

経済性を生かしたコンパクトスカラロボット

広い動作範囲

胴体部分のスリムな形状と軸部分のシンプルな設計により、X軸220度、Y軸270度とロボット内側と後部までの広い動作範囲を実現しました。

高剛性高可搬質量

軽量に設計されながら高い剛性とパワーを合わせ持ち、可搬質量は3kgで広範な作業への対応が可能です。

上下ストロークが自由に選べる(2軸仕様) YK420A-I

上下Z軸ストロークはYK420A-Iは0~45mm、LZタイプは50~75、75~100、100~125、125~150mmの4タイプを用意。

R軸方向保持機構(2軸仕様)

ユニークなR軸方向保持機構を標準装備。対象ワークの姿勢を保ったままで、ピック&プレイスが可能となります。コストパフォーマンスに優れた構造です。

速いアーム速度

小型ながらも最高速5.6m/sec、4軸仕様では更に速い加減速とR軸とZ軸の高速化を図りました。

高い信頼性

2軸仕様には先端Zエア用のエアチューブが内蔵されています。ワイヤーハーネスにキャプタイヤケーブルを使用するなど、ひとつひとつの部品を吟味し、メンテナンス性や耐久性を高めました。

軽量・コンパクト

据え付けが少ないスペースですむためシステム設計の自由度が大きく、しかも本体質量が2軸仕様15kg、4軸仕様で17.5kgと軽量で据え付け時の取扱いも楽になりました。

コストパフォーマンスの高いシステム

扱いが簡単でシンプルなDRCAコントローラとYK420A-Iを組み合わせれば、低価格でコストパフォーマンスの高いロボットシステムが完成します。

YK440A-I

4軸高速型

小型ボディの中に4軸最新型省配線ACサーボモータを採用して、アームスピードの高速化を実現しました。更に、Z軸・R軸の高速化も同時に確保。直交座標系で動くため、直交座標による動作範囲の設定も行えます。

YK420A-I

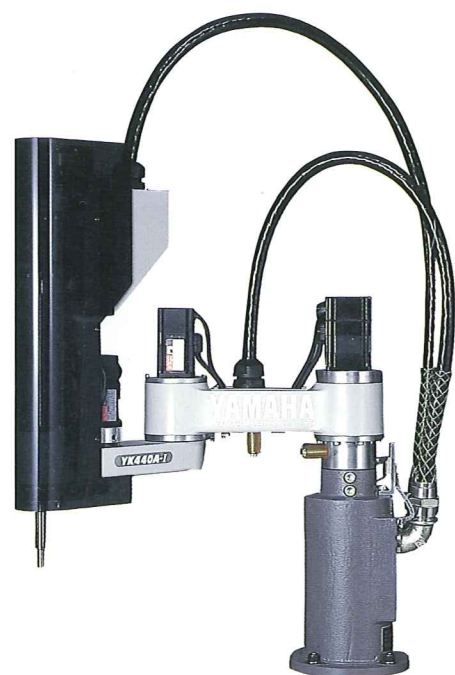
2軸Zエア

スリムでシンプルな形状によりX軸220度、Y軸270度とアーム長400mmながらも広い動作範囲を確保しています。R軸にユニークな方向保持機構を装備したZ軸エア駆動0~45mmストロークのコストパフォーマンスの高いロボットです。

YK420ALZ-I

2軸エアロングストロークタイプ

R軸方向保持機構に加え、Z軸エア駆動でストローク50~75、75~100、100~125、125~150mm(25mm調整可能)の4種類を用意しました。



YK440A-I

	YK440A-I	YK420A-I	YK420ALZ-I
サーボモータ/軸数	4軸	2軸	2軸
軸仕様	X軸	アーム長/回転範囲 200mm/±110°	アーム長/回転範囲 200mm/±135°
	モータ	100W	60W
	Y軸	アーム長/回転範囲 200mm/±135°	アーム長/回転範囲 200mm/±135°
	モータ	60W	60W
Z軸	ストローク	150mm	0~45mm
	モータ	60W	エア駆動
R軸	回転範囲	±180°	先端方向保持機能付
	モータ	60W	—
最高速度	X・Y合成	5.6m/sec	—
	Z軸	600mm/sec	—
	R軸	667"/sec	—
繰り返し位置決め精度	—	±0.025mm	—
先端可搬質量	—	3kg	—
本体質量	17.5kg	—	15kg
ロボットケーブル長	—	3.5m、オプション：5m、10m	—
コントローラ	QRCA-24、MRCA-40	—	DRCA-2、QRCA-22、MRCA-40

