



■注文型式

FSt - V - 550 - 3L - SRCH - 05 - 100

ロボット本体 - バリエーション - ストローク - ケーブル長 - 適用コントローラ - ドライバ - 電源電圧

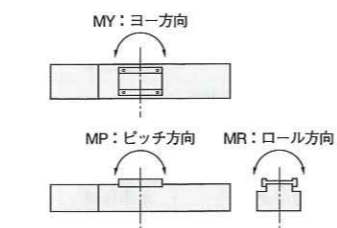
■基本仕様

モータ出力 AC(W)	100	
最高速度 (mm/sec) ※1	水平仕様	1000 ※2
	垂直仕様	500
繰り返し位置決め精度 (mm)	±0.02	
最大可搬質量 (kg)	水平仕様	20
	垂直仕様	8
定格推力 (daN, kgf)	水平仕様	8
	垂直仕様	16
ボールネジリード (mm)	水平仕様	20 (研磨)
	垂直仕様	10 (研磨)
ストローク	標準 モータ直結、水平仕様	150~1050
	B モータ折り曲げ、水平仕様	—
	V 垂直仕様	150~650
	BV モータ折り曲げ、垂直仕様	—
原点復帰	原点復帰方式	ストローク端検出方式
	モータ側	標準
	反モータ側	指定
標準サイクルタイム	1kg	0.49/0.74
	[水平/垂直] ※3	max kg 0.82/0.82
コントローラ	ERC ※4, SRCH-05	

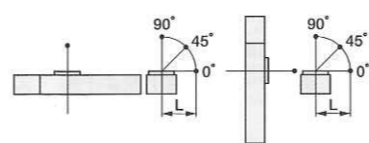
■負荷モーメント

静的許容負荷モーメント		MY	MP	MR	
daN・m (kgf・m)		5	5	7.5	
動的許容負荷モーメント	角度	0°	45°	90°	
	[水平仕様] (mm)	5kg	285	287	652
		10kg	126	132	330
20kg		46	51	155	
動的許容負荷モーメント	角度	0°	45°	90°	
	[垂直仕様] (mm)	3kg	419	296	419
		5kg	221	156	221
8kg		110	78	110	

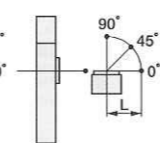
●静的許容負荷モーメント



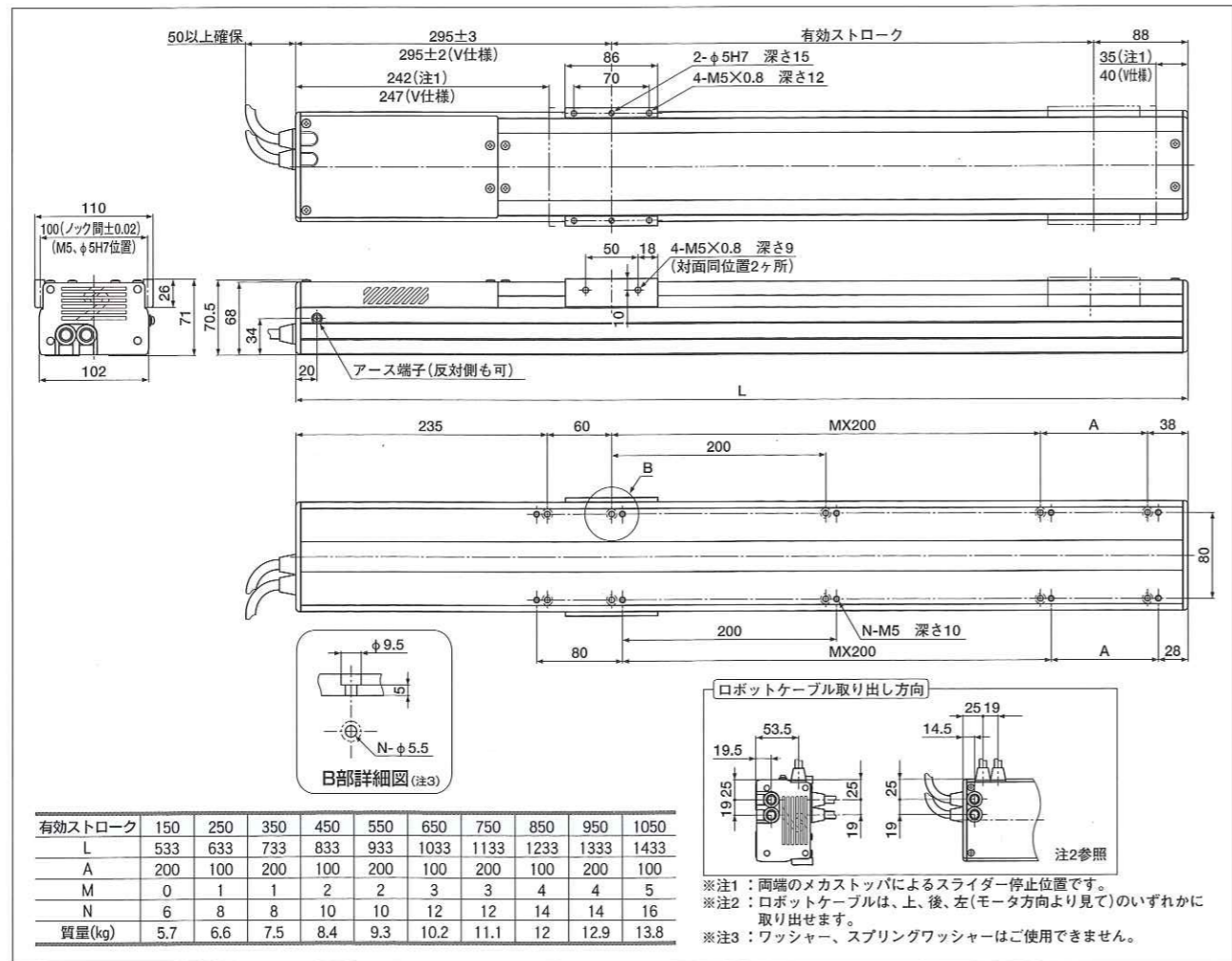
●動的許容負荷モーメント [水平仕様]



