

コントローラ

■型式

SRC - 1 - 100

| 型式 | バリエーション | 電源電圧 |
|----|-------------------|---------------------------------------|
| | 1 : BS, FT用 | 標準 100V |
| | 2 : LT, LS, LR用 | オプション 120V 200V 220V 240V |
| | 3 : MT, MS, FROP用 | |
| | 4 : HS, HSL用 | |

■経済的にシステム構成可能なオールインワンタイプ

コントローラには汎用入力9点、汎用出力5点があり、また24V 600mAの外部駆動用電源が標準装備されているため、簡単なシステムであればシーケンサや24V電源無しで、簡単に経済的なシステム構成が可能です。しかも、トランスも組み込まれているため、AC100V~240Vの電源に対応します。

■簡単で使い易く 用途は無限

プログラミングボックスSPB-2はハンディタイプながら20文字×4行の大型液晶ディスプレイを採用し分かり易い言語表現になっています。

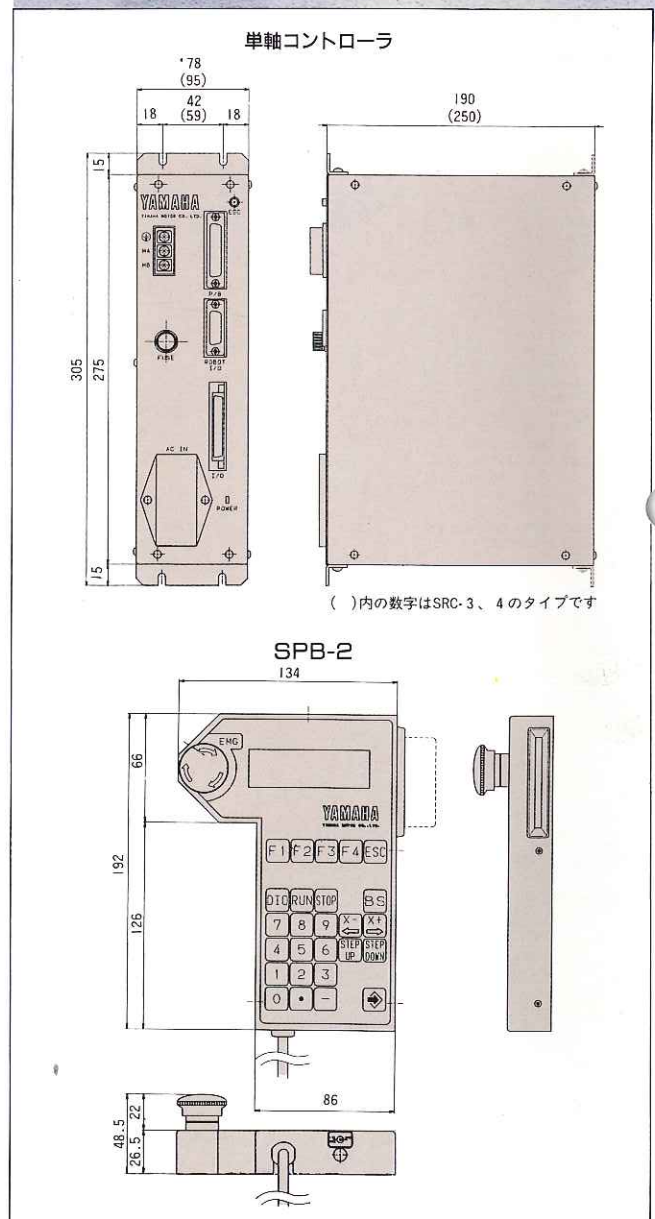
プログラミングは対話式で、15種の命令語だけで、複雑な動作も、短いプログラムで簡単に作成することができます。しかも32プログラム（1プログラム256ステップ）、トータル1024ステップと大きな記憶容量を持ち単軸ロボットで考えられるあらゆる用途で使用できます。またオプションでICメモリカード、プリンタカードが用意されていますのでプログラムの保存やプリントアウトも可能です。パソコンでの入力も行なえ、オフラインでのプログラミングに威力を発揮します。

■一台2役の使い方

- シーケンサを使いたくない方は………
15種のロボット言語と汎用入出力を使用して、わずかのステップ数で複雑な動作でも簡単にプログラムが作成できます。
- ロボット言語を使いたくない方は………
ポイントティーチング（最大ポイント数255点）のみ行ない、あとはシーケンサから各ポイントへの移動指令を出すだけで使用できます。ダイレクトティーチも可能です。

■抜群の信頼性と安全性

DCサーボですから脱調の心配はありません。更に、16ビット CPUによるオールソフトウェアサーボ方式を採用し、信頼性が一段と高まりました。トランス内蔵によりノイズ耐圧も高く（1500V、1μsec）安心して使用できます。プログラミングボックスSPB-2にはロック付非常停止スイッチが設けられ、非常時の緊急停止も確実に行なえます。

