



単軸ロボット / モータレス単軸アクチュエータ

Robonity series

ロボニティ シリーズ

豊富なラインナップでお探しのものが見つかる！

直 感 的

直感的に使える

信 頼 性

ヤマハ発動機ならではの信頼性

低 価 格

優れたコストパフォーマンス

選べる自由、広がる可能性。 単軸ロボットの最適解

小さいものから大きいものまで、短いものから長いものまで。
 Robonityシリーズが、ラインナップを大幅拡充

		推奨シリーズ			
		◎：標準対応 ○：機種により対応/オプション対応 △：特注対応			
目的から選ぶ	課題	ABFS LBFS	AGXS LGXS	AGFS LGFS	AGBS LGBS
フレームサイズ から選ぶ	全長短縮		◎		
	低全高	◎			
	30～40mm幅	◎			
サイクルタイム から選ぶ	120mm幅以上		○	○	○
	高加減速重視		○	○	○
	最高速度重視				○
ストローク から選ぶ	ボールねじ駆動	1250mm	1450mm	3000mm	
	ベルト駆動				4000mm
搬送質量 から選ぶ	水平可搬	100kg	160kg	200kg	60kg
	垂直可搬	30kg	65kg	100kg	-
仕様環境 から選ぶ	クリーン仕様	◎	○	○	○
	ドライ環境対応	◎	△	○	

単軸ロボット / モータレス単軸アクチュエータ

Robonity series

直 感 的 | 信 頼 性 | 低 価 格

■ 幅広い環境でご使用いただけます

本体上面に防塵ステンレスシートを採用しています。配管継手を取り付けて吸引をすることでクリーン環境で使用することができます。また、エアパージをすることで異物混入対策としても使用できます。もちろん継手を付けずにそのままでも使用可能です。

クリーンルーム

ドライルーム

簡易防塵環境



※写真はイメージです

※ドライ環境は機種により特注対応可能です。詳細はお問い合わせください。

■ カスタマイズ設計可能！

アプリケーションに合わせて最適な軸を組み合わせたカスタマイズ設計も可能。また、各種特注仕様にも対応しています。

■ 使いやすさを追求 単軸ロボット用ポジションナ

単軸ロボット **ABAS ABAR ABFS AGXS AGFS AGBS** 用 ロボットポジションナ

EP-01シリーズ

- パラレルI/Oと産業用Ethernetと同価格
- バッテリアプソ機能
- サポートソフトを無償提供
- 業界トップクラスの小型化



EP-01-A10 EP-01-A30



人の命を預かる輸送機器メーカー
 “YAMAHA”ならではの
 厳しい評価基準をクリア。
 安心して長くご使用いただくために、
 長期間使用を想定した製品設計を
 行っています。



「高さに制限がある」
 「小型でもストロークが欲しい」

Basic model

モータ付き

ABFS

モータレス

LBFS

▶ P.4

「全長を短くしたい」
 「サイクルタイムを短縮したい」

Advanced model

モータ付き

AGXS

モータレス

LGXS

▶ P.5

「搬送距離が長い」
 「重量物を搬送したい」

Advanced model

モータ付き

AGFS

モータレス

LGFS

▶ P.6

「長距離の搬送時間を短縮したい」
 「コストを安くしたい」

Advanced model

モータ付き

AGBS

モータレス

LGBS

▶ P.7

「初代ベーシックモデル」

Basic model

モータ付き

ABAS

モータレス

LBAS

▶ P.8

「サポートガイドが不要なロッドタイプ」

Basic model

モータ付き

ABAR

モータレス

LBAR

▶ P.8

低床・高剛性・高速化・長ストロークを同時に実現した次世代スライダ

▶▶ 新規設備はもちろん、置き換え需要にも柔軟に対応できる汎用性の高いモデル

全高を抑えた構造でダウンサイジングに貢献。フレーム幅30mm～100mmの豊富なバリエーション

モータ付き 単軸ロボット

NEW ABFS



モータレス

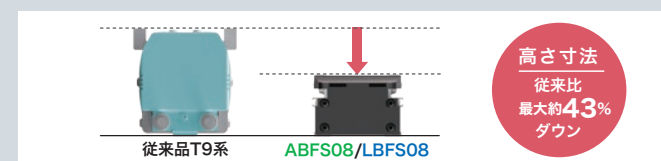
モータレス単軸アクチュエータ NEW LBFS



■ アウターレール構造による低床・高剛性の両立

アウターレール採用により、従来比最大43%の低床化を実現。さらに構造最適化により許容慣性モーメントを拡大し、重量ツールや慣性の大きいワークへの対応力を高めました。高さ制限のあるラインや直交組みにも最適です。

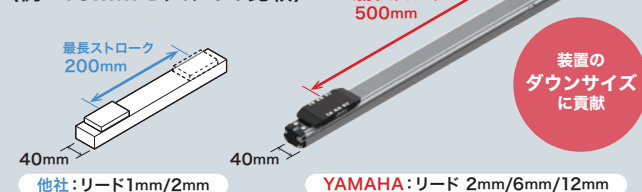
また、振動抑制と安定搬送を両立し、高速搬送や要求精度の高いラインでの使用にも対応します。



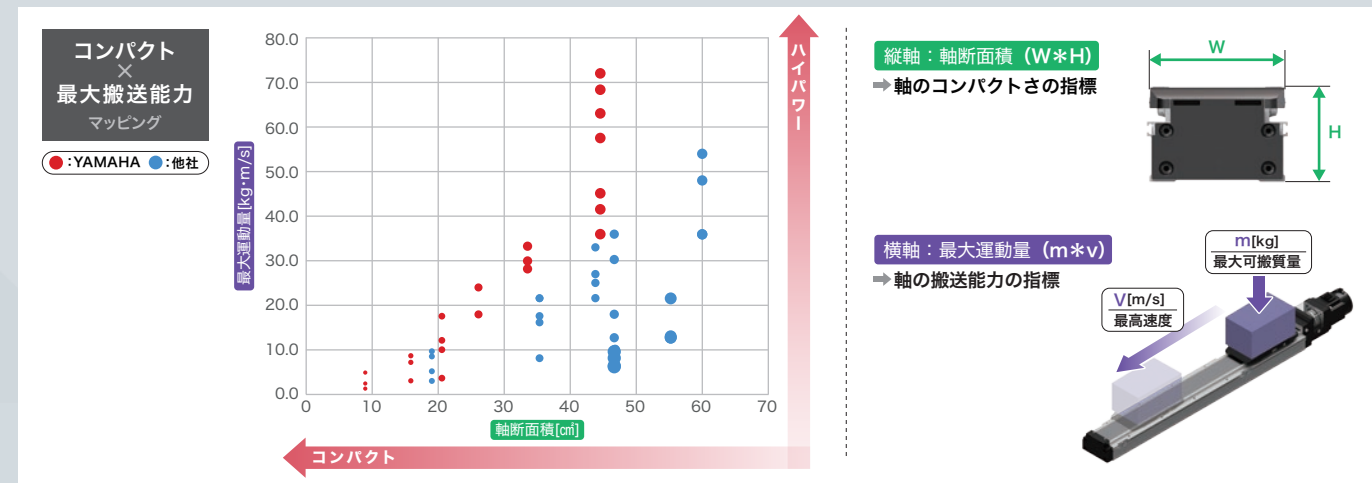
■ 太径ボールネジ採用でハイリード・ロングストローク対応

低床設計ながらボールネジ径を拡大することで、高リード化を実現。例えば、フレーム幅30mmの小型タイプでもハイリード(8mm)をラインナップ。最長ストロークは40mmモデルで500mm、50mmモデルは800mmまでとバリエーションも拡充しました。

〈例：40mmモデルでの比較〉



■ コストパフォーマンスを大幅に向上



■ メンテナンスが簡単

ABFS LBFS

標準オプションとして「集中給油」が可能のため、カバーを開けるなど面倒になりがちな給脂作業が簡単に行えます。



スライダ側面にグリスニップル

■ 許容モーメントの向上

内部構造の最適化を図ることで、全高を抑えながらも高い許容モーメントを実現。場合によってはこれまでよりも選定サイズを小さくできるため、設備の小型化に貢献します。

	従来品	ABFS04		従来品	ABFS05		従来品	ABFS06
MY	T4LH 15	47	MY	T5LH 30	73	MY	T6L 35	99
MP	19	47	MP	34	73	MP	40	99
MR	18	64	MR	40	115	MR	50	176

	従来品	ABFS07		従来品	ABFS08		従来品	ABFS10
MY	F8 70	130	MY	F10 131	249	MY	F14 232	349
MP	95	130	MP	131	249	MP	233	349
MR	110	278	MR	115	393	MR	204	625

(N・m)

