	
36	1.6	0.99	4.43		4.76			
37	1.58	0.96	4.33		4.67			
38	1.57	0.93	4.24		4.6			
39	1.55	0.91	4.15		4.52			
40	1.53	0.88	4.06		4.45			
41	1.52	0.86	3.97		4.38			
42	1.5	0.83	3.88		4.31			
43	1.49	0.81	3.8		4.25			
44	1.47	0.78	3.71		4.19			
45	1.46	0.76	3.63		4.13			
46	1.44		3.54		4.07			
47	1.43		3.46		4.02			
48	1.42		3.38		3.97			
49	1.4		3		3.93			
50	1.39		3.22		3.89			
51	1.37		3.15					
52	1.36		3.07					
53	1.35		3					
54	1.33		2.92					
55	1.32		2.85					
56	1.3		2.78					
57	1.29		2.71					
58	1.28		2.64					
59	1.27		2.58					
60	1.25		2.51					
61	1.24		2.44					
62	1.23		2.38					
63	1.22		2.32					
64	1.2		2.26					
65	1.19		2.2					
66	1.18		2.14					
67	1.17		2.08					
68	1.16		2.02					
69	1.14		1.97					
70	1.13		1.92					
71	1.12		1.86					
72	1.11		1.81					
73	1.1		1.76					
74	1.09		1.71					
75	1.08		1.66					
76	1.07		1.62					
77	1.06		1.57					

機種	LGXS12-5		LGXS12-10		LGXS12-20		LGXS12-30	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]								
78	1.05		1.53					
79	1.04		1.48					
80	1.03		1.44					
81	1.02		1.4					
82	1.01		1.36					
83	1		1.32					
84	0.99		1.29					
85	0.98		1.25					
86	0.97		1.22					
87	0.96		1.18					
88	0.95		1.15					
89	0.94		1.12					
90	0.94		1.09					
91	0.93		1.06					
92	0.92		1.03					
93	0.91		1.01					
94	0.9		0.98					
95	0.9		0.96					
96	0.89							
97	0.88							
98	0.87							
99	0.87							
100	0.86							
101	0.85							
102	0.84							
103	0.84							
104	0.83							
105	0.82							
106	0.82							
107	0.81							
108	0.81							
109	0.8							
110	0.79							
111	0.79							
112	0.78							
113	0.78							
114	0.77							
115	0.77							

垂直多機能ロボット

リニアアクチュエータモジュール

LCM

モータレス単軸

TRANSERO

FLIP-X

YP-X

クリーン

CONTROLLER

INFORMATION

LBAS

LGXS

オプション

ヤクニ

PHASER

XY-X

SKALARロボット

各情報

LBAS

オプション

ヤクニ

PHASER

XY-X

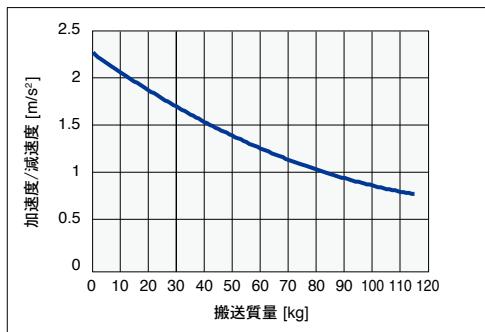
SKALARロボット

各情報

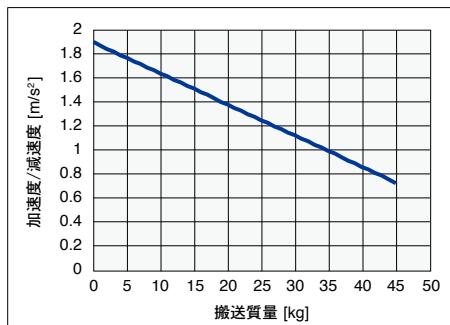
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

