

YK350TW

全方位タイプ



●アーム長 350mm ●最大可搬質量 5kg

注文型式

YK350TW-130 - [] - [] - [] - **RCX340-4** - [] - [] - [] - [] - [] - [] - []

ロボット本体	Z軸ストローク 130:130mm	ツールフランジ 無記入:なし F:あり	配管中通し 無記入:なし S:あり	ケーブル長 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m	適用コントローラ/ 制御軸数	安全規格	オプションA (OP.A)	オプションB (OP.B)	オプションC (OP.C)	オプションD (OP.D)	オプションE (OP.E)	アパノバッテリー
--------	----------------------	---------------------------	-------------------------	--------------------------------------	-------------------	------	------------------	------------------	------------------	------------------	------------------	----------

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX340 ▶ P.570

基本仕様

		X軸	Y軸	Z軸	R軸
軸仕様	アーム長	175 mm	175 mm	130 mm	—
	回転範囲	± 225 °	± 225 °	—	± 720 °
モータ出力 AC		750 W	400 W	200 W	105 W
減速機構	伝達方式	タイミングベルト	直結	タイミングベルト	タイミングベルト
	モータ ~ 減速機 減速機 ~ 出力		直結		
繰り返し位置決め精度*1		± 0.01 mm		± 0.01 mm	± 0.01 °
最高速度		5.6 m/sec		1.5 m/sec	3000 °/sec
最大可搬質量*2		5 kg			
標準サイクルタイム: 1kg 可搬時*3		0.32 sec			
R軸許容慣性モーメント*4	定格	0.005 kgm ²			
	最大	0.05 kgm ²			
ユーザ配線		0.15 sq × 8 本			
ユーザ配管(外径)		φ6 × 2			
動作リミット設定		1.ソフトリミット 2.メカストップ(X, Y, Z軸)			
ロボットケーブル長		標準: 3.5 m オプション: 5 m, 10 m			
本体質量		26 kg			

*1. 周囲温度一定時の値です。
 *2. ツールフランジ仕様(オプション)は4kgとなります。
 *3. 水平方向300mm、垂直方向25mm 往復、1kg 搬送、相位置決めアーチ動作時。
 *4. 先端質量、R軸慣性モーメントの設定により加速度係数が自動設定されます。

適用コントローラ

コントローラ	電源容量(VA)	運転方法
RCX340	2500	プログラム ポイントトレース リモートコマンド オンライン命令

R軸慣性モーメント(負荷イナーシャ)

