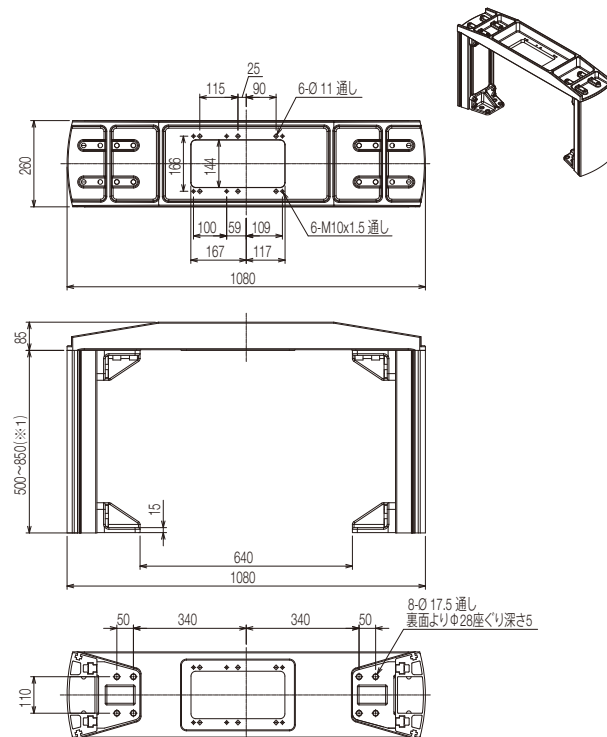


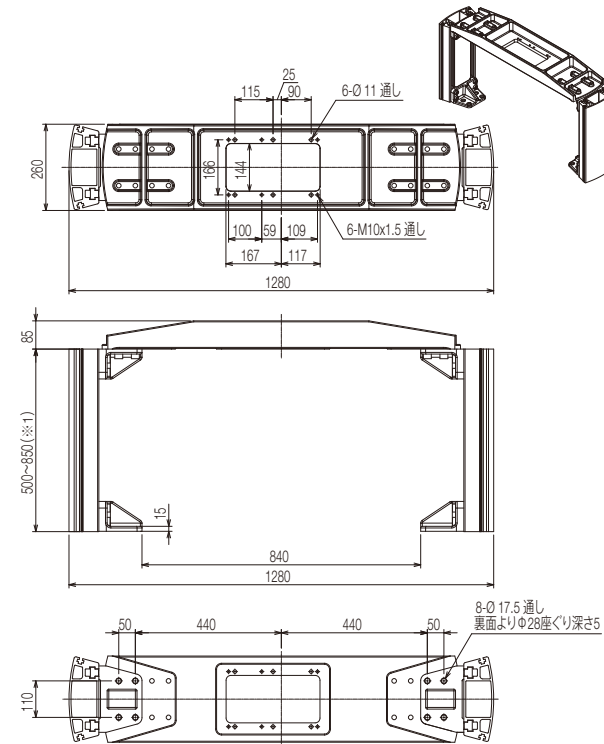
## YK-TW専用マウントブラケット《BASE POST ASSY.》

お客様がご用意された架台の上に取り付けることにより、簡単にYK-TWを設置することができます。

### YK350TW用 外観図



### YK500TW用 外観図



マウントブラケットはお客様組立て製品です。添付の説明書をご確認の上、組立てをお願いいたします。

※1. ロボット取り付け面の高さと同じです。架台高さは50mmピッチでの選択となります。

| 高さ (mm) | 型式           | 本体重量 (kg) |
|---------|--------------|-----------|
| 500     | KDU-M6100-P0 | 46        |
| 550     | KDU-M6100-50 | 48        |
| 600     | KDU-M6100-R0 | 50        |
| 650     | KDU-M6100-60 | 51        |
| 700     | KDU-M6100-S0 | 54        |
| 750     | KDU-M6100-70 | 55        |
| 800     | KDU-M6100-T0 | 57        |
| 850     | KDU-M6100-80 | 59        |

※YK350TWとYK500TWは共通部品です。  
※天板のみの重量は19kgです。

### YouTube ヤマハロボット公式チャンネル

ムービー公開中!

広範囲・高速動作を動画で確認

<https://www.youtube.com/watch?v=VNKcHoYkZZU>



設置幅492mm!

設置スペースが従来の約半分に

<https://www.youtube.com/watch?v=kf0YqRkCPgY>



### 注文型式



RCX240 / RCX340 : コントローラ各種設定項目をご指定ください。▶P.06,07

**ヤマハ発動機株式会社**  
 ロボティクス事業部 FA統括部

お問い合わせ先 受付時間/8:45~19:45 [月~金曜日]・9:00~17:00 [土曜日・日曜日]

**0120-808-693**

URL <https://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>  
 E-mail [robotn@yamaha-motor.co.jp](mailto:robotn@yamaha-motor.co.jp)

〒433-8103 静岡県浜松市北区豊岡町127番地 [代表] TEL 053-525-8250 FAX 053-525-8378 [営業] TEL 053-525-8350 [CS] TEL 053-525-8160

ヤマハ次世代スカラロボット YK-TW 全方位タイプ

# YK350TW YK500TW



よりコンパクトな  
**YK350TW**新登場!

