

YK400 SERIES

アーム長 400mm

NEW AC DC

経済性を生かしたコンパクトスカラロボット

広い動作範囲

胴体部分のスリムな形状と軸部分のシンプルな設計により、X軸220度、Y軸270度とロボット内側と後部迄の広い動作範囲を実現しました。

高剛性高可搬質量

軽量に設計されながら高い剛性とパワーを併せ持ち、可搬質量は3kgでさらに広範な作業への対応が可能となりました。

上下ストロークが自由に選べる（2軸仕様）

上下Z軸ストロークはYK420は0~45mm、LZタイプは50~75、75~100、100~125、125~150mmの4タイプを用意。

R軸方向保持機構（2軸仕様）

R軸方向保持機構を標準装備。対象ワークの姿勢を保ったままで、ピック&プレイスが可能となります。コストパフォーマンスにすぐれた構造です。

速いアーム速度

小型ながらも最高速3.8mm/sec、4軸仕様では更に速い加減速とR軸とZ軸の高速化を図り標準サイクルタイム0.8秒を達成、2軸仕様は12インチ往復1.0秒を実現しました。

高い信頼性

2軸仕様には先端Zエア用のエアチューブが内蔵されています。ワイヤーハーネスにキャプタイヤケーブルを使用するなど、ひとつひとつの部品を吟味し、メンテナンス性や耐久性を高めました。

軽量・コンパクト

据え付け面積が少ないスペースですむためシステム設計の自由度が大きく、しかも本体重量が2軸仕様15kg、4軸仕様で17.5kgと軽量で据え付け時の取り扱いも楽になりました。

コストパフォーマンスの高いシステム

扱いが簡単でシンプルなDRCコントローラとYK420を組み合わせれば、低価格でコストパフォーマンスの高いロボットシステムが完成します。



**YK440A
YK440**

4軸

小型なボディの中に4軸ACサーボ（DCサーボ）を採用して、アームスピードの高速化を実現しました。更に、Z軸・R軸の高速化も同時に確保。直交座標系で動くため、直交座標による動作範囲の設定も行なえます。



**YK420A
YK420**

2軸

スリムでシンプルな形状によりX軸220度、Y軸270度とアーム長400mmながらも広い動作範囲を確保しています。R軸にユニークな方向保持機構を装備したZ軸エア駆動0~45mmストロークのコストパフォーマンスの高いロボットです。



**YK420ALZ
YK420LZ**

2軸Z軸ロングストロークタイプ

R軸方向保持機構に加え、Z軸エア駆動でストローク50~75、75~100、100~125、125~150（25mm調整可能）の4種類を用意しました。またZ軸の剛性を増して先端部での精度を±0.02mmと高めています。

		YK440A	YK420A	YK420ALZ	YK440	YK420	YK420LZ	
サーボモーター/軸数		AC/4軸	AC/2軸		DC/4軸	DC/2軸		
軸仕様	X軸	アーム長/回転範囲		200mm/±110°	200mm/±110°			
		モーター		100W	110W	80W		
	Y軸	アーム長/回転範囲		200mm/±135°	200mm/±135°			
		モーター		50W	60W	45W		
	Z軸	ストローク	150mm	0~45mm	75、100、125、150mm	150mm	0~45mm	75、100、125、150mm
		モーター	50W	エア駆動		40W	エア駆動	
R軸	回転範囲	±180°	先端方向保持機能付		±180°	先端方向保持機能付		
	モーター	50W	-		40W	-		
最高速度	X・Y合成	3.8mm/sec	3.8mm/sec		3.8mm/sec	3.8mm/sec		
	Z軸	600mm/sec	-		600mm/sec	-		
	R軸	667°/sec	-		667°/sec	-		
標準サイクルタイム	0.8sec	1.1sec (300mm往復)		0.8sec	1.0sec (300mm往復)			
繰り返し位置決め精度	±0.025mm	±0.025mm		±0.025mm	±0.02mm			
先端可搬質量	3kg	3kg		3kg	3kg			
質量	17.5kg	15kg		17.5kg	15kg			
ロボットケーブル	3.5m、オプション：5m	3.5m、オプション：5m		3.5m、オプション：5m	3.5m、オプション：5m			
コントローラ	QRCA-24、MRCA-40	DRCA-2、QRCA-22、MRCA-40		QRC-24、MRC-40 (80)	DRC-2、QRC-22、MRC-40 (80)			