## LGXS12-5

水平 / 壁掛

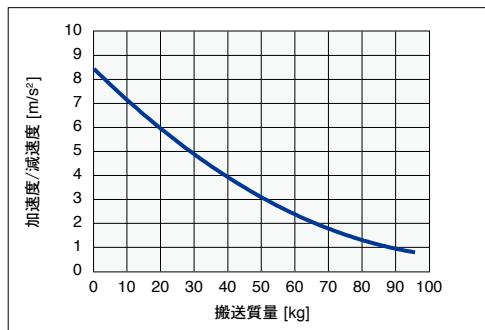


垂直

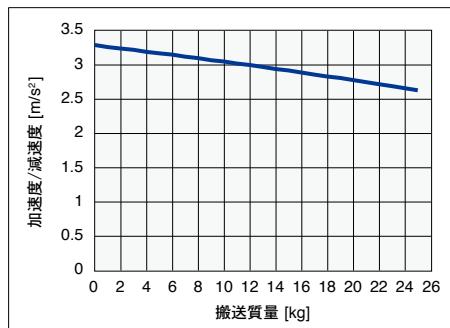


## LGXS12-10

水平 / 壁掛

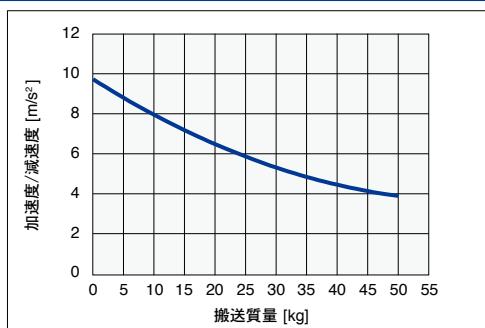


垂直

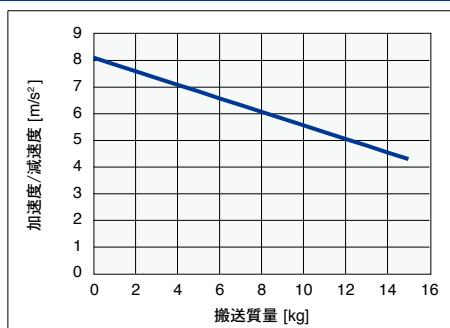


## LGXS12-20

水平 / 壁掛

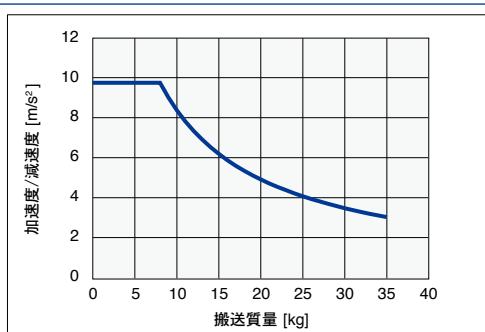


垂直

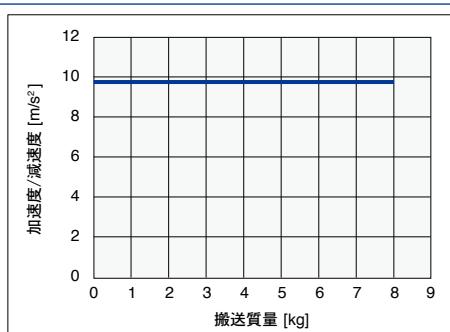


## LGXS12-30

水平 / 壁掛



垂直



垂多関節ロボット	YA
リニアエンバモード	LCM
単軸ロボット	GX
モーダレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直軸ロボット	FLIP-X
リニア直軸ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スクエアロボット	YK-X
ピック&フレイズ	YP-X
クリーン	CLEAN
コントーラ	CONTROLLER
情報機器	INFORMATION
LBAS	LBAS
オプション	LGXS

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 加速度/減速度

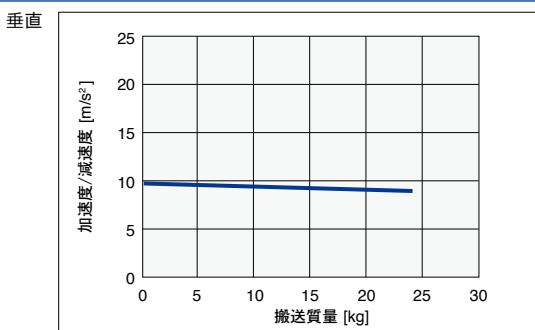
### 高加減速仕様

#### LGXS12

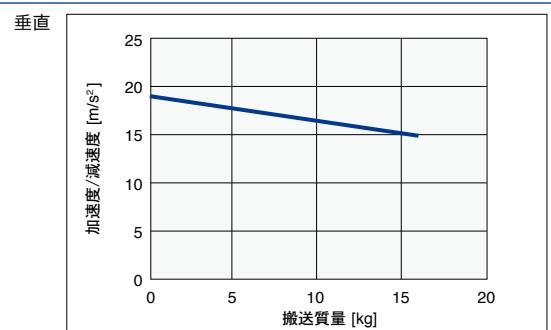
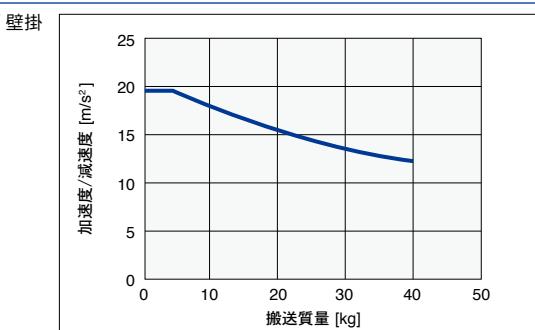
機種	LGXS12-5		LGXS12-10		LGXS12-20		LGXS12-30	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]							
0	9.85	19.62	19.21	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
1	9.81	19.62	18.90	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
2	9.77	19.62	18.59	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
3	9.73	19.62	18.29	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
4	9.69	19.62	18.00	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
5	9.65	19.53	17.72	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
6	9.61	19.20	17.45	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
7	9.57	18.89	17.19	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
8	9.53	18.58	16.94	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
9	9.49	18.28	16.69	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
10	9.45	17.99	16.45	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
11	9.41	17.71	16.21	19.62	19.62	19.62	19.62	19.62
12	9.37	17.44	15.99	19.62	19.62	19.62	19.31	19.31
13	9.34	17.18	15.77	19.62	19.62	19.62	18.37	18.37
14	9.30	16.93	15.55	19.62	19.62	19.62	17.53	17.53
15	9.26	16.68	15.34	19.06	19.06	19.06	16.75	16.75
16	9.22	16.44	15.14	18.45	18.45	18.45	16.05	16.05
17	9.19	16.21	14.92	17.87	17.87	17.87	15.40	15.40
18	9.15	15.98	14.68	17.33	17.33	17.33	14.80	14.80
19	9.11	15.76	14.35	16.83	16.83	16.83	14.24	14.24
20	9.08	15.54	14.02	16.35	16.35	16.35	13.73	13.73
21	9.04	15.33	13.71	15.89	15.89	15.89		
22	9.01	15.13	13.39	15.47	15.47	15.47		
23	8.97	14.93	13.07	15.06	15.06	15.06		
24	8.94	14.74	12.75	14.67	14.67	14.67		
25		14.55	12.43	14.31	14.31	14.31		
26		14.37	12.21	13.96	13.96	13.96		
27		14.19	11.89	13.63	13.63	13.63		
28		14.02	11.57	13.31	13.31	13.31		
29		13.85	11.25	13.01	13.01	13.01		
30		13.68	10.93	12.72	12.72	12.72		
31		13.52	10.61					
32		13.36	10.30					
33		13.21	10.00					
34		13.06	9.71					
35		12.91	9.43					
36		12.76	9.15					
37		12.62	8.88					
38		12.48	8.61					
39		12.35	8.35					
40		12.22	8.10					

## ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

#### LGXS12-5



#### LGXS12-10



垂直多機能ロボット  
YA

リニアアクチュエータモジュール  
LCM

単軸ロボット  
GX

モータレス単軸  
TRANSERO

小型単軸ロボット  
FLIP-X

リニア型軸ロボット  
PHASER

直交軸ロボット  
XY-X

スカラロボット  
YK-X

クリーン  
CLEAN

コントローラ  
CONTROLLER

各種情報  
INFORMATION

LBAS

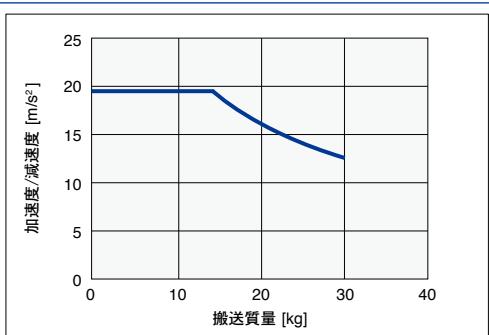
LGXS

オプション

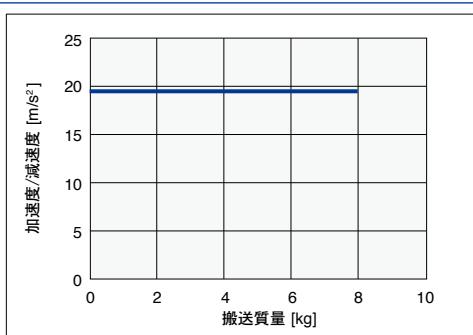
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

LGXS12-20

水平 / 壁掛

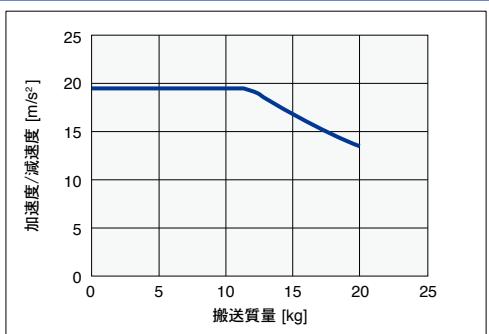


垂直

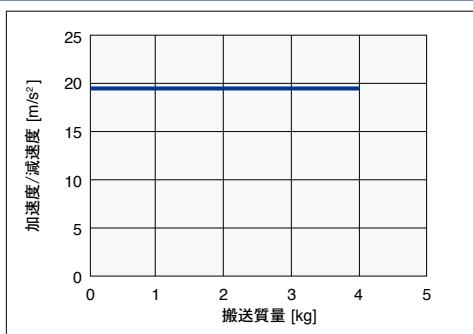


LGXS12-30

水平 / 壁掛



垂直



YA	垂直多関節ロボット
LCM	リニアエンバーモジュール
GX	単軸ロボット
Robonity	モータレス単軸
TRANSEROV	小型単軸ロボット
FLIP-X	直角腕ロボット
PHASER	リニア直角腕ロボット
XY-X	直交ロボット
YK-X	スカラロボット
YP-X	ピック&ブレイス
CLEAN	クリーン
CONTROLLER	コントローラ
INFORMATION	各種情報
LBAS	
LGXS	
オプション	

# 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 慣性モーメント

### LGXS16

機種	有効ストローク [mm]																												
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450
LGXS16-10	-	2.433	2.495	2.557	2.618	2.680	2.742	2.803	2.865	2.927	2.988	3.050	3.112	3.173	3.235	3.297	3.358	3.420	3.482	3.543	3.605	3.667	3.728	3.790	3.851	3.913	3.975	4.036	4.098
LGXS16-20	-	2.653	2.715	2.777	2.838	2.900	2.961	3.023	3.085	3.146	3.208	3.270	3.331	3.393	3.455	3.516	3.578	3.640	3.701	3.763	3.825	3.886	3.948	4.010	4.071	4.133	4.195	4.256	4.318
LGXS16-40	-	3.624	3.685	3.747	3.809	3.870	3.932	3.994	4.055	4.117	4.179	4.240	4.302	4.364	4.425	4.487	4.548	4.610	4.672	4.733	4.795	4.857	4.918	4.980	5.042	5.103	5.165	5.227	5.288