## スカラロボットと平行リンクロボットの弱点を解消 高い位置決め精度と高速性を両立!

天吊り構造でアームが360度回転

動作範囲の中心部にデッドスペースが無く  
**設備の小型化に大きく貢献**





# スカラロボットと平行リンクロボットの弱点を解消！ 次世代スカラロボットYK-TWシリーズ

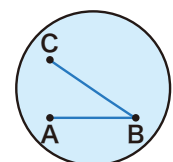
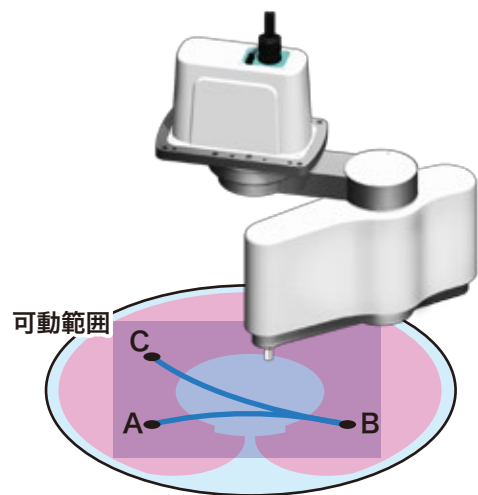
自由な  
レイアウト  
設計

設備を小型化したい！

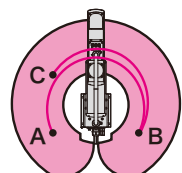
YK-TWなら・・・

**ロボットの下方φ1000mm\*2全範囲動作可能**

YK-TWは天吊り構造と広いアーム旋回角度により、ロボットの下方φ1000mmの全領域にアクセス可能です。パレットやコンベアの設置に制約を与えず、設備の小型化に大きく貢献します。



全方位タイプ スカラロボット



標準タイプ スカラロボット

生産性の  
向上

タクトタイムを短縮したい！

YK-TWなら・・・

**標準サイクルタイム0.29sec\*2**

Y軸（第2アーム）がX軸（第1アーム）の下を通過する水平多関節構造により、ポイント間を最適経路で動作可能。また、内部重量のバランスを最適化したことで、当社従来機種と比較し、サイクルタイムを36%ダウンしました。



負荷1kgで水平300mm、上下25mmの往復動作をさせた場合の標準サイクルタイムは、当社従来機種に比べ約36%短縮しました。

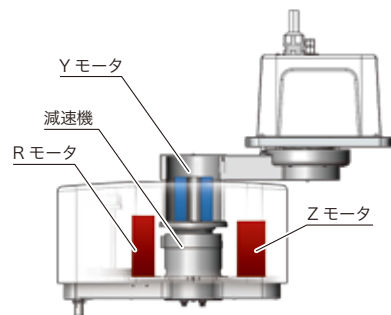
より優れた  
品質の達成

高精度な組み立て作業がしたい！

YK-TWなら・・・

**繰り返し位置決め精度：XY軸 ±0.01mm\*1**

平行リンクロボットに比べ、格段に高い繰り返し位置決め精度を誇ります。ロボット内部構造を徹底的に見直し、重量バランスの最適化を図りました。さらに、軽量で剛性の高いアームに最適にチューニングされたモータを搭載することで、高精度な位置決めが可能となりました。



中空構造

Yモータと減速機を中空構造とすることで、ハーネスのアーム内部収納を可能にしました。

360度旋回を可能に!!

回転重心モーメントを最適化

RモータとZモータを左右に配置することで、重量のバランスを最適化しました。

イナーシャを低減し、高速動作が可能に!!

様々な  
用途に

重いワークも高速で搬送したい！

YK-TWなら・・・

**可搬質量：5kg**

同等機種比較最大5kgの可搬質量を達成しました。重くなりがちな先端ツールにも対応でき、装置の多能化に寄与します。

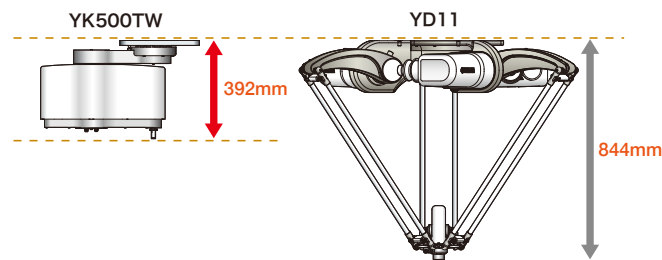
設備の  
省スペース化

設備の高さを抑えたい！

YK-TWなら・・・

**平行リンクロボットよりも全高が低く省スペース**

YK-TWは全高が392mm。設備をコンパクト化できるうえ、装置のレイアウトの自由度も広がります。



\*1. YK350TWの場合 \*2. YK500TWの場合

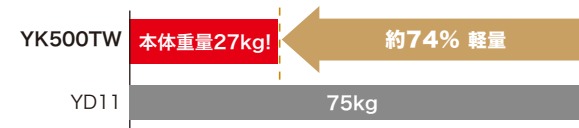
設置がラク

平行リンクロボットは  
大掛かりな架台が必要で設置が大変・・・

YK-TWなら・・・

**全高392mm / 本体質量27kg\*2**

**イナーシャが小さく、頑丈なフレームは不要**



耐環境性

悪環境下での使用が心配・・・

YK-TWなら・・・

**ハイブリッド車や航空機にも使用されているレゾルバを採用**

レゾルバは磁気式位置検出器です。電子部品や光学素子のないシンプルで、一般的な光学式エンコーダに比べ、潜在的故障箇所が少ないのが特徴です。高い耐環境性、低い故障率でハイブリッド自動車や航空機など信頼性が重視される分野で数多く使用されており、高い耐環境性を誇ります。