「同じストロークなら、より短く」を実現した業界最短クラスのコンパクト設計

▶▶ 装置全体の小型化・軽量化・装置コスト削減に直結するシリーズ

研削ボールねじを標準採用。高い信頼性と耐久性のハイプレジジョンモデル

モータ付き 単軸ロボット

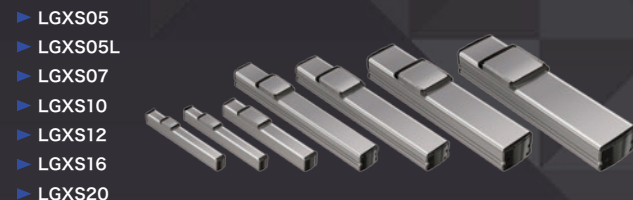
AGXS



モータレス

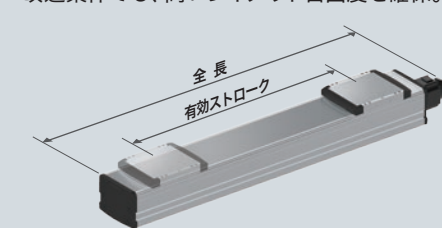
モータレス単軸アクチュエータ

LGXS



■ 業界最短クラスのコンパクト設計

無駄を徹底的に排除した構造により、同ストローク帯で圧倒的な短尺化を実現。スペース制限の厳しい装置内や既設ラインの改造案件でも、高いレイアウト自由度を確保。



	全長	有効ストローク
ABFS10 (ストレート)	+372.5	
ABFS10 (折り曲げ)	+287.5	
▶ AGXS10 (ストレート)	+250.5	
▶ AGXS10 (折り曲げ)	+220.5	
F10H (ストレート)	+260.0	
他社同等品 (ストレート)	+343.0	

業界最短
クラス

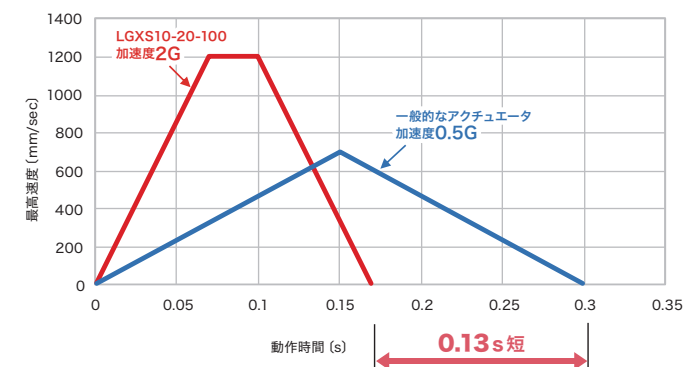
■ 高加減速性能による生産性向上

最大2.0Gの高加減速に対応。短距離での往復動作や頻繁な位置決めでも移動時間を最小化。高速立ち上がり・高速停止を実現し、装置のタクトアップに貢献。

》これだけ違う！加減速度の影響！

1kg搬送時の移動時間の比較

LGXS10-20-100の場合 高加減速動作タクトタイムの比較



改善効果

＜例＞ 移動ストローク：100mm、搬送質量1kg、ロボットが1サイクルで動く回数8回を、1日8時間稼働、月20日稼働、稼働率100%で試算した場合

	作業時間	ロボット動作時間	合計時間	1時間あたり 生産量	1日あたり 生産量	1ヶ月あたり 生産量
0.5G	8秒	0.3秒	10.4秒	346個	2768個	55360個
2.0G	8秒	0.17秒	9.36秒	384個	3072個	61440個

結果、全く同じ稼働条件で1ヶ月間で約6000個(約10%)の差が生れます。

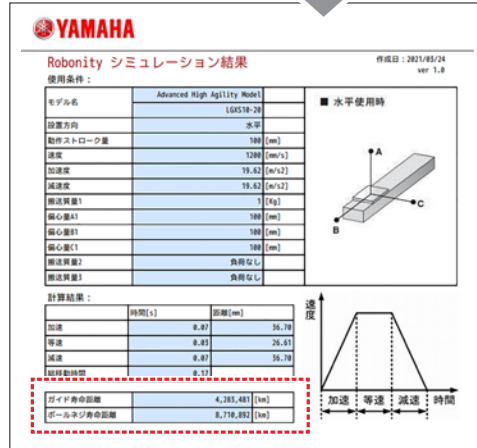
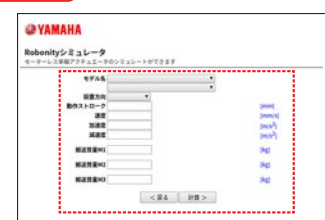
■ 高加減速でも安心・長寿命

Advancedモデルは標準で研削ボールネジ(C5級)を採用しており、高加減速でご使用いただいても長く安心してお使いいただけます。

1kg搬送時のシミュレーション結果

LGXS10-20-100の場合

＜例＞
・オーバーハング量
A:100mm
B:100mm
C:100mm



長尺でも速度を落とさない、高可搬ロングストローク対応モデル

大型設備から垂直搬送まで幅広い用途に対応する、長距離搬送の基準軸



最大200kg (水平) / 100kg (垂直) 対応。重量物も高速で搬送します

モータ付き ■ 単軸ロボット

NEW AGFS

- ▶ AGFS14L
- ▶ AGFS14LH
- ▶ AGFS14
- ▶ AGFS14H
- ▶ AGFS17L
- ▶ AGFS17LH
- ▶ AGFS17
- ▶ AGFS17H



モータレス ■ モータレス単軸アクチュエータ

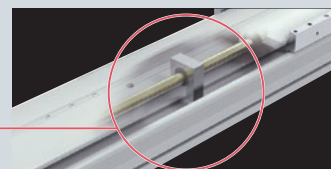
NEW LGFS

- ▶ LGFS14L
- ▶ LGFS14
- ▶ LGFS17L
- ▶ LGFS17



■ 長距離でも速度が落ちないサポート機構

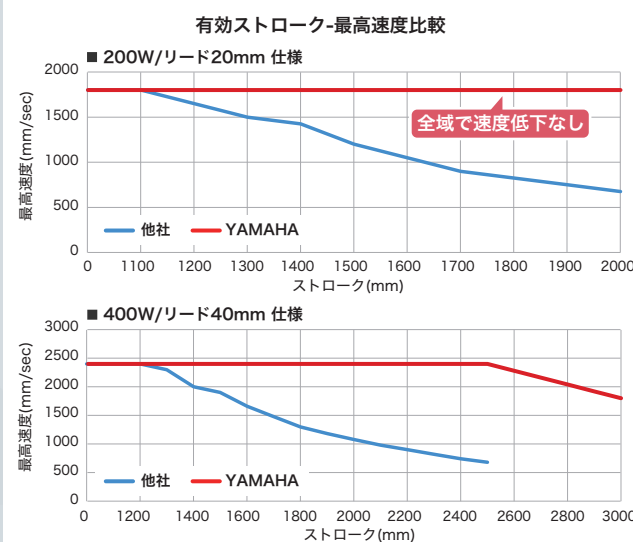
特許取得の最適サポート機構により、ロングストロークでも危険速度制限を回避し、高速性能を維持。水平仕様はもちろん、垂直設置にも対応し、長距離搬送から昇降用途まで幅広く対応可能です。〈最大可搬質量：水平200kg／垂直100kg〉。クリーン環境での長距離搬送にも最適です。