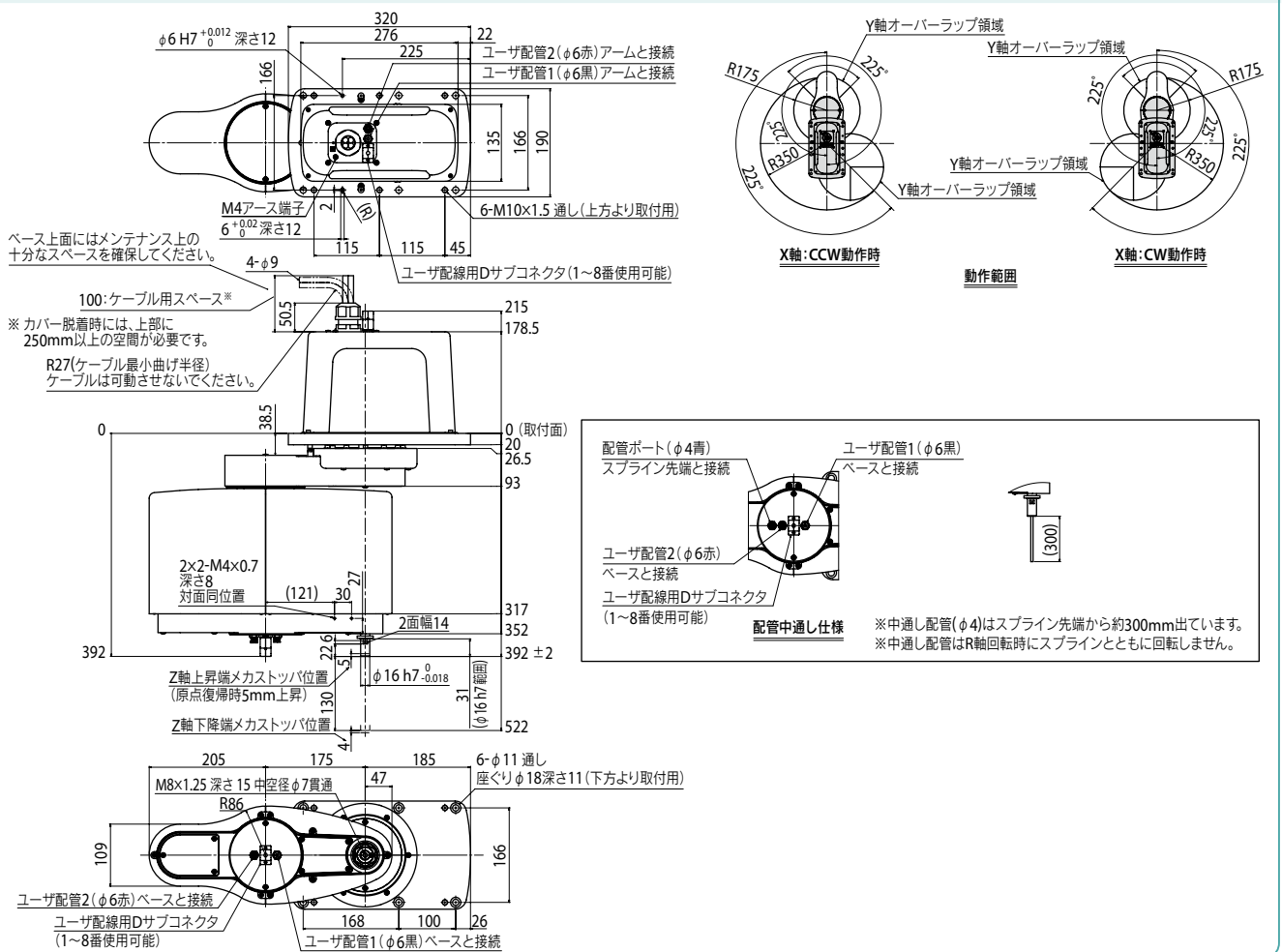
負荷質量とR軸中心からのオフセット量(重心位置)の推奨位置関係

※ 4kgを超える搬送質量の場合、R軸慣性モーメントが定格値を超えることが予想されるため適切なパラメータ設定をしてください。

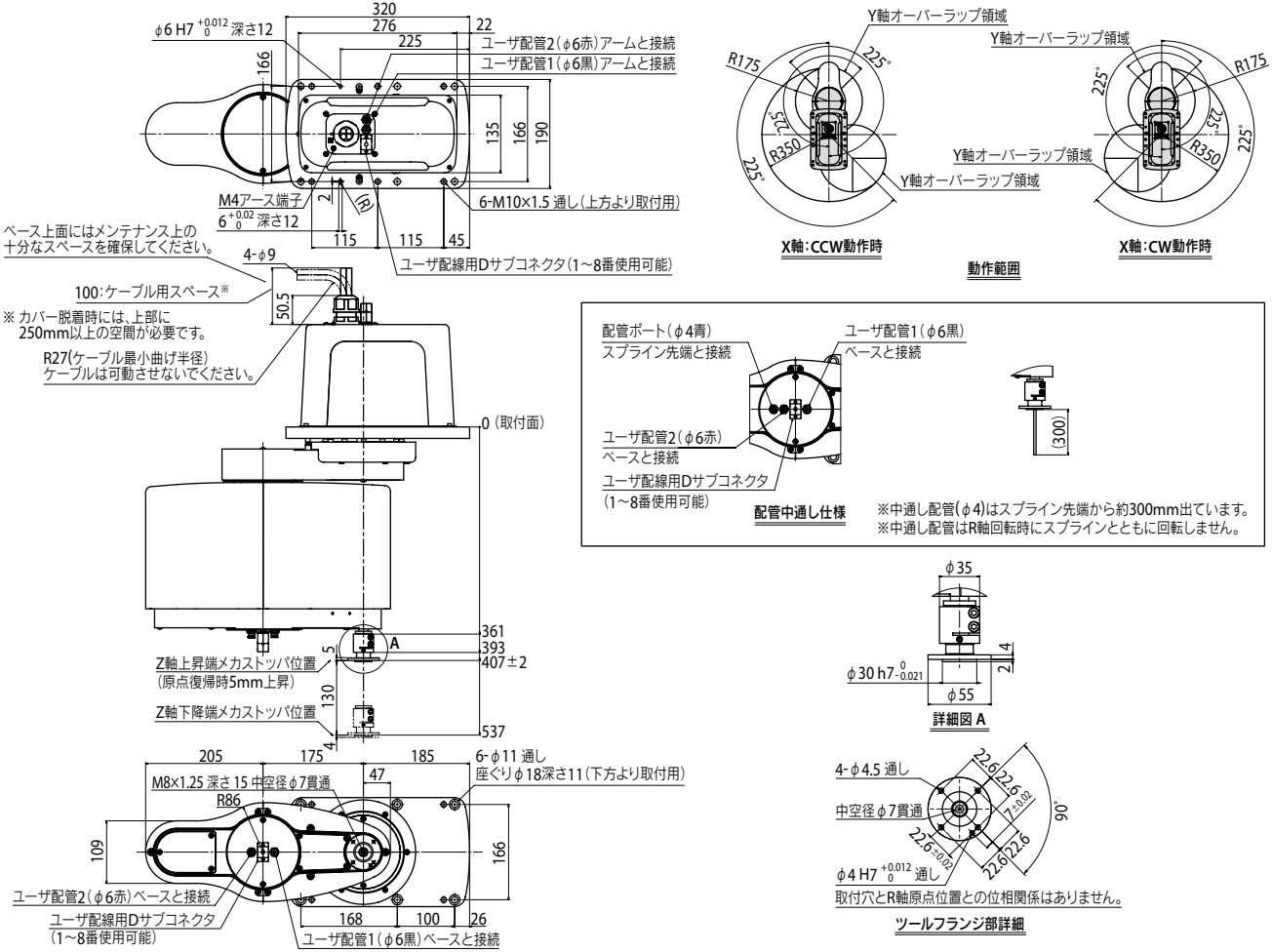
※ 精度良く基準座標を設定するには、基準座標設定器具(オプション)を使用して行ないます。詳細はマニュアル(設置マニュアル)をご参照ください。

