

# YK500X

標準タイプ

アーム長 500mm/最大可搬質量 10kg

● 注文型式

|                         |   |   |   |                          |      |       |        |       |
|-------------------------|---|---|---|--------------------------|------|-------|--------|-------|
| <b>YK500X</b><br>ロボット本体 | <b>- 200 -</b><br>Z軸ストローク<br>200:200mm<br>300:300mm<br>(MAX:600mm※) | <b>- 3L -</b><br>ケーブル長<br>3L:3.5m<br>5L:5m<br>10L:10m | <b>RCX142 - E - R - N1 - CC - S</b><br>コントローラ | CE対応<br>無記入:標準<br>E:CE仕様 | 厚生装置 | 拡張I/O | ネットワーク | バッテリー |
|-------------------------|---|---|---|--------------------------|------|-------|--------|-------|

コントローラ型式: 詳しくはコントローラカタログを参照ください。

● 基本仕様

※Z軸400mm以上のストロークは受注生産になります。納期、仕様、外観等は弊社営業までお問い合わせください。

| 機種                        |                         | YK500X   |         |
|---------------------------|-------------------------|--|---------|
| 軸仕様                       | X軸                      | アーム長   | 250mm   |
|                           |                         | 回転範囲   | ±120°   |
|                           | Y軸                      | アーム長   | 250mm   |
|                           |                         | 回転範囲   | ±145°   |
| Z軸                        | ストローク                   | 200mm、300mm                                    |         |
| R軸                        | 回転範囲                    | ±180°  |         |
| モータ                       | X軸                      | 400W   |         |
|                           | Y軸                      | 200W   |         |
|                           | Z軸                      | 200W   |         |
|                           | R軸                      | 100W   |         |
| 最高速                       | X、Y軸合成                  | 4.9m/s   |         |
|                           | Z軸                      | 1.7m/s   |         |
|                           | R軸                      | 876°/s   |         |
|                           | 繰返し位置決め精度 <sup>※1</sup> | X、Y軸   | ±0.02mm |
|                           | Z軸                      | ±0.01mm  |         |
|                           | R軸                      | ±0.005°  |         |
| 最大可搬質量                    |                         | 10kg   |         |
| 標準サイクルタイム(2kg可搬時)         |                         | 0.53秒  |         |
| R軸許容慣性モーメント <sup>※2</sup> |                         | 0.118kgm <sup>2</sup> (1.2kgfcm <sup>2</sup> ) |         |
| ユーザー配線                    |                         | 0.2sq×20本                                      |         |
| ユーザー配管                    |                         | φ6×3   |         |
| 動作リミット設定                  |                         | 1.ソフトリミット 2.メカリミット(XYZ軸)                       |         |
| ロボットケーブル                  |                         | 3.5m、オプション:5m、10m                              |         |
| コントローラ、電源容量               |                         | RCX142-R、1500VA                                |         |
| 本体質量                      |                         | 28kg   |         |

※1: 周囲温度一定時の値です。(X,Y軸)

※2: 加速度係数の設定に制限があります。



YK500X

YK-X SERIES