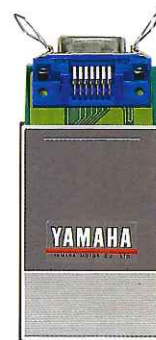




SPB-2



ICメモ리카ード



プリンタカード

コントローラ(SRC)基本仕様

| 項目 | 型式 | SRC-1 | SRC-2 | SRC-3 | SRC-4 |
|-------|-------------|--|------------|---------------|---------|
| 基本仕様 | 適用機械本体 | BS, FT | LT, LS, LR | MT, MS, FROP | HS, HSL |
| | 最大消費電力(瞬間) | 200VA | 400VA | 600VA | 1000VA |
| | モータ仕様w/v | 25/24, 40/24 | 80/75 | 180/75 | 300/75 |
| | 外形寸法 | W78×H275×D190 | | W95×H275×D250 | |
| 重量 | 4.5kg | | 6.5kg | | |
| 軸制御 | ケーブル長 | 3.5m(機械本体との接続用) | | | |
| | 制御方式 | DCモータ、ソフトウェアサーボ、PTP | | | |
| | 位置検出方式 | ゼロパルス付きインクリメンタルパルスエンコーダ | | | |
| | 速度設定 | 100段階 | | | |
| メモリ | 加減速設定 | 形式、取付方法(水平、垂直)、負荷重力による自動設定、パラメータによる100段階設定も可能 | | | |
| | プログラム | 32プログラム、256ステップ/1プログラム、1024ステップ/トータル | | | |
| | ポイント数 | 255ポイント | | | |
| | 教示方式 | M・D・I(座標値入力)、ティーチングプレイバック、ダイレクトティーチ | | | |
| 外部入出力 | メモリーバックアップ | リチウム電池約5年有効 | | | |
| | ユーザー用汎用入力 | 9点 | | | |
| | ユーザー用汎用出力 | 5点 オープンコレクタ出力 | | | |
| | 専用入力 | 7点 (一時停止、原点復帰、プログラムリセット、自動運転開始、ステップ運転開始、ポイント移動・絶対値、ポイント移動・相対値) | | | |
| | 専用出力 | 3点 (運転準備完了、運転中、実行完了) | | | |
| | 外部駆動電源 | 24V、600mA(I/O、リレー用等) | | | |
| | 外部通信 | RS232C 1CH (SPB-2または汎用パソコンとの通信用) | | | |
| 保護機能 | ブレーキ ON/OFF | リレー接点出力(24V、300mA用) | | | |
| | 非常停止 | ノーマルクローズ接点(復帰機能付) | | | |
| | 異常検出項目 | 電流リミット、過電流、過負荷、ケース温度、断線、システム、ソフトリミット、通信エラー、バッテリー異常 | | | |
| | 電源 | 単相100/120/200/220/240V±10% 50/60Hz | | | |
| 一般仕様 | 使用温度 | 0~40°C | | | |
| | 使用湿度 | 35~85%RH(結露なきこと) | | | |
| | 保存温度 | -10~65°C | | | |
| | ノイズ耐圧 | 1500V、1μsec | | | |

プログラミングボード(SPB-2)基本仕様

| 項目 | 仕様 |
|---------|--------------------------------|
| 表示 | 液晶20文字×4行 |
| スイッチ、キー | 非常停止(ロック付、B接)、ファンクションキー、数字キー、他 |
| 外部記憶 | ICメモ리카ード使用(別売) |
| プリンタ出力 | セントロニクス準拠、プリンタカード使用(別売) |
| 外部通信 | RS232C 1CH(コントローラとの通信専用) |
| 電源 | コントローラより供給またはACアダプタ(9V)使用 |
| 消費電力 | 9V、200mA |
| 使用温度 | 0~40°C |
| 使用湿度 | 35~85%RH(結露なきこと) |
| 保存温度 | -10~65°C |
| 外形寸法 | W134×H192×D48.5 |
| 重量 | 750g |
| ケーブル長 | 3.5m |

オプション

| 項目 | 仕様 |
|----------|-------------------------------|
| ICメモ리카ード | 8Kバイト、SRAM電池バックアップ方式(型式:ICMC) |
| プリンタカード | プリンタ接続用(型式:IFPC) |
| I/Oチェッカ | I/Oチェッカ用(型式:IOMB) |
| ACアダプタ | SPB-2外部電源用(9V、200mA) |

プログラム用コマンド一覧表

| 命令 | 機能 |
|------|---------------------------------------|
| MOVA | 番号で指定されたポイント(原点基準の絶対値)に移動します。 |
| MOVI | 番号で指定されたポイントデータだけ現在位置より移動します。 |
| MOVF | 指定されたDI番号の入力がくるまで移動します。 |
| JMP | 指定されたステップへジャンプします。 |
| JMPF | 条件ジャンプ入力が設定値と一致すると、指定されたステップへジャンプします。 |
| CALL | 他のプログラムを呼び出し実行します。 |
| DO | 汎用出力のON/OFF制御を行います。 |
| WAIT | 指定されたDI番号の入力がくるまで待ちます。 |
| TIMR | 指定された時間だけ次のステップへ進むのを待ちます。 |
| L | ロケーションを表すラベルをつけます。 |
| P | 実行ポイント番号をセットします。 |
| P+ | 実行ポイント番号をインクリメントします。 |
| P- | 実行ポイント番号をデクリメントします。 |
| STOP | プログラムの実行を一時中断します。 |
| SRVO | サーボのON/OFFを行います。 |