最適サポート機構※
※特許取得済

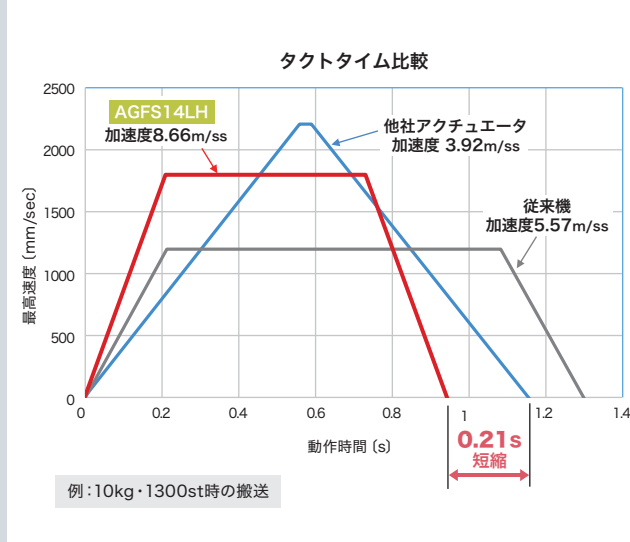
■ 最長3mのロングストローク対応

長尺搬送や装置内長距離移動を1軸でカバー可能。複数軸構成を減らし、制御・コストを簡素化できます。長尺装置の主軸として最適なモデルです。



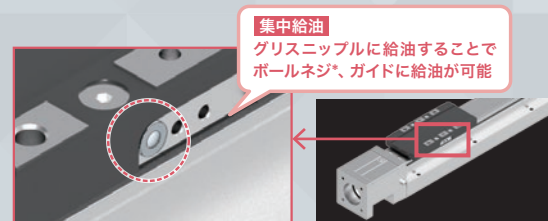
■ 高加速度によるタクトアップ

従来モデルの約3倍の高加速度に対応。車載業界や半導体など、生産能力アップと品質向上の両方が求められる用途に最適です。



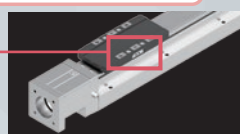
■ メンテナンスが簡単 AGFS AGBS LGFS LGBS

標準オプションとして「集中給油」が可能のため、カバーを開けるなど面倒になりがちな給脂作業が簡単に行えます。



スライダ側面にグリスニップル

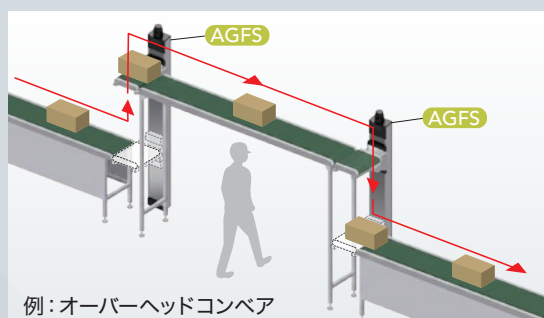
集中給油
グリスニップルに給油することで
ボールネジ、ガイドに給油が可能



*AGBS,LGBSはベルト駆動のため除く

■ 垂直使用が可能

昇降用途や上下搬送工程にも対応できる高推力設計。パレット昇降や工程間リフト用途を1軸でシンプルに構成可能。



例：オーバーヘッドコンベア

超高速・ロングストローク・高応答を同時に実現したベルト駆動モデル

タクト短縮を最優先する生産ラインに最適な、高速搬送特化シリーズ



長距離の搬送に最適！ 3,750mm/sの超高速モデル

モータ付き ■ 単軸ロボット

NEW AGBS

- ▶ AGBS10
- ▶ AGBS10H
- ▶ AGBS14
- ▶ AGBS14H



モータレス ■ モータレス単軸アクチュエータ

NEW LGBS

- ▶ LGBS10
- ▶ LGBS14



■ ヤマハ史上最速の3,750mm/sを実現

モータ出力アップとハイリード採用により、最高速度3,750mm/sを実現しました。最大可搬質量60kgまで、この速度での搬送が可能です。

■ ロングストロークに対応

従来機 (FLIP-Xシリーズ「B14H」) に比べ約1.23倍となる最長ストローク4,000mmを達成。各種生産設備に置ける長距離の工程間搬送が可能。本体幅100mmのAGBS10/10Hも、それぞれ最高速度2250mm/sec | 3,750mm/sec、最大ストローク3,000mmまで対応。小型ワークであれば、コンパクトに高速搬送できます。

■ 特注対応から標準展開

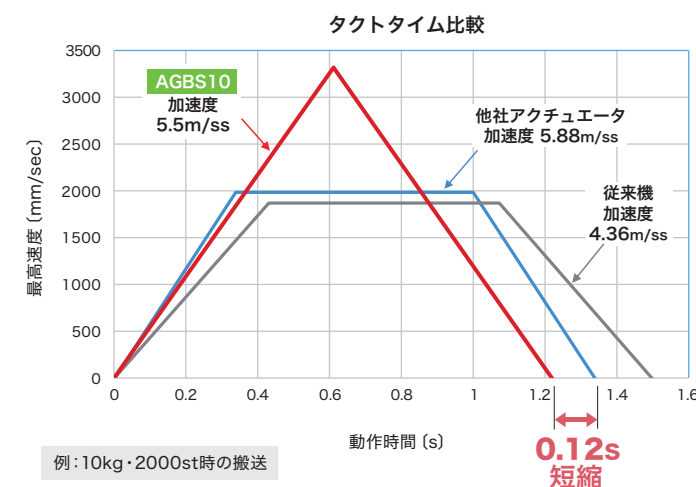
15年以上特注対応してきたモデルを標準展開することで、製品品質はそのままにコストと納期の競争力を向上させました。

■ 用途に合わせて様々なロングストローク単軸をラインナップ

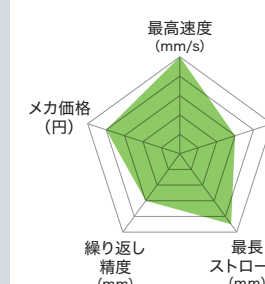
ロングストロークに特化した豊富なラインナップを揃えているからこそ、速度・停止精度・定格推力・価格など、目的や用途に合わせて、高いレベルで最適な軸を選定が可能です。

■ 加速度をアップし動作時間を短縮

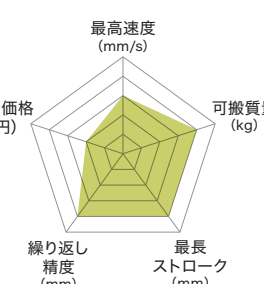
従来のベルトタイプに比べて加速度が約2倍に。最高速度の向上とともに、搬送時間の短縮に貢献。



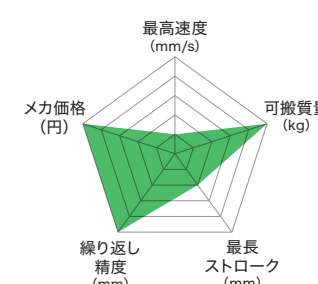
Robonity
AGBS10H



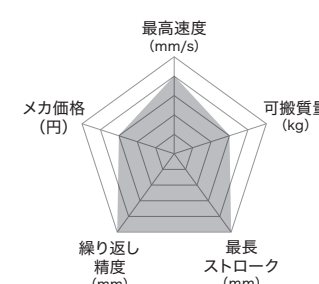
Robonity
AGFS14L



Robonity
ABFS10



Phaser
MF20

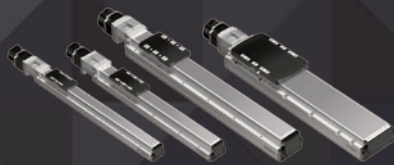


ローコストでも使い勝手は一級品

モータ付き ■ 単軸ロボット

ABAS

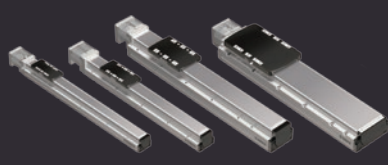
- ▶ ABAS04
- ▶ ABAS05
- ▶ ABAS08
- ▶ ABAS12
- ▶ ABAS12H



モータレス ■ モータレス単軸アクチュエータ

LBAS

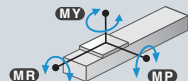
- ▶ LBAS04
- ▶ LBAS05
- ▶ LBAS08
- ▶ LBAS12



■ コンパクトで高剛性

従来品と比べ小型化しながらも、剛性アップを実現しました。

	従来品 T6L	LBAS05/ ABAS05		従来品 T9H	LBAS08/ ABAS08
MY	35	59	MY	86	221
MP	40	63	MP	133	309
MR	50	103	MR	117	343
	(N・m)			(N・m)	



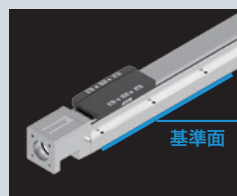
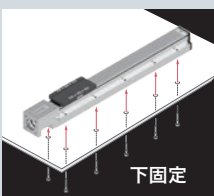
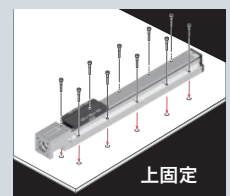
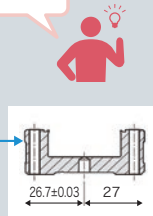
■ モータ折曲げ仕様で全長短縮が可能

モータ折曲げ仕様も選択できるため、設計の幅が広がります。



■ 据付工数を削減

本体側面に基準面、底面にはノック穴をご用意し、設計・組立工数を削減します。

外装部品を外さず
上下どちらからでも
据付けが可能！

■ メンテナンスが簡単

カバーを開けるなど面倒になりがちな給脂作業が簡単に行えます。

集中給油
グリスニップルに給油することで
ボールネジ、ガイドに給油が可能

スライダ側面にグリスニップル

ラジアル荷重に対応したリニアガイド内蔵型

モータ付き ■ 単軸ロボット

ABAR

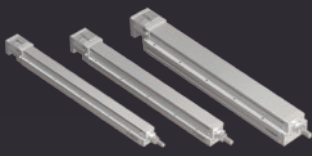
- ▶ ABAR04
- ▶ ABAR05
- ▶ ABAR08



モータレス ■ モータレス単軸アクチュエータ

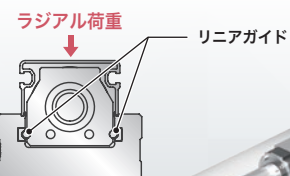
LBAR

- ▶ LBAR04
- ▶ LBAR05
- ▶ LBAR08



■ リニアガイドを内蔵した一体構造

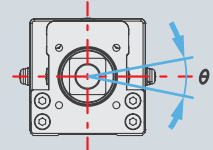
リニアガイドを内蔵した一体構造のため、ラジアル荷重がかかっても直進性を損ないません。



■ ロッド不回転精度±0°

リニアガイドを内蔵したことで回転方向のガタを抑えます。ロッドの先端に取り付けたツールの作業精度を保持します。

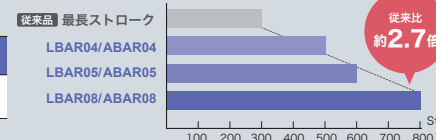
従来品 SRD05	LBAR05/ABAR05
±0.05°	±0°



■ ロングストロークに対応

最長800mmのロングストロークに対応。幅広いシチュエーションでご使用いただけます。

従来品 SRD05	LBAR04/ ABAR04	LBAR05/ ABAR05	LBAR08/ ABAR08
最長 300St	最長 500St	最長 600St	最長 800St



単軸ロボット ABAS ABAR ABFS AGXS AGFS AGBS 用 ロボットポジションナ

EP-01 シリーズ (ハイクストパフォーマンスモデル)

■ 産業用Ethernetの導入ハードル低減 » 低価格で使いやすい!を実現

ロボットポジション「EP-01」は、業界でシェア拡大中の産業用Ethernetを軸に設計を大幅に見直すことで、低価格化を実現しました。

これにより、各種産業用EthernetのフィールドネットワークをパラレルI/O(NPN仕様)と同価格でご提供することが可能となり、お客様の産業用Ethernetの導入ハードルを一気に引き下げます。

また、低価格ながら、Ethernetの標準装備やフィードバックパルス出力、直値制御の機能拡張、リアルタイム出力など従来機種に比べ大幅に機能を拡張しており、コストパフォーマンスに大変優れたコントローラです。お客様の設備全体の原価低減に貢献します。



EP-01-A10 EP-01-A30

[対応省配線フィールドネットワーク]

EtherNet/IP™

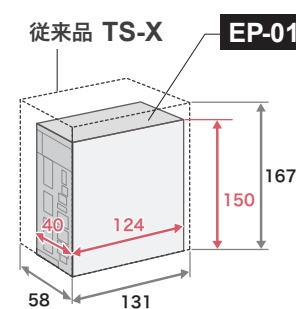
PROFINET®

EtherCAT®

パラレルI/Oと産業用
Ethernetが同価格!