## ■ 加速度/減速度

### LGXS16

機種	LGXS16-10		LGXS16-20		LGXS16-40	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]						
0	5.07	3.8	7.6	7.99	9.6	9.6
1	5.04	3.74	7.48	7.73	9.6	9.02
2	5.01	3.69	7.36	7.47	9.6	8.45
3	4.99	3.64	7.25	7.22	9.6	7.87
4	4.96	3.59	7.14	6.97	9.6	7.3
5	4.94	3.54	7.03	6.72	9.6	6.74
6	4.91	3.49	6.93	6.47	9.6	6.17
7	4.89	3.44	6.83	6.22	9.6	5.61
8	4.86	3.39	6.73	5.97	9.6	5.04
9	4.84	3.34	6.64	5.73	9.6	4.48
10	4.81	3.29	6.55	5.48	9.6	3.92
11	4.79	3.24	6.46	5.24	9.18	3.36
12	4.76	3.19	6.37	5	8.8	2.81
13	4.74	3.14	6.29	4.76	8.45	
14	4.71	3.09	6.2	4.53	8.13	
15	4.68	3.04	6.12	4.29	7.83	
16	4.66	2.99	6.05	4.05	7.55	
17	4.63	2.94	5.97	3.82	7.3	
18	4.61	2.89	5.9	3.59	7.05	
19	4.58	2.83	5.82	3.36	6.83	
20	4.56	2.78	5.75	3.13	6.62	
21	4.53	2.73	5.68	2.9	6.42	
22	4.51	2.68	5.62	2.68	6.23	
23	4.48	2.63	5.55	2.45	6.05	
24	4.46	2.58	5.49	2.23	5.88	
25	4.43	2.53	5.42	2.01	5.73	
26	4.41	2.48	5.36	1.79	5.58	
27	4.38	2.43	5.3	1.57	5.43	
28	4.36	2.38	5.24	1.35	5.3	
29	4.33	2.33	5.19		5.17	
30	4.3	2.28	5.13		5.05	
31	4.28	2.23	5.08		4.93	
32	4.25	2.18	5.02		4.82	
33	4.23	2.13	4.97		4.71	
34	4.2	2.08	4.92		4.61	
35	4.18	2.03	4.87		4.51	
36	4.15	1.98	4.82		4.42	
37	4.13	1.93	4.77		4.33	
38	4.1	1.87	4.72		4.24	
39	4.08	1.82	4.67		4.16	
40	4.05	1.77	4.63		4.08	
41	4.03	1.72	4.58		4	
42	4	1.67	4.54		3.93	
43	3.97	1.62	4.5		3.86	
44	3.95	1.57	4.46		3.79	
45	3.92	1.52	4.41		3.72	
46	3.9	1.47	4.37			
47	3.87	1.42	4.33			
48	3.85	1.37	4.29			
49	3.82	1.32	4.26			
50	3.8	1.27	4.22			
51	3.77	1.22	4.18			
52	3.75	1.17	4.14			
53	3.72	1.12	4.11			
54	3.7	1.07	4.07			
55	3.67	1.02	4.04			
56	3.65		4			
57	3.62		3.97			
58	3.59		3.94			
59	3.57		3.9			
60	3.54		3.87			
61	3.52		3.84			
62	3.49		3.81			
63	3.47		3.78			
64	3.44		3.75			
65	3.42		3.72			
66	3.39		3.69			
67	3.37		3.66			
68	3.34		3.63			
69	3.32		3.61			
70	3.29		3.58			
71	3.27		3.55			
72	3.24		3.53			
73	3.21		3.5			
74	3.19		3.47			
75	3.16		3.45			
76	3.14		3.42			
77	3.11		3.4			

機種	LGXS16-10		LGXS16-20		LGXS16-40	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]						
78	3.09				3.38	
79	3.06				3.35	
80	3.04				3.33	
81	3.01				3.31	
82	2.99				3.28	
83	2.96				3.26	
84	2.94				3.24	
85	2.91				3.22	
86	2.88				3.19	
87	2.86				3.17	
88	2.83				3.15	
89	2.81				3.13	
90	2.78				3.11	
91	2.76				3.09	
92	2.73				3.07	
93	2.71				3.05	
94	2.68				3.03	
95	2.66				3.01	
96	2.63					
97	2.61					
98	2.58					
99	2.56					
100	2.53					
101	2.5					
102	2.48					
103	2.45					
104	2.43					
105	2.4					
106	2.38					
107	2.35					
108	2.33					
109	2.3					
110	2.28					
111	2.25					
112	2.23					
113	2.2					
114	2.18					
115	2.15					
116	2.12					
117	2.1					
118	2.07					
119	2.05					
120	2.02					
121	2					
122	1.97					
123	1.95					
124	1.92					
125	1.9					
126	1.87					
127	1.85					
128	1.82					
129	1.79					
130	1.77					

