

ハンディターミナル

HT1/HT1-D


▼対象コントローラ

TS-S2
TS-SH
TS-X
TS-P

P.492

ロボットの手動操作、ポイントデータの編集、ティーチング、パラメータ設定など、すべての操作をこの装置で行うことができます。
バックライト付きで見やすいLCDを採用しています。

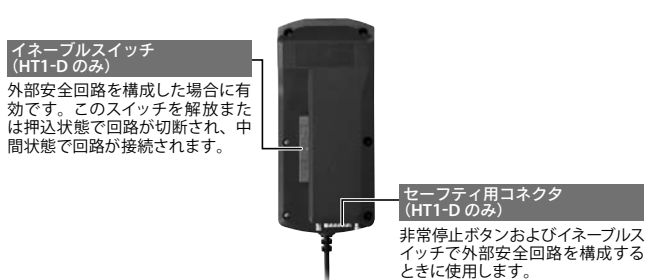
■ HT1/HT1-D基本仕様

名称	HT1	HT1-D
外観		
対応コントローラ	TS-S2/TS-SH/TS-X/TS-P	
型式	日本語仕様	KCA-M5110-0J (3.5m) KCA-M5110-6J (10m)
	英語仕様	KCA-M5110-0E (3.5m) KCA-M5110-6E (10m)
表示器	ドットマトリックス・モノクロ液晶(バックライト付き) 32文字×10行	
操作キー	メカニカルスイッチ	
非常停止ボタン	ノーマルクローズ接点(ロック機能付き)	
イネーブルスイッチ	なし	3ポジション
セーフティ用コネクタ	なし	15ピンD-subコネクタ(オス)
CE仕様	非対応	対応
使用温度	0℃～40℃	
使用湿度	35%～85%RH(結露なきこと)	
外形寸法	W88×H191×D45mm(非常停止ボタン含まず)	
本体質量	260g(ケーブル含まず)	300g(ケーブル含まず)
ケーブル長	3.5m/10m	

■ 各部名称及び機能



■ HT1-D裏面



プログラミングボックス

HPB/HPB-D

ロボットの手動操作、プログラムの入力や編集、ティーチング、パラメータ設定など、すべての操作をこの装置で行うことができます。

画面表示との対話式で進むため、初めて使用する方も簡単に使い方をマスターすることができます。

▼対象コントローラ

LCC140 **P.486**


ERCD **P.512**

SR1-X **P.518**
SR1-P

■ HPB/HPB-D基本仕様

名称	HPB	HPB-D
外観		
型式	ERCD, SR1-X, SR1-Pでお使いの場合 ERCX, SRCP30, DRCXでお使いの場合	KBB-M5110-01 (HPB用変換アダプタ無し) KBB-M5110-0A (HPB用変換アダプタ付き)
表示器	LCD (液晶20文字×4行)	
非常停止ボタン	ノーマルクローズ接点(ロック機能付き)	
イネーブルスイッチ	なし	3ポジション
CE仕様	非対応	対応
補助記憶装置	SDカード	
使用温度	0℃～40℃	
使用湿度	35%～85%RH (結露なきこと)	
外形寸法	W107×H230×D53mm (ストラップホルダ、非常停止ボタン突起部含まず)	
本体質量	650g	
ケーブル長	3.5m	

■ 各部名称及び機能



非常停止ボタン
ロボットの動作中にこのボタンを押すと、ロボットは非常停止します。時計方向に回すことでボタンのロックを解除できます。このボタンを解除した後、HPBのサーボ復帰操作(またはI/Oからのサーボ復帰命令)で非常停止状態より復帰します。

ディスプレイ(画面)
20文字4行の液晶ディスプレイです。操作メニューをはじめ各種情報を表示します。


接続ケーブル
コントローラとの接続用ケーブルです。片端にD-Sub 9ピンコネクタ(オス)が付いています。ERCDコントローラ以外のコントローラと接続するためには、付属の変換アダプタを取り付けて使用します。