工数削減

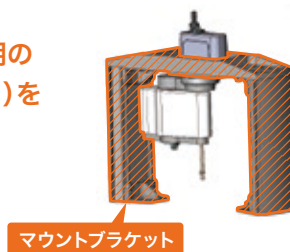
取付架台の準備が面倒・・・

YK-TWなら・・・

**オプションとしてYK-TW専用の取付架台(マウントブラケット)をご用意しています。**

強度計算などの煩わしさが無く、立ち上げ工数を削減できます。

※ 詳細は本カタログ裏面にてご確認ください。

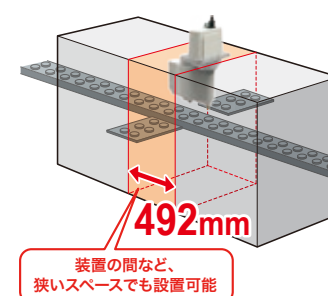


マウントブラケット

狭小  
スペースに  
最適

装置の間など、  
狭いスペースに設置したい！

YK-TWなら・・・ 設置幅**492mm\*1**



装置の間など、狭いスペースでも設置可能

アンダーパス動作  
本体真下スペースを有効活用

先端(R軸)が本体真下を通過できる

## 基本仕様

|               |             |      |           | YK350TW                             | YK500TW                     |
|---------------|-------------|------|-----------|-------------------------------------|-----------------------------|
| 軸仕様           | X軸          | アーム長 |           | 175mm                               | 250mm                       |
|               |             | 回転範囲 |           | ±225°                               | ±225°                       |
|               | Y軸          | アーム長 |           | 175mm                               | 250mm                       |
|               |             | 回転範囲 |           | ±225°                               | ±225°                       |
| Z軸            | ストローク       |      |           | 130mm                               | 130mm                       |
|               | R軸          | 回転範囲 |           | ±720°                               | ±720°                       |
| モータ出力         | X軸/Y軸/Z軸/R軸 |      |           | 750W/400W/200W/105W                 |                             |
| 減速機構          | X軸/Y軸/Z軸/R軸 | 減速機  |           | ハーモニックドライブ/ハーモニックドライブ/ボールネジ/ベルト減速   |                             |
|               |             | 伝達方式 | モータ ~ 減速機 | タイミングベルト/直結/タイミングベルト/タイミングベルト       |                             |
| 繰返し位置決め精度*1   | XY軸         |      |           | ±0.01mm                             | ±0.015mm                    |
|               | Z軸          |      |           | ±0.01mm                             | ±0.01mm                     |
| 最高速度          | XY軸合成       |      |           | 5.6m/sec                            | 6.8m/sec                    |
|               | Z軸          |      |           | 1.5m/sec                            | 1.5m/sec                    |
| 最大可搬質量*2      |             |      |           | 5kg                                 | 5kg (RCX340) / 4kg (RCX240) |
|               | 標準サイクルタイム*3 |      |           | 0.32sec (RCX340) / 0.38sec (RCX240) | 0.29sec                     |
| R軸許容慣性モーメント*4 |             | 定格   |           | 0.005kgm <sup>2</sup>               |                             |
|               |             | 最大   |           | 0.05kgm <sup>2</sup>                |                             |
| ユーザ配線         |             |      |           | 0.15sqx8本                           |                             |
| ユーザ配管(外径)     |             |      |           | φ6x2                                | φ6x2                        |
| 動作リミット設定      |             |      |           | 1.ソフトリミット                           | 2.メカストップ(X,Y,Z軸)            |
| ロボットテーブル長     |             |      |           | 標準:3.5m                             | オプション:5m、10m                |
| 本体質量          |             |      |           | 26kg                                | 27kg                        |