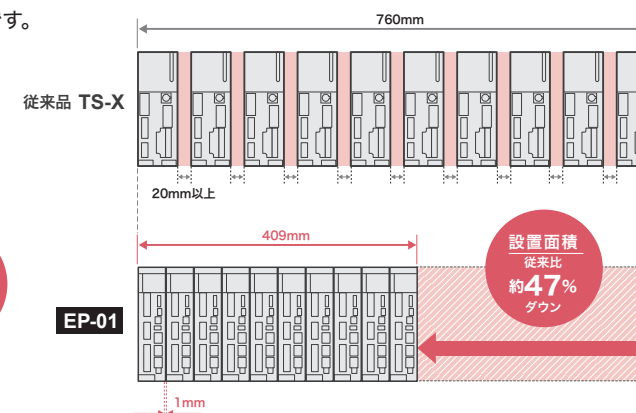
■ 省スペースに最適

コントローラ同士の間隔を狭めて設置が可能です。



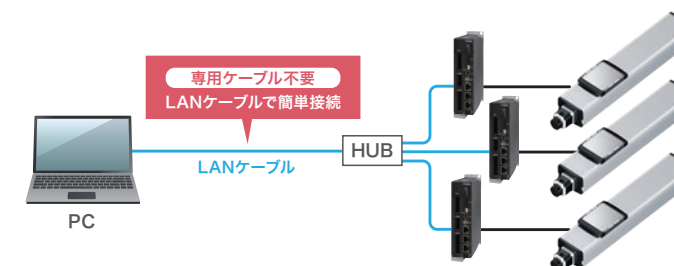
従来品 TS-X

EP-01

容積
従来比
約37%
ダウン設置幅まで縮めて大幅
なダウンサイジングが
可能!

■ ユーザビリティを求めて » 立ち上げに関するわずらわしさを軽減

コントローラ本体にEthernetポートを標準装備しているため、従来必要だったPC接続用の専用通信ケーブルは不要です。立ち上げに関するわずらわしさを軽減し、お客様の立ち上げ工数を削減します。



■ 安定稼働を目指して » ライン停止からの早期復旧に貢献

WEBサイトで必要事項を簡単入力するだけで寿命計算とサイクルタイムの計算が同時に行えます。PDFで保存もでき大変便利です。

高い耐久性・信頼性
バッテリーレスアプソ

非接触方式の光学式バッテリーレスアプソエンコーダを採用しているため、機械式に比べて高い耐久性と高い信頼性を誇ります。

カレンダー機能

内部に時刻情報を持ち、アラーム発生時刻などが取得できます。時刻情報は電源を遮断していても1年以上保持されるため、長期連休明けでも再設定のわずらわしさがありません。

アプソバッテリーを
ケーブル部に取付け

バッテリー有りの仕様の場合でも、アプソバッテリーがケーブル部への取り付けになるため、コントローラを交換した際アプソデータが保持されます。

今まで復旧に時間が
掛かっていた原因が
解決できます。

■ 機能拡張、新機能でより幅広い用途でお使いいただけます

PLCからの位置決め運転コマンドに加速度、減速度の指定タイプを追加しました。

直値位置指定	位置データ	速度	加速度	減速度
データ指定タイプ1	○			
データ指定タイプ2	○	○		
データ指定タイプ3	○	○	○	○

カスタム設定を選択すれば、速度は(mm/s)、加速度は(m/s^2)でPLCから指定が可能！



■ リアルタイム出力機能でロボットの状態監視

ロボットのコンディション確認やメンテナンス時期の目安に役立ちます。

予兆保全に活用できる3つの指標

- ・モータ電流
- ・移動距離 (サーボオン時)
- ・移動時間 (サーボオン時)

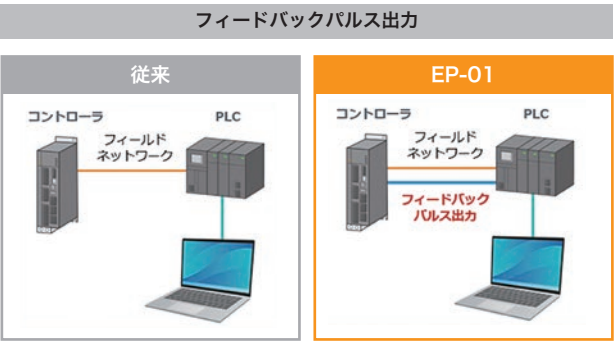
- ・現在位置
- ・現在速度
- ・アラーム発生時のアラームコード
- ・過負荷積算比率 (100%でオーバーロード発生)
- ・モータ負荷率

EtherNet/IP®

PROFIBUS®

EtherCAT®

フィードバックパルス機能を追加し、外部機器と連動した使い方も可能です。

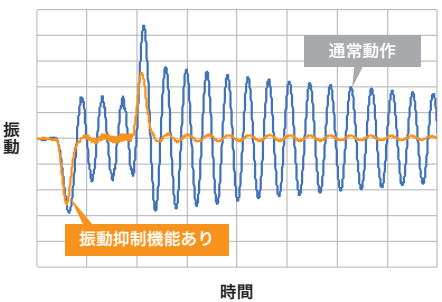
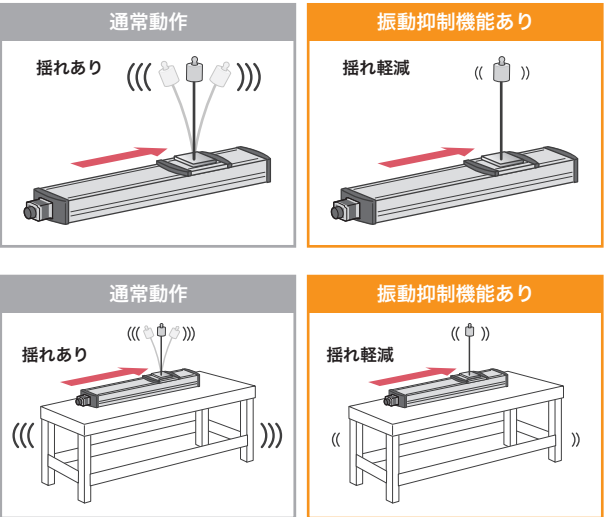


通信の遅滞なく正確な現在位置を把握



速度リップルの補正が可能に

新たに振動抑制機能を追加し、振動抑制を実現！



ツールの振動や架台の振動など、抑制したい振動数に合わせて調整が可能！



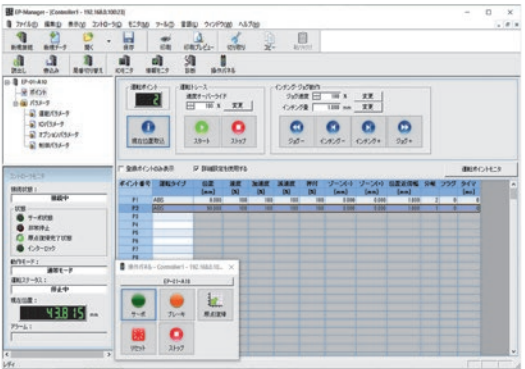
サポートソフト

EP-Manager 無償ダウンロード

メンバーサイトよりダウンロード



「設定」→「事前確認」→「デバッグ」→「保守」がひとつでできるサポートソフト「EP-Manager」を無償でご提供。簡単な編集で操作を行うことができ、実動作から、位置決めタイミングやモータ負荷などのモニタリングも可能です。



メインウィンドウ

EP-Managerでできること

パラメータ設定

ポイント設定

デバッグ
(リアルタイムトレース)

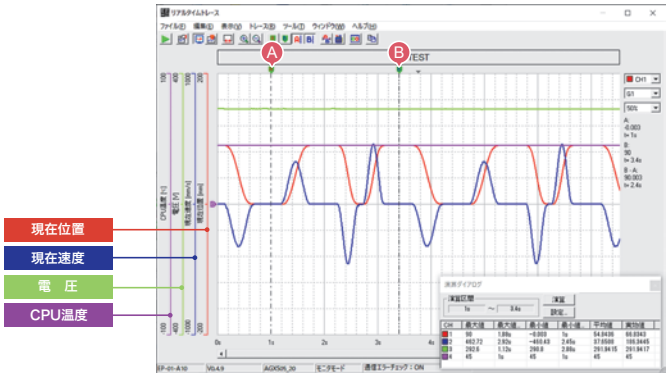
ロボット操作

動作シミュレーション

保守
(アラーム履歴確認)

