

YAMAHA

YAMAHA MOTOR CO.,LTD.

CAME 平面多関節型ロボット

YK5012



YK5012(4軸)

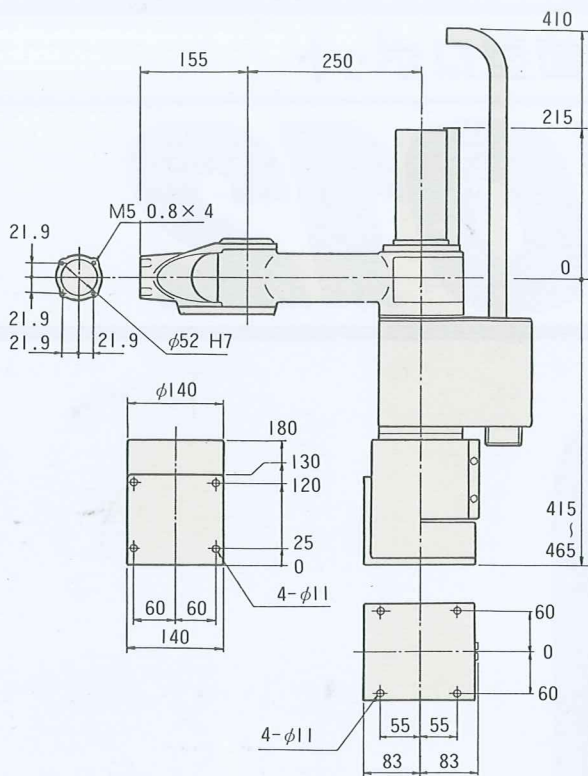


YK5012(3軸+Zエア-)

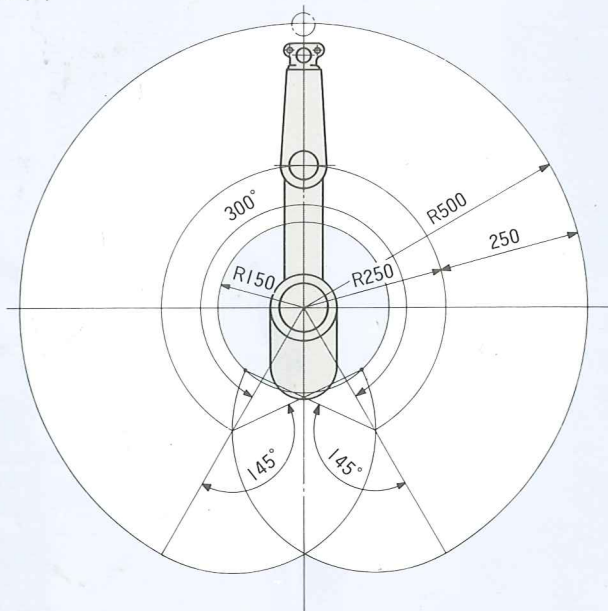
高品質・高性能小型
スカラロボット

- A** スリムで、コンパクト軽量設計です。(重量35kg)
- B** パワフルで高速10kgの負荷を最高3.1m/sの速度で搬送します。
- C** 広い作業範囲。X軸、Y軸は、それぞれ300°及び290°動き、右手系でも左手系でも使えます。
- D** Z軸は全体上下機構を採用しています。

■ 外観図 (2軸仕様)



■ 動作範囲



■ ロボット本体 (YK5012)

- 構造……………平面多関節型
- 動作範囲……………X軸: 250mm×300°
Y軸: 250mm×290°
Z軸: 150mm(全体上下)
R軸: 360°
(Z軸、R軸はオプション)
- 最大速度……………3.1m/s(XY軸合成速度)
400mm/s(Z軸)
360°/s(R軸)
(Z軸、R軸はオプション)
- 最大可搬重量……………10kg(2軸)、5kg(4軸)
- 繰り返し位置決め精度……………±0.05mm
- 重量……………35kg

■ ロボット制御システム

- 動作方式……………PTP制御、CP制御、パスモーション、アーチモーション
- 制御軸数……………同時2軸(同時3軸、4軸も可)
- 速度制御……………速度設定 ●1~100%まで、1%毎に設定可能
- 加速度設定 ●重量パラメーターにより自動加減速設定
- 加減速パラメーターにより、1~100%まで1%毎に設定可能。
- アーム位置に応じて最適の加減速設定(ゾーン制御)
- 駆動……………DCサーボモーター
- 補間機能……………3次元直線補間
- 教示方式……………キーイン及びティーチング
プレイバック(ティーチング時直交移動)
- 記憶方式……………ICメモリー(バッテリーバックアップ)、リチウム電池使用5年間有効
- 記憶容量……………32Kバイト(約1,300ポイント)
オプション64Kバイト(約2,700ポイント)
- プログラムブレークポイント…2カ所
- 外部入力信号……………汎用8点(40点まで拡張可能)
- 外部出力信号……………汎用8点(32点まで拡張可能)
- 外部インターフェイス……………RS232C(2CH)
専用ICH……………外部記憶装置(3.5"フロッピーディスク、バブルカセット)
ユーザー開放ICH…ホストCPU)等との交信
- シフト機能……………原点シフトおよび座標シフト
- 安全機能……………ウォッチドックタイマー、ソフトリミット(X・Y座標での設定可能)とハードリミットの2重暴走防止、温度、電圧、ドライバ異常防止機能他付
- 電源……………AC 100/200V単相、50/60Hz
1.5KVA(MAX)

■ オプション

- ティーチングボックス……………ティーチング用
- 附加軸……………Z軸(エアシリンダー)
10~200mmストローク
強化型R軸(4軸で最大可搬重量10kg)
- 補助記憶装置……………3.5"フロッピーディスク(640Kバイト)、バブルカセット(128Kバイト)プリンター付

販売代理店



ヤマハ発動機株式会社
IM事業部

〒434 静岡県浜北市中条1280
TEL(05358) 7-1119(直通)
FAX(05358) 6-1034