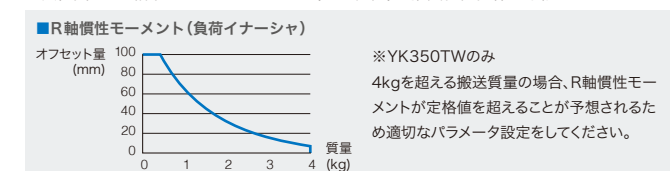
※1. 周辺温度一定時の値です。

※2. ツールフランジ仕様(オプション)は YK350TW(4kg)、YK500TW(3kg) となります。

※3. 水平方向 300mm、垂直方向 25mm 往復、1kg 搬送、粗位置決めアーチ動作時。

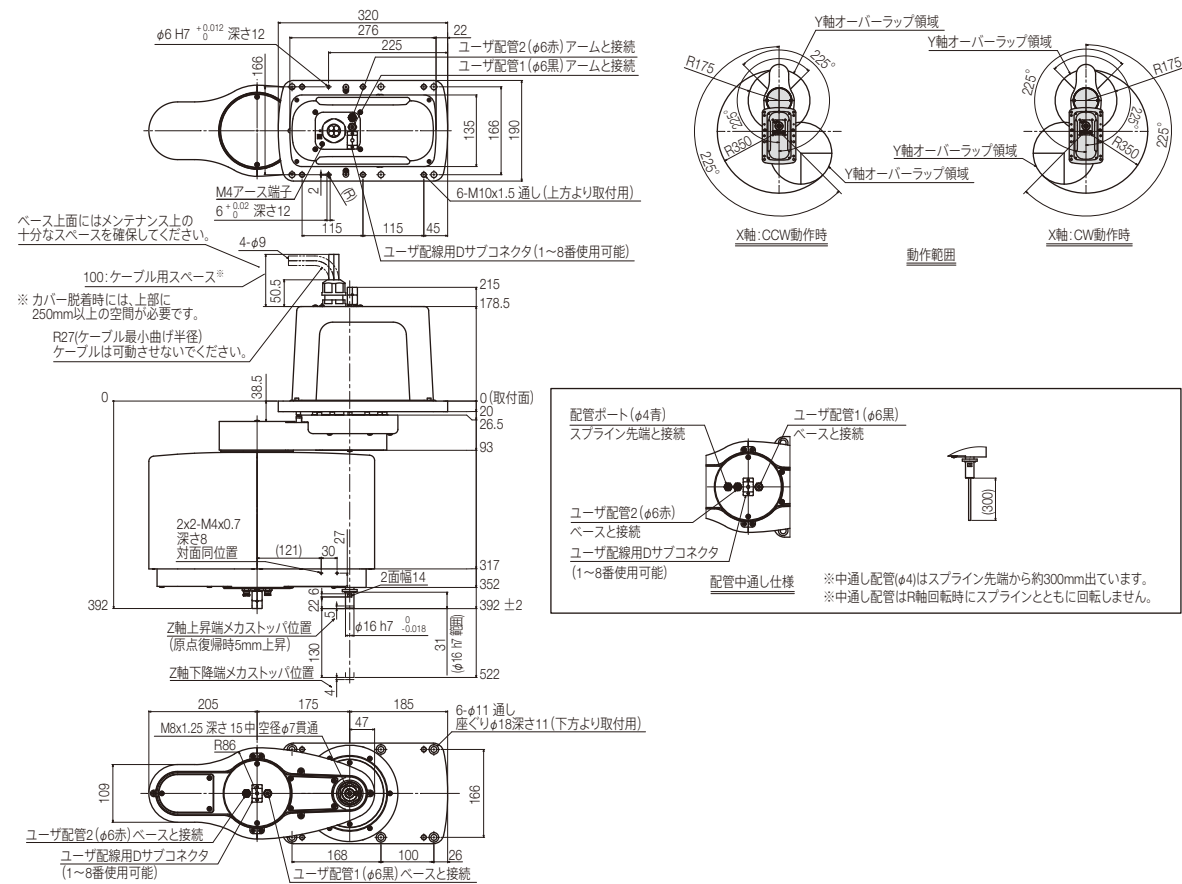
※4. 慣性モーメントに応じ、加速度などのパラメータを制限する必要があります。

※ 負荷質量とR軸中心からのオフセット量(重心位置)の推奨位置関係は下記グラフとなります。

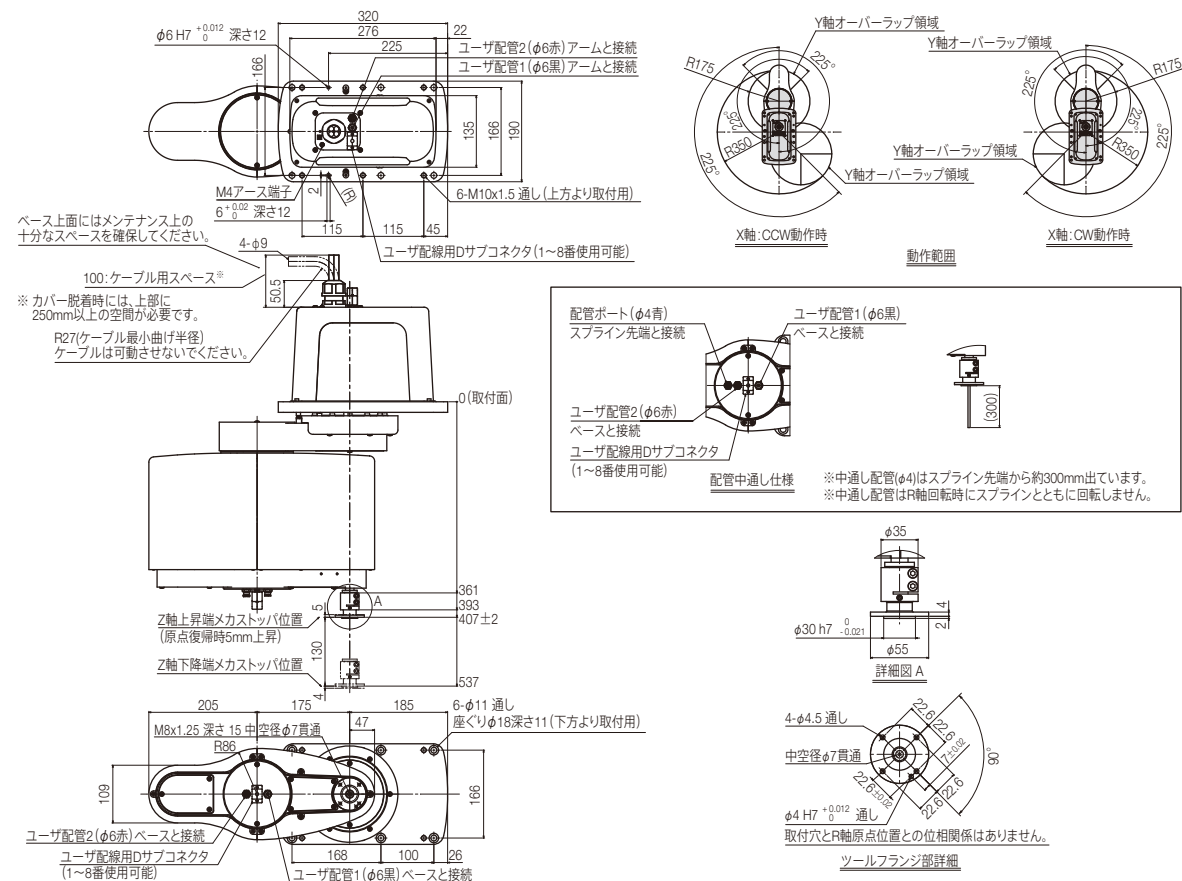




