

# MR12/MR12D

● 壁掛仕様対応

## ■ 注文型式

### シングルキャリア仕様

#### MR12

**ロボット本体**  
MR12:インクリメンタル仕様  
MR12A:セミアブソ仕様\*

**取付方法**  
ケーブルベア取出方向  
RH:水平右取出  
LH:水平左取出  
RW:壁掛右取出  
LW:壁掛左取出

**ユーザーオプションケーブルベア**  
無記入:なし  
S:Sタイプ  
M:Mタイプ

**原点位置変更**  
水平  
無記入:L側(標準)  
Z:R側  
壁掛  
無記入:R側(標準)  
Z:L側

**グリス変更**  
無記入:標準  
GC:クリーン

**ストローク**  
50~1050  
(100mmピッチ)

**ケーブル長**<sup>※2</sup>  
3L:3.5m  
5L:5m  
10L:10m  
3K/5K/10K  
(耐屈曲)<sup>※3</sup>

#### TSP

**ポジション**<sup>※4</sup>  
TS-P

**ドライバー**  
電源電圧/モータ容量  
105:100V/100W以下  
205:200V/100W以下

**TSモータ**  
無記入:なし  
L:LCD付き

**入出力**  
NP:NPN  
PN:PNP  
CC:CC-Link  
DN:DeviceNet  
EP:EtherNet/IP

#### SR1-P

**コントローラ**

**05**  
ドライバー:モータ容量  
05:100W以下

**CE対応**  
無記入:標準  
E:CE仕様

**入出力**  
N:NPN  
P:PNP  
CC:CC-Link  
DN:DeviceNet  
PB:Profibus

#### RDP

**ロボットドライバ**

**05**  
ドライバー:モータ容量  
05:100W以下

### ダブルキャリア仕様

#### MR12D

**ロボット本体**  
MR12D:インクリメンタル仕様  
MR12AD:セミアブソ仕様\*

**取付方法**  
H:水平取付  
W:壁掛取付

**ユーザーオプションケーブルベア**  
無記入:なし  
S:Sタイプ  
M:Mタイプ

**グリス変更**  
無記入:標準  
GC:クリーン

**ストローク**  
50~1050  
(100mmピッチ)

**ケーブル長**  
3L:3.5m  
5L:5m  
10L:10m  
3K/5K/10K  
(耐屈曲)<sup>※3</sup>

#### RCX221

**適用コントローラ**  
RCX221  
SR1-P (2台)  
TS-P (2台)  
RDP (2台)

**CE対応**  
無記入:標準  
E:CE仕様

**入出力選択1**  
N:NPN  
P:PNP  
CC:CC-Link  
DN:DeviceNet  
PB:Profibus  
EN:Ethernet

**入出力選択2**  
無記入:なし  
N1:OPDIO24/16  
(NPN)  
P1:OPDIO24/17  
(PNP)  
EN:Ethernet

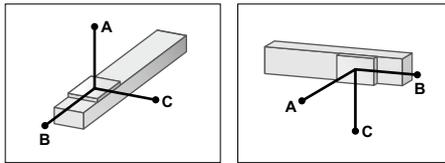
※1 セミアブソ仕様は、SR1-P、RCX221にて対応可能となります。セミアブソ仕様についてはP.29をご参照ください。RDPはインクリメンタル仕様のみです。  
※2 標準ロボットケーブルは固定用ケーブルです(3L/5L/10L)。耐屈曲ケーブルの選択も可能です。詳細についてはP.518~のロボットケーブル一覧をご覧ください。  
※3 SR1-P、TS-P、RDPで耐屈曲ケーブルをご希望の場合は、3K/5K/10Kを選択してください。RCX221の場合は標準ケーブルが耐屈曲ケーブルですので、3L/5L/10Lと記入してください。  
※4 DINレールについてはP.454をご参照ください。  
※ケーブルベアの無い仕様も対応可能です。ケーブルベア内の配線(ケーブルターミナル)についてはP.526をご参照ください。

## ■ 基本仕様\*

機種	MR12	MR12D
駆動方式/軸径	シャフトモータ/φ12	
繰り返し位置決め精度(μm)	±5以下	
スケール(μm)	磁気式:分解能1	
最高速度(mm/sec)	2500 <sup>※1</sup>	
定格推力(N)	18	
最大可搬質量 <sup>※2</sup> (kg)	5	
ストローク(mm)	50~1050(100ピッチ)	
リニアガイド形式	4列サーキュラーアーク×1レール	
本体断面最大外形(mm)	W60×H90 (ケーブルベア部を除く)	
全長(mm)	ストローク+288	ストローク+488
ケーブル長(m)	標準:3.5 / オプション:5.10	

※ PHASERシリーズには垂直仕様(ブレーキ付)はありません。  
※ セミアブソ仕様の基本仕様もインクリメンタル仕様と同様です。  
※1 運転条件によっては最高速度に達しない場合があります。  
※2 1キャリアあたりの質量になります。