デバッグ リアルタイムトレース

現在位置、速度、負荷率、電流値、電圧値などをリアルタイムでトレースします。また、トリガ条件を設定し、条件成立時におけるデータの自動取得も可能です。さらに、モニタ結果から範囲を指定して最大値、最小値、平均値などを演算することができますので、万一のトラブル時の解析に役立ちます。



演算ダイアログ

演算区間: 1s ~ 8.4s

演算: 設定

CH	最大値	最大値	最小値	最小値	平均値	実効値
1	90	1.89s	-0.009	1s	54.8436	66.8243
2	462.72	2.92s	-460.43	2.45s	97.6500	106.3445
3	292.6	1.12s	290.8	2.88s	291.9415	291.9417
4	45	1s	45	1s	45	45

デバッグに必要な情報が確認可能！

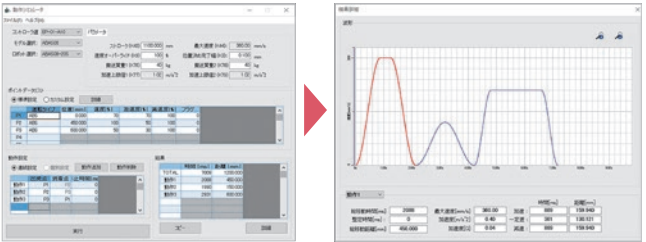


リアルタイムトレースできる項目

指令位置	現在速度	負荷率	入力情報	ワード入力情報
現在位置	指令電流	電圧	出力情報	ワード出力情報
指令速度	現在電流	CPU温度	オプション情報	常時出力情報

事前確認 動作シミュレータ

動作シミュレータの機能が入っており、オフラインでのシミュレーションが可能。



実際にティーチングしたデータでオフラインでの事前確認・検討も可能！



保守 アラーム履歴確認

アラーム発生時の位置・速度、運転状態、電流値・電圧値などに加え、入出力I/O 状態も表示。状況の解析に大きく貢献します。

同じアラームであっても、発生位置、運転条件、運転状態などが異なれば原因が違う可能性が高い

ハンディターミナル
HT2/HT2-D

■ すぐに使える簡単操作のハンディターミナル

ロボットの手動操作、ポイントデータの編集、ティーチング、パラメータ設定など、すべての操作をこの装置で行うことができます。バックライト付きで見やすいLCDを採用しています。



FLIP-Xからの移行もスムーズ 安心の互換性と、未来へのスムーズな移行。

ロボット本体

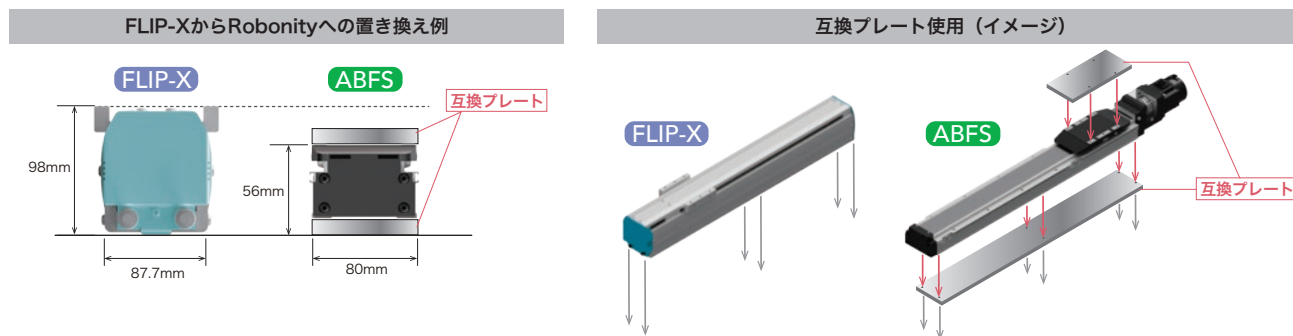


Point ▶ ロボット本体低床タイプは互換プレートでスムーズな置き換え

■ 大幅な設計変更なしで置き換え可能

低床タイプのABFSシリーズは、FLIP-Xからの置き換え用に取り付け穴位置変更用の専用プレートを用意。

低床設計により、プレートを挟んでもFLIP-Xと同等以下の高さに収まるため、設備の大幅な設計変更なしに置き換えが可能です（一部の機種は特注で取り付け穴位置の変更となります）。

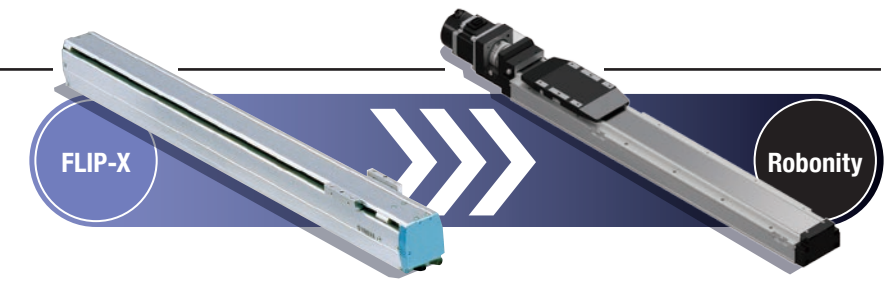


■ 装置のダウンサイズが可能

剛性がアップしているため、従来よりも小型のモデルが選択可能です。

■ バッテリレスアブソに対応

非接触方式の光学式バッテリーレスアブソエンコーダを採用しているため、機械式に比べて高い耐久性と高い信頼性を誇ります。



コントローラ（ポジションナ）



Point ▶ 先進のスペックを、慣れ親しんだインターフェイスに凝縮

1 操作系の完全互換

≫ 使い慣れた操作感そのままに、最新性能へアップデート

PLCからの制御ロジック、サポートソフトのUI、ハンディターミナルの操作インターフェイスに至るまで、従来モデル（TS-X）の仕様を完全に踏襲し、リプレイス時の移行工数を最小化。現場の混乱を招くことなく、スムーズな導入と保守管理を実現します。

3 フィールドネットワーク標準化

≫ ネットワーク対応をより身近に。コストと接続性を両立

Ethernet/IPをはじめとする各種産業用Ethernetへの対応を、パラレルI/O（NPN仕様）と同価格で実現。また、Ethernetポートを標準装備しており、汎用LANケーブルでPCとダイレクトに接続可能。専用ケーブル不要でセットアップの利便性が高まります。

2 圧倒的な省スペース化

≫ 容積37%削減と密着設置で、制御盤を極限までコンパクトに

コントローラ本体の容積を従来比で約37%削減。さらに優れた放熱設計により、従来20mm必要だった隣接ユニットとの間隔をわずか1mmまで短縮。本体の小型化と「密着設置」の相乗効果により、制御盤のダウンサイジングとレイアウトの自由度を劇的に向上させます。

4 バッテリレスアブソに対応

≫ メンテナンスフリーと高信頼性を両立する磁気式センサー

位置情報を保持するためのバックアップ電池を廃止。バッテリー交換の手間とコストをゼロにしました。センサー部には非接触の磁気式エンコーダを採用。経年劣化や粉塵の影響を受けにくく、長寿命・高耐久なパフォーマンスを発揮します。

■ 基本仕様比較

FLIP-X：Tタイプ（フレームレス）						
機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)
				水平	垂直	
T4LH	30	12	720	4.5	1.2	50～400
		6	360	6	2.4	
		2	120	6	7.2	
T5LH	30	20	1200	3	-	50～800
		12	800	5	1.2	
		6	400	9	2.4	
T6L	60	20	1333	10	-	50～800
		12	800	12	4	
		6	400	30	8	
T9	100	30	1800	15	-	50～1250*
		20	1200	30	4	50～1050
		10	600	55	10	
		5	300	80	20	
T9H	200	30	1800	25	-	50～1250*
		20	1200	40	8	50～1050
		10	600	80	20	
		5	300	100	30	

Robonity									
機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)	静的許容モーメント		
				水平	垂直		MY	MP	MR
ABFS04	50	12	720	12	3	50～500	○	○	○
ABFS04	50	6	360	20	5	50～500	○	○	○
ABFS04	50	2	120	25	8	50～500	○	○	○
ABFS05	100	20	1200	10	3	50～800	○	○	○
ABFS05	100	12	800	22	4	50～800	○	○	○
ABFS05	100	6	400	25	6	50～800	○	○	○
ABFS06	100	20	1333	18	6	50～800	○	○	○
ABFS06	100	12	800	30	9	50～800	○	○	○
ABFS06	100	6	400	45	12	50～800	○	○	○
ABFS08	200	36*	1800	25	2	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	24	1440	40	8	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	12	720	80	18	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	6	360	100	30	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	36*	1800	25	2	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	24	1440	40	8	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	12	720	80	18	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	6	360	100	30	50～1250	○	○	○