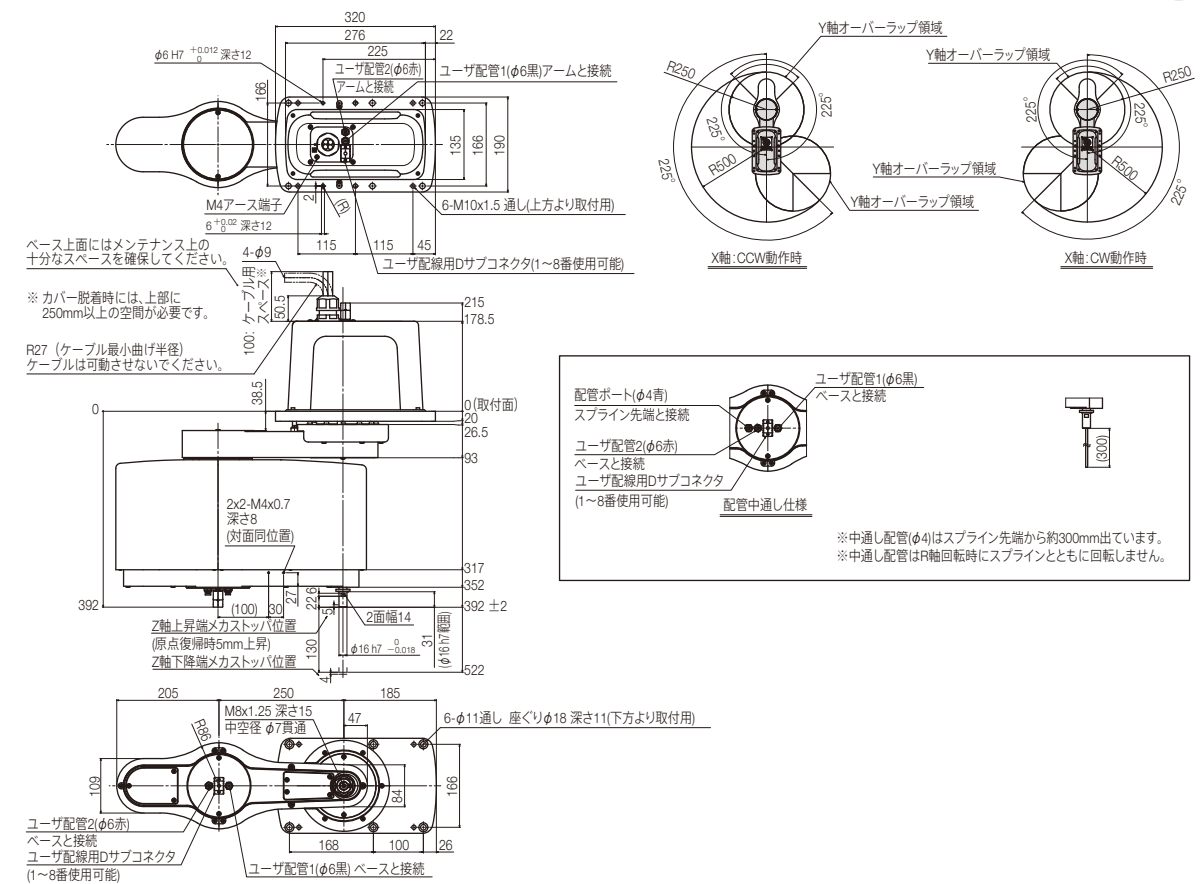
標準仕様



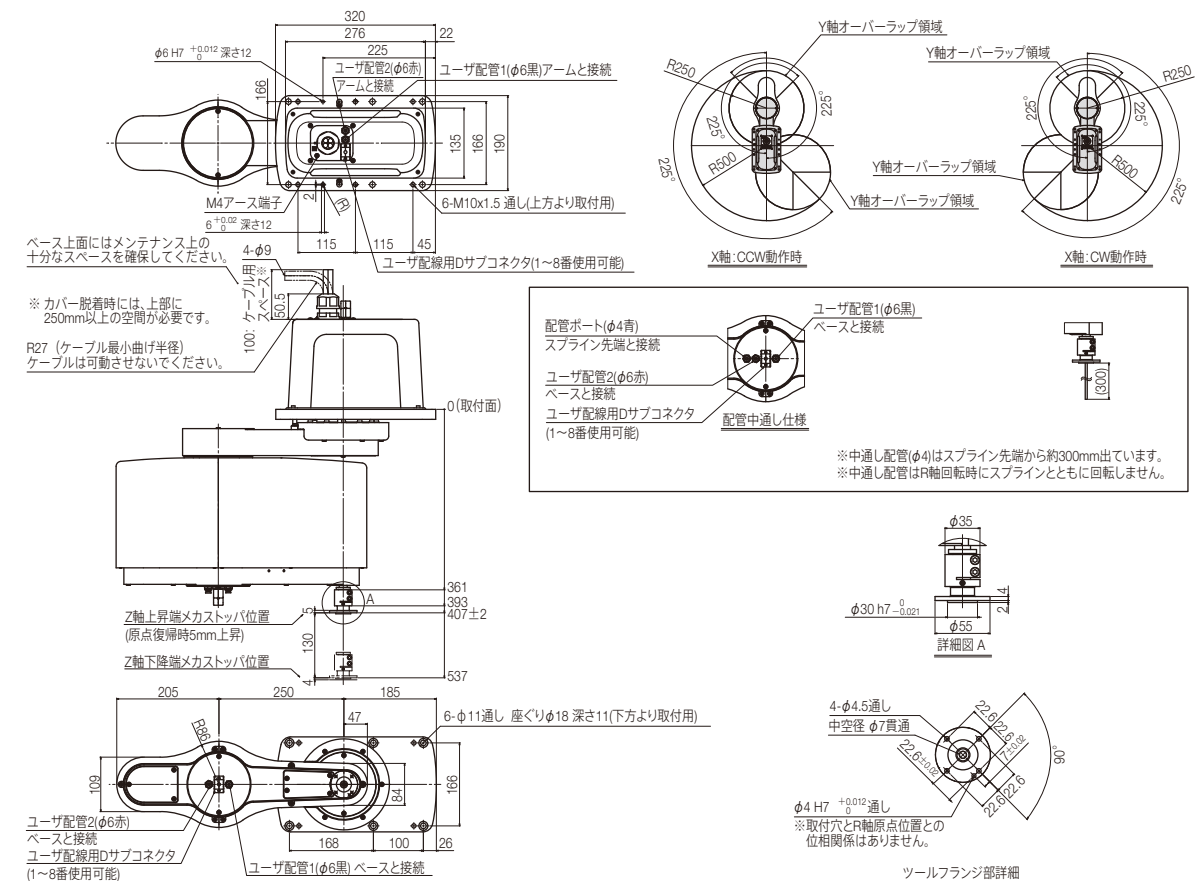
ツールフランジ仕様



標準仕様



ツールフランジ仕様



コントローラ注文型式

RCX240

コントローラ  
RCX240：標準モデル

CE対応  
無記入：標準  
E：CE仕様

R3

回生装置  
R3：RGU-3

拡張I/O<sup>※1</sup>  
N、P：標準I/O 16/8  
N1、P1：40/24点  
N2、P2：64/40点  
N3、P3：88/56点  
N4、P4：112/72点

