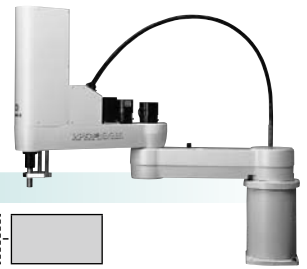


YK1200X

標準仕様：大型



- アーム長 1200mm
- 最大可搬質量 50kg

注文型式

YK1200X-400

ロボット本体 - Z軸ストローク - ケーブル長
 3L: 3.5m
 5L: 5m
 10L: 10m

RCX340-4

適用コントローラ / 制御軸数

安全規格

オプションA (OP.A)

オプションB (OP.B)

オプションC (OP.C)

オプションD (OP.D)

オプションE (OP.E)

アプソバッテリー

RCX240

R

適用コントローラ

CE対応

回生装置

拡張I/O

ネットワークオプション

IVYシステム

グリッパ

バッテリー

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX340 ▶ P.544
 コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX240/RCX240S ▶ P.534

基本仕様

	X軸	Y軸	Z軸	R軸
軸仕様	600 mm	600 mm	400 mm	—
回転範囲	±125°	±150°	—	±180°
モータ出力 AC	900 W	800 W	600 W	400 W
減速機構	減速器	遊星歯車	遊星歯車	ボールネジ
	伝達方式	直結	直結	タイミングベルト伝達
減速器 ~ 出力	直結	直結	タイミングベルト伝達	タイミングベルト伝達
繰り返し位置決め精度*1	±0.05 mm		±0.02 mm	±0.005°
最高速度	7.4 m/sec		0.75 m/sec	600° /sec
最大可搬質量	50 kg			
標準サイクルタイム: 5kg 可搬時*2	0.91 sec			
R軸許容慣性モーメント*3	2.45 kgm ²			
ユーザ配線	0.2 sq × 20 本			
ユーザ配管(外径)	φ6 × 3			
動作リミット設定	1.ソフトリミット 2.メカストップ(X, Y, Z軸)			
ロボットケーブル長	標準: 3.5 m オプション: 5 m, 10 m			
本体質量	124 kg			

*1. 周囲温度一定時の値です(X, Y軸)。*2. 水平方向300mm、垂直方向25mm往復、粗位置決め時。
 *3. 加速度係数の設定に制限があります。P.612をご参照ください。

適用コントローラ

コントローラ	電源容量 (VA)	運転方法
RCX340 RCX240-R	2500	プログラム ポイントトレース リモートコマンド オンライン命令

※ハーモニックドライブは株式会社ハーモニック・ドライブ・システムズの登録商標です。

※可動範囲は、X, Y軸のメカストップの位置をずらすことで制限することができます。(出荷時は最大可動範囲) 詳細はマニュアル(設置マニュアル)をご参照ください。

マニュアル(設置マニュアル)は弊社WEBサイトよりダウンロードしていただけます。
<http://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>

YK1200X

