

YP-X Series

製品ラインナップ

ピック&プレイスロボット

小物部品の高速ピック&プレイス作業に最適！
サーボ制御による位置決めで細かいメカ調整は不要。



2軸から4軸まで全6モデルをラインナップ

2軸タイプ

P.555

3軸タイプ

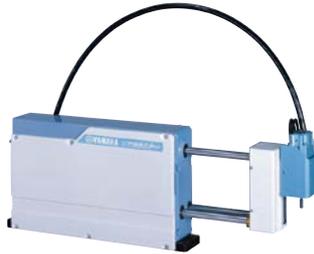
P.557

4軸タイプ

P.560



YP220BX/YP320X



YP220BXR/YP320XR/YP330X



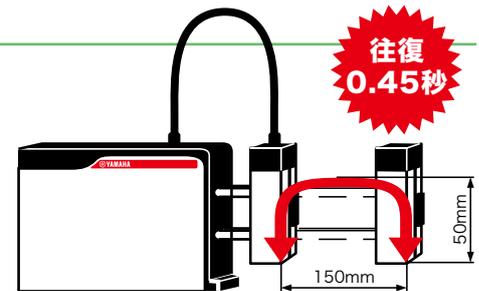
YP340X

型式	軸	構造				最大可搬質量 (kg)	サイクルタイム(sec)	ページ
		X軸	Y軸	Z軸	R軸			
YP220BX	2軸	ベルト	-	ベルト	-	3	0.45	P.555
YP320X		ボールネジ	-	ベルト	-	3	0.57	P.556
YP220BXR	3軸	ベルト	-	ベルト	回転軸	1	0.62	P.557
YP320XR		ボールネジ	-	ベルト	回転軸	1	0.67	P.558
YP330X		ボールネジ	ボールネジ	ベルト	-	3	0.57	P.559
YP340X	4軸	ボールネジ	ボールネジ	ベルト	回転軸	1	0.67	P.560

POINT 1

高速

標準サイクルタイム 0.45sec (上下 50mm・前後 150mm・アーチ量 50・負荷 1kg 時での YP220BX) の超高速ピック&プレイス動作により、生産性向上に大きく貢献します。軸の移動中にどの位置からも外部機器を ON/OFF させる信号を出力することができ、実生産サイクルタイムがさらにアップします。



POINT 2

コンパクト

全幅 109mm (YP220BX) のコンパクトサイズにより、生産ラインも小さくシンプルにできます。ムービングアーム構造のため、周辺との干渉が少なく省スペースにも対応します。

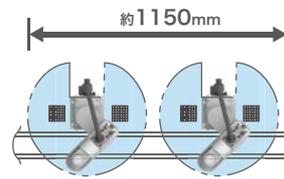
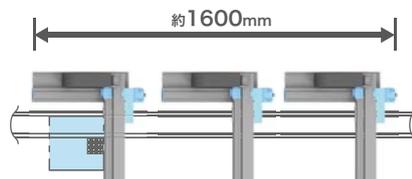
ロボットレイアウト比較参考例

■ 当社の小型直交ロボット PXYx を使ったライン
X 軸ストローク: 250mm
Y 軸ストローク: 250mm

■ 当社の小型スカルロボット YK250XG を使ったライン

■ 省スペースが活かされるピック&プレイスを使ったライン

YP-Xシリーズと当社直交/スカルロボットをラインレイアウトした場合の占有スペース比較によりコンパクト性が確認できます。



POINT 3

高精度

優れた高速性と共に、繰り返し位置決め精度 $\pm 0.02\text{mm}$ (YP320X、YP320XR、YP330X、YP340X) の高い精度も確立しています。

POINT 4

完全アブソリュート

完全アブソリュート方式採用で、原点復帰動作が不要です。

POINT 5

汎用性

ヤマハならではのサーボ式により、停止ポイント・動作パターンの設定が自由にプログラミングできます。カム式では困難な、多品種少量生産への対応にも優れています。