ネットワークオプション  
無記入：なし  
CC：CC-Link  
DN：DeviceNet™  
PB：PROFIBUS  
EN：Ethernet  
EP：EtherNet/IP™  
YC：YC-Link<sup>※2</sup>

ivYシステム  
オプションボード  
無記入：なし  
VY：ivY2 (VISION)  
TR：ivY+照明+トラッキング  
LC：ivY+照明

グリッパ  
無記入：なし  
GR：あり

BB

バッテリー  
BB：4個

※1. I/OボードにてNPNを選択の場合はN～N4、PNPを選択の場合はP～P4となります。  
※2. マスターのみで対応可能です。  
(YC-Linkとは、多軸コントローラRCXシリーズからシリアル通信により単軸コントローラSR1シリーズを制御するシステムです。YC-Linkを利用することで最大8軸(同期制御は最大6軸)まで制御が可能となります。)

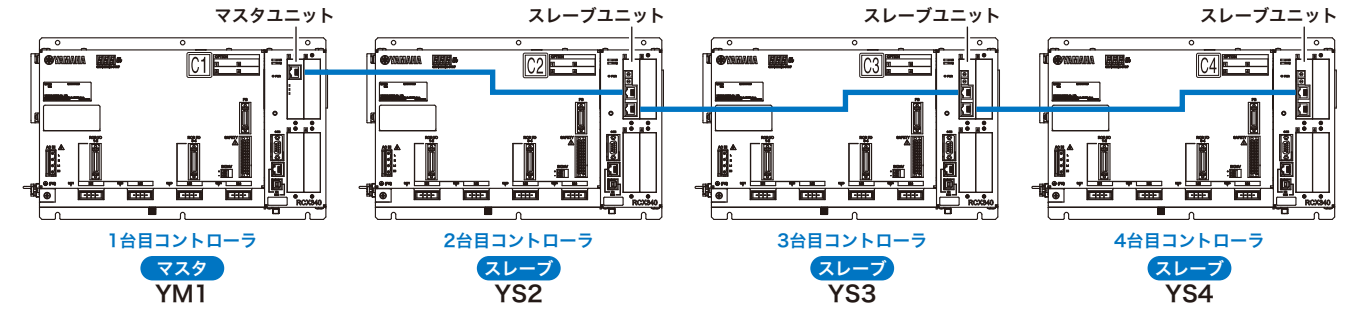
|        |                              |                        |                                                                                                                                                                                                                                                                           |                                                                                                                                                                                                                                               |                                                                                                                                                                                                                                               |                                                                                                                                                                                                                                               |                                        |                                      |
|--------|------------------------------|------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------|--------------------------------------|
| RCX340 |                              |                        |                                                                                                                                                                                                                                                                           |                                                                                                                                                                                                                                               |                                                                                                                                                                                                                                               |                                                                                                                                                                                                                                               |                                        |                                      |
| コントローラ | 制御軸数<br>4：4軸<br>3：3軸<br>2：2軸 | 安全規格<br>N：ノーマル<br>E：CE | コントローラオプションA<br>(OP.A)                                                                                                                                                                                                                                                    | コントローラオプションB<br>(OP.B)                                                                                                                                                                                                                        | コントローラオプションC<br>(OP.C)                                                                                                                                                                                                                        | コントローラオプションD<br>(OP.D)                                                                                                                                                                                                                        | コントローラオプションE<br>(OP.E)                 | アプ<br>パツテリ                           |
|        |                              |                        | 無記入：選択なし<br>NS：STD.DIO(NPN)※1※4<br>NE：EXP.DIO(NPN)※2※4<br>PS：STD.DIO(PNP)※1※4<br>PE：EXP.DIO(PNP)※2※4<br>GR：グリッパ<br>TR：トラッキング※5<br>YM1：YC-Link/Eマスタ※6<br>YS2～4：<br>YC-Link/Eスレーブ※6<br>EP：Ethernet/IP™※7<br>PB：Profibus※7<br>CC：CC-Link※7<br>DN：DeviceNet™※7<br>PT：PROFINET | 無記入：選択なし<br>---※3<br>NE：EXP.DIO(NPN)※2※4<br>---※3<br>PE：EXP.DIO(PNP)※2※4<br>GR：グリッパ<br>TR：トラッキング※5<br>YM1：YC-Link/Eマスタ※6<br>YS2～4：<br>YC-Link/Eスレーブ※6<br>EP：Ethernet/IP™※7<br>PB：Profibus※7<br>CC：CC-Link※7<br>DN：DeviceNet™※7<br>PT：PROFINET | 無記入：選択なし<br>---※3<br>NE：EXP.DIO(NPN)※2※4<br>---※3<br>PE：EXP.DIO(PNP)※2※4<br>GR：グリッパ<br>TR：トラッキング※5<br>YM1：YC-Link/Eマスタ※6<br>YS2～4：<br>YC-Link/Eスレーブ※6<br>EP：Ethernet/IP™※7<br>PB：Profibus※7<br>CC：CC-Link※7<br>DN：DeviceNet™※7<br>PT：PROFINET | 無記入：選択なし<br>---※3<br>NE：EXP.DIO(NPN)※2※4<br>---※3<br>PE：EXP.DIO(PNP)※2※4<br>GR：グリッパ<br>TR：トラッキング※5<br>YM1：YC-Link/Eマスタ※6<br>YS2～4：<br>YC-Link/Eスレーブ※6<br>EP：Ethernet/IP™※7<br>PB：Profibus※7<br>CC：CC-Link※7<br>DN：DeviceNet™※7<br>PT：PROFINET | 無記入：選択なし<br>VY：iVY2照明なし<br>VL：iVY2照明付き | 4：4個<br>3：3個<br>2：2個<br>1：1個<br>0：0個 |