●動的許容負荷モーメント [垂直仕様]



※1 850mmストローク以上はP4の※5参照。
 ※2 ERCコントローラ使用時は最高速度900mm/sec。
 ※3 位置決め完了パラメータ標準時の300mm片道ストローク時の移動時間。(SRCHコントローラ使用時)
 ※4 ERCは水平仕様のみ可。



※注1: 両端のメカストップによるスライダ停止位置です。
 ※注2: ロボットケーブルは、上、後、左(モータ方向より見て)のいずれかに取り出せます。
 ※注3: ワッシャー、スプリングワッシャーはご使用できません。

■注文型式

FSt - BLV - 550 - 3L - SRCH - 05 - 100

ロボット本体 - バリエーション - ストローク - ケーブル長 - 適用コントローラ - ドライバ - 電源電圧

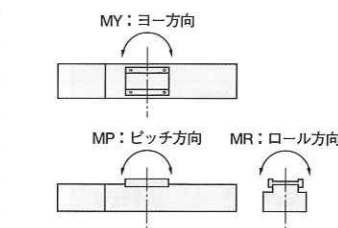
■基本仕様

モータ出力 AC(W)	100	
最高速度 (mm/sec) ※1	水平仕様	1000 ※2
	垂直仕様	500
繰り返し位置決め精度 (mm)	±0.02	
最大可搬質量 (kg)	水平仕様	20
	垂直仕様	8
定格推力 (daN, kgf)	水平仕様	8
	垂直仕様	16
ボールネジリード (mm)	水平仕様	20 (研磨)
	垂直仕様	10 (研磨)
ストローク	標準 モータ直結、水平仕様	*
	B モータ折り曲げ、水平仕様	150~1050
	V 垂直仕様	*
	BV モータ折り曲げ、垂直仕様	150~650
原点復帰	原点復帰方式	ストローク端検出方式
	モータ側	標準
	反モータ側	指定
標準サイクルタイム	1kg	0.49/0.74
	[水平/垂直] ※3	max kg 0.82/0.82
コントローラ	ERC ※4, SRCH-05	

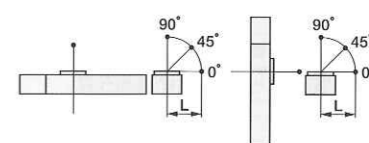
■負荷モーメント

静的許容負荷モーメント		MY	MP	MR	
daN・m (kgf・m)		5	5	7.5	
動的許容負荷モーメント	角度	0°	45°	90°	
	[水平仕様] (mm)	5kg	285	287	652
		10kg	126	132	330
20kg		46	51	155	
動的許容負荷モーメント	角度	0°	45°	90°	
	[垂直仕様] (mm)	3kg	419	296	419
		5kg	221	156	221
8kg		110	78	110	