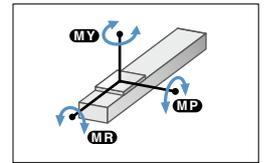
## ■ 許容オーバーハング量\*



	水平使用時 (単位:mm)			壁面取付使用時 (単位:mm)		
	A	B	C	A	B	C
1kg	600	600	600	1kg	600	600
2kg	1200	1200	598	2kg	529	1200
3kg	1800	1800	406	3kg	323	1450
5kg	3000	1561	241	5kg	162	589

※ ガイド寿命10,000km時のスライダ上面センターより搬送重心までの距離です。

## ■ 静的許容モーメント

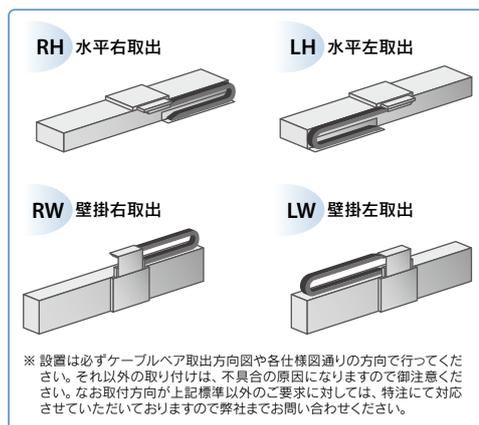


(単位:N・m)		
MY	MP	MR
107	107	89

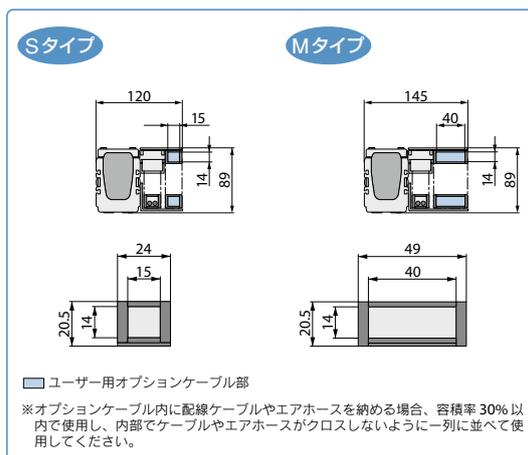
## ■ 適用コントローラ

コントローラ	運転方法
SR1-P05	プログラム ポイントトレース リモートコマンド
RCX221 RCX240/340	オンライン命令
TS-P105 TS-P205	ポイントトレース/ リモートコマンド
RDP-05	パルス列

