

YK400X

標準タイプ

アーム長 400mm/最大可搬質量 3kg

● 注文型式

YK400X - **150** - **3L** - **RCX142** - **E** - **N1** - **CC** - **S**

ロボット本体

Z軸ストローク

150:150mm
(MAX:300mm※)

ケーブル長

3L:3.5m
5L:5m
10L:10m

コントローラ

CE対応

無記入:標準
E:CE仕様

拡張I/O

ネットワーク

バッテリー

コントローラ型式: 詳しくはコントローラカタログを参照ください。

※Z軸200mm以上のストロークは受注生産になります。納期、仕様、外観等は弊社営業までお問い合わせください。

● 基本仕様

機種		YK400X	
軸仕様	X軸	アーム長	225mm
		回転範囲	±115°
	Y軸	アーム長	175mm
		回転範囲	±140°
Z軸	ストローク	150mm	
R軸	回転範囲	±180°	
モータ	X軸	200W	
	Y軸	100W	
	Z軸	100W	
	R軸	100W	
最高速	X、Y軸合成	6.0m/s	
	Z軸	1.0m/s	
	R軸	1020°/s	
繰返し位置決め精度※1	X、Y軸	±0.01mm	
	Z軸	±0.01mm	
	R軸	±0.005°	
最大可搬質量		3kg	
標準サイクルタイム(2kg可搬時)		0.66秒	
R軸許容慣性モーメント※2		0.049kgm ² (0.5kgfcm ²)	
ユーザー配線		0.2sq×10本	
ユーザー配管		φ4×3	
動作リミット設定		1.ソフトリミット 2.メカリミット(XYZ軸)	
ロボットケーブル		3.5m、オプション: 5m、10m	
コントローラ、電源容量		RCX142、1000VA	
本体質量		15kg	

※1: 周囲温度一定時の値です。(X、Y軸)

※2: 加速度係数の設定に制限があります。



YK400X

YK400X

