

YK350XGP

防塵・防滴仕様

- アーム長 350mm
- 最大可搬質量 4kg

注文型式

YK350XGP - 150 S

- ロボット本体
- Z軸ストローク 150:150mm
- ツールフランジ 無記入:なし F:あり
- 中道しヤフト S:あり
- ケーブル長 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m

RCX340-4

- 適用コントローラ / 制御軸数
- 安全規格
- オプションA (OP.A)
- オプションB (OP.B)
- オプションC (OP.C)
- オプションD (OP.D)
- オプションE (OP.E)
- オプションF (OP.F)

RCX240S BB

- 適用コントローラ
- CE対応
- 拡張I/O
- ネットワークオプション
- IVシステム
- グリッパ
- バッテリー

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX340▶**P.502**

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX240/RCX240S▶**P.489**

基本仕様

	X軸	Y軸	Z軸	R軸
軸仕様	アーム長(mm) 200	150	150	—
	回転範囲(°) ±129	±134	—	±360
モータ出力 AC(W)	200	150	50	100
減速機構	減速器	ハーモニックドライブ	ハーモニックドライブ	ボールネジ
	伝達方式	直結	直結	直結
減速器	モータ ~ 減速器 減速器 ~ 出力	直結		
繰り返し位置決め精度*1 (XYZ: mm) (R: °)	±0.01			
最高速度 (XYZ: m/sec) (R: ° /sec)	5.6			
最大可搬質量 (kg)	4			
標準サイクルタイム: 2kg 可搬時 (sec)*2	0.57			
R軸許容慣性モーメント*3 (kgm ²)	0.05			
保護等級*4	IP65 (IEC60529)相当			
ユーザ配線 (sq x 本)	0.2 x 10			
ユーザ配管 (外径)	φ4 x 4			
動作リミット設定	1.ソフトリミット 2.メカストップ(X,Y,Z軸)			
ロボットケーブル長 (m)	標準: 3.5 オプション: 5, 10			
本体質量 (kg)	22			

適用コントローラ

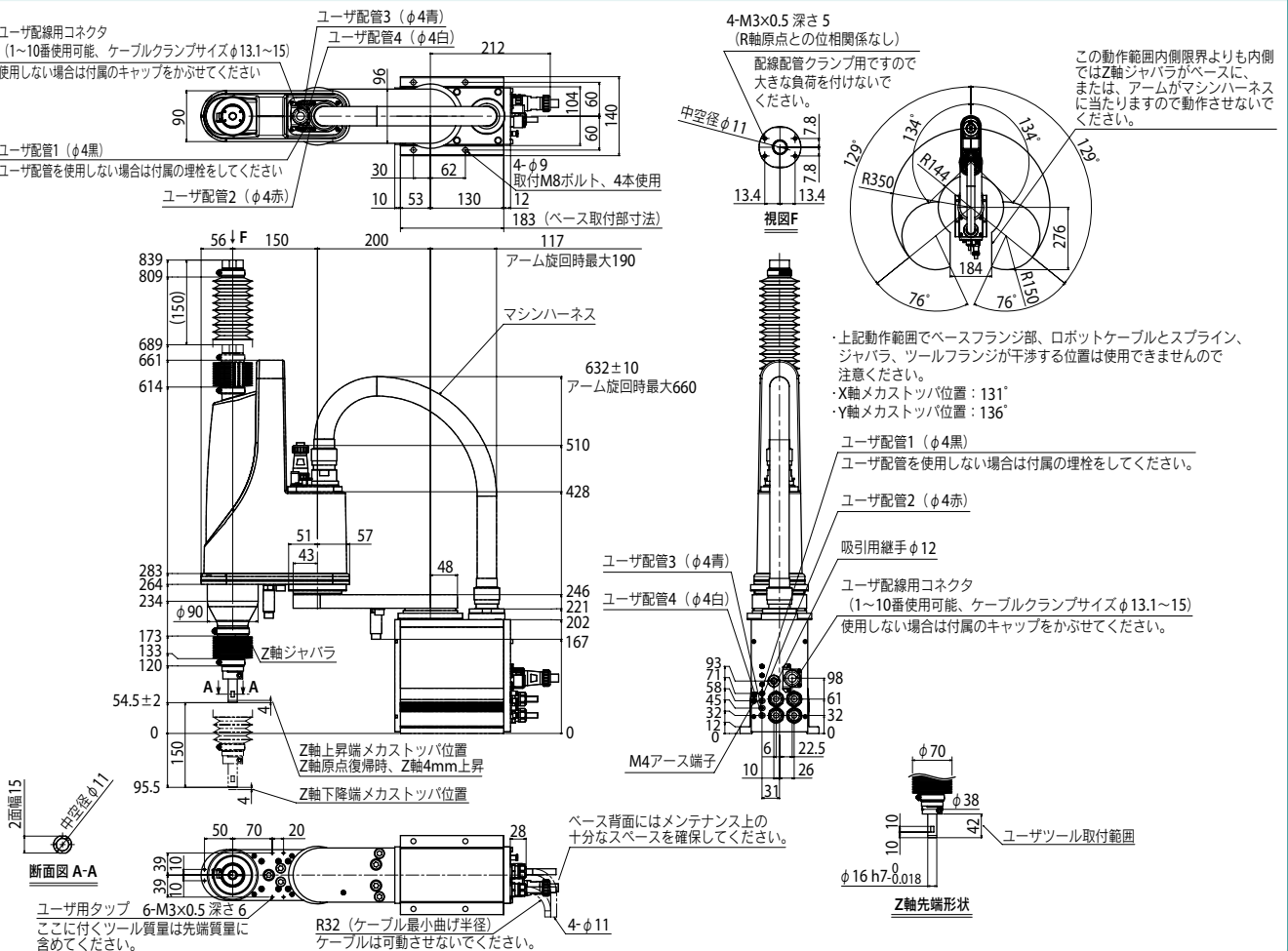
コントローラ	電源容量 (VA)	運転方法
RCX340	1000	プログラム ポイントトレース リモートコマンド オンライン命令
RCX240S		

- *ハーモニックドライブは株式会社ハーモニック・ドライブ・システムズの登録商標です。
- *可動範囲は、X、Y軸のメカストップの位置をずらすことで制限することができます。(出荷時は最大可動範囲) 詳細は取扱説明書(設置マニュアル)をご参照ください。
- *精度良く基準座標を設定するには、基準座標設定治具(オプション)を使用して行ないます。詳細は取扱説明書(設置マニュアル)をご参照ください。

取扱説明書(設置マニュアル)は弊社WEBサイトよりダウンロードしていただけます。
http://www.yamaha-motor.co.jp/robot/

- *1. 周囲温度一定時の値です(X、Y軸)。
- *2. 上下移動25mm、水平移動300mmの往復動作時(粗位置決めアーチモーション)。
- *3. 加速度係数の設定に制限があります。P.531をご参照ください。
- *4. ジャバラ部へ直接噴流がかかる使用は行わないでください。水以外に対する防滴性に関しては弊社までお問い合わせください。

YK350XGP



YK350XGP ツールフランジ取付仕様