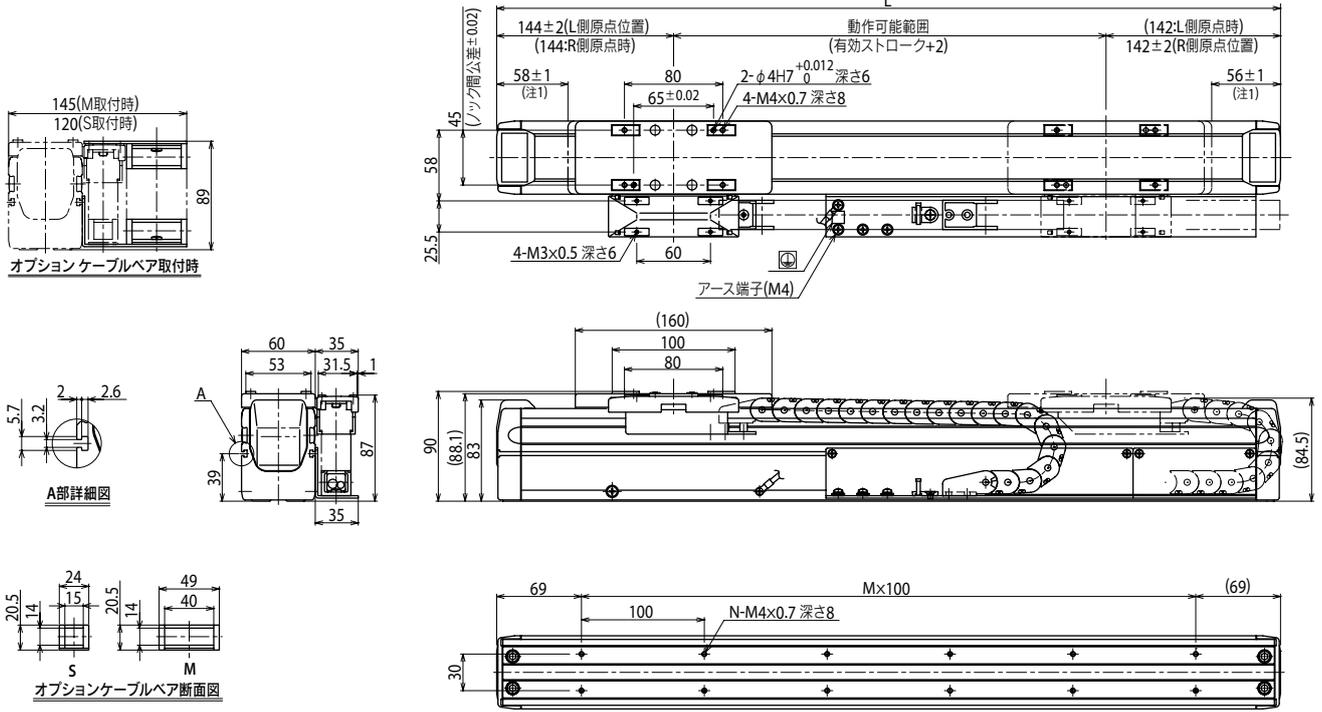
## ■ 取付方法/ケーブルベア取出方向



## ■ ユーザ用オプションケーブルベア



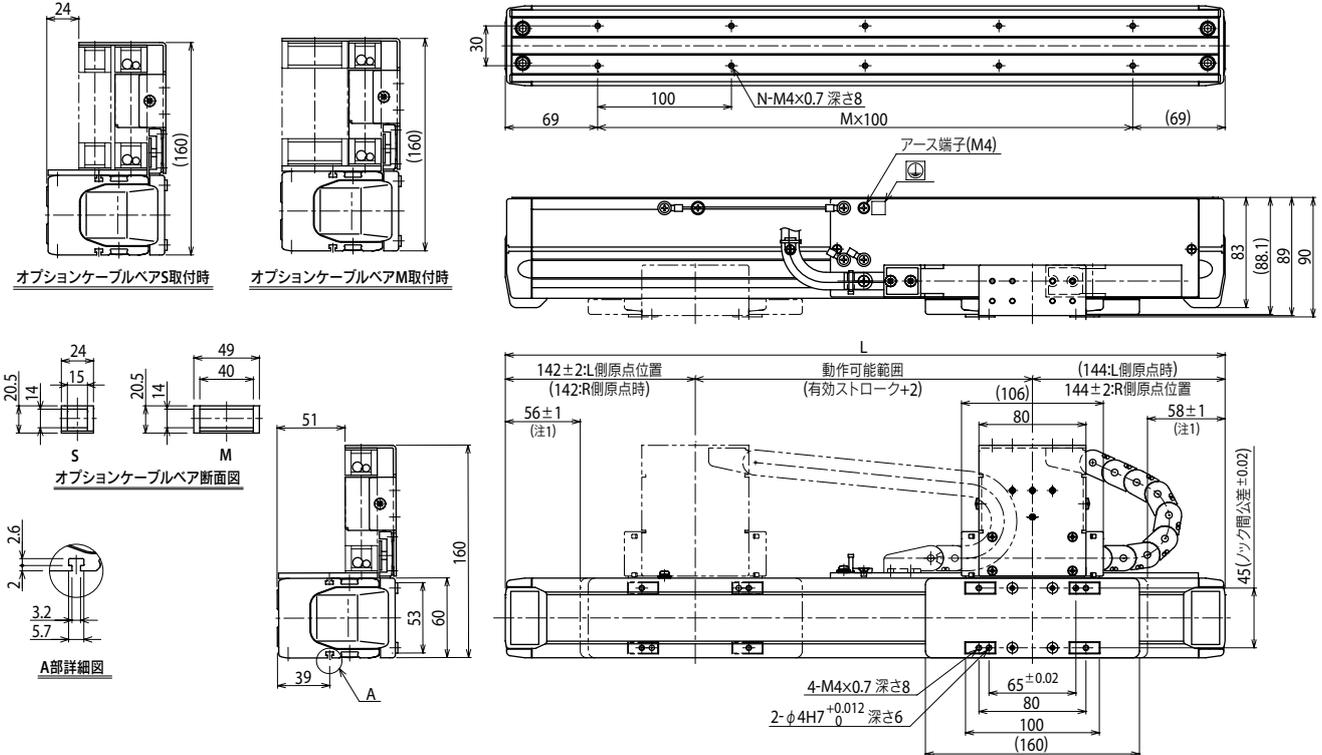
MR12 シングルキャリア水平仕様 RH



有効ストローク	50	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050
L	338	438	538	638	738	838	938	1038	1138	1238	1338
M	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
N	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26
本体質量 (kg)	3.9	4.4	5.0	5.6	6.1	6.7	7.3	7.9	8.4	9.0	9.5

注1. 両端からメカストップまでの位置です。  
※出荷時はL側原点(上図)です。パラメータでR側原点への変更も可能です。

MR12 シングルキャリア壁掛仕様 RW



有効ストローク	50	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050
L	338	438	538	638	738	838	938	1038	1138	1238	1338
M	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
N	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26
本体質量 (kg)	3.9	4.4	5.0	5.6	6.1	6.7	7.3	7.9	8.4	9.0	9.5

注1. 両端からメカストップまでの位置です。  
※出荷時はR側原点(上図)です。パラメータでL側原点への変更も可能です。