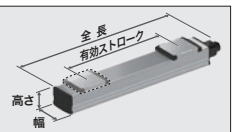
*リード30は特注で1250mmまで対応。

*特注対応可

■ 寸法比較

FLIP-X Tタイプ（フレームレス） VS Robonity

FLIP-X 機種	Robonity 機種	幅 (mm)			高さ (mm)			全長：水平仕様 (mm)					全長：垂直仕様 (mm)				
		FLIP-X	Robonity	差	FLIP-X	Robonity	差	FLIP-X	ストレート	差	折り曲げ	差	FLIP-X	ストレート	差	折り曲げ	差
T4LH	ABFS04	45	40	-5	53	40	-13	198	284	86	204	6	236	319.5	83.5	204	-32
T5LH	ABFS05	55	52	-3	52	40	-12	201.5	288.5	87	195	-6.5	239.5	324	84.5	195	-44.5
T6L	ABFS06	65	60	-5	56	44	-12	247.5	315	67.5	224	-23.5	285.5	350.5	65	224	-61.5
T9	ABFS08	94	80	-14	98	56	-42	259	362.5	103.5	268.5	9.5	289	397.1	108.1	268.5	-20.5
T9H	ABFS08	94	80	-14	98	56	-42	273	362.5	89.5	268.5	-4.5	303	397.1	94.1	268.5	-34.5



■ 基本仕様比較

FLIP-X：Fタイプ（フレーム付き）

機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)
				水平	垂直	
F8	100	20	1200	12	-	150～800
		12	720	20	4	
		6	360	40	8	
F8L	100	30	1800	7	-	150～1050
		20	1200	20	4	
		10	600	40	8	
		5	300	50	16	
F8LH	100	20	1200	30	-	150～1050
		10	600	60	-	
		5	300	80	-	
F10	100	30	1800	15	-	50～1250*
		20	1200	20	4	50～1050
		10	600	40	10	
		5	300	80	20	
F10H	200	30	1800	25	-	50～1250*
		20	1200	40	8	50～1050
		10	600	80	20	
		5	300	100	30	
F14	100	30	1800	15	-	50～1250*
		20	1200	30	4	50～1050
		10	600	55	10	
		5	300	80	20	
F14H	200	30	1800	25	-	50～1250*
		20	1200	40	8	50～1050
		10	600	80	20	
		5	300	100	-	
F17	400	40	2400	40	-	200～1450
		20	1200	80	15	200～1250
		10	600	120	-	
F17L	400	50	2200	50	10	1100～2050
F20	600	40	2400	60	-	200～1450
		20	1200	120	25	200～1250
		10	600	-	45	

*リード30は特注で1250mmまで対応。

Robonity

機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)	静的許容モーメント		
				水平	垂直		MY	MP	MR
ABFS06	100	20	1333	18	6	50～800	○	○	○
ABFS06	100	12	800	30	9	50～800	○	○	○
ABFS06	100	6	400	45	12	50～800	○	○	○
ABFS08	200	36*	1800	25	2	50～1250	○	○	○
ABFS07	100	20	1333	25	4	50～1050	○	○	○
ABFS07	100	10	666	45	10	50～1050	○	○	○
ABFS07	100	5	333	85	16	50～1050	○	○	○
ABFS08	200	24	1440	40	8	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	12	720	80	18	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	6	360	100	30	50～1250	○	○	○
ABFS07	100	5	333	85	16	50～1050	○	△	○
ABFS08	200	36*	1800	25	2	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	24	1440	40	8	50～1250	○	○	○
ABFS07	100	20	1333	25	4	50～1050	○	△	○
ABFS08	200	12	720	80	18	50～1250	○	○	○
ABFS07	100	10	666	45	10	50～1050	○	△	○
ABFS08	200	6	360	100	30	50～1250	○	○	○
ABFS07	100	5	333	85	16	50～1050	○	△	○
ABFS10	200	36*	1800	25	2	50～1250	○	○	○
ABFS10	200	24	1440	40	8	50～1250	○	○	○
ABFS10	200	12	720	80	18	50～1250	○	○	○
ABFS10	200	6	360	100	30	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	36*	1800	25	2	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	24	1440	40	8	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	12	720	80	18	50～1250	○	○	○
ABFS08	200	6	360	100	30	50～1250	○	○	○
AGFS17	400	40	2400	40	6	100～1250	○	○	○
AGFS14L	200	30	1800	30	3	750～2000	△	○	○
AGFS17	400	20	1200	90	12	100～1250	○	○	○
AGFS14	200	20	1200	45	6	100～1050	△	○	○
AGFS17	400	10	600	140	35	100～1250	○	○	○
AGFS14	200	10	600	90	16	100～1050	△	○	○
AGFS17	400	10	600	140	35	100～1250	○	○	○
AGFS14	200	5	300	120	30	100～1050	△	○	○
AGFS17L	400	40	2400	40	6	850～3000	○	○	○
AGFS17	400	20	1200	90	12	100～1250	○	○	○
AGFS17	400	10	600	140	35	100～1250	○	○	○
AGFS17LH	750	40	2400	80	12	850～3000	○	○	○
AGFS17LH	750	40	2400	80	12	850～3000	△	△	△
AGFS17H	750	20	1200	120	35	100～1250	△	△	△
AGFS17H	750	10	600	200	70	100～1250	△	△	△

*特注対応可

FLIP-X：GFタイプ（ロングストローク）

機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)
				水平	垂直	
GF14XL	200	20	1200	45	-	750～2000
GF17XL	400	20	1200	90	-	850～2500

Robonity

機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)	静的許容モーメント		
				水平	垂直		MY	MP	MR
AGFS17L	400	20	1200	90	12	850～3000	○	○	○
AGFS14L	200	20	1200	45	6	750～2000	△	○	○
AGFS17L	400	20	1200	90	12	850～3000	○	○	○

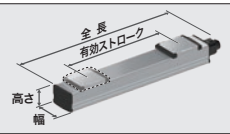
FLIP-X：Bタイプ（タイミングベルト駆動）

機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)
				水平	垂直	
B10	100	-	1875	10	-	150～2550
B14	100	-	1875	20	-	150～3050
B14H	200	-	1875	30	-	150～3050

Robonity

機種	モータ (W)	リード (mm)	最高速度 (mm/s)	可搬質量		ストローク (mm)	静的許容モーメント		
				水平	垂直		MY	MP	MR
AGBS10	100	30	2250	12	-	150～3000	△	△	△
AGBS14	200	30	2250	30	-	150～4000	○	○	○
AGBS14	200	30	2250	30	-	150～4000	△	○	○

■ 寸法比較



FLIP-X Fタイプ（フレーム付き） VS Robonity

FLIP-X 機種	Robonity 機種	幅 (mm)			高さ (mm)			全長：水平仕様 (mm)					全長：垂直仕様 (mm)				
		FLIP-X	Robonity	差	FLIP-X	Robonity	差	FLIP-X	Robonity ストレート	差	Robonity 折り曲げ	差	FLIP-X	Robonity ストレート	差	Robonity 折り曲げ	差
F8	ABFS06	80	60	-20	65	44	-21	286	315	29	224	-62	316	350.5	34.5	224	-92
F8L	ABFS08	80	80	0	65	56	-9	300	362.5	62.5	268.5	-31.5	322	397.1	75.1	268.5	-53.5
	ABFS07	80	70	-10	65	48	-17	300	315.5	15.5	224	-76	322	351	29	224	-98
F8LH	ABFS08	80	80	0	65	56	-9	368	362.5	-5.5	268.5	-99.5	—	—	—	—	—
	ABFS07	80	70	-10	65	48	-17	368	315.5	-52.5	224	-144	—	—	—	—	—
F10	ABFS08	110	80	-30	71	56	-15	260	362.5	102.5	268.5	8.5	290	397.1	107.1	268.5	268.5
	ABFS07	110	70	-40	71	48	-23	260	315.5	55.5	224	-36	290	351	61	224	-66
	ABFS08	110	80	-30	71	56	-15	260	362.5	102.5	268.5	8.5	290	397.1	107.1	268.5	-21.5
	ABFS07	110	70	-40	71	48	-23	260	315.5	55.5	224	-36	290	351	61	224	-66
	ABFS08	110	80	-30	71	56	-15	260	362.5	102.5	268.5	8.5	290	397.1	107.1	268.5	-21.5
	ABFS07	110	70	-40	71	48	-23	260	315.5	55.5	224	-36	290	351	61	224	-66
F10H	ABFS10	110	100	-10	71	60	-11	355	372.5	17.5	278.5	-76.5	385	407.1	22.1	278.5	-106.5
F14	ABFS08	136	80	-56	83	56	-27	255	362.5	107.5	268.5	13.5	285	397.1	112.1	268.5	-16.5
F14H	AGFS17	136	168	32	83	100	17	320	547	227	-	-	350	581.6	231.6	-	-
	AGFS14L	136	140	4	83	91.5	8.5	320	537.5	217.5	507.5	187.5	350	572.1	222.1	507.5	157.5
	AGFS17	136	168	32	83	100	17	320	547	227	-	-	350	581.6	231.6	-	-
	AGFS14	136	140	4	83	83	0	320	469.5	149.5	439.5	119.5	350	504.1	154.1	439.5	89.5
	AGFS17	136	168	32	83	100	17	320	547	227	-	-	350	581.6	231.6	-	-
	AGFS14	136	140	4	83	83	0	320	469.5	149.5	439.5	119.5	350	504.1	154.1	439.5	89.5
	AGFS17	136	168	32	83	100	17	320	547	227	-	-	350	581.6	231.6	-	-
	AGFS14	136	140	4	83	83	0	320	469.5	149.5	439.5	119.5	350	504.1	154.1	439.5	89.5
F17	AGFS17L	168	168	0	100	105.5	5.5	375	661	286	-	-	395	695.6	300.6	-	-
	AGFS17	168	168	0	100	100	0	375	547	172	-	-	395	581.6	186.6	-	-
F17L	AGFS17LH	168	168	0	100	105.5	5.5	475	675.8	200.8	625.5	150.5	505	713.9	208.9	625.5	120.5
F20	AGFS17LH	202	168	-34	115	105.5	-9.5	427	675.8	248.8	625.5	198.5	447	713.9	266.9	625.5	178.5
	AGFS17H	202	168	-34	115	100	-15	427	561.8	134.8	511.5	84.5	447	599.9	152.9	511.5	64.5