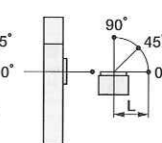
●静的許容負荷モーメント



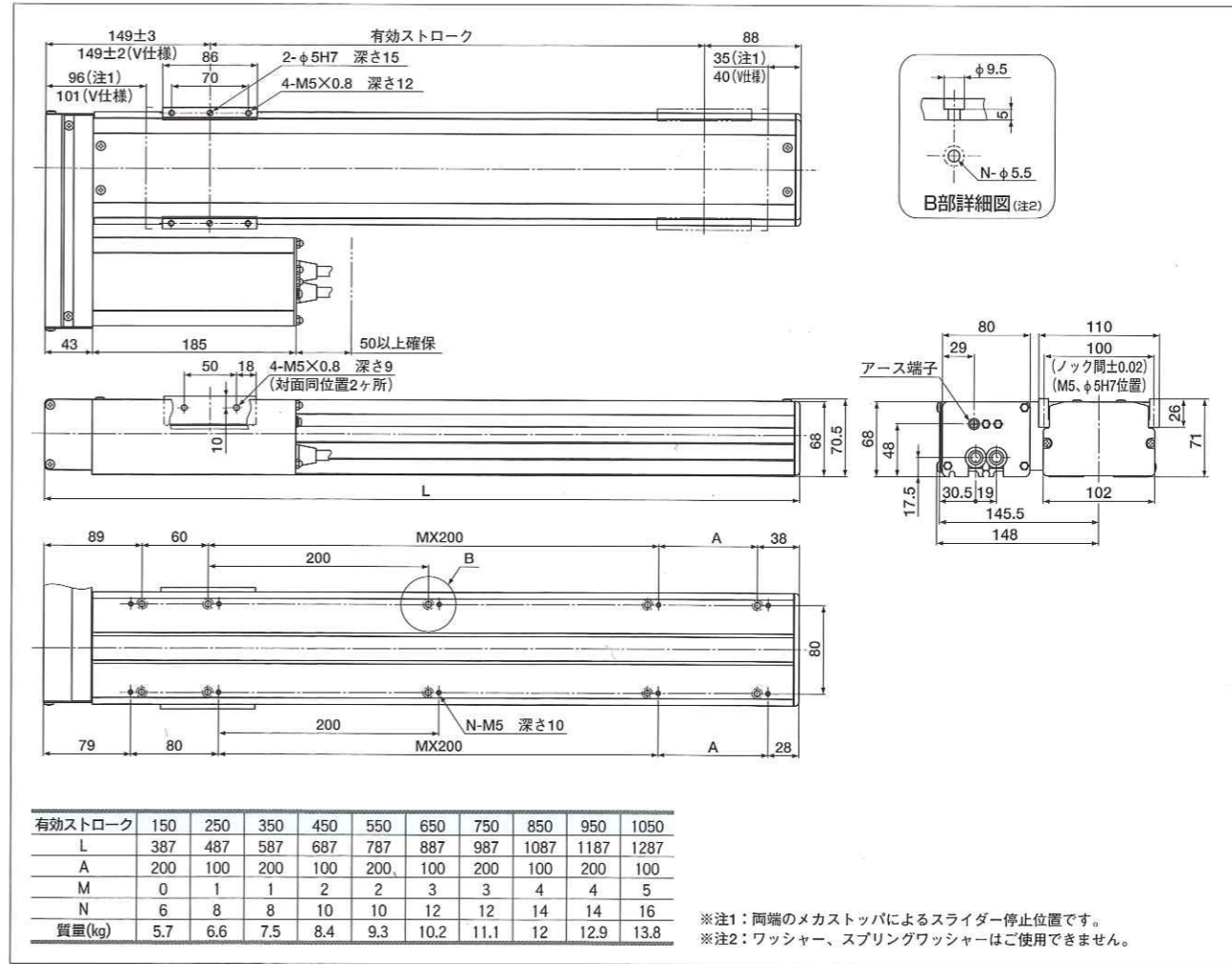
●動的許容負荷モーメント [水平仕様]



●動的許容負荷モーメント [垂直仕様]



※1 850mmストローク以上はP4の※5参照。
 ※2 ERCコントローラ使用時は最高速度900mm/sec。
 ※3 位置決め完了パラメータ標準時の300mm片道ストローク時の移動時間。(SRCHコントローラ使用時)
 ※4 ERCは水平仕様のみ可。



※注1: 両端のメカストップによるスライダ停止位置です。
 ※注2: ワッシャー、スプリングワッシャーはご使用できません。