コントローラオプションAから順番に選択項目の上段にある項目から選択してください。

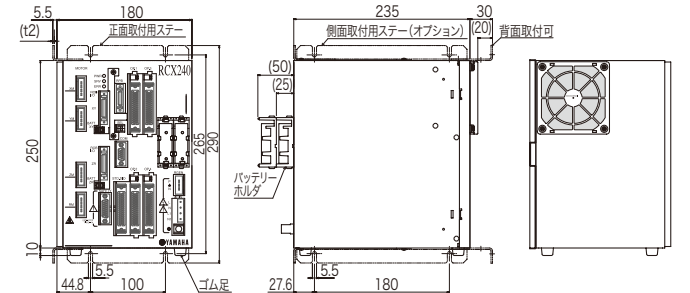
※1. 【STD.DIO】パラレルI/Oボード標準仕様  
専用入力8点、専用出力9点、汎用入力16点、汎用出力8点  
フィールドバス(CC/DN/PB/EP)と混在させないでください。  
※2. 【EXP.DIO】パラレルI/Oボード拡張仕様  
汎用入力24点、汎用出力16点  
※3. DIOのSTD仕様は1枚のみ選択可能なため、OP.B～OP.Dでは  
選択できません。  
※4. DIOのNPNとPNPは混在しないようにご注意ください。  
※5. トラッキングボードは一枚のみ選択可能です。  
※6. YC-Link/Eはマスタまたはスレーブの一枚のみお選びください。  
詳細は下記「YC-Link/E注文型式説明」をご覧ください。  
また、YC-Link/Eをご注文の際は、どのロボットを何台目のコント  
ローラに接続するかをご指定ください。  
※7. フィールドバス(CC/DN/PB/EP)は混在させないでください。