ストラップ穴
ショートストラップやネックストラップ等を利用して、装置への取り付けや操作中の落下防止に使用します。

SDメモリーカード用コネクタ(側面)
SDメモリーカードをここに挿入します。(最大1Gまで)
SDメモリーカードはお客様各自でご用意いただくか、弊社までご用意ください。

シートキー
ロボットを動作させたり、プログラムやデータの入力などをするためのキースイッチです。ファンクションキー、データ入力/操作キーの2グループに大別されます。

■ HPB-D裏面



セーフティ用コネクタ(HPB-Dのみ)
非常停止・イネーブルスイッチで外部安全回路を構成する為に使用します。付属の15ピンD-subコネクタ(KS9-M532E-00メス)をそのままセーフティ用コネクタに取り付けますと、非常停止ボタンのみ有効になります。


3ポジションイネーブルスイッチ(HPB-Dのみ)
外部安全回路を構成した場合に有効です。このスイッチは解放または押込状態で回路が切断され、中間状態で回路が接続されます。通常は、サービスモードでイネーブルスイッチを有効にして、イネーブルスイッチが解放または押込状態でロボットが非常停止するように外部安全回路を構成します。

■ HPB用変換アダプタ

25Pinを9Pinに変換するアダプタです。変換アダプタ付きHPBをご依頼いただいた場合に同梱されます。

型式	KBB-M657E-01
----	--------------

※ ERCD及びSR1-X, SR1-Pをご使用の場合はありません。



垂直多関節ロボット
YA
ユニファインマニピュレーター
LCM100
小型単軸ロボット
TRANSEVO
単軸ロボット
FLIP-X
ユニファイン単軸ロボット
PHASER
直交ロボット
XY-X
スカラロボット
YK-X
ヒッチ&コンス
YF-X
クリーン
クレーン
コントローラ
CONTROLLER
各種情報
INFORMATION
ロボット
ボット
ロボット
ドローン
ドローン
ロボット
コントローラ
WY/WV2
電動ドリル
オプション

プログラミングボックス

RPB/RPB-E

▼対象コントローラ

RCX221
RCX222 **P.526**



RCX240
RCX240S **P.534**

RCX141/RCX142コントローラをお使いのお客様はコネクタ変換ケーブルをご利用ください(P.605参照)。

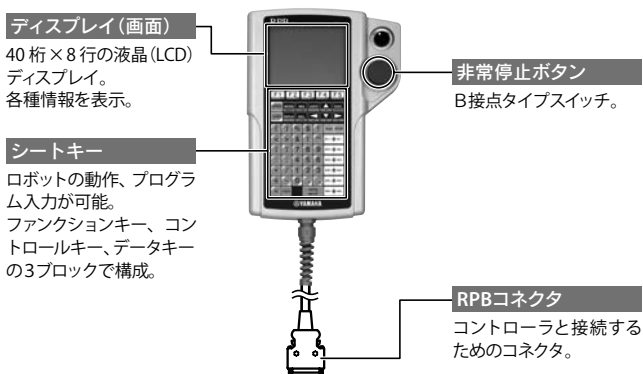
ロボットの手動操作、プログラムの入力や編集、ティーチング、パラメータ設定など、すべての操作をこの装置で行うことができます。

画面表示との対話式で進むため、初めて使用する方も簡単に使い方をマスターすることができます。

■ RPB/RPB-E基本仕様

名称	RPB	RPB-E
外観		
対応コントローラ	RCX221/RCX222/RCX240/RCX240S	
型式	KBK-M5110-10	KBK-M5110-00
表示器	LCD (液晶40文字×8行)	
非常停止ボタン	ノーマルクローズ接点(ロック機能付き)	
イネーブルスイッチ	なし	3ポジション
CE仕様	非対応	対応
使用温度	0℃～40℃	
使用湿度	35%～85%RH (結露なきこと)	
外形寸法	W180×H250×D50mm (ストラップホルダ、非常停止ボタン突起部含まず)	
本体質量	600g	
ケーブル長	5m (標準)、12m (オプション)	

■ 各部名称及び機能



■ RPB-E裏面