マニュアル(設置マニュアル)は弊社WEBサイトよりダウンロードしていただけます。
<https://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>

YK350TW



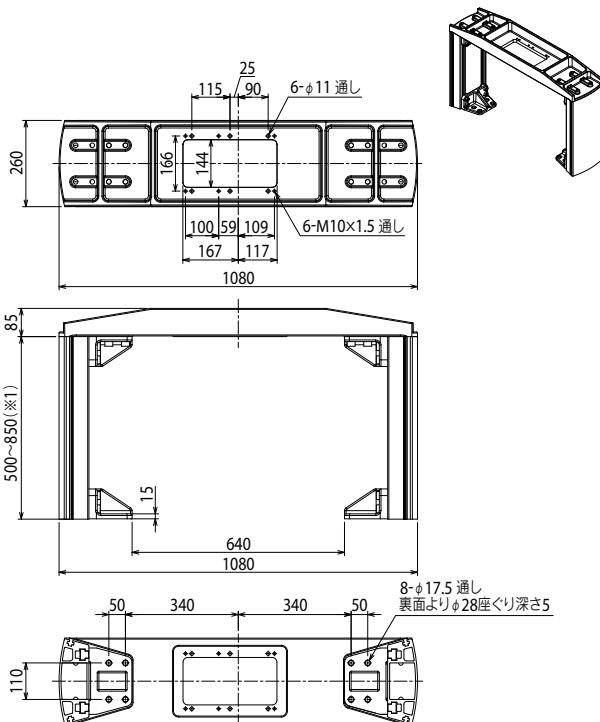
YK350TW ツールフランジ取付仕様



■ YK-TW専用マウントブラケット《BASE POST ASSY.》

お客様がご用意された架台の上に取り付けることにより、簡単にYK-TWを設置することができます。

● YK350TW用 外観図



マウントブラケットはお客様組立て製品です。
 添付の説明書をご確認の上、組立てをお願いいたします。

※1. ロボット取り付け面の高さと同じです。
 架台高さは50mmピッチでの選択となります。

高さ (mm)	型式	本体重量 (kg)
500	KDU-M6100-P0	46
550	KDU-M6100-50	48
600	KDU-M6100-R0	50
650	KDU-M6100-60	51
700	KDU-M6100-S0	54
750	KDU-M6100-70	55
800	KDU-M6100-T0	57
850	KDU-M6100-80	59

※YK350TWとYK500TWは共通部品です。
 ※天板のみの重量は19kgです。

- 垂直多関節ロボット
- YA
- ユニファインハイモジュール
- LCM100
- モータ/減速機のユニファイン
- Robonity
- 小型単軸ロボット
- TRANSERVO
- 単軸ロボット
- FLIP-X
- ユニファイン単軸ロボット
- PHASER
- 直交ロボット
- XY-X
- スカラーロボット
- YK-X
- ヒックアップインス
- YP-X
- クリーン
- クリーン
- コントローラ
- CONTROLLER INFORMATION
- 各種情報
- 全方位
- 小型/中型
- 大型
- 壁取付タイプ
- 防塵・防滴