垂直多機能ロボット

YA

LCM

GX

モータレス単軸

TRANSERO

FLIP-X

PHASER

XY-X

YK-X

クリーン

CONTROLLER

INFORMATION

各種情報

LBAS

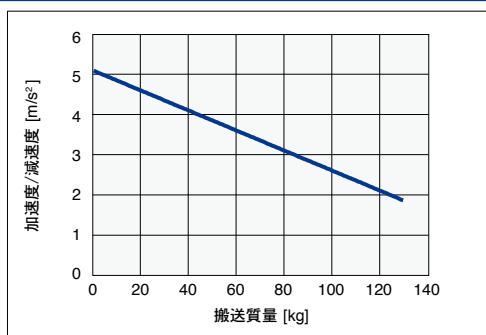
LGXS

オプション

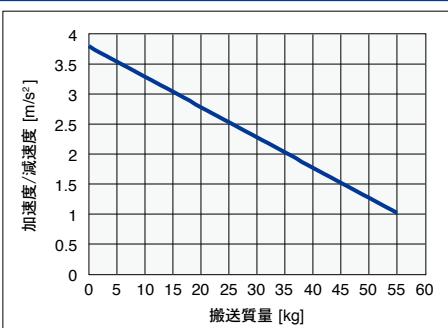
## ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

## LGXS16-10

水平 / 壁掛

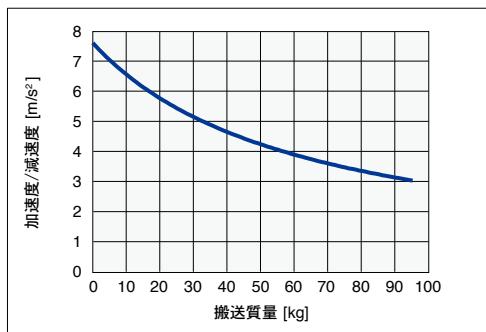


垂直

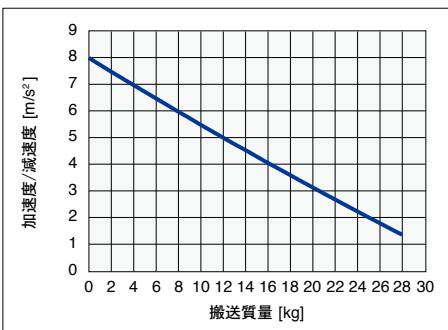


## LGXS16-20

水平 / 壁掛

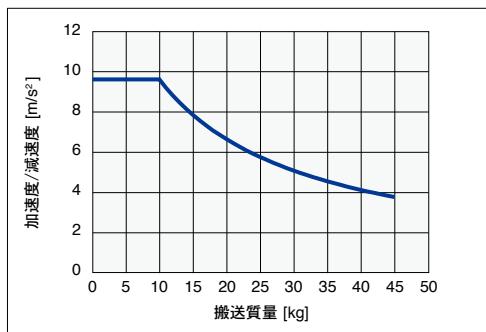


垂直

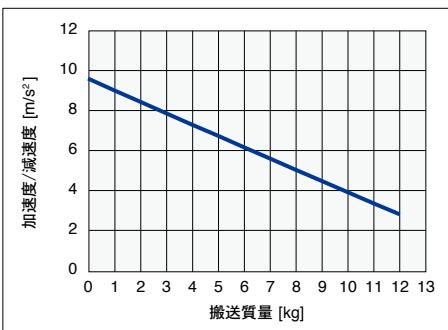


## LGXS16-40

水平 / 壁掛



垂直



垂直多関節ロボット	YA
リニアエンバーモジュール	LCM
単軸ロボット	GX
モータレス単軸	Robonity
小型単軸ロボット	TRANSERO
直線軸ロボット	FLIP-X
リニア直線軸ロボット	PHASER
直交ロボット	XY-X
スカラロボット	YK-X
ピック&フレイス	YP-X
クリーン	CLEAN
コントローラ	CONTROLLER
各種情報	INFORMATION
LBAS	LGXS
オプション	OPTION

## 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

## ■ 加速度/減速度

## 高加減速仕様

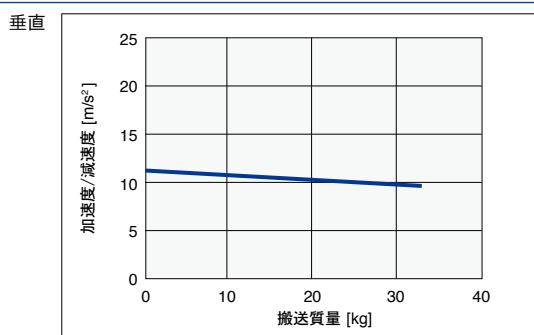
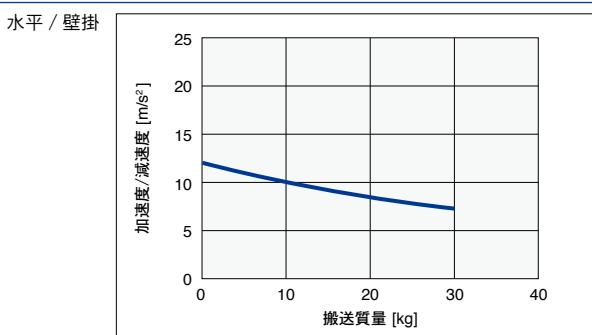
LGXS16

機種	LGXS16-10		LGXS16-20		LGXS16-40	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	
0	11.17	19.48	18.43	19.62	19.62	
1	11.11	19.14	18.11	19.62	19.62	
2	11.07	18.80	17.81	19.62	19.62	
3	11.02	18.48	17.52	19.62	19.62	
4	10.97	18.16	17.24	19.62	19.62	
5	10.92	17.86	16.97	19.62	19.62	
6	10.87	17.57	16.70	19.62	19.62	
7	10.82	17.28	16.45	19.62	19.62	
8	10.78	17.01	16.20	19.62	19.62	
9	10.73	16.74	15.96	19.62		
10	10.68	16.49	15.72	19.62		
11	10.64	16.24	15.50	19.30		
12	10.59	15.99	15.27	18.63		
13	10.55	15.76	15.06	18.00		
14	10.50	15.53	14.85	17.42		
15	10.46	15.31	14.65	16.87		
16	10.41	15.09	14.45	16.35		
17	10.37	14.88		15.87		
18	10.33	14.68		15.41		
19	10.28	14.48		14.98		
20	10.24	14.29		14.57		
21	10.20	14.10		14.19		
22	10.16	13.91		13.82		
23	10.12	13.74		13.47		
24	10.07	13.56		13.14		
25	10.03	13.39		12.83		
26	9.99	13.23		12.53		
27	9.95	13.07		12.24		
28	9.91	12.91		11.97		
29	9.87	12.75		11.71		
30	9.83	12.60		11.46		
31	9.79	12.46				
32	9.76	12.31				
33		12.17				
34		12.04				

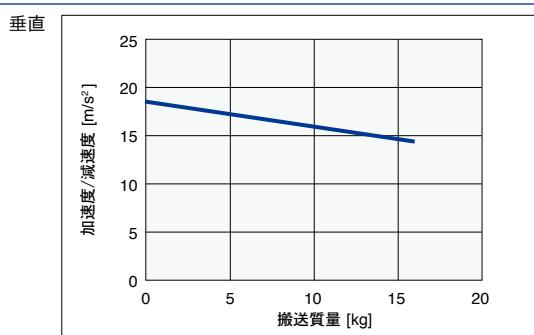
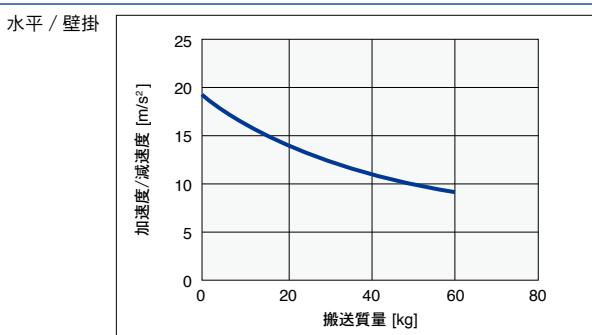
機種	LGXS16-10		LGXS16-20		LGXS16-40	
	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	(水平/壁掛)	(垂直)	
搬送質量 [kg]	加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]		加速度/減速度 [m/s <sup>2</sup> ]	
35		11.90				
36		11.77				
37		11.64				
38		11.52				
39		11.40				
40		11.28				
41		11.16				
42		11.04				
43		10.93				
44		10.82				
45		10.71				
46		10.61				
47		10.50				
48		10.40				
49		10.30				
50		10.20				
51		10.11				
52		10.01				
53		9.92				
54		9.83				
55		9.74				
56		9.65				
57		9.56				
58		9.48				
59		9.40				
60		9.31				

#### ■ 搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

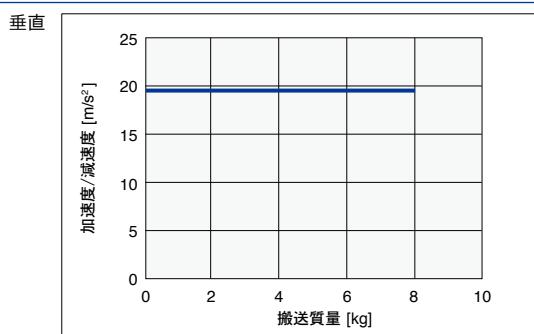
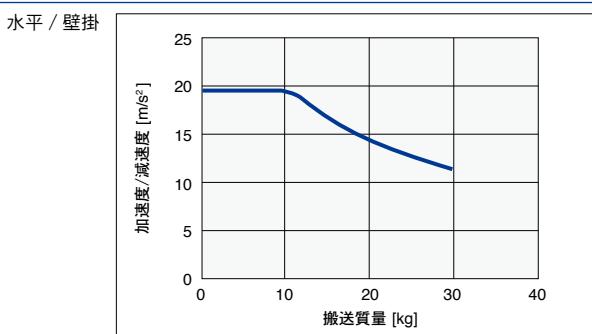
LGXS16-10



LGXS16-20



**LGXS16-40**



## ■ 慣性モーメント

## LGXS20

[kg·m <sup>2</sup> ·10 <sup>-1</sup> ]	有効ストローク [mm]																												
機種	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450
LGXS20-10	-	2.524	2.585	2.647	2.709	2.770	2.832	2.894	2.955	3.017	3.079	3.140	3.202	3.264	3.325	3.387	3.448	3.510	3.572	3.633	3.695	3.757	3.818	3.880	3.942	4.003	4.065	4.127	4.188
LGXS20-20	-	2.863	2.924	2.986	3.048	3.109	3.171	3.232	3.294	3.356	3.417	3.479	3.541	3.602	3.664	3.726	3.787	3.849	3.911	3.972	4.034	4.096	4.157	4.219	4.281	4.342	4.404	4.466	4.527
LGXS20-40	-	4.309	4.371	4.433	4.494	4.556	4.618	4.679	4.741	4.803	4.864	4.926	4.988	5.049	5.111	5.173	5.234	5.296	5.357	5.419	5.481	5.542	5.604	5.666	5.727	5.789	5.851	5.912	5.974

