● ACサーボモータ単軸ロボット

□注文型式

GX05 ロボット本体

- リード指定 10:10mm 5:5mm

モータ仕様 S40:標準/ブレーキなし BK40:標準/ブレーキ付き BL40:バッテリーレスアブソ/ブレー: BKBL40:バッテリーレスアブソ/ブレー:

EU モータ種類^{**1} **コーストローク ローク** ケーブル長^{**2}

50~800 (50mmピッチ)

ケーブル取出方向

A10

ブレーキユニット**3

ABSバッテリ

※1. RoHS2 (EU) 2015/863対応モータ ※2. ロボットケーブルは全て耐屈曲ケーブルです。ロボットケーブルの外形寸法図はP.732にてご確認ください。 ※3. 外部ブレーキ電源入力の場合はブレーキユニット使用不可

■基本仕様 40 □ / 50 W モータ 繰り返し位置決め精度*1 ±0.005 mm 減速機構 ストローク 最高速度**2 研削ボールねじφ12 (C5級) 50 mm~800 mm (50 mmピッチ) 1333 mm/sec | 666 mm/sec | 333 mm/sec ボールネジリード 5 mm 13 kg 20 mm 10 mm 最大可搬質量 水平 垂直 5 kg 8 kg 4 kg 2 kg 8 kg N 69 N 138 W 48 mm × H 65 mm ST + 128.5 mm 定格推力 41 N 138 N 本体最大断面外形 本件取入団Щ/г 全長(水平) 全長(垂直) クリーン度*3 吸引量エアー*4 ISO CLASS 3 (ISO14644-1)相当 30 Nl /min ~ 100 Nl /min コントローラ

- ※1. 片振りでの繰返し位置決め精度※2. 移動距離が短い場合や動作条件によっては最高速度に達しない時が ※2. 勢動距離が短い場合や動作条件によっている取両速度に建しないすがあります。 有効ストロークが600mmを超えるとき、動作領域によってはボールねいの共振が発生する場合があります。(危険速度)その時は表に示す最高速度を目安として速度を下げる調整を行ってください。 ※3. クリーン環境でご使用の際は吸引エアー艇手を取付けてご使用ください。また、クリーン度は1000mm/sec以下でご使用された時の洗浄度です。 ※4. 必要吸引量は使用条件、使用環境で異なります。

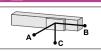
■ 静的許容モーメント **W B**

† @

	(単位: N·m)
MY	MP	MR
24	27	23

■許容オ







_	X05-2 平使用		(1	単位: mm)	壁面取ſ	寸使用時	} (!	単位: mm)	垂直使用	月時 (単位: mm)
		Α	В	С		Α	В	С		Α	С
	2kg	898	269	350	2kg	323	234	809	1kg	452	452
	5kg	583	112	159	5kg	119	76	427	2kg	217	217

GX05-10 水平使用時 A 2kg 2505		(#	単位: mm)	壁面取作	寸使用時	(!	単位: mm)	垂直使用	月時 ((単位: mm)	
	Α	В	С		Α	В	С		Α	С	
2kg	2505	382	625	2kg	585	346	2386	1kg	732	732	
5kg	1366	149	246	5kg	195	113	1164	2kg	351	351	
8kg	1036	90	150	8kg	95	54	745	4kg	160	160	

GX05-5 水平使用時 (単位: mm)				壁面取作	寸使用時	j (±	単位: mm)	垂直使用	用時 🗯	単位: mm)	
Ī		Α	В	С		Α	В	С		Α	С
	3kg	4604	281	497	3kg	439	245	4371	4kg	183	183
Ī	8kg	2197	101	179	8kg	117	65	1812	6kg	111	111
ĺ	13kg	1593	59	105	13kg	42	24	1000	8kg	75	75
	13kg			105		42			8kg		

※ ガイド寿命10,000km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。 ※ 寿命計算時のストロークは600mm。

■ロボットケーブル

R3R (3m/後方取出) ーノコ^ーメ称 † 動力線セット型式 KES-M4710-30 エンコーダ線 +

R5R (5m/後方取出)

エンコーダ線 + 動力線セット型式 KES-M4710-50

R10R (10m/後方取出) エンコーダ線 + 動力線セット型式 KES-M4710-A0

R3F(3m/前方取出) エンコーダ線 + 動力線セット型式 KES-M4720-30

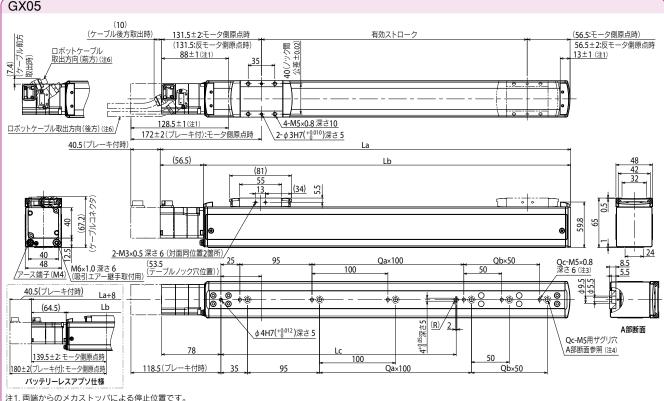
R5F(5m/前方取出)