●コントローラオプション

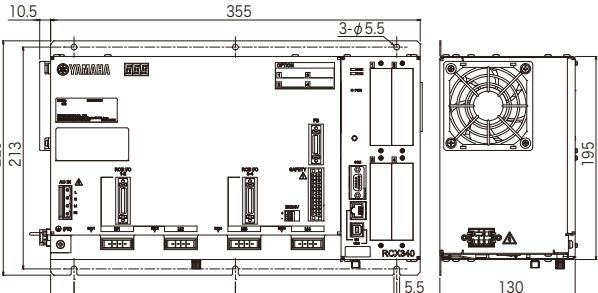
● RCX340 YC-Link/E 注文型式説明



RCX240 外観図



RCX340 外観図



コントローラ基本仕様

| 項目       |                             |                                                             | RCX240                                                                                                                                                                                 | RCX340                                                                               |                                                                           |                                |                                  |
|----------|-----------------------------|-------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------|--------------------------------|----------------------------------|
| 基本仕様     | 接続モータ容量                     |                                                             | 4 軸合計 1600W 以下                                                                                                                                                                         |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 電源容量                        |                                                             | 2500VA                                                                                                                                                                                 |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 外形寸法                        |                                                             | W180×H250×D235mm (本体のみ)                                                                                                                                                                | W355×H195×D130mm (本体のみ)                                                              |                                                                           |                                |                                  |
|          | 重量                          |                                                             | 6.5kg (本体のみ)                                                                                                                                                                           | 6.2kg (本体のみ)                                                                         |                                                                           |                                |                                  |
|          | 使用電源電圧                      |                                                             | 単相 AC200V ～ 230V±10% 以内、50/60Hz                                                                                                                                                        |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| 軸制御      | 制御軸数                        |                                                             | 最大 4 軸 (同時制御：4 軸)                                                                                                                                                                      | 最大 4 軸 (同時制御：6 軸) コントローラリンクにより最大 16 軸 (4 ロボット) まで拡張可能                                |                                                                           |                                |                                  |
|          | 駆動方式                        |                                                             | AC フルデジタルサーボ                                                                                                                                                                           |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 位置検出方式                      |                                                             | レゾルバ、磁気式リニアスケール                                                                                                                                                                        |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 制御方式                        |                                                             | PTP 動作 (Point to Point)、アーチモーション、直線補間、円弧補間                                                                                                                                             |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 座標系                         |                                                             | 関節座標、直交座標                                                                                                                                                                              |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 位置表示単位                      |                                                             | パルス、ミリ、度                                                                                                                                                                               |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 速度設定                        |                                                             | 1 ～ 100% (1% 単位設定、プログラムでの変更可能)                                                                                                                                                         |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| プログラミング  | 加減速度設定                      |                                                             | ロボット型式および先端質量パラメータによる自動加減速度設定<br>加減速度および減速率パラメータによる設定 (1% 単位) プログラムでの変更可能<br>ゾーン制御 (スカラ型ロボットのみのみ、アーム姿勢に応じた最適化速度)                                                                       |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | プログラム言語                     |                                                             | ヤマハ BASIC (JIS B8439 (SLIM 言語) 準拠)                                                                                                                                                     |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | マルチタスク                      |                                                             | 最大 8 タスク                                                                                                                                                                               | 最大 16 タスク                                                                            |                                                                           |                                |                                  |
|          | シーケンスプログラム                  |                                                             | 1 プログラム                                                                                                                                                                                |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| メモリ      | メモリ容量                       |                                                             | 364KB (プログラムとポイントの合計容量)<br>(最大ポイント数使用時の<br>プログラム使用可能容量は、84KB)                                                                                                                          | 2.1MB (プログラムとポイントの合計容量)<br>(最大ポイント数使用時の<br>プログラム使用可能容量は、300KB)                       |                                                                           |                                |                                  |
|          | プログラム                       |                                                             | 100 プログラム (最大プログラム数)、9999 行 (1 プログラム最大行数)                                                                                                                                              |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | ポイント                        |                                                             | 10000 ポイント (最大ポイント数)                                                                                                                                                                   | 30000 ポイント (最大ポイント数)                                                                 |                                                                           |                                |                                  |
|          | ポイント数表示方式                   |                                                             | MDI (座標値入力)、ダイレクトティーチ、ティーチングブレーバック、オフラインティーチ (外部からのデータ入力)                                                                                                                              |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | システムバックアップ<br>(内部メモリバックアップ) |                                                             | リチウム電池 (0 ～ 40℃で約 4 年間有効)                                                                                                                                                              |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 内部フラッシュメモリ                  |                                                             | 512KB (ALL データのみ)                                                                                                                                                                      | -                                                                                    |                                                                           |                                |                                  |
|          | 外部入出力                       | SAFETY                                                      | 入力                                                                                                                                                                                     | 非常停止入力<br>サービスモード入力 (NPN/PNP 仕様設定は STD.DIO<br>の設定に従う)<br>イネーブルスイッチ入力 (RPB-E 使用時のみ有効) | 非常停止レディ入力 2 系統<br>自動モード入力 2 系統 (CE 仕様のみ有効)<br>イネーブルスイッチ入力 (PBX-E 使用時のみ有効) |                                |                                  |
| 出力       |                             |                                                             | モータパワーレディ出力                                                                                                                                                                            | 非常停止接点出力 2 系統<br>イネーブル接点出力 2 系統 (PBX-E 使用時のみ有効)<br>モータパワーレディ出力 2 系統                  |                                                                           |                                |                                  |
| ブレーキ出力   |                             | リレー接点                                                       | トランジスタ出力 (PNP オープンコレクタ)                                                                                                                                                                |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| 原点センサ入力  |                             | DC24V B 接センサ接続                                              |                                                                                                                                                                                        |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| 外部通信     |                             | RS-232C：1CH (D-SUB 9 ピン (メス))<br>RS-422：1CH (プログラミングボックス専用) | RS-232C：1CH (D-SUB 9 ピン (メス))<br>Ethernet：1CH (IEEE802.3u/IEEE802.3 準拠<br>100Mbps/10Mbps (100BASE-TX/10BASE-T)<br>Auto Negotiation 対応<br>USB：1CH (B タイプ)<br>RS-422：1CH (プログラミングボックス専用) |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| 一般仕様     |                             | 使用温度                                                        |                                                                                                                                                                                        | 0℃～ 40℃                                                                              |                                                                           |                                |                                  |
|          | 保存温度                        |                                                             | 1 0℃～ 65℃                                                                                                                                                                              |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | 使用湿度                        |                                                             | 35% ～ 85%RH (結露なきこと)                                                                                                                                                                   |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          | ノイズ耐量                       |                                                             | IEC61000-4-4 レベル 3                                                                                                                                                                     |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| オプション    | 保護構造                        |                                                             | IP10                                                                                                                                                                                   | IP20                                                                                 |                                                                           |                                |                                  |
|          | オプション<br>ボード                | オプションスロット                                                   |                                                                                                                                                                                        | 4 スロット                                                                               |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             | パラレル<br>I/O                                                 | 標準仕様                                                                                                                                                                                   | STD.DIO：専用入力 10 点 / 専用出力 11 点 / 汎用入<br>力 16 点 / 汎用出力 8 点                             | 専用入力 8 点 専用出力 9 点 汎用入力 16 点 汎<br>用出力 8 点 (最大 1 ボード、NPN/PNP 仕様選択)          |                                |                                  |
|          |                             |                                                             | 拡張仕様                                                                                                                                                                                   | 汎用入力 24 点 / ボード 汎用出力 16 点 / ボード (最大 4 ボード NPN/PNP 仕様対応)                              |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             | シリアル<br>I/O                                                 | CC-Link                                                                                                                                                                                | リモート I/O：専用入出力各 16 点 汎用入出力各 96 点                                                     | リモートレジスタ：入出力各 16 ワード                                                      |                                |                                  |
|          |                             |                                                             | DeviceNet™                                                                                                                                                                             |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             |                                                             | PROFIBUS                                                                                                                                                                               |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             |                                                             | EtherNet/IP™                                                                                                                                                                           |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             |                                                             | Ethernet                                                                                                                                                                               |                                                                                      |                                                                           | IEEE802.3 準拠 10Mbps (10BASE-T) | 標準装備                             |
|          |                             |                                                             | PROFINET                                                                                                                                                                               |                                                                                      |                                                                           | -                              | IO デバイス、2 ポート、コンフォーマンス B、Ver.2.2 |
|          |                             | ivY2                                                        | カメラ入力 (2ch)、カメラトリガ入力、PC 接続用入力                                                                                                                                                          |                                                                                      | -                                                                         |                                |                                  |
|          |                             | トラッキング                                                      | AB 相入力、照明トリガ入力、照明電源入出力                                                                                                                                                                 |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             | 照明制御                                                        | 照明トリガ入力、照明電源入出力                                                                                                                                                                        |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             | グリッパ制御                                                      | 制御軸数：1 軸 /1 ボード、最大 2 ボード<br>位置検出方式：光学式ロータリエンコーダ<br>最小設定単位：0.01mm                                                                                                                       |                                                                                      | 制御軸数：1 軸 /1 ボード、最大 4 ボード<br>位置検出方式：光学式ロータリエンコーダ<br>最小設定単位：0.01mm          |                                |                                  |
|          | プログラミングボックス                 |                                                             | RPB、RPB-E                                                                                                                                                                              | PBX、PBX-E                                                                            |                                                                           |                                |                                  |
|          | アプソバッテリー                    |                                                             | XY 軸：3.6V 5400mAh (2700mAh 2 本)<br>ZR 軸：3.6V 5400mAh (2700mAh 2 本)                                                                                                                     | 3.6V 2750mAh/ 軸 バックアップ保持期間：約 1 年                                                     |                                                                           |                                |                                  |
|          |                             |                                                             | バックアップ保持期間：約 1 年                                                                                                                                                                       |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| 回生ユニット   |                             | RGU-3                                                       | 内蔵                                                                                                                                                                                     |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |
| パソコン用ソフト |                             | VIP+                                                        | RCX-Studio                                                                                                                                                                             |                                                                                      |                                                                           |                                |                                  |