使い慣れたモータやドライバを取り付け可能。 お客様のニーズに合わせたモータレスアクチュエータ

低床タイプ LBFS

- LBFS03
- LBFS04
- LBFS05
- LBFS06
- LBFS07
- LBFS08
- LBFS10



最大可搬質量	～115kg
最高速度	1,800mm/sec
ストローク	50～1,250mm

ロングストロークタイプ LGFS

- LGFS14L
- LGFS14
- LGFS17L
- LGFS17



最大可搬質量	200 kg (水平)、100 kg (垂直)
最高速度	2,400mm/sec
ストローク	100～3,000mm

スライダタイプ LBAS

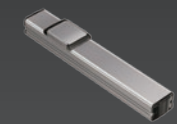
- LBAS04
- LBAS05
- LBAS08
- LBAS12



最大可搬質量	～115kg
最高速度	300～1,800mm/sec
ストローク	50～1,250mm

スライダタイプ LGXS

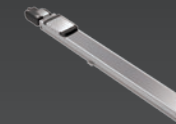
- LGXS05
- LGXS05L
- LGXS07
- LGXS10
- LGXS12
- LGXS16
- LGXS20



最大可搬質量	～160kg
最高速度	2,400mm/sec
ストローク	50～1,450mm

タイミングベルト駆動タイプ LGBS

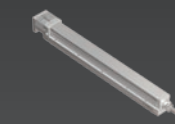
- LGBS10
- LGBS14



最大可搬質量	～60 kg
最高速度	3,750mm/sec
ストローク	150～4,000mm

ロッドタイプ LBAR

- LBAR04
- LBAR05
- LBAR08



最大可搬質量	～80kg
最高速度	1,200mm/sec
ストローク	50～800mm

■ 使い慣れたモータやドライバを取り付け可能

従来のサーボモータに加え、新たにステッピングモータにも対応し、お客様のニーズに合わせてお使いいただけます。
※対応機種、容量については各機種詳細ページにてご確認ください。また記載の無いモータについては別途お問い合わせください。特注対応で取り付け可能な場合がございます。

主要対応メーカーおよび規格

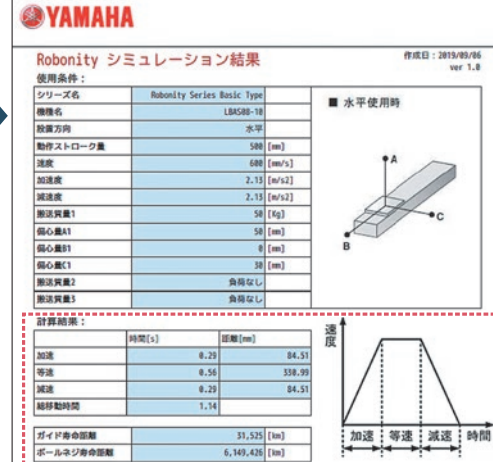
LBFS LBAS LBAR 対応モータメーカーおよび対応規格	LGFS LGBS 対応モータメーカー	LGXS 対応モータメーカー
【サーボモータ】	【サーボモータ】	【サーボモータ】
(株)安川電機 (株)キーエンス 三菱電機(株) オムロン(株) パナソニック(株) 山洋電気(株) 多摩川精機(株)	デルタ電子(株) ファナック(株) Siemens AG Schneider Electric SA Beckhoff Automation GmbH & Co. KG Rockwell Automation, Inc. KINGSERVO Hoof automation CO., LTD.	オリエンタルモータ(株) NEMA規格 NEMA17 NEMA23
	(株)安川電機 (株)キーエンス 三菱電機(株) パナソニック(株) オムロン(株) ファナック(株) 多摩川精機(株)	(株)安川電機 (株)キーエンス 三菱電機(株) パナソニック(株) オムロン(株)

■ タクトと寿命がすぐにわかる

モータレス単軸アクチュエータでありながら、WEBサイト上のシミュレータでサイクルタイムとガイドやボールネジの寿命がわかります。
計算結果に基づいた最適な機種選定が行え安心です。

簡単なパラメータを入力するだけで…

選定がラク!



Robonity シミュレーション結果

使用条件: Robonity Series Basic Type, LBAS08-10

項目	値
シリアル名	LBAS08-10
機軸名	機軸1
設置方向	水平
動作ストローク量	500 [mm]
速度	600 [mm/s]
加速度	2.15 [m/s ²]
減速度	2.15 [m/s ²]
駆動質量1	50 [kg]
重心距離1	50 [mm]
重心距離2	0 [mm]
重心距離3	30 [mm]
駆動質量2	負荷なし
駆動質量3	負荷なし

計算結果:

項目	時間[s]	距離[mm]
加速	0.29	84.31
等速	0.56	318.39
減速	0.29	84.31
総移動時間	1.14	

ガイド寿命距離: 31,525 [mm]
ボールネジ寿命距離: 6,149,426 [mm]

ラクラク
自動計算!

- 加減速時間
- 等速時間
- 総移動時間
- 等速距離
- ガイド寿命距離
- ボールねじ寿命距離

■ お抱えの課題を解決するだけの豊富なバリエーションをご用意

コンパクトなのにロングストローク。小型なのにハイリード。低床設計と豊富なバリエーション展開で、サイズ・高速化・コストという設計の3大課題を解決。多彩なラインナップから最適解をご提案いたします。

例：LBFSシリーズと他社製品の比較

メーカー	シリーズ名	フレーム幅 (mm)							
		30	40	50	60	70	80	86	100
YAMAHA	LBFS	LBFS03	LBFS04	LBFS05	LBFS06	LBFS07	LBFS08	—	LBFS10
	リード	2/8	2/6/12	2/6/12/20	6/12/20	5/10/20	6/12/24/36	—	6/12/24/36
	最長ストローク	300	500	800	800	1050	1250	—	1250
A社	製品A	30mmモデル	40mmモデル	50mmモデル	60mmモデル	70mmモデル	80mmモデル	86mmモデル	100mmモデル
	リード	—	1/6	2/6	6/10/20	—	—	10/20	20/30/40
	最長ストローク	—	150	200	600	—	—	800	1200
	製品B	30mmモデル	40mmモデル	50mmモデル	60mmモデル	70mmモデル	80mmモデル	86mmモデル	100mmモデル
	リード	1/2	1/6	2/6	6/10	—	10/20	10/20	20
B社	製品A	30mmモデル	40mmモデル	50mmモデル	60mmモデル	70mmモデル	80mmモデル	86mmモデル	100mmモデル
	リード	—	1/5	2/5	05/10/20	—	—	10/20	20
	最長ストローク	—	200	300	600	—	—	1240	1380
	製品B	30mmモデル	40mmモデル	50mmモデル	60mmモデル	70mmモデル	80mmモデル	86mmモデル	100mmモデル
	リード	1/2	—	2/5	4/5/6/10/20	—	—	5/10/20	—
	最長ストローク	200	—	300	750	—	—	940	—

YAMAHAのコストダウン提案例

軽可搬だけど、ストロークは800mm欲しい

小型でハイリードが欲しい

モータレスを直交組み付けして使いたい

フレーム80mm幅モデルが必要…

フレーム50mm幅モデルでOK! 省スペース

リード8mm以上は、最低でも60mm幅のモデルが必要…

30mm幅でリード8mm、40mm幅でリード12mm、50mm幅でリード20mm。豊富なバリエーションからお選びいただけます。 省スペース 定格回転で高速化

直交組み付けはお客様で設計をお願いします…

連結部品の設計やベアの選定も不要、図面作成までYAMAHAが行います! 設計工数削減 部品点数削減 組立工数削減

製品フルラインナップ

リニアコンベアモジュール

LCMR200

LCMR200
(リニアモジュール)



単軸ロボット

GX Series

GX05/GX05L/GX07/GX10/
GX12/GX16/GX20



ロボットコントローラ

YHX Series

LCMR200. GX 用
YHX コントローラ



リニアコンベアモジュール

LCM100

LCM100-4M/3M/2MT
(リニアモジュール)

LCM100-4B/3B
(ベルトモジュール)

LCM100 用コントローラ
LCC140



スカラロボット

YK-XG Series / YK-XE Series /
YK-XGS / YK-XGP

ハイコストパフォーマンスモデル [YK-XE]

アーム長：400mm～710mm
最大可搬質量：4kg～10kg

YK400XE-4
YK510XE-10
YK610XE-10
YK710XE-10


YK400XE-4

タイニー(超小型)タイプ [YK-XG]

アーム長：120mm～220mm
最大可搬質量：1kg

YK120XG
YK150XG
YK180XG
YK180X
YK220X


YK180XG

小型タイプ [YK-XG]

