

ハンディターミナル

HT1/HT1-D


▼対象コントローラ

TS-S2
TS-SH
TS-X
TS-P

P.626

ロボットの手動操作、ポイントデータの編集、ティーチング、パラメータ設定など、すべての操作をこの装置で行うことができます。
バックライト付きで見やすいLCDを採用しています。

■HT1/HT1-D基本仕様

名称	HT1	HT1-D
外観		
対応コントローラ	TS-S2/TS-SH/TS-X/TS-P	
型式	日本語仕様	KCA-M5110-0J (3.5m) KCA-M5110-6J (10m)
	英語仕様	KCA-M5110-0E (3.5m) KCA-M5110-6E (10m)
表示器	ドットマトリックス・モノクロ液晶(バックライト付き) 32文字×10行	
操作キー	メカニカルスイッチ	
非常停止ボタン	ノーマルクローズ接点(ロック機能付き)	
イネーブルスイッチ	なし	3ポジション
セーフティ用コネクタ	なし	15ピンD-subコネクタ(オス)
CE仕様	非対応	対応
使用温度	0℃～40℃	
使用湿度	35%～85%RH(結露なきこと)	
外形寸法	W88×H191×D45mm(非常停止ボタン含まず)	
本体質量	260g(ケーブル含まず)	300g(ケーブル含まず)
ケーブル長	3.5m/10m	

■各部名称及び機能



- ストラップホルダ**
ショートストラップやネックストラップなどを利用して、装置への取り付けや操作中の落下防止に使用できます。
- 液晶表示部**
32文字 10行(ピクセル表示)の液晶ディスプレイです。選択メニューやポイントデータをはじめ各種情報を表示します。
- データ編集キー**
メニューの選択や各種データを編集するときに使用します。
- 接続ケーブル**
コントローラとの接続用ケーブルです。片端に8ピンMDコネクタ(オス)がついており、コントローラ前面のCOM1コネクタと接続します。
- 非常停止ボタン**
ロボットの動作中に、このボタンを押すとロボットは非常停止します。時計方向に回すことでボタンのロックが解除され、非常停止も解除されます。
- 運転キー**
ポイントティーチングやロボットの運転をするときに使用します。⊖ ⊕ キーでジョグ移動もできます。

■HT1-D裏面



- イネーブルスイッチ (HT1-Dのみ)**
外部安全回路を構成した場合に有効です。このスイッチを解放または押込状態で回路が切断され、中間状態で回路が接続されます。
- セーフティ用コネクタ (HT1-Dのみ)**
非常停止ボタンおよびイネーブルスイッチで外部安全回路を構成するときに使用します。