エンコ^{ーン綵 †} 動力線セット型式 KES-M4720-50 R10F (10m/前方取出)

エンコーダ線 + 動力線セット型式 KES-M4720-A0

■適用ドライバユニット

10A型式YHX-A10-SET仕様制御方法スタンダードプロファイル



- 注2. 原点復帰方向を変更する場合は、調整が必要です。(標準はモータ側原点となります)

50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
238	288	338		438	488				688		788		888		988
181.5	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5	631.5	681.5	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5
110	110	110	110	310	310	310	310	310	310	610	610	610	610	610	610
0	0	0	0	2	2	2	2	2	2	5	5	5	5	5	5
0	1	2	3	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5
2	3	4	5	4	5	6	7	8	9	7	8	9	10	11	12
1.5	1.7	1.8	2	2.1	2.3	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5	3.7	3.8
					13	33						1066	933	800	666
												532	466	400	333
					33	33						266	233	200	166
La 238 288 1		_							80%	70%	60%	50%			
	238 181.5 110 0 0	238 288 181.5 231.5 110 110 0 0 0 1 2 3	238 288 338 181.5 231.5 281.5 110 110 110 0 0 0 0 1 2 2 3 4	238 288 338 388 181.5 231.5 281.5 331.5 110 110 110 110 0 0 0 0 0 0 0 1 2 3 4 5	238 288 338 388 438 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 110 110 110 310 0 0 0 2 0 1 2 3 0 2 3 4 5 4	238 288 338 388 438 488 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 110 110 110 110 310 310 0 0 0 0 2 2 2 0 1 2 3 0 1 2 2 1.5 1.7 1.8 2 2.1 2.3 13 66 66 66 60 33 33 33 33 33	238 288 338 388 438 488 538 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 110 110 110 110 310 310 310 310 310 310 30 0 0 2 3 3 2 5 4 5 6 6 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 </th <th>238 288 338 388 438 538 581 531.5 531.5 331.5</th> <th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 531.5 581.5 110 110 110 310</th> <th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 531.5 581.5 631.5 110 110 110 110 310</th> <th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 181.5 231.5 281.5 331.5 331.5 431.5 581.5 581.5 581.5 68</th> <th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 181.5 231.5 231.5 331.5 341.5 341.5 531.5 531.5 531.5 681.5 731.5 731.5 110 110 110 310</th> <th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 838 181.5 231.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 531.5 581.5 5631.5 681.5 731.5 781.5 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 188.5 738 788.5 838 1838<th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 838 888 181.5231.5281.5331.5381.5431.5481.5531.5581.5631.5681.5731.5781.5681.5781.681.5781.681.5781.681.5781.681.5781.5781.5781.5781.5781.5781.5781.57</th><th>238 288 338 388 438 488 538 538 638 638 638 738 788 838 888 938 181.5231.5281.5331.5381.5381.5381.5381.5381.5381.53</th></th>	238 288 338 388 438 538 581 531.5 531.5 331.5	238 288 338 388 438 488 538 588 638 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 531.5 581.5 110 110 110 310	238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 181.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 531.5 581.5 631.5 110 110 110 110 310	238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 181.5 231.5 281.5 331.5 331.5 431.5 581.5 581.5 581.5 68	238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 181.5 231.5 231.5 331.5 341.5 341.5 531.5 531.5 531.5 681.5 731.5 731.5 110 110 110 310	238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 838 181.5 231.5 231.5 281.5 331.5 381.5 431.5 481.5 531.5 581.5 5631.5 681.5 731.5 781.5 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 1581.5 731.5 781.5 788.5 838 188.5 738 788.5 838 1838 <th>238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 838 888 181.5231.5281.5331.5381.5431.5481.5531.5581.5631.5681.5731.5781.5681.5781.681.5781.681.5781.681.5781.681.5781.5781.5781.5781.5781.5781.5781.57</th> <th>238 288 338 388 438 488 538 538 638 638 638 738 788 838 888 938 181.5231.5281.5331.5381.5381.5381.5381.5381.5381.53</th>	238 288 338 388 438 488 538 588 638 688 738 788 838 888 181.5231.5281.5331.5381.5431.5481.5531.5581.5631.5681.5731.5781.5681.5781.681.5781.681.5781.681.5781.681.5781.5781.5781.5781.5781.5781.5781.57	238 288 338 388 438 488 538 538 638 638 638 738 788 838 888 938 181.5231.5281.5331.5381.5381.5381.5381.5381.5381.53

- 注3. タップ穴にて本体取付する場合、セットスクリュ
- を取外して固定してください。 注4. ザグリ穴(A部断面)にて本体取付する場合、内側 よりキャップを取外して固定してください。使 用する六角穴付ボルト(M5×0.8)は首下長さ15
- 用する六月バ付ホルト(Mb×0.8)は自下長さ15 mm以下としてください。 注5. ブレーキ無の質量です。ブレーキ付は本体質量表中の値より0.2 kg重くなります。 注6. ロボットケーブルは取出方向により仕様が異な
- ります。 注7.ロボットケーブル固定の最小曲げ半径はR30です。