

マウンターとロボットが融合  
高速・高精度ベースマシン  
ダイブonder・3Dプリンター・  
部品挿入機・ディスペンサー等のベースに

# YSC000

## DUAL ZERO NEW



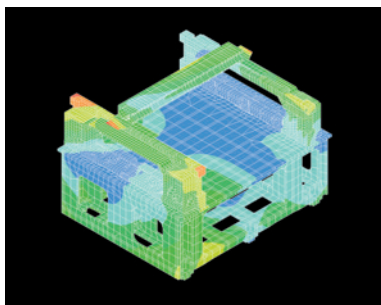
### 特徴 00 DUAL DRIVE

高速・高精度を実現するX軸の同期制御が可能。  
YSC0よりも可動エリアが広がりました。

### 特徴 1 高剛性・高精度フレーム

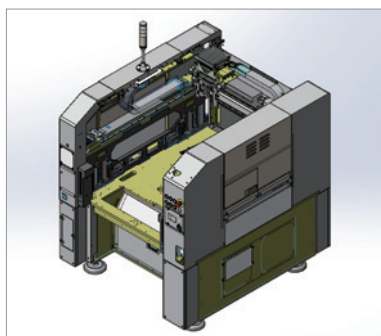
鋼板溶接フレームにXY軸を設置。  
ヤマハが長年培ってきたノウハウが高剛性・高精度を実現した信頼性の高いベースマシンとなります。

- Y軸真直度 ±5ミクロン以内
- Y軸平行度 ±5ミクロン以内
- X軸真直度 ±5ミクロン以内  
(参考実力値)



### 特徴 2 ベースマシン提案

自動化システムとして必要な共通部分(フレーム・カバー)が予め用意されたベースマシン。お客様はアプリケーション開発に専念いただけます。



### 特徴 3 柔軟で容易なシステム構築

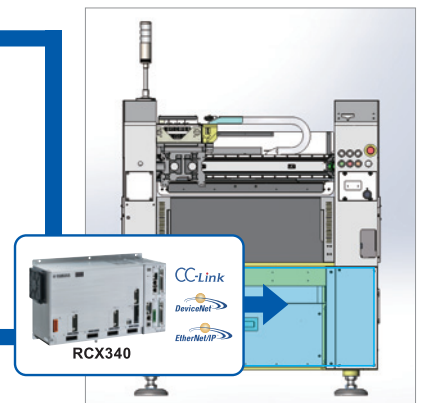
ヤマハロボットと共通のロボットコントローラを内蔵することで、自由度の高いシステム構築が簡単に行えます。

■ 必要に応じて、ヤマハロボットを追加出来ます。(MAX13軸)



- ZRユニット
- スカラロボット
- 各種単軸/直交ロボット

■ 更にビジョンシステム・電動グリッパも装備可能です。



### 特徴 4 短納期

ヤマハ独自の受注組立生産方式により短納期でお届け可能。  
また、お客様に合わせた各種カスタム対応も承ります。

## 仕様諸元

	YSC00	YSC0
速度	1667mm/sec	1667mm/sec
繰返し位置決め精度	±0.005mm	±0.005mm
ボールネジ	研磨ボールネジ	研磨ボールネジ
モーター出力	750watt(X × 2軸/Y軸)	750watt(X軸/Y軸)
可動範囲	X750 × Y610mm	X750 × 395mm
搬送質量	15kg	15kg
本体質量	1200kg	980kg

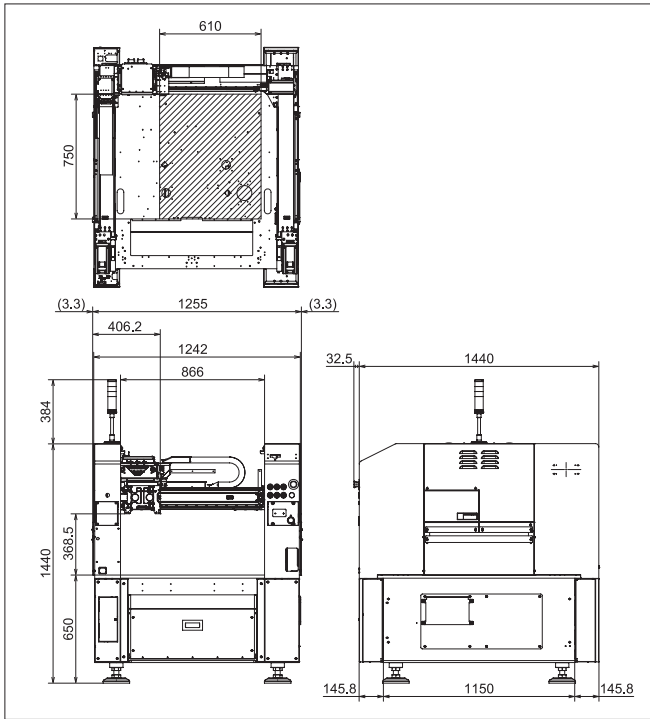
**YSC00**  
DUAL ZERO



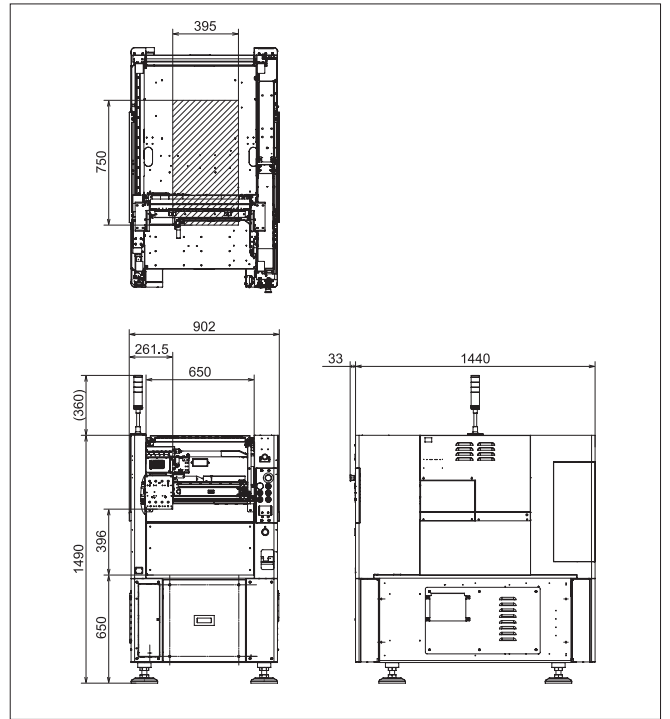
**YSC0** ZERO



## YSC00外観図



## YSC0外観図



## 制御コントローラーRCX340と完成装置イメージ



## 装置例



ニッケ機械様 御提供 3D検査装置

**パートナー  
募集中!**

YSCシリーズは装置メーカー様向けの製品です。日本、世界でエンジニアリング・技術サポートをして頂く「パートナー」を随時募集しております。また、ヤマハは、「パートナー」様装置の普及を応援させていただきます。

**連絡先**

SP-CELL 担当宛  
robotn@yamaha-motor.co.jp