アーム長：250mm～400mm
最大可搬質量：5kg

YK250XG
YK350XG
YK400XG


YK400XG

中型タイプ [YK-XG]

アーム長：500mm～600mm
最大可搬質量：5kg～20kg

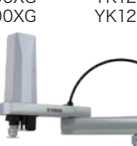
YK500XGL/XG
YK600XGL/XG/XGH


YK500XGL

大型タイプ [YK-XG/YK-X]

アーム長：700mm～1200mm
最大可搬質量：20kg～50kg

YK700XG/XGL YK1000XG
YK800XG YK1200X
YK900XG YK1200XG


YK1200XG

壁取付け・インバースタイプ
[YK-XGS]

アーム長：300mm～1000mm
最大可搬質量：20kg

YK300XGS YK700XGS
YK400XGS YK800XGS
YK500XGS YK900XGS
YK600XGS YK1000XGS


YK500XGS

防塵・防滴タイプ
[YK-XGP]

アーム長：250mm～1000mm
最大可搬質量：20kg

YK250XGP YK700XGP
YK350XGP YK800XGP
YK400XGP YK900XGP
YK500XGLP/ YK1000XGP
YK500XGP
YK600XGLP/
YK600XGP/
YK600XGHP


YK250XGP

全方位タイプ
[YK-TW]

アーム長：350mm/500mm
最大可搬質量：5kg

YK350TW
YK500TW


YK500TW

単軸ロボット / モータレス単軸アクチュエータ

Robonity Series

Basic モデル
スライダタイプ

ABAS04
ABAS05
ABAS08
ABAS12



Basic モデル
スライダタイプ

LBAS04
LBAS05
LBAS08
LBAS12



Basic モデル
ロッドタイプ

ABAR04
ABAR05
ABAR08



Basic モデル
ロッドタイプ

LBAR04
LBAR05
LBAR08



Basic モデル
低床タイプ

ABFS03
ABFS04
ABFS05
ABFS06
ABFS07
ABFS08
ABFS10



Basic モデル
低床タイプ

LBFS03
LBFS04
LBFS05
LBFS06
LBFS07
LBFS08
LBFS10



Advanced モデル
スライダタイプ

AGXS05/AGXS05L
AGXS07
AGXS10
AGXS12
AGXS16
AGXS20



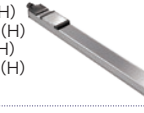
Advanced モデル
スライダタイプ

LGXS05/LGXS05L
LGXS07
LGXS10
LGXS12
LGXS16
LGXS20



Advanced モデル
ロングストロークタイプ

AGFS14 (H)
AGFS14L (H)
AGFS17 (H)
AGFS17L (H)



Advanced モデル
ロングストロークタイプ

LGFS14
LGFS14L
LGFS17
LGFS17L



Advanced モデル
タイミングベルト駆動タイプ

AGBS10 (H)
AGBS14 (H)



Advanced モデル
タイミングベルト駆動タイプ

LGBS10
LGBS14



協働ロボット

Yamaha Motor Cobot

Yamaha Motor Cobot
アーム長 :1,300mm

専用コントローラ



ロボットビジョン 画像処理機能付きロボット

RCXiVY2+ System

ロボット一体型ビジョンシステム

RCX340 + RCXiVY2+


トラッキングボード RCXiVY2+ ユニット

ステッピングモータ単軸ロボット

TRANSERVO Series

SS タイプ (スライダタイプ)

SS05H-S SS05H-R(L)
SS05-S SS05-R(L)
SS04-S SS04-R(L)



SG タイプ (スライダタイプ)

SG07



SR タイプ (ロッドタイプ)

SR05-S SR05-R (L)
SR04-S SR04-R (L)
SR03-S SR03-R (L)



SR タイプ (ロッド) サポートガイド付き

SRD05-S SRD05-U
SRD04-S SRD04-U
SRD03-S SRD03-U



STH タイプ
(スライドテーブルタイプ)

STH04-S STH04-R(L)
STH06-S STH06-R(L)



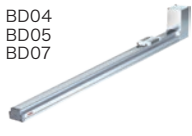
RF タイプ
(ロータリータイプ)

RF02
RF03
RF04



BD タイプ
(ベルトタイプ)

BD04
BD05
BD07



単軸ロボット

FLIP-X Series

T タイプ フレームレス構造モデル

T4L/T4LH
T5L/T5LH
T6L
T9/T9H


T4L

F タイプ /GF タイプ
高剛性フレーム付きモデル

F8/F8L/F8LH/F10/F10H/F14/
F14H/F17/F17L/F20/F20N
GF14XL/GF17XL


F8 GF14XL

N タイプ ナット回転型モデル

N15/N15D
N18/N18D


N15

R タイプ 回転軸モデル

R5
R10
R20


R5

B タイプ タイミングベルト駆動モデル

B10
B14/B14H


B10

直交ロボット

XY-X Series

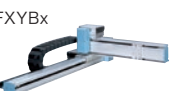
PXYx



FXYx



FXYBx



SXYx



SXYBx



MXYx



NXY



NXY-W



HXYx



HXYLx



リニアモータ単軸ロボット

PHASER Series

MF タイプ コア付きフラットモータでハイパワー・ロングストローク

■ ダブルキャリア標準対応

MF7/7D
MF15/15D
MF20/20D
MF30/30D
MF75/75D


MF15 MF75

電動グリッパ

YRG Series

YRG-4225S YRG-2810W


YRG-4225S YRG-2810W

YRG-2840FS YRG-2820T


YRG-2840FS YRG-2820T

ピック&プレイスロボット

YP-X Series

2 軸タイプ

YP220X
YP320X

3 軸タイプ

YP220BXR
YP320XR
YP330X

4 軸タイプ

YP340X


YP340X

クリーンロボット

CLEAN Type

単軸ロボット

SSC04/05/05H
C4L/C4LH/
C5L/C5LH/C6L
C8/C8L/C8LH
C10/C14/C14H
C17/C17L/C20


C14

直交ロボット

SXYxC
SXYxC (ZSC12)
SXYxC (ZSC6)
SXYxC (ZRSC12)
SXYxC (ZRSC6)


SXYxC

スカラロボット

YX180XC YK500XGLC YK700XC
YK220XC YK510XEC-10 YK710XEC-10
YK250XGC YK600XGLC YK800XC
YK350XGC YK610XEC-10 YK1000XC
YK400XGC
YK400XEC-4


YK510XEC-10 YK250XGC

ロボットコントローラ

Controllers

1 軸用 ロボットポジション


EP-01

1 軸用 ロボットポジション

TS-S2
TS-SH

TS-X
TS-P


TS-S2 TS-SH TS-X TS-P

1 軸用
ロボットドライバ
(バルス列入力専用)


TS-SD RDV-X
RDV-P

1 軸用
ロボットコントローラ
(小型サーボ 24V・30W)


ERCD

1 軸用
ロボットコントローラ

SR1-X
SR1-P


SR1-X
SR1-P

1 ～ 2 軸用
ロボットコントローラ


RCX320

1 ～ 4 軸用
ロボットコントローラ


RCX340/RCX341

RCX340/RCX341 専用
速度監視ユニット


RCX3-SMU

各機種の詳細・外観図はWebカタログをご確認ください

Basicモデル

■ スライドタイプ

ABAS
各機種



LBAS
各機種



■ ロッドタイプ

ABAR
各機種



LBAR
各機種



■ 低床タイプ

ABFS
各機種



LBFS
各機種



Advancedモデル

■ スライドタイプ

AGXS
各機種



LGXS
各機種



■ ロングストロークタイプ

AGFS
各機種



LGFS
各機種



■ タイミングベルト駆動タイプ

AGBS
各機種



LGBS
各機種



安全に関するご注意

ご使用の際は、取扱説明書をよくお読みのうえ正しくお使いください。

販売代理店



ヤマハ発動機株式会社

【お問合せ】

WEB <https://www2.yamaha-motor.co.jp/jp/robot/inquiryjp/noinqinput>

☎ 0120-808-693

お問い合わせフォーム



【受付時間】

■国内営業所: 8:45~17:30 [月~金曜日]

■製品サポート窓口: 9:00~17:00 [月~金曜日]

■メンテナンス窓口: 8:45~19:45 [月~金曜日]

9:00~17:00 [土曜日]

(祝日、弊社所定の休日等を除く)

ロボティクス事業部 営業統括部 FA営業部

〒433-8103 静岡県浜松市中央区豊岡町127番地

[代表] TEL 053-525-8250 FAX 053-525-8378

[営業] TEL 053-525-8350 [CS] TEL 053-525-8160

■FA東日本営業所

〒330-0854 埼玉県さいたま市大宮区桜木町1-11-7

TEL 048-657-3281 FAX 048-657-3285

■FA中部営業所 (FA営業部 国内営業グループ内)

〒433-8103 静岡県浜松市中央区豊岡町127番地

TEL 053-525-8325 FAX 053-525-8378

■FA西日本営業所

〒532-0011 大阪府大阪市淀川区西中島5-13-9

TEL 06-6305-0830 FAX 06-6305-0832

■FA九州営業所

〒812-0013 福岡県福岡市博多区博多駅東3-6-11

サンハイム21 博多1F

TEL 092-432-8106 FAX 092-432-8103

URL <https://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>

●仕様・外観は改良のため予告なく変更することがあります。

●ロボットの輸出については戦略物資非該当資料が必要です。詳しくはお問い合わせください。