

# HPB/HPB-D

■ 対象コントローラ ▶ **ERCD** **ERCX** **SR1-X** **SR1-P** **SRCP30** **DRCX**

ロボットの手动操作、プログラムの入力や編集、ティーチング、パラメータ設定など、すべての操作をこの装置で行うことができます。画面表示との対話式で進むため、初めて使用する方も簡単に使い方をマスターすることができます。

## ■ HPB/HPB-D基本仕様

名称	HPB	HPB-D
外観		
型式	ERCD, SR1-X, SR1-Pでお使いの場合 ERCX, SRCP30, DRCXでお使いの場合	KBB-M5110-01 (HPB用変換アダプタ無し) KBB-M5110-0A (HPB用変換アダプタ付き)
表示器	LCD (液晶20文字×4行)	
非常停止ボタン	ノーマルクローズ接点(ロック機能付き)	
イネーブルスイッチ	なし	3ポジション
CE仕様	非対応	対応
補助記憶装置	SDカード	
使用温度	0℃～40℃	
使用湿度	35%～85%RH(結露なきこと)	
外形寸法	W107×H230×D53mm(ストラップホルダ、非常停止ボタン突起部含まず)	
本体質量	650g	
ケーブル長	3.5m	

## ■ 各部名称及び機能

**非常停止ボタン**  
ロボットの動作中にこのボタンを押すと、ロボットは非常停止します。時計方向に回すことでボタンのロックを解除できます。このボタンを解除した後、HPBのサーボ復帰操作(またはI/Oからのサーボ復帰命令)で非常停止状態より復帰します。

**ストラップ穴**  
ショートストラップやネックストラップ等を利用して、装置への取り付けや操作中の落下防止に使用します。

**SDメモリーカード用コネクタ(側面)**  
SDメモリーカードをここに挿入します。SDメモリーカードはお客様各自でご用意ください。

**シートキー**  
ロボットを動作させたり、プログラムやデータの入力などをするためのキースイッチです。ファンクションキー、データ入力 / 操作キーの2グループに大別されます。

**ディスプレイ(画面)**  
20文字4行の液晶ディスプレイです。操作メニューをはじめ各種情報を表示します。

**接続ケーブル**  
コントローラとの接続用ケーブルです。片端にD-Sub 9ピンコネクタ(オス)が付いています。ERCDコントローラ以外のコントローラと接続するためには、付属の変換アダプタを取り付けて使用します。



## ■ HPB-D裏面

**セーフティ用コネクタ(HPB-Dのみ)**  
非常停止・イネーブルスイッチで外部安全回路を構成する為に使用します。付属の15ピンD-subコネクタ(メス)をそのままセーフティ用コネクタに取り付けますと、非常停止ボタンのみ有効になります。

**3ポジションイネーブルスイッチ(HPB-Dのみ)**  
外部安全回路を構成した場合に有効です。このスイッチは解放または押込状態で回路が切断され、中間状態で回路が接続されます。通常は、サービスモードでイネーブルスイッチを有効にして、イネーブルスイッチが解放または押込状態でロボットが非常停止するように外部安全回路を構成します。



## ■ HPB用変換アダプタ

25Pinを9Pinに変換するアダプタです。変換アダプタ付きHPBをご依頼いただいた場合に同梱されます。



型式 KBB-M657E-01

※ ERCD及びSR1-X, SR1-P, SRCP30をご使用の場合は必要ありません。