## ■ 加速度/減速度

## LGXS20

機種	LGXS20-10		LGXS20-20		LGXS20-40	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
0	2.5	3.8	7.8	9.95	9.61	9.61
1	2.5	3.74	7.7	9.67	9.61	9.12
2	2.5	3.69	7.61	9.4	9.61	8.64
3	2.5	3.64	7.52	9.13	9.61	8.16
4	2.5	3.59	7.43	8.86	9.61	7.68
5	2.5	3.54	7.34	8.59	9.61	7.2
6	2.5	3.49	7.25	8.32	9.61	6.72
7	2.5	3.44	7.16	8.05	9.61	6.24
8	2.5	3.39	7.07	7.78	9.61	5.76
9	2.5	3.34	6.98	7.51	9.61	5.28
10	2.5	3.29	6.89	7.24	9.2	4.8
11	2.5	3.24	6.81	6.97	8.83	4.32
12	2.5	3.19	6.72	6.7	8.48	3.84
13	2.5	3.14	6.64	6.43	8.17	3.36
14	2.5	3.09	6.55	6.16	7.87	2.88
15	2.5	3.04	6.47	5.89	7.6	2.4
16	2.5	2.99	6.39	5.62	7.34	
17	2.5	2.94	6.31	5.35	7.1	
18	2.5	2.89	6.23	5.08	6.88	
19	2.5	2.83	6.15	4.81	6.67	
20	2.5	2.78	6.07	4.54	6.47	
21	2.5	2.73	5.99	4.27	6.28	
22	2.5	2.68	5.91	4	6.11	
23	2.5	2.63	5.83	3.73	5.94	
24	2.5	2.58	5.76	3.46	5.78	
25	2.5	2.53	5.68	3.19	5.63	
26	2.5	2.48	5.6	2.92	5.49	
27	2.5	2.43	5.53	2.65	5.36	
28	2.5	2.38	5.46	2.38	5.23	
29	2.5	2.33	5.38	2.11	5.11	
30	2.5	2.28	5.31	1.84	4.99	
31	2.5	2.23	5.24	1.57	4.88	
32	2.5	2.18	5.17	1.3	4.77	
33	2.5	2.13	5.1	1.03	4.67	
34	2.5	2.08	5.03	0.76	4.57	
35	2.5	2.03	4.96	0.5	4.48	
36	2.44	1.98	4.89		4.39	
37	2.38	1.93	4.82		4.3	
38	2.33	1.87	4.76		4.22	
39	2.28	1.82	4.69		4.14	
40	2.23	1.77	4.63		4.06	
41	2.18	1.72	4.56		3.99	
42	2.14	1.67	4.5		3.91	
43	2.09	1.62	4.43		3.85	
44	2.05	1.57	4.37		3.78	
45	2.01	1.52	4.31		3.71	
46	1.97	1.47	4.25		3.65	
47	1.94	1.42	4.19		3.59	
48	1.9	1.37	4.13		3.53	
49	1.87	1.32	4.07		3.48	
50	1.83	1.27	4.01		3.42	
51	1.8	1.22	3.95		3.37	
52	1.77	1.17	3.9		3.32	
53	1.74	1.12	3.84		3.27	
54	1.71	1.07	3.79		3.22	
55	1.68	1.02	3.73		3.17	
56	1.66	0.96	3.68		3.13	
57	1.63	0.91	3.63		3.08	
58	1.61	0.86	3.57		3.04	
59	1.58	0.81	3.52		3	
60	1.56	0.76	3.47		2.96	
61	1.53	0.71	3.42		2.92	
62	1.51	0.66	3.37		2.88	
63	1.49	0.61	3.32		2.84	
64	1.47	0.56	3.27		2.8	
65	1.45	0.51	3.23		2.77	
66	1.43		3.18			
67	1.41		3.13			
68	1.39		3.09			
69	1.37		3.04			
70	1.35		3			
71	1.34		2.96			
72	1.32		2.92			
73	1.3		2.87			
74	1.29		2.83			
75	1.27		2.79			
76	1.26		2.75			
77	1.24		2.72			
78	1.23		2.68			
79	1.21		2.64			
80	1.2		2.6			
81	1.18		2.57			

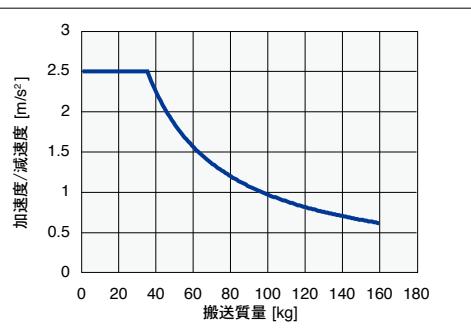
機種	LGXS20-10		LGXS20-20		LGXS20-40	
	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直	水平/壁掛	垂直
搬送質量 [kg]						
82	1.17				2.53	
83	1.16				2.5	
84	1.14				2.46	
85	1.13				2.43	
86	1.12				2.4	
87	1.11				2.37	
88	1.1				2.34	
89	1.08				2.31	
90	1.07				2.28	
91	1.06				2.25	
92	1.05				2.22	
93	1.04				2.19	
94	1.03				2.17	
95	1.02				2.14	
96	1.01				2.12	
97	1				2.09	
98	0.99				2.07	
99	0.98				2.05	
100	0.97				2.02	
101	0.96				2	
102	0.95				1.98	
103	0.94				1.96	
104	0.94				1.94	
105	0.93				1.92	
106	0.92				1.9	
107	0.91				1.89	
108	0.9				1.87	
109	0.9				1.86	
110	0.89				1.84	
111	0.88				1.83	
112	0.87				1.81	
113	0.87				1.8	
114	0.86				1.79	
115	0.85				1.78	
116	0.84				1.77	
117	0.84				1.76	
118	0.83				1.75	
119	0.82				1.74	
120	0.82				1.73	
121	0.81				1.72	
122	0.8				1.72	
123	0.8				1.71	
124	0.79				1.71	
125	0.79				1.7	
126	0.78				1.7	
127	0.77				1.69	
128	0.77				1.69	
129	0.76				1.69	
130	0.76				1.69	
131	0.75				1.69	
132	0.75				1.69	
133	0.74				1.69	
134	0.74				1.69	
135	0.73				1.69	
136	0.73				1.69	
137	0.72				1.69	
138	0.72				1.69	
139	0.71				1.69	
140	0.71				1.69	
141	0.7				1.69	
142	0.7				1.69	
143	0.69				1.69	
144	0.69				1.69	
145	0.68				1.69	
146	0.68				1.69	
147	0.67				1.69	
148	0.67				1.69	
149	0.66				1.69	
150	0.66				1.69	
151	0.66				1.69	
152	0.65				1.69	
153	0.65				1.69	
154	0.64				1.69	
155	0.64				1.69	
156	0.64				1.69	
157	0.63				1.69	
15						

## 加速度/減速度・慣性モーメント (Advancedモデル)

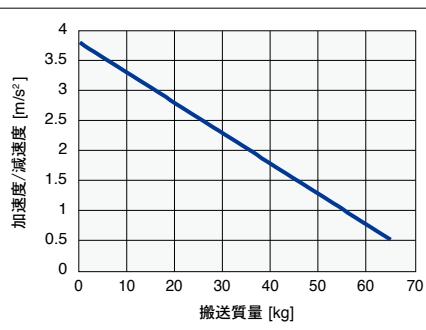
### ■搬送質量-加速度/減速度グラフ(目安)

#### LGXS20-10

水平 / 壁掛

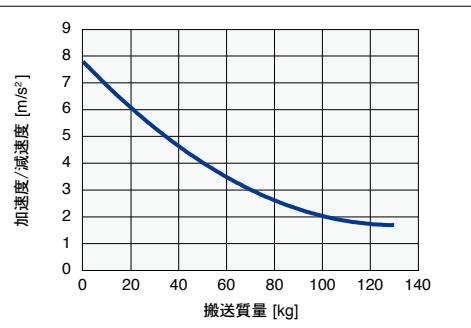


垂直

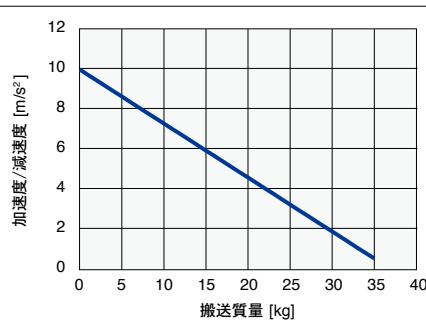


#### LGXS20-20

水平 / 壁掛

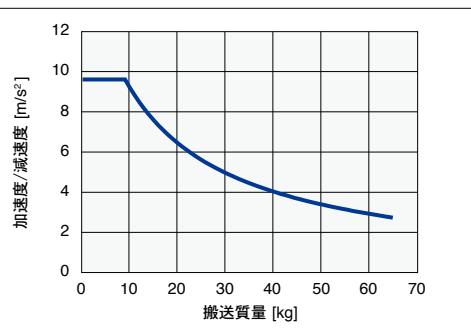


垂直

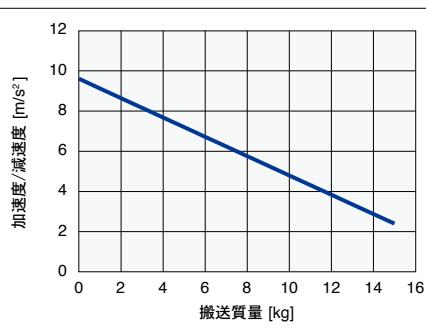


#### LGXS20-40

水平 / 壁掛



垂直



垂直多機能口ボット  
YA  
LCM

リニアアクチュエータモジュール  
GX  
Robonity

モータレス・単軸  
TRANSERO

小型単軸口ボット  
FLIP-X  
PHASER  
XY-X

スカラロボット  
YK-X  
YP-X

クリーン  
CLEAN  
CONTROLLER

コントローラ  
INFORMATION  
各種情報

LBAS